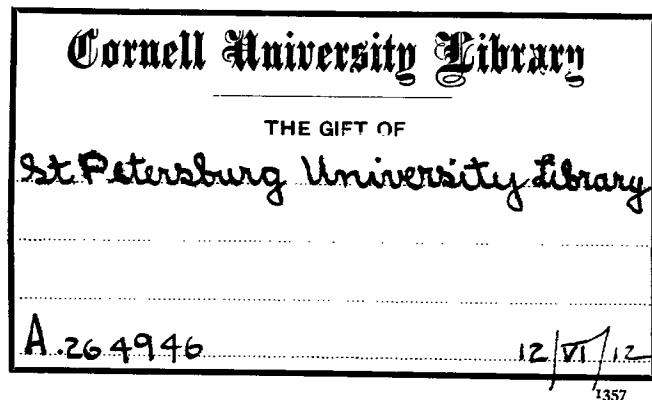


издание
ФИЗИКО-МАТЕМАТИЧЕСКАГО ФАКУЛЬТЕТА
ИМПЕРАТОРСКАГО
С.-ПЕТЕРБУРГСКАГО УНИВЕРСИТЕТА.



СОЧИНЕНИЯ
А. Н. КОРКИНА,

изданныя подъ редакціей
Проф. В. А. Стеклова и Акад. А. А. Маркова,
при содѣйствии
Проф. К. А. Поееа, Акад. А. М. Ляпунова
и Проф. А. Н. Крылова.

Томъ I.

(Съ портретами А. Н. Коркина и Е. И. Золотарева).

С.-ПЕТЕРБУРГЪ.
ТИПОГРАФІЯ ИМПЕРАТОРСКОЙ АКАДЕМІИ НАУКЪ.
Вас. Остр., 9 лин., № 12.

1911.

ИЗДАНИЕ
ФИЗИКО-МАТЕМАТИЧЕСКАГО ФАКУЛЬТЕТА
ИМПЕРАТОРСКАГО
С.-ПЕТЕРБУРГСКАГО УНИВЕРСИТЕТА.

СОЧИНЕНИЯ

А. Н. КОРКИНА,

изданныя подъ редакціей

Проф. В. А. Стеклова и Акад. А. А. Маркова,

при содѣйствии

Проф. К. А. Поее, Акад. А. М. Ляпунова
и Проф. А. Н. Крылова.

Томъ I.

(Съ портретами А. Н. Коркина и Е. И. Золотарева).

ОГЛАВЛЕНИЕ.

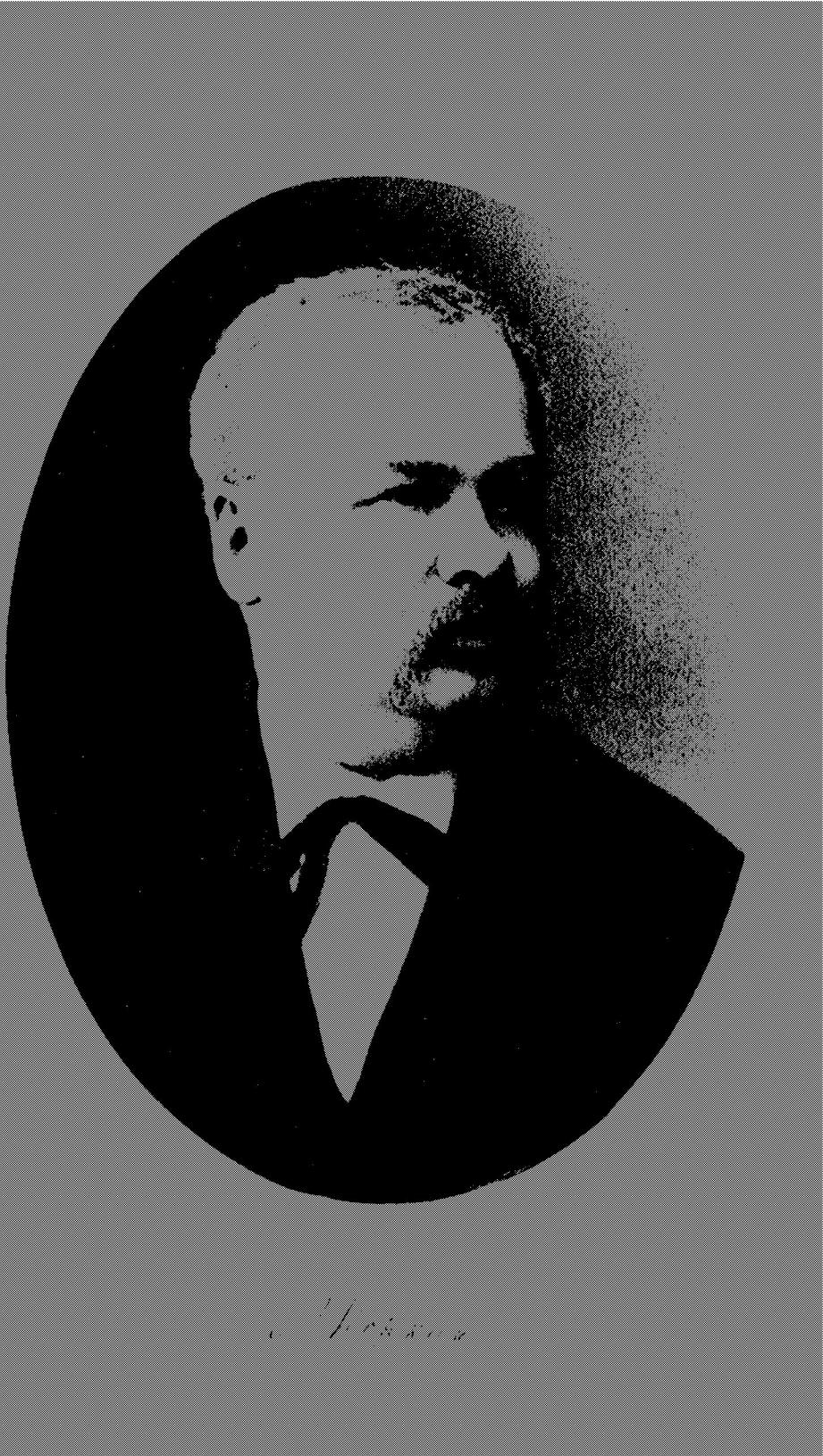
	СТР.
1. Разсуждение объ опредѣленіи произвольныхъ функций въ интегралахъ уравненій съ частными производными	1
2. О совокупныхъ уравненіяхъ съ частными производными первого порядка и нѣкоторыхъ вопросахъ механики.	127
3. Sur les équations simultanées aux différences partielles du premier ordre.	227
4. Sur les intégrales des équations du mouvement d'un point matériel . .	235
5. Sur le théorème de Poisson et son réciproque.	275
6. Sur les formes quadratiques positives quaternaires.	283
7. Sur les formes quadratiques.	289
8. Sur un certain minimum.	329
9. Sur les formes quadratiques positives	351
10. О частныхъ дифференциальныхъ уравненіяхъ второго порядка. . .	427

С.-ПЕТЕРБУРГЪ.

ТИПОГРАФІЯ ИМПЕРАТОРСКОЙ АКАДЕМІИ НАУКЪ.

Вас. Остр., 9 лин., № 12.

1911.



C. L. Conner

1.

РАЗСУЖДЕНИЕ

ОБЪ ОПРЕДѢЛЕНИИ ПРОИЗВОЛЬНЫХЪ ФУНКЦІЙ ВЪ ИНТЕГРАЛАХЪ УРАВНЕНИЙ СЪ ЧАСТНЫМИ ПРОИЗВОДНЫМИ.

(диссертация на степень магистра чистой и прикладной математики,
С.-ПЕТЕРВУРГЪ, 1860, литогр.).

ПРЕДИСЛОВІЕ.

Предметъ настоящаго разсужденія составляетъ математическую часть различныхъ физическихъ теорій какъ то: теоріи теплоты, теоріи упругости твердыхъ тѣлъ и другихъ. Въ задачахъ, встрѣчающихся въ этихъ теоріяхъ предлагается найти интеграль даннаго уравненія съ частными производными подъ различными условіями, зависящими отъ предмета, рассматриваемаго въ задачѣ. Вопросъ этотъ решенъ для большей части случаевъ, которые встречаются въ упомянутыхъ теоріяхъ, тѣмъ не менѣе едва ли возможно решить его въ общемъ видѣ.

Первый решившій вопросъ подобнаго рода былъ Лагранжъ. Разматривая задачу о колебаніи струны, онъ представилъ интеграль уравненія отъ котораго эта задача зависитъ, въ видѣ ряда, расположеннаго по синусамъ и косинусамъ кратныхъ дугъ, и показалъ какимъ образомъ опредѣлить коэффиціенты этого ряда по начальнымъ перемѣщеніямъ частицъ струны и по начальнымъ скоростямъ. Эти коэффиціенты выводятся изъ особенной формулы интерполированія, данной Лагранжомъ. Анализъ Лагранжа легко уже было послѣ этого, приложить къ простѣйшимъ вопросамъ теоріи теплоты, какъ напримѣръ къ распространенію теплоты въ прутѣ, съ малыми поперечными измѣреніями, и къ другимъ; но теорія теплоты въ видѣ особой науки не существовала еще, до тѣхъ поръ, пока Фурье представившій нѣсколько записокъ по этой теоріи и потомъ написавшій

отдѣльное сочиненіе подъ заглавиемъ: «Theorie analytique de la chaleur», не поставилъ ее на эту степень. Здѣсь Фурье рѣшилъ многіе вопросы, посредствомъ анализа, подобнаго анализу Лагранжа, и далъ одну очень важную формулу, выражающую произвольную функцию, которая извѣстна подъ именемъ теоремы Фурье. Эта теорема легко выводится изъ формулъ Лагранжа, если положимъ, что струна, имъ разматриваемая имѣть безконечную длину.

Лапласъ, рѣшая вопросъ о приливахъ и отливахъ моря, употребилъ анализъ особенный, который хотя имѣть нѣкоторое сходство съ анализомъ Лагранжа, въ томъ отношеніи, что общий интегралъ даннаго уравненія разлагается въ рядъ, различные члены которого суть частные интегралы этого уравненія, но функции, по которымъ расположены рядъ, уже не суть синусы и косинусы, а болѣе сложныя выраженія, зависящія отъ двухъ угловъ.

Послѣ Фурье и Лапласа занимался этимъ предметомъ Пуассонъ, который написалъ двѣ записки по теоріи теплоты въ 19-й тетради журнала Политехнической школы. Здѣсь онъ даетъ два способа интегрировать линейныя уравненія съ частными производными. Одинъ способъ, который Пуассонъ постоянно употребляетъ въ сочиненіи: *Theorie mathématique de la chaleur*, заключается въ томъ, что, разматривая интегралъ даннаго уравненія въ видѣ ряда, расположеннаго по синусамъ и косинусамъ, можно удовлетворить условіямъ, относительно крайнихъ точекъ тѣла, которое разматривается въ задачѣ. Потомъ посредствомъ особынаго приема, можно выразить остальные коэффиціенты ряда, посредствомъ начальныхъ перемѣщеній точекъ упомянутаго тѣла и ихъ начальныхъ скоростей. Этотъ способъ требуетъ доказательства дѣйствительности корней трансцендентныхъ уравненій, отъ которыхъ вопросъ зависитъ. Пуассонъ предлагаетъ особыній способъ для этого доказательства, основанный на замѣчательномъ свойствѣ функций по которымъ располагаются ряды, решающіе вопросъ. Но несмотря на простоту способа интегри-

рованія, его нельзя употребить при интегрированіи уравненій данныхъ a priori и при условіяхъ для интеграловъ этихъ уравненій, такъ же данныхъ a priori; потому что онъ основывается на возможности рѣшенія задачи, что очевидно въ задачахъ физическихъ, и что трудно видѣть въ задачахъ аналитическихъ.

Другой способъ предложенный Пуассономъ не имѣть такой общности, какъ способъ сейчасъ разсмотрѣнныи. Здѣсь каждая задача требуетъ нѣкоторыхъ особынныхъ преобразованій интеграла даннаго уравненія, для того чтобы привести его къ виду удобному для приложенія способа. Этотъ послѣдній способъ основывается на простомъ преобразованіи предѣловъ интеграла, такъ что вместо интеграла получается рядъ, удовлетворяющій предложеннымъ условіямъ. Вся трудность состоить въ приведеніи интеграла даннаго уравненія, къ такому виду, чтобы этотъ интегралъ выражался въ опредѣленныхъ интегралахъ, подъ знаки которыхъ входили бы произвольныя функции, умноженные на синусы и косинусы линейныхъ функций отъ переменныхъ независимыхъ. Но несмотря на то, что этотъ способъ труднѣе первого способа, его можно всегда употребить для уравненій данныхъ a priori. Притомъ онъ не требуетъ доказательства дѣйствительности корней трансцендентныхъ уравненій, рѣшающихъ вопросъ. Въ первой запискѣ о теоріи теплоты и отчасти во второй (Журналъ Политехн. школы тетрадь 19) Пуассонъ прилагаетъ этотъ способъ къ рѣшенію простѣйшихъ вопросовъ теоріи теплоты. Въ той же 19-й тетради Политехнической школы помѣщена записка Коши объ интегрированіи линейныхъ уравненій съ постоянными коэффиціентами въ частныхъ производныхъ, безъ условій относительно крайнихъ точекъ тѣла, которое разматривается въ вопросѣ. Анализъ сюда относящейся, не представляетъ ничего существенно-важнаго, кроме упрощенія и симметричности формулъ. Коши здѣсь даетъ способъ рѣшать въ общемъ видѣ вопросы, коихъ всѣ частные случаи можно было рѣшить безъ особынныхъ затрудненій основываясь на теоремѣ Фурье.

Замѣтимъ, что часто форма интеграловъ происходящая отъ употребленія теоремы Фурье, не можетъ быть примѣнна, потому что эти интегралы дѣлаются безконечными или неопределѣлленными.

Кромѣ упомянутыхъ писателей многіе рѣшали частные вопросы изъ различныхъ физическихъ теорій, но способы ими употребляемые не представляютъ общности.

Одни изъ самыхъ важныхъ изысканій по предмету, насть занимающему, были сдѣланы Дирихле относительно сходимости рядовъ, употребляемыхъ въ математической физикѣ.

Въ 4-мъ томѣ журнала Крелля онъ доказываетъ сходимость рядовъ, расположенныхъ по синусамъ и косинусамъ кратныхъ эръ, а въ 17-мъ томѣ того же журнала, онъ разсматриваетъ сходимость рядовъ, зависящихъ отъ двухъ угловъ. Анализъ его имѣть всю желаемую строгость, потому что Дирихле разсматриваетъ сумму ряда, какъ предѣль суммы первыхъ его n членовъ.

Въ настоящемъ разсужденіи я старался преимущественно развить общіе способы интегрированія линейныхъ уравненій съ частными производными, въ опредѣленномъ видѣ; то есть способы, посредствомъ которыхъ можно удовлетворить различнымъ условіямъ, предлагаемымъ въ задачахъ. Разсужденіе раздѣлено на двѣ главы: въ первой я разсматриваю различные формулы, способныя выразить произвольную функцию; во второй прилагаю ихъ къ различнымъ вопросамъ. Сначала я разсмотрѣлъ задачу о выраженіи произвольной функции одной переменной, посредствомъ опредѣленного двойного интеграла и показалъ что кромѣ теоремы Фурье, существуетъ еще безчисленное множество подобныхъ ей опредѣленныхъ интеграловъ, выражающихъ произвольную функцию. Потомъ я приложилъ способъ Пуассона, къ выводу различныхъ рядовъ, выражающихъ произвольные функции, которые удовлетворяютъ даннымъ условіямъ. Всѣ эти ряды я вывелъ изъ теоремы Фурье; далѣе я разсмотрѣлъ способъ Дирихле для доказательства сходимости рядовъ, расположенныхъ какъ по синусамъ и косинусамъ кратныхъ дугъ, такъ и по функциямъ двухъ угловъ.

Во второй главѣ я излагаю общій способъ Коши для интегрированія, безъ условій относительно крайнихъ точекъ; потомъ прилагаю два способа Пуассона къ уравненію распространенія теплоты въ прутѣ, и къ уравненію отъ которого отчасти зависитъ распространеніе теплоты въ шарѣ. Наконецъ рѣшаю посредствомъ обоихъ способовъ задачу о движеніи круглой упругой пластинки съ двумя неподвижными круговыми контурами. Въ настоящемъ разсужденіи я преимущественно старался развить способы общіе и потому не помѣстилъ изслѣдованій Ламе, относительно рядовъ представляющихъ произвольные функции въ эллипсоидѣ кромѣ того при изложеніи ихъ необходимо было бы дать понятіе объ эллиптическихъ координатахъ, предметъ совершенно постороннемъ.

Такъ же я оставилъ безъ приложенийъ ряды, зависящіе отъ двухъ угловъ, потому что они прилагаются къ уравненіямъ частныхъ видовъ.

Надѣюсь, что настоящее разсужденіе, принесетъ пользу любителямъ высшаго анализа, въ томъ отношеніи, что обѣ изложеннія въ немъ предметъ весьма малописано на Русскомъ языке.

ГЛАВА I.

Различные формулы, выражающие произвольные функции.

1. Разсмотримъ сначала задачу о нахождении двойного интеграла, который выражалъ бы въ данныхъ предѣлахъ произвольную функцию fx переменной x .

Положимъ, что подынтегральная функция состоитъ изъ двухъ множителей $P = \psi(x, x', \alpha)$ и $Q = fx'$; требуется найти видъ функции P , подъ тѣмъ условiemъ, чтобы интеграль

$$(1) \quad V = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_a^b PQ dx' d\alpha$$

выражалъ функцию fx .

Означимъ черезъ U_n интеграль

$$\int_{-n}^{+n} P d\alpha.$$

Этотъ интеграль при положеніи въ немъ $n = \infty$ можетъ обратиться или въ нуль, или въ бесконечность, или въ опредѣленную функцию x и x' , или наконецъ быть совершенно неопределенымъ. Первые два случая не доставляютъ рѣшенія предложенной задачи. Въ третьемъ случаѣ интеграль U_∞ долженъ измѣнять видъ свой съ измѣненiemъ вида функции fx для того, чтобы интеграль V былъ ей равенъ. Итакъ, если мы хотимъ

определить P такъ, чтобы оно было неизмѣняемъ для всѣхъ возможныхъ произвольныхъ функций $Q = fx'$, то должны будемъ разсмотрѣть четвертый случай, то есть тотъ, когда U_n при $n = \infty$ дѣлается совершенно неопределеннымъ.

Это послѣднее обстоятельство есть первое условіе, которое должна выполнить функция P .

Пусть будетъ

$$(2) \quad P = \psi[\alpha(x - x')]$$

въ такомъ случаѣ, означая черезъ ϕx интеграль

$$\int_{-x}^{+x} \psi x dx,$$

мы будемъ имѣть

$$(3) \quad U_n = \int_{-n}^{+n} \psi[\alpha(x - x')] dx = \int_{-n(x-x')}^{+n(x-x')} \psi z \frac{dz}{x - x'} = \frac{\varphi[n(x - x')]}{x - x'}.$$

Подставивъ U_n въ интеграль (1) вместо величины

$$\int_{-\infty}^{+\infty} P d\alpha,$$

мы можемъ рассматривать V какъ предѣль, къ которому стремится выраженіе

$$\int_a^b U_n f x' dx'$$

по мѣрѣ увеличенія n . Положимъ $n(x - x') = z$; тогда мы будемъ имѣть

$$V = -\lim \int \frac{\varphi z}{z} f\left(x - \frac{z}{n}\right) dz.$$

Замѣтимъ, что переменная z для всѣхъ конечныхъ значеній разности $x - x'$ будетъ бесконечною, ибо величина n предполагается также бесконечною. Съ другой стороны, переменная x'

измѣняется отъ a до b ; слѣдовательно, если мы положимъ, что x заключается между a и b , то $x - a$ будетъ величиною положительною и $x - b$ отрицательною. Отсюда слѣдуетъ, что интегрированіе по z нужно распространить отъ $z = +\infty$ до $z = -\infty$. Сверхъ того подынтегральная функция уничтожается при бесконечныхъ значеніяхъ z , предполагая, что функция $f x$ не обращается въ бесконечность. Поэтому, такъ какъ для всѣхъ конечныхъ значеній z мы имѣемъ

$$f\left(x - \frac{z}{n}\right) = f x,$$

то можемъ написать

$$V = -fx \int_{+\infty}^{-\infty} \frac{\varphi z}{z} dz = fx \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\varphi z}{z} dz.$$

Для того, чтобы V было равно функции $f x$, необходимо должно быть

$$(4) \quad \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\varphi z}{z} dz = 1.$$

Это обстоятельство есть второе необходимое условіе, для того чтобы V выражало функцию $f x$.

Замѣтимъ, что если x равно одному изъ предѣловъ a или b , то въ этомъ случаѣ V будетъ равно половинѣ соответствующей величины функции $f x$, предполагая φz нечетною функциею.

Дѣйствительно, если имѣемъ $x = a$, то интегрированіе по z нужно распространить отъ $z = 0$ до $z = -\infty$, и при $x = b$ отъ $z = +\infty$ до $z = 0$, слѣдовательно, въ обоихъ этихъ случаяхъ нужно взять только половину интеграла (4), въ сдѣланномъ предположеніи относительно функции φz , которое дѣйствительно выполняется, если мы замѣтимъ, что

$$\varphi z = \int_{-z}^{+z} \psi z dz.$$

Въ предыдущемъ доказательствѣ предѣлы a и b можно сдѣ-

лать бесконечными, то-есть, взять $a = -\infty$ и $b = +\infty$; тогда формула

$$(5) \quad fx = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \psi[\alpha(x-x')] f x' dx' d\alpha$$

будетъ справедлива для всѣхъ величинъ x отъ $x = -\infty$ до $x = +\infty$.

2. Формулы, проистекающія изъ предыдущаго доказательства, могутъ быть весьма различны. Различие ихъ происходитъ отъ выбора функции ϕx , которая, кроме двухъ необходимыхъ условій, никакимъ другимъ условіямъ можетъ не удовлетворять.

Относительно первого условія, то-есть, того, по которому интеграль

$$\int_{-n}^{+n} \psi x dx = \varphi(n)$$

при $n = \infty$ дѣлается существенно неопределеннымъ, можно замѣтить, что мы ему удовлетворимъ, выбравъ вмѣсто ϕx какую угодно періодическую функцию x , которая удовлетворяла бы уравненію

$$(6) \quad \phi x + \varphi(-x) = 0$$

для какого угодно x . Съ другой стороны, нѣтъ необходимости, чтобы переменная x входила въ функцию ϕx подъ знаками синусовъ и косинусовъ. Дѣйствительно, если мы къ условію (6) добавимъ другое, напримѣръ слѣдующее

$$(6_1) \quad \varphi(l+x) + \varphi(l-x) = 0$$

которое такъ же какъ и условіе (6) выполнялось бы для какихъ угодно дѣйствительныхъ значеній x , то мы получимъ нѣкоторую произвольную функцию ϕx въ предѣлахъ отъ $x = 0$ до $x = l$, значения же этой функции отъ $l = x$ до $x = \infty$ и отъ $x = 0$ до $x = -\infty$ выводятся, вслѣдствіе предыдущихъ условій, по

извѣстнымъ значеніямъ ея даннымъ отъ $x = 0$ до $x = l$. При этомъ, очевидно, величина $\varphi(\infty)$ дѣлается существенно неопределенной.

Относительно второго условія, по которому интеграль

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\varphi z}{z} dz = 1,$$

замѣтимъ, что если мы найдемъ такую функцию φz , при которой предыдущій интеграль обращается въ нѣкоторую опредѣленную величину N , то легко видѣть, что функция φz , удовлетворяющая предыдущему вопросу, будетъ $\frac{1}{N} \cdot \varphi z$. Съ другой стороны, мы имѣемъ

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\varphi z}{z} dz = 2 \int_0^{\infty} \frac{\varphi z}{z} dz = 2 \left\{ \int_0^l \frac{\varphi z}{z} dz + \int_l^{2l} \frac{\varphi z}{z} dz + \int_{2l}^{3l} \frac{\varphi z}{z} dz + \int_{3l}^{4l} \frac{\varphi z}{z} dz + \dots \right\};$$

поэтому, если функция φz удовлетворяетъ условіямъ (6) и (6₁), то мы получимъ

$$\int_l^{2l} \frac{\varphi z}{z} dz = \int_0^l \frac{\varphi(l+z)}{l+z} dz = - \int_0^l \frac{\varphi(l-z)}{l-z} dz = - \int_0^l \frac{\varphi z}{2l-z} dz,$$

$$\int_{2l}^{3l} \frac{\varphi z}{z} dz = \int_0^l \frac{\varphi(2l+z)}{2l+z} dz = \int_0^l \frac{\varphi z}{2l-z} dz,$$

$$\int_{3l}^{4l} \frac{\varphi z}{z} dz = \int_0^l \frac{\varphi(3l+z)}{3l+z} dz = - \int_0^l \frac{\varphi(l-z)}{3l-z} dz = - \int_0^l \frac{\varphi z}{4l-z} dz,$$

.....

Вообще, такъ какъ по условіямъ (6) и (6₁) имѣемъ

$$\varphi(2il+z) = \varphi z,$$

$$\varphi[(2i+1)l+z] = -\varphi(l-z)$$

для какого угодно цѣлаго и положительного числа i , то инте-

грали

$$\int_{2il}^{(2i+1)l} \frac{\varphi z}{z} dz = \int_0^l \frac{\varphi z}{2il+z} dz; \quad \int_{(2i+1)l}^{(2i+2)l} \frac{\varphi z}{z} dz = - \int_0^l \frac{\varphi z}{(2i+2)l-z} dz$$

будутъ такимъ образомъ найдены. Итакъ мы получимъ

$$\begin{aligned} \int_0^\infty \frac{\varphi z}{z} dz &= \int_0^l \frac{\varphi z}{z} dz - \int_0^l \frac{\varphi z}{2l-z} dz \\ &\quad + \int_0^l \frac{\varphi z}{2l+z} dz - \int_0^l \frac{\varphi z}{4l-z} dz + \int_0^l \frac{\varphi z}{4l+z} dz - \dots \end{aligned}$$

Если мы предположимъ, что значенія функції φz отъ $z=0$ по $z=l$ суть положительныя и что отношеніе $\frac{\varphi z}{z}$ при $z=0$ принимаетъ одну опредѣленную конечную величину, то предыдущій рядъ будетъ имѣть сумму опредѣленную, по причинѣ убыванія его членовъ. Поэтому, давъ для функції φz значенія отъ $z=0$ до $z=l$ совершенно произвольно, но съ условіемъ, чтобы они были положительными и чтобы отношеніе $\frac{\varphi z}{z}$ для $z=0$ было опредѣленное, мы получимъ для интеграла (4) нѣкоторую также опредѣленную величину N . Такимъ образомъ для функції φx мы можемъ выбратьъ величину $\frac{1}{2N} \frac{d\varphi x}{dx}$, и она, будучи подставлена въ формулу (5), рѣшить задачу о нахожденіи двойного интеграла, равнаго данной функції fx .

Замѣтимъ, что условіе (6₁) можетъ быть замѣнено другими условіями подобнаго рода.

Самая замѣчательная изъ формулъ, которыя заключаются въ формулѣ (5) какъ частные случаи, соотвѣтствуетъ положенію $\varphi z = \frac{1}{\pi} \sin z$. Эта послѣдняя функція удовлетворяетъ двумъ вышесказаннымъ условіямъ, ибо $\frac{1}{\pi} \sin(\infty)$ есть величина совер-

щенно неопредѣленная, и интеграль

$$\frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\sin z}{z} dz$$

равенъ единицѣ. Функція φx получаетъ величину $\frac{1}{2\pi} \cos x$ или же $\frac{1}{2\pi} e^{ix\sqrt{-1}}$, слѣдовательно, формула (5) обратится въ слѣдующую

$$(7) \quad fx = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha(x-x') f x' dx' d\alpha,$$

или же

$$(8) \quad fx = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{\alpha(x-x')} \sqrt{-1} f x' dx' d\alpha.$$

Формулы (8) и (7) легко выводятся одна изъ другой, и обѣ известны подъ названіемъ теоремы Фурье, по имени геометра, ихъ предложившаго. Фурье въ журналѣ *Annales de physique et de chimie* (tome III) предложилъ свою теорему въ видѣ двухъ формулъ

$$(9) \quad \varphi x = \frac{2}{\pi} \int_0^\infty \int_0^\infty \cos \alpha x \cos \alpha x' \varphi x' dx' d\alpha,$$

$$(10) \quad \psi x = \frac{2}{\pi} \int_0^\infty \int_0^\infty \sin \alpha x \sin \alpha x' \psi x' dx' d\alpha,$$

изъ коихъ первая относится къ функціямъ четнымъ, а вторая къ нечетнымъ.

Обѣ онъ даютъ формулу (7) для какихъ угодно функцій.

Дѣйствительно, такъ какъ мы имѣемъ

$$\varphi x = \varphi(-x) \text{ и } \psi(x) = -\psi(-x),$$

то интегралы

$$\frac{1}{\pi} \int_0^\infty \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha x \cos \alpha x' \psi x' dx' d\alpha \text{ и } \frac{1}{\pi} \int_0^\infty \int_{-\infty}^{+\infty} \sin \alpha x \sin \alpha x' \varphi x' dx' d\alpha$$

равны нулю. Вследствие этого и двухъ формулъ (9) и (10), которые напишемъ въ такомъ видѣ

$$(11) \quad \varphi x = \frac{1}{\pi} \int_0^{\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha x \cos \alpha x' \varphi x' dx' d\alpha,$$

$$(12) \quad \psi x = \frac{1}{\pi} \int_0^{\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \sin \alpha x \sin \alpha x' \psi x' dx' d\alpha,$$

мы будемъ имѣть

$$\begin{aligned} \varphi x + \psi x &= \frac{1}{\pi} \int_0^{\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha x \cos \alpha x' (\varphi x' + \psi x') dx' d\alpha \\ &\quad + \frac{1}{\pi} \int_0^{\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \sin \alpha x \sin \alpha x' (\varphi x' + \psi x') dx' d\alpha. \end{aligned}$$

Но такъ какъ всякая функция можетъ быть приведена къ виду $\varphi x + \psi x$, то предыдущее уравненіе можетъ быть замѣнено уравненіемъ (7).

Формулы (9) и (10) справедливы и для какихъ угодно функций, если мы предположимъ, что значенія этихъ функций отъ $x = -\infty$ до $x = 0$ равны нулю.

Уравненія (9) и (10) или (11) и (12) выводятся изъ формулы (7), предполагая сначала $f x$ четною функциею, потомъ нечетною, и разлагая $\cos \alpha (x - x')$ подъ знакомъ интеграла.

З. Теорему Фурье иногда бываетъ повѣрить для частныхъ видовъ данной функции $f x$. Возьмемъ для примѣра $f x = e^x$, и найдемъ величину интеграла

$$2\pi X = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{\lambda}^{\lambda'} e^{x'} \cos \alpha (x - x') dx' d\alpha.$$

Интегрируя относительно x' , мы очевидно будемъ имѣть

$$\begin{aligned} \int_{\lambda}^{\lambda'} e^{x'} \cos \alpha (x - x') dx' &= e^{\lambda'} \frac{\alpha \sin (\lambda' - x) \alpha + \cos (\lambda' - x) \alpha}{1 + \alpha^2} \\ &\quad - e^{\lambda} \frac{\alpha \sin (\lambda - x) \alpha + \cos (\lambda - x) \alpha}{1 + \alpha^2}. \end{aligned}$$

При интегрированіи относительно α нужно различать три случая: 1) когда x заключается между предѣлами λ и λ' ; 2) когда x болѣе какъ λ , такъ и λ' ; 3) когда x менѣе λ и менѣе λ' . Въ первомъ случаѣ разность $\lambda - x$ есть отрицательная, а $\lambda' - x$ положительная; во второмъ обѣ разности отрицательныя и наконецъ въ третьемъ обѣ положительныя.

При интегрированіи по α мы будемъ имѣть интегралы вида

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\alpha \sin \mu \alpha d\alpha}{1 + \alpha^2}, \quad \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\cos \mu \alpha d\alpha}{1 + \alpha^2},$$

но при μ положительномъ

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\alpha \sin \mu \alpha d\alpha}{1 + \alpha^2} = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\cos \mu \alpha d\alpha}{1 + \alpha^2} = \pi e^{-\mu},$$

а при μ отрицательномъ

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\alpha \sin \mu \alpha d\alpha}{1 + \alpha^2} = - \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\cos \mu \alpha d\alpha}{1 + \alpha^2} = - \pi e^{\mu}.$$

Слѣдовательно, если $\lambda < x < \lambda'$, то мы будемъ имѣть

$$2\pi X = 2\pi e^{\lambda'} e^{-\lambda' + x} + \pi e^{\lambda} e^{\lambda - x} - \pi e^{\lambda} e^{\lambda - x} = 2\pi e^x$$

или просто $X = e^x$. Во второмъ случаѣ, когда $x > \lambda' > \lambda$, мы получимъ

$$2\pi X = e^{\lambda'} (-\pi e^{\lambda' - x} + \pi e^{\lambda' - x}) - e^{\lambda} (-\pi e^{\lambda - x} + \pi e^{\lambda - x}) = 0.$$

Въ третьемъ случаѣ будетъ также $X = 0$.

Если же $x = \lambda$, то интеграль относительно x' будетъ слѣдующій

$$\int_{\lambda}^{\lambda'} e^{x'} \cos \alpha (\lambda - x') dx' = e^{\lambda'} \frac{\alpha \sin(\lambda' - \lambda) \alpha + \cos(\lambda' - \lambda) \alpha}{1 + \alpha^2} - \frac{e^{\lambda}}{1 + \alpha^2},$$

поэтому, умножая предыдущее уравнение на $d\alpha$ и интегрируя относительно α от $\alpha = -\infty$ до $\alpha = +\infty$, мы будем иметь

$$X = \frac{1}{2} e^{\lambda}.$$

Если бы мы положили $x = \lambda'$, то получили бы $X = \frac{1}{2} e^{\lambda'}$.

Такимъ же образомъ можно повѣрить теорему Фурье для функции e^{-x} , $ax + b$ и другихъ.

Теорема Фурье даетъ также величины нѣкоторыхъ опредѣленныхъ интеграловъ. Напримѣръ, положимъ въ формулы

$$fx = \frac{1}{\pi} \int_0^{\infty} \int_0^{\infty} \cos \alpha (x - x') f x' dx' d\alpha$$

функцию fx равную e^{-x} . Тогда получимъ

$$e^{-x} = \frac{1}{\pi} \int_0^{\infty} \int_0^{\infty} e^{-x'} \cos \alpha (x - x') dx' d\alpha.$$

Разлагая же $\cos \alpha (x - x')$ подъ знакомъ интеграла, мы будемъ имѣть

$$\pi e^{-x} = \int_0^{\infty} \cos \alpha x d\alpha \int_0^{\infty} \cos \alpha x' e^{-x'} dx' + \int_0^{\infty} \sin \alpha x d\alpha \int_0^{\infty} \sin \alpha x' e^{-x'} dx'$$

или иначе

$$\pi e^{-x} = \int_0^{\infty} \frac{\cos \alpha x d\alpha}{1 + \alpha^2} + \int_0^{\infty} \frac{\sin \alpha x d\alpha}{1 + \alpha^2}.$$

Пусть теперь будетъ

$$\int_0^{\infty} \frac{\cos \alpha x d\alpha}{1 + \alpha^2} = u$$

и слѣдовательно

$$\int_0^{\infty} \frac{\alpha \sin \alpha x d\alpha}{1 + \alpha^2} = - \frac{du}{d\alpha};$$

тогда мы получимъ слѣдующее дифференциальное уравненіе для опредѣленія u :

$$\frac{du}{dx} - u = -\pi e^{-x},$$

общій интеграль котораго будетъ

$$u = Ae^x + \frac{\pi}{2} e^{-x},$$

гдѣ A означаетъ постоянную произвольную величину. Чтобы опредѣлить эту послѣднюю, полагаемъ $x = 0$; тогда будетъ $u = \frac{\pi}{2}$ и слѣдовательно $A = 0$. Поэтому мы имѣемъ

$$u = -\frac{du}{dx} = \int_0^{\infty} \frac{\cos \alpha x d\alpha}{1 + \alpha^2} = \int_0^{\infty} \frac{\alpha \sin \alpha x d\alpha}{1 + \alpha^2} = \frac{\pi}{2} e^{-x}.$$

Уравненіе это справедливо для всѣхъ положительныхъ значеній x . Для отрицательныхъ же значеній мы должны взять формулу

$$e^x = \frac{1}{\pi} \int_0^{\infty} \int_{-\infty}^0 e^{x'} \cos \alpha (x - x') dx' d\alpha$$

и тогда совершенно подобнымъ образомъ найдемъ для опредѣленія u такое дифференциальное уравненіе

$$\frac{du}{dx} + u = \pi e^x,$$

общій интеграль котораго есть

$$u = Ae^{-x} + \frac{\pi}{2} e^x,$$

въ которомъ также слѣдуетъ положить $A = 0$. Такимъ образомъ мы получимъ

$$u = \int_0^\infty \frac{\cos \alpha x d\alpha}{1 + \alpha^2} = \frac{\pi}{2} e^x \quad \text{и} \quad -\frac{du}{dx} = \int_0^\infty \frac{\alpha \sin \alpha x d\alpha}{1 + \alpha^2} = -\frac{\pi}{2} e^x,$$

для отрицательных величин x .

Вообще изъ теоремы Фурье не получено никакихъ новыхъ определенныхъ интеграловъ, а даетъ она тѣ интегралы, которые выведены другими путями.

4. Посмотримъ теперь, будеть ли справедливо уравненіе

$$fx = \frac{1}{\pi} \int_0^\infty \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha (x - x') f x' dx' d\alpha,$$

если мы вмѣсто x подставимъ величину $x + y\sqrt{-1}$ и потому $x - y\sqrt{-1}$, въ которыхъ будемъ полагать y величиною положительною. Пусть будетъ

$$\begin{aligned} X &= f(x + y\sqrt{-1}) + f(x - y\sqrt{-1}), \\ X' &= \frac{f(x + y\sqrt{-1}) - f(x - y\sqrt{-1})}{\sqrt{-1}}; \end{aligned}$$

но такъ какъ мы имѣемъ

$$\begin{aligned} \cos \alpha (x + y\sqrt{-1} - x') &= \frac{1}{2} \cos \alpha (x - x') (e^{ay} + e^{-ay}) \\ &\quad + \frac{1}{2\sqrt{-1}} \sin \alpha (x - x') (e^{ay} - e^{-ay}), \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \cos \alpha (x - y\sqrt{-1} - x') &= \frac{1}{2} \cos \alpha (x - x') (e^{ay} + e^{-ay}) \\ &\quad - \frac{1}{2\sqrt{-1}} \sin \alpha (x - x') (e^{ay} - e^{-ay}), \end{aligned}$$

то легко получимъ

$$X = \frac{1}{\pi} \int_0^\infty \int_{-\infty}^{+\infty} (e^{ay} + e^{-ay}) \cos \alpha (x - x') f x' dx' d\alpha,$$

$$X' = \frac{1}{\pi} \int_0^\infty \int_{-\infty}^{+\infty} (e^{-ay} - e^{ay}) \sin \alpha (x - x') f x' dx' d\alpha.$$

$$\begin{aligned} \text{Но интегрируя отъ } \alpha = 0 \text{ до } \alpha = n, \text{ мы будемъ имѣть} \\ \int_0^n (e^{ay} + e^{-ay}) \cos \alpha (x - x') d\alpha \\ = \frac{y(e^{ny} - e^{-ny}) \cos n(x - x') + (x - x')(e^{ny} + e^{-ny}) \sin n(x - x')}{(x - x')^2 + y^2}, \\ \int_0^n (e^{-ay} - e^{ay}) \sin \alpha (x - x') d\alpha \\ = \frac{(x - x')(e^{ny} - e^{-ny}) \cos n(x - x') - y(e^{ny} + e^{-ny}) \sin n(x - x')}{(x - x')^2 + y^2}. \end{aligned}$$

Поэтому величины X и X' можно принимать какъ предѣлы выражений

$$\begin{aligned} X_n &= \frac{1}{\pi} y (e^{ny} - e^{-ny}) \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\cos n(x - x') f x' dx'}{(x - x')^2 + y^2} \\ &\quad + \frac{1}{\pi} (e^{ny} + e^{-ny}) \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{(x - x') \sin n(x - x') f x' dx'}{(x - x')^2 + y^2}, \\ X'_n &= \frac{1}{\pi} (e^{ny} - e^{-ny}) \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{(x - x') \cos n(x - x') f x' dx'}{(x - x')^2 + y^2} \\ &\quad - \frac{1}{\pi} y (e^{ny} + e^{-ny}) \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\sin n(x - x') f x' dx'}{(x - x')^2 + y^2}, \end{aligned}$$

при $n = \infty$.

Такимъ образомъ мы привели двойные интегралы къ простымъ.

Полагая въ предыдущихъ формулахъ $f x' = \sin h x'$, где h нѣкоторая действительная величина, и подставляя вмѣсто x' величину $x + z$, мы легко найдемъ

$$\begin{aligned} X_n &= \frac{\sin h x}{\pi} y (e^{ny} - e^{-ny}) \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\cos nz \cos hz dz}{y^2 + z^2} \\ &\quad + \frac{\sin h x}{\pi} (e^{ny} + e^{-ny}) \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{z \sin nz \cos hz dz}{y^2 + z^2}, \end{aligned}$$

$$X'_n = -\frac{\cos hx}{\pi} (e^{ny} - e^{-ny}) \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{z \cos nz \sin hz dz}{y^2 + z^2} \\ + \frac{\cos hx}{\pi} \cdot y (e^{ny} + e^{-ny}) \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\sin nz \sin hz dz}{y^2 + z^2},$$

гдѣ интегралы нечетныхъ функций по z отъ $z = -\infty$ до $z = +\infty$ сдѣланы равными нулю. Но замѣчая, что

$$\begin{aligned} 2 \cos nz \cos hz &= \cos(n+h)z + \cos(n-h)z, \\ 2 \sin nz \cos hz &= \sin(n+h)z + \sin(n-h)z, \\ 2 \cos nz \sin hz &= \sin(n+h)z - \sin(n-h)z, \\ 2 \sin nz \sin hz &= -\cos(n+h)z + \cos(n-h)z, \end{aligned}$$

и что интегралы

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\cos ax dx}{\beta^2 + x^2} = \frac{\pi}{\beta} e^{-\alpha\beta} \quad \text{и} \quad \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{x \sin ax dx}{\beta^2 + x^2} = \pi e^{-\alpha\beta}$$

извѣстны, мы получаемъ, по легкому приведеніи,

$$X_n = \sin hx (e^{hy} + e^{-hy}), \quad X'_n = \cos hx (e^{hy} - e^{-hy}).$$

Такъ какъ X_n и X'_n не зависятъ отъ n , то будетъ

$$X_n = X \quad \text{и} \quad X'_n = X'.$$

Величины, такимъ образомъ полученные для X и X' , суть тѣ, которыхъ мы получимъ непосредственно, дѣлая

$$X = \frac{\sin h(x + y\sqrt{-1}) + \sin h(x - y\sqrt{-1})}{1},$$

$$X' = \frac{\sin h(x + y\sqrt{-1}) - \sin h(x - y\sqrt{-1})}{\sqrt{-1}}.$$

Слѣдовательно, въ этомъ случаѣ оправдывается теорема Фурье. То же самое будетъ, если мы положимъ $fx' = \cos hx$; но если мы сдѣлаемъ $fx' = \frac{1}{1+x'^2}$, то увидимъ, что въ уравненіи теоремы Фурье можно подставить вмѣсто x величину

$x + y\sqrt{-1}$, или $x - y\sqrt{-1}$, но только въ такомъ случаѣ, когда $y < 1$.

Въ самомъ дѣлѣ, если мы, производя двойное интегрированіе для того, чтобы получить величины X и X' , будемъ сначала интегрировать по x' , то, очевидно, получимъ

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\cos \alpha (x - x') dx'}{1 + x'^2} = \cos \alpha x \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\cos \alpha x' dx'}{1 + x'^2} = \pi e^{-\alpha} \cos \alpha x,$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\sin \alpha (x - x') dx'}{1 + x'^2} = \sin \alpha x \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\cos \alpha x' dx'}{1 + x'^2} = \pi e^{-\alpha} \sin \alpha x;$$

поэтому мы будемъ имѣть

$$X = \int_0^\infty (e^{-\alpha(1+y)} + e^{-\alpha(1-y)}) \cos \alpha x d\alpha,$$

$$X' = \int_0^\infty (e^{-\alpha(1+y)} - e^{-\alpha(1-y)}) \sin \alpha x d\alpha.$$

Если мы вмѣсто безконечности въ предѣлахъ предыдущихъ интеграловъ подставимъ n и будемъ X и X' рассматривать какъ предѣлы выражений

$$X_n = \int_0^n (e^{-\alpha(1+y)} + e^{-\alpha(1-y)}) \cos \alpha x d\alpha,$$

$$X'_n = \int_0^n (e^{-\alpha(1+y)} - e^{-\alpha(1-y)}) \sin \alpha x d\alpha$$

при $n = \infty$, мы для величинъ X_n и X'_n получимъ слѣдующія выражения:

$$X_n = \frac{e^{-n(1+y)} [x \sin nx - (1+y) \cos nx] + 1 + y}{x^2 + (1+y)^2} \\ + \frac{e^{-n(1-y)} [x \sin nx - (1-y) \cos nx] + 1 - y}{x^2 + (1-y)^2},$$

$$X'_n = \frac{e^{-n(1+y)} [x \cos nx + (1-y) \sin nx] - x}{x^2 + (1-y)^2} - \frac{e^{-n(1-y)} [x \cos nx + (1+y) \sin nx] - x}{x^2 + (1+y)^2}.$$

Откуда видимъ, что при $y < 1$ величины X и X' , будуть тѣ самыя, которыя получатся, если мы сдѣлаемъ

$$X = \frac{1}{1 + (x + y\sqrt{-1})^2} + \frac{1}{1 + (x - y\sqrt{-1})^2},$$

$$X' = -\sqrt{-1} \left[\frac{1}{1 + (x + y\sqrt{-1})^2} - \frac{1}{1 + (x - y\sqrt{-1})^2} \right].$$

Если же $y > 1$, то величины X и X' , получаемыя изъ предыдущихъ выраженийъ, полагая въ нихъ $n = \infty$, будуть совершенно неопределеныя.

Такимъ образомъ теорема Фурье вообще несправедлива, если вмѣсто переменной, функцию которой она изображаетъ, мы подставимъ другую переменную, которая принимаетъ мнимыя значения.

То же замѣчаніе должно относиться и къ другимъ формуламъ, которыя заключаются въ уравненіи

$$fx = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \psi[\alpha(x-x')] f x' dx' d\alpha,$$

какъ частные случаи, но доказать вообще, что подобныя уравненія несправедливы, когда будемъ давать переменной x мнимыя значения, весьма трудно, по причинѣ произвольности функций fx и разнообразія функций ψ .

5. Чтобы показать примѣръ нахожденія опредѣленныхъ интеграловъ, изображающихъ данную произвольную функцию $\psi(x)$, мы возьмемъ

$$\psi x = \frac{\sin x}{b^2 N \sqrt{a^2 \sin^2 x + b^2 \cos^2 x}}.$$

Тогда въ формулѣ (5) вмѣсто функции ψx можно взять

следующую

$$\psi x = \frac{1}{2} \frac{d\phi x}{dx} = \frac{\cos x}{2N [a^2 \sin^2 x + b^2 \cos^2 x]^{\frac{3}{2}}}.$$

Функция ϕx при $x = \infty$ дѣлается совершенно неопределенной, могущею принять всѣ возможныя значенія отъ $-\frac{1}{ab^2 N}$ до $+\frac{1}{ab^2 N}$. Съ другой стороны, интеграль

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\phi x}{z} dx = \frac{1}{b^2 N} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\sin x dx}{x \sqrt{a^2 \sin^2 x + b^2 \cos^2 x}}$$

очевидно имѣть величину определенную и конечную, ибо величины a , b и N суть не нули и не бесконечности. Для того, чтобы предыдущій интегралъ былъ равенъ единицѣ, необходимо сдѣлать

$$N = \frac{1}{b^2} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\sin x dx}{x \sqrt{a^2 \sin^2 x + b^2 \cos^2 x}}.$$

Такимъ образомъ выбранная функция ϕx удовлетворяетъ требуемымъ условіямъ, и потому для всякой произвольной функции fx мы имѣемъ

$$(13) \quad fx = \frac{1}{2N} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\cos \alpha (x-x') f x' dx' d\alpha}{(a^2 \sin^2 \alpha (x-x') + b^2 \cos^2 \alpha (x-x'))^{\frac{3}{2}}}$$

или иначе

$$(14) \quad fx = \frac{1}{2a^3 N} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\cos \alpha (x-x') f x' dx' d\alpha}{(1 - e^{\alpha} \cos^2 \alpha (x-x'))^{\frac{5}{2}}}$$

тдѣ e означаетъ величину $\frac{\sqrt{a^2 - b^2}}{a}$.

Формулы (13) и (14) имѣютъ мѣсто въ тѣхъ же случаяхъ, въ которыхъ имѣть мѣсто и теорема Фурье. Эта послѣдняя

выводится изъ нихъ, полагая $a = b$, или $e = 0$. Для этихъ величинъ значение N будетъ равно величинѣ $\frac{\pi}{a^2}$, откуда видимъ, что обѣ формулы (14) и (13) обращаются въ слѣдующую

$$fx = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha (x - x') fx' dx' d\alpha,$$

которая есть ничто иное, какъ теорема Фурье.

6. Опредѣленные двойные интегралы, которые выражаютъ произвольныя функциї, даютъ величины ихъ для всѣхъ значеній переменной независимой, отъ значенія ея равнаго $-\infty$ до значенія равнаго $+\infty$, предполагая ихъ дѣйствительными. Такимъ образомъ, всѣ соотвѣтствующія величины самой функциї предполагаются извѣстными, хотя совершенно произвольными. Допускается только слѣдующее ограничение: необходимо, чтобы произвольная функция fx не обращалась въ бесконечность, и чтобы каждая изъ разностей $f(x + \epsilon) - fx$, $fx - f(x - \epsilon)$ (гдѣ ϵ есть бесконечно малая величина) была бесконечно малою для данной величины x . Послѣднее необходимо для того, чтобы опредѣленные интегралы имѣли смыслъ.

Въ вопросахъ, гдѣ приходится опредѣлять произвольныя функциї, весьма часто случается, что произвольная функция дается только въ опредѣленныхъ предѣлахъ переменной независимой; остальная же значенія выводятся изъ данныхъ величинъ функциї. Въ этомъ случаѣ выше разсмотрѣнные интегралы часто можно бывает преобразовать такъ, что въ формулу, изображающую произвольную функцию, войдутъ только извѣстныя величины этой послѣдней.

Пусть будетъ дана функция fx , произвольная между предѣлами $x = 0$ и $x = l$. Требуется найти формулу, выражающую эту функцию въ упомянутыхъ предѣлахъ переменной независимой, если имѣемъ условіе, по которому $f(l)$ и $f(0)$ равны нулю.

Какова бы ни была функция fx , мы имѣемъ

$$fx = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha (x - x') fx' dx' d\alpha$$

или, сдѣлавъ $x' = x + z$, черезъ что предѣлы относительно z будутъ также $-\infty$ и $+\infty$, и интегрируя по α отъ $\alpha = 0$ до $\alpha = \infty$, мы будемъ имѣть

$$fx = \frac{1}{\pi} \int_0^{\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha z f(x + z) dz d\alpha.$$

Такъ какъ $f(l) = 0$ и $f(0) = 0$, то мы имѣемъ два условія

$$(15) \quad \int_0^{\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha z f(l + z) dz d\alpha = 0,$$

$$(16) \quad \int_0^{\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha z f(-z) dz d\alpha = 0.$$

Условія эти могутъ быть представлены въ слѣдующемъ видѣ:

$$\int_0^{\infty} \int_0^{\infty} \cos \alpha z [f(l + z) + f(l - z)] dz d\alpha = 0,$$

$$\int_0^{\infty} \int_0^{\infty} \cos \alpha z [f(z) + f(-z)] dz d\alpha = 0.$$

Этими условіямъ мы удовлетворимъ, если положимъ

$$(17) \quad \begin{aligned} f(l + z) + f(l - z) &= 0, \\ f(z) + f(-z) &= 0; \end{aligned}$$

уравненія, которыя должны быть выполнены при всякомъ значеніи дѣйствительному и положительному переменной z .

Положимъ теперь

$$\int_0^{\infty} e^{-kz} fz dz = p, \quad \int_0^{-\infty} e^{kz} fz dz = q,$$

гдѣ h означаетъ действительную и положительную величину, или же миниму, у которой действительная часть есть положительная.

Умножимъ уравненія (17) на $e^{-hz} dz$ и будемъ интегрировать ихъ отъ $z = 0$ до $z = \infty$. Тогда, очевидно, получимъ

$$\begin{aligned} \int_0^\infty e^{-hz} f(l+z) dz + \int_0^\infty e^{-hz} f(l-z) dz &= 0, \\ \int_0^\infty e^{-hz} fz dz + \int_0^\infty e^{-hz} f(-z) dz &= 0. \end{aligned}$$

Но мы имѣемъ

$$\int_0^\infty e^{-hz} f(l+z) dz = e^{hl} \left(p - \int_0^l e^{-hz} fz dz \right),$$

$$\int_0^\infty e^{-hz} f(l-z) dz = -e^{-hl} \left(q - \int_0^l e^{hz} fz dz \right),$$

$$\int_0^\infty e^{-hz} fz dz = p, \quad \int_0^\infty e^{-hz} f(-z) dz = -q.$$

Поэтому предыдущія два условія обращаются въ слѣдующія:

$$(18) \quad \begin{cases} pe^{hl} - qe^{-hl} = e^{hl} \int_0^l e^{-hz} fz dz - e^{-hl} \int_0^l e^{hz} fz dz, \\ p - q = 0. \end{cases}$$

Изъ послѣднихъ двухъ уравненій получаемъ слѣдующія величины для p и q :

$$(19) \quad p = q = \frac{e^{hl} \int_0^l e^{-hz} fz dz - e^{-hl} \int_0^l e^{hz} fz dz}{e^{hl} - e^{-hl}}.$$

Пусть будетъ теперь ε положительная бесконечно малая величина и α какое либо действительное количество; положимъ притомъ

$$\begin{aligned} e^{hl} \int_0^l e^{-hz} fz dz - e^{-hl} \int_0^l e^{hz} fz dz &= \lambda(h), \\ e^{hl} - e^{-hl} &= \mu(h); \end{aligned}$$

тогда, если въ выраженіи p положимъ $h = \varepsilon + \alpha\sqrt{-1}$ и въ выраженіи q положимъ $h = \varepsilon - \alpha\sqrt{-1}$, то разность

$$p - q = \int_0^\infty e^{-(\varepsilon+\alpha\sqrt{-1})z} fz dz - \int_0^\infty e^{(\varepsilon-\alpha\sqrt{-1})z} fz dz$$

съ приближеніемъ ε къ нулю будетъ стремиться къ предѣлу

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\alpha z\sqrt{-1}} fz dz.$$

Такимъ образомъ, сообразжаясь съ предыдущими положеніями, мы будемъ имѣть

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\alpha z\sqrt{-1}} fz dz = \text{пред.} \left\{ \frac{\lambda(\varepsilon + \alpha\sqrt{-1})}{\mu(\varepsilon + \alpha\sqrt{-1})} - \frac{\lambda(\varepsilon - \alpha\sqrt{-1})}{\mu(\varepsilon - \alpha\sqrt{-1})} \right\},$$

или, такъ какъ $\lambda(-h) = -\lambda(h)$ и $\mu(-h) = -\mu(h)$, иначе будетъ

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\alpha z\sqrt{-1}} fz dz = \text{пред.} \left\{ \frac{\lambda(\varepsilon + \alpha\sqrt{-1})}{\mu(\varepsilon + \alpha\sqrt{-1})} - \frac{\lambda(-\varepsilon + \alpha\sqrt{-1})}{\mu(-\varepsilon + \alpha\sqrt{-1})} \right\}.$$

Откуда можно видѣть, что для всѣхъ величинъ α , при которыхъ $\mu(\alpha\sqrt{-1})$ не есть нуль, предыдущій интеграль уничтож-

жается. Пусть будетъ β одинъ изъ корней уравненія

$$\mu(\beta\sqrt{-1}) = 0$$

или, что все равно, слѣдующаго

$$\sin \beta l = 0;$$

тогда, положивъ $\alpha = \beta + \alpha'$, гдѣ α' безконечно малая положительная или отрицательная величина, мы будемъ имѣть

$$\lambda(\beta\sqrt{-1} + \alpha'\sqrt{-1} \pm \varepsilon) = \lambda(\beta\sqrt{-1}),$$

$$\mu(\beta\sqrt{-1} + \alpha'\sqrt{-1} \pm \varepsilon) = (\alpha'\sqrt{-1} \pm \varepsilon) \mu'(\beta\sqrt{-1}).$$

Отсюда заключаемъ, что интеграль

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\alpha z\sqrt{-1}} f_z dz$$

имѣеть слѣдующую величину:

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\alpha z\sqrt{-1}} f_z dz = \text{пред. } \frac{\lambda(\beta\sqrt{-1})}{\mu'(\beta\sqrt{-1})} \frac{2\varepsilon}{\varepsilon^2 + \alpha'^2}.$$

Черезъ $\mu'x$ мы означаемъ производную $\frac{d\mu x}{dx}$.

Перемѣняя знакъ у $\sqrt{-1}$ и замѣчая, что $\lambda(h)$ и $\mu(h)$ суть функции нечетныя, мы получимъ

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{\alpha z\sqrt{-1}} f_z dz = \text{пред. } \frac{-\lambda(\beta\sqrt{-1})}{\mu'(\beta\sqrt{-1})} \frac{2\varepsilon}{\varepsilon^2 + \alpha'^2}.$$

Поэтому интеграль

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha(x - x') f'_x dx',$$

содержащейся въ теоремѣ Фурье, можетъ быть представленъ въ слѣдующемъ видѣ:

$$\begin{aligned} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha(x - x') f'_x dx' &= \frac{1}{2} e^{\alpha x\sqrt{-1}} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\alpha x'\sqrt{-1}} f'_x dx' \\ &+ \frac{1}{2} e^{-\alpha x\sqrt{-1}} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{\alpha x'\sqrt{-1}} f'_x dx' \\ &= \frac{1}{2} \left(e^{\alpha x\sqrt{-1}} - e^{-\alpha x\sqrt{-1}} \right) \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\alpha z\sqrt{-1}} f_z dz \\ &= \sqrt{-1} \sin \beta x \frac{\lambda(\beta\sqrt{-1})}{\mu'(\beta\sqrt{-1})} \cdot \frac{2\varepsilon}{\varepsilon^2 + \alpha'^2}. \end{aligned}$$

Но мы легко получимъ

$$\lambda(\beta\sqrt{-1}) = 2\sqrt{-1} \left(-\cos \beta l \int_0^l \sin \beta z f_z dz + \sin \beta l \int_0^l \cos \beta z f_z dz \right),$$

или, такъ какъ $\sin \beta l = 0$,

$$\lambda(\beta\sqrt{-1}) = -2\sqrt{-1} \cos \beta l \int_0^l \sin \beta z f_z dz;$$

точно такъ же

$$\mu'(\beta\sqrt{-1}) = 2l \cos \beta l,$$

слѣдовательно, умножая интеграль

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha(x - x') f'_x dx'$$

на $d\alpha$, мы получимъ

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha(x - x') f'_x dx' d\alpha = \frac{1}{l} \sin \beta x \int_0^l \sin \beta z f_z dz \frac{2\varepsilon d\alpha'}{\varepsilon^2 + \alpha'^2},$$

ибо, при $\alpha = \beta + \alpha'$, будетъ $d\alpha = d\alpha'$. Такъ какъ предыдущій интегралъ есть нуль, если α' не есть безконечно малое количество, то интегрируя по α послѣднее уравненіе, нужно распространить интеграль относительно α' на всѣ безконечно малыя величины

положительныя и отрицательныя, и взять сумму результатовъ, распространенную на всѣ корни уравненія $\sin \beta l = 0$.

Пусть будеть нѣкоторая положительная величина m и отрицательная $-n$, такія, чтобы $\beta + m$ было менѣе β' и $\beta - n$ болѣе β_1 , означая черезъ β' и β_1 два корня уравненія $\sin \beta l = 0$, между которыми содергится одинъ только корень β .

Интегрированіе по α' мы распространимъ на всѣ безконечно-малыя величины α' , если будемъ интегрировать отъ $\alpha' = -n$ до $\alpha' = +m$. Но интеграль

$$\int_{-n}^m \frac{2\epsilon d\alpha'}{\epsilon^2 + \alpha'^2}$$

имѣть слѣдующую величину

$$\int_{-n}^m \frac{2\epsilon d\alpha'}{\alpha'^2 + \epsilon^2} = 2 \operatorname{arctg} \frac{m'}{\epsilon} + 2 \operatorname{arctg} \frac{n}{\epsilon},$$

следовательно въ предѣлѣ равенъ 2π . Итакъ будеть

$$\frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha(x - x') f x' d\alpha' dx = \frac{1}{l} \sum_{i=0}^l \sin \beta x \int_0^l \sin \beta z f z dz,$$

знакъ суммы должно распространить на всѣ корни уравненія $\sin \beta l = 0$. Но, соединяя члены, относящіяся къ корнямъ β и $-\beta$, и замѣчая, что $\beta = \frac{i\pi}{l}$, где i цѣлое положительное число, мы будемъ имѣть

$$(20) \quad f x = \frac{2}{l} \sum_{i=0}^{+\infty} \sin \frac{i\pi x}{l} \int_0^l \sin \frac{i\pi x}{l} f x dx.$$

Мы прибавили къ ряду (20) членъ, относящийся къ значенію $i = 0$, ибо этотъ членъ есть нуль. Если бы этотъ членъ не уничтожался, то слѣдовало бы въ формулѣ (20) взять только половину его, потому что въ этомъ случаѣ интегрированіе по α' хотя и распространяется отъ $\alpha' = -n$ до $\alpha' = m$, но этому члену нѣть другого равнаго, какъ для другихъ членовъ.

Такимъ образомъ рядъ (20) можно разсматривать, какъ преобразованную теорему Фурье.

Предыдущій анализъ замѣчательенъ тѣмъ, что нѣть надобности доказывать дѣйствительность корней уравненія $\sin \beta l = 0$, или другого, къ которому онъ можетъ привести, и притомъ этотъ анализъ дѣлаетъ очевиднымъ, что формулы, подобныя уравненію (20), дѣйствительно выражаютъ произвольную функцию $f x$. Вслѣдствіе предыдущаго анализа мы вмѣсто β должны брать одни дѣйствительные корни уравненія $\sin \beta l = 0$, потому что при интегрированіи относительно α эта послѣдняя переменная принимаетъ рядъ дѣйствительныхъ величинъ отъ $\alpha = -\infty$ до $\alpha = +\infty$.

Формула (20) есть первая изъ формулъ, выражающихъ произвольныя функциї, которая была доказана прежде всѣхъ другихъ Лагранжемъ.

Повидимому изъ уравненій (17) слѣдуетъ, что вмѣсто функциї $f x$ мы можемъ выбирать только нечетныя функциї переменной x , тогда какъ изъ доказательства Лагранжа и другихъ слѣдуетъ, что $f x$ можетъ быть какою угодно функциєю. Дѣйствительно, если мы будемъ разсматривать значения функциї $f x$, отъ $x = -\infty$ до $x = +\infty$, то должно быть

$$f(x) = -f(-x),$$

но между предѣлами $x = 0$ и $x = l$ эта функция совершенно произвольна, и, очевидно, можно придумать безчисленное множество прерывныхъ нечетныхъ функций, которые въ упомянутыхъ предѣлахъ совпадутъ съ данною какою-либо функциєю.

Предыдущій анализъ намъ кажется такъ важнымъ, что считаемъ не лишнимъ привести еще нѣсколько примѣровъ на измѣненіе теоремы Фурье.

Положимъ, что требуется найти формулу, выражающую произвольную функцию, подъ тѣмъ условіемъ, чтобы производная первого порядка этой функциї уничтожалась для $x = 0$ и $x = l$.

Изъ теоремы Фурье

$$\text{следует}$$

$$fx = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha (x - x') f x' dx' d\alpha$$

$$-\frac{dfx}{dx} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \alpha \sin \alpha (x - x') f x' dx' d\alpha.$$

По предыдущему, замѣняя x' черезъ $x+z$ и взявъ интегралы отъ $\alpha=0$, $z=0$, до $\alpha=\infty$, $z=\infty$, мы будемъ имѣть

$$\frac{dfx}{dx} = \frac{1}{\pi} \int_0^{\infty} \int_0^{\infty} \alpha \sin \alpha z [f(x+z) - f(x-z)] dz d\alpha.$$

Такъ какъ $\frac{dfx}{dx}$ уничтожается для $x=0$ и $x=l$, то мы точно такъ же какъ и прежде выводимъ слѣдующія два условія для функціи fx :

$$(21) \quad \begin{cases} f(l+z) - f(l-z) = 0, \\ f(z) - f(-z) = 0. \end{cases}$$

Сохранивъ означенія предыдущаго примѣра, мы получимъ для опредѣленія p и q слѣдующія уравненія:

$$p + q = 0$$

$$pe^{hl} + qe^{-hl} = e^{hl} \int_0^l e^{-hz} f z dz + e^{-hl} \int_0^l e^{hz} f z dz,$$

откуда

$$p = -q = \frac{e^{hl} \int_0^l e^{-hz} f z dz + e^{-hl} \int_0^l e^{hz} f z dz}{e^{hl} - e^{-hl}}.$$

Подставляя по предыдущему въ выражение p вмѣсто h величину $\epsilon + \alpha \sqrt{-1}$, а въ выражение q вмѣсто h количество $\epsilon - \alpha \sqrt{-1}$, и положивъ

$$\lambda(h) = e^{hl} \int_0^l e^{-hz} f z dz + e^{-hl} \int_0^l e^{hz} f z dz,$$

$$\mu(h) = e^{hl} - e^{-hl},$$

мы будемъ имѣть

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\alpha y \sqrt{-1}} f y dy = \text{пред. } \left\{ \frac{\lambda(\alpha \sqrt{-1} + \epsilon)}{\mu(\alpha \sqrt{-1} + \epsilon)} - \frac{\lambda(\alpha \sqrt{-1} - \epsilon)}{\mu(\alpha \sqrt{-1} - \epsilon)} \right\},$$

ибо

$$\lambda(h) = \lambda(-h), \quad \mu(h) = -\mu(-h).$$

Перемѣня знако при величинѣ $\sqrt{-1}$, мы получимъ

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{\alpha y \sqrt{-1}} f y dy = \text{пред. } \left\{ \frac{\lambda(-\alpha \sqrt{-1} + \epsilon)}{\mu(-\alpha \sqrt{-1} + \epsilon)} - \frac{\lambda(-\alpha \sqrt{-1} - \epsilon)}{\mu(-\alpha \sqrt{-1} - \epsilon)} \right\}.$$

Откуда видимъ, что предыдущіе интегралы обращаются въ нуль, если α не есть одинъ изъ корней уравненія

$$\frac{\mu(\alpha \sqrt{-1})}{2\sqrt{-1}} = \sin \alpha l = 0,$$

или иначе, если α не равно $\frac{i\pi}{l}$, гдѣ i цѣлое положительное или отрицательное число.

Пусть будеть

$$\alpha = \frac{i\pi}{l} + \alpha',$$

гдѣ α' безконечно малая величина. Тогда замѣчая, что

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\alpha y \sqrt{-1}} f y dy = \frac{\lambda(\alpha \sqrt{-1})}{\mu'(\alpha \sqrt{-1})} \frac{2\epsilon}{\epsilon^2 + \alpha'^2},$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{+\alpha y \sqrt{-1}} f y dy = \frac{\lambda(\alpha \sqrt{-1})}{\mu'(\alpha \sqrt{-1})} \frac{2\epsilon}{\epsilon^2 + \alpha'^2}$$

и что интеграль

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha (x - x') f x' dx'$$

принимаетъ видъ

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha(x-x') f x' dx' = \frac{1}{2} e^{\alpha x \sqrt{-1}} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\alpha x' \sqrt{-1}} f x' dx'$$

$$+ \frac{1}{2} e^{-\alpha x \sqrt{-1}} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{\alpha x' \sqrt{-1}} f x' dx' = \cos \alpha x \frac{\lambda(\alpha \sqrt{-1})}{\mu'(\alpha \sqrt{-1})} \text{ пред. } \frac{2\epsilon}{\epsilon^2 + \alpha'^2},$$

мы имѣемъ

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha(x-x') f x' dx' d\alpha = 2\pi \sum \cos \frac{i\pi x}{l} \frac{\lambda\left(\frac{i\pi}{l} \sqrt{-1}\right)}{\mu'\left(\frac{i\pi}{l} \sqrt{-1}\right)}.$$

Знакъ суммы долженъ быть распространенъ на всѣ значения цѣлаго числа i . Но такъ какъ

$$\lambda\left(\frac{i\pi}{l} \sqrt{-1}\right) = 2 \left[\cos i\pi \int_0^l \cos \frac{i\pi x}{l} f x dx + \sin i\pi \int_0^l \sin \frac{i\pi x}{l} f x dx \right]$$

$$= 2 \cos i\pi \int_0^l \cos \frac{i\pi x}{l} f x dx,$$

$$\mu'\left(\frac{i\pi}{l} \sqrt{-1}\right) = 2l \cos i\pi,$$

то, отдѣляя членъ предыдущей суммы, соотвѣтствующій числу $i = 0$, и соединяя члены, соотвѣтствующіе значеніямъ i и $-i$, мы окончательно имѣемъ

$$(22) \quad f x = \frac{1}{l} \int_0^l f x dx + \frac{2}{l} \sum_{i=1}^{i=\infty} \cos \frac{i\pi x}{l} \left(\int_0^l \cos \frac{i\pi x}{l} f x dx \right).$$

Эта формула справедлива и для предѣловъ $x = 0$ и $x = l$, ибо относительно $f x$ нѣть никакого условія, которое бы должна была она выполнить для этихъ предѣловъ, а условія (21) относятся къ функции $\frac{df}{dx}$.

Разсмотримъ теперь, какого вида будетъ измѣненная теорема Фурье, если относительно произвольной функции будуть слѣдующія условія:

$$(23) \quad \begin{cases} \frac{df}{dx} + \beta f x = 0 & \text{для } x = l, \\ \frac{df}{dx} - \beta' f x = 0 & \text{для } x = -l. \end{cases}$$

Очевидно, мы имѣемъ для какого угодно x по теоремѣ Фурье

$$\frac{df}{dx} + \beta f x = \frac{1}{\pi} \int_0^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha(x-x') \left[\frac{df}{dx'} + \beta f x' \right] dx' d\alpha,$$

$$\frac{df}{dx} - \beta' f x = \frac{1}{\pi} \int_0^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha(x-x') \left[\frac{df}{dx'} - \beta' f x' \right] dx' d\alpha.$$

Положимъ по предыдущему $x' = x + z$, тогда получимъ

$$\frac{df}{dx} + \beta f x = \frac{1}{\pi} \int_0^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha z \left[\frac{df(x+z)}{dz} + \beta f(x+z) \right] dz d\alpha,$$

$$\frac{df}{dx} - \beta' f x = \frac{1}{\pi} \int_0^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha z \left[\frac{df(x+z)}{dz} - \beta' f(x+z) \right] dz d\alpha;$$

поэтому условія (23) могутъ быть написаны въ слѣдующемъ видѣ:

$$\int_0^{\infty} d\alpha \int_0^{\infty} \cos \alpha z \left[\frac{df(l+z)}{dz} + \beta f(l+z) - \frac{df(l-z)}{dz} + \beta f(l-z) \right] dz = 0,$$

$$\int_0^{\infty} d\alpha \int_0^{\infty} \cos \alpha z \left[\frac{df(-l+z)}{dz} - \beta' f(-l+z) - \frac{df(-l-z)}{dz} - \beta' f(-l-z) \right] dz = 0.$$

Этимъ условіемъ мы удовлетворяемъ, положивъ для всякаго положительнаго z

$$(24) \left\{ \begin{array}{l} \frac{df(l+z)}{dz} - \frac{df(l-z)}{dz} + \beta f(l+z) + \beta f(l-z) = 0, \\ -\frac{df(-l+z)}{dz} + \frac{df(-l-z)}{dz} + \beta' f(-l+z) + \beta' f(-l-z) = 0. \end{array} \right.$$

Умножая первое изъ этихъ уравненій на $e^{-hz} dz$, где h означаетъ или положительную действительную величину, или иному, у которой действительная часть есть положительная, и замѣчая, что

$$\int_0^\infty e^{-hz} \frac{df(l+z)}{dz} dz = -fl + h \int_0^\infty e^{-hz} f(l+z) dz \\ = -fl + he^{hl} \left(p - \int_0^l e^{-hz} f_z dz \right),$$

$$\int_0^\infty e^{-hz} \frac{df(l-z)}{dz} dz = -fl + h \int_0^\infty e^{-hz} f(l-z) dz \\ = -fl - he^{-hl} \left(q - \int_0^l e^{hz} f_z dz \right),$$

$$\int_0^\infty e^{-hz} f(l+z) dz = e^{hl} \left(p - \int_0^l e^{-hz} f_z dz \right),$$

$$\int_0^\infty e^{-hz} f(l-z) dz = -e^{-hl} \left(q - \int_0^l e^{hz} f_z dz \right),$$

мы изъ первого уравненія (24) будемъ имѣть

$$p(h+\beta)e^{hl} + q(h-\beta)e^{-hl} = (h+\beta)e^{hl} \int_0^l e^{-hz} f_z dz \\ + (h-\beta)e^{-hl} \int_0^l e^{hz} f_z dz.$$

Такъ какъ второе уравненіе (24) выводится изъ первого перенѣня l на $-l$ и β на $-\beta'$, то для опредѣленія p и q мы получаемъ слѣдующія два уравненія:

$$(25) \left\{ \begin{array}{l} p(h+\beta)e^{hl} + q(h-\beta)e^{-hl} \\ \quad = (h+\beta)e^{hl} \int_0^l e^{-hz} f_z dz + (h-\beta)e^{-hl} \int_0^l e^{hz} f_z dz, \\ p(h-\beta')e^{-hl} + q(h+\beta')e^{hl} \\ \quad = (h-\beta')e^{-hl} \int_0^{-l} e^{-hz} f_z dz + (h+\beta')e^{hl} \int_0^{-l} e^{hz} f_z dz. \end{array} \right.$$

Означая для сокращенія

$$\lambda(h) = (h+\beta)(h+\beta')e^{2hl} \int_0^l e^{-hz} f_z dz \\ - (h-\beta)(h-\beta')e^{-2hl} \int_0^{-l} e^{-hz} f_z dz + (h+\beta')(h-\beta) \int_0^{-l} e^{hz} f_z dz,$$

$$\mu(h) = (h+\beta)(h+\beta')e^{2hl} - (h-\beta)(h-\beta')e^{-2hl},$$

изъ уравненій (25) мы получимъ

$$p = \frac{\lambda(h)}{\mu(h)}, \quad q = \frac{\lambda(-h)}{\mu(-h)}.$$

Полагая точно такъ же, какъ и въ предыдущихъ примѣрахъ, $h=\varepsilon+\alpha\sqrt{-1}$ въ выраженіи p и $h=-\alpha\sqrt{-1}+\varepsilon$ въ выраженіи q , разумѣя подъ ε безкояечно малую величину, мы будемъ имѣть

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\alpha z\sqrt{-1}} f_z dz = \text{пред. } \frac{\lambda(\alpha\sqrt{-1}+\varepsilon)}{\mu(\alpha\sqrt{-1}+\varepsilon)} - \frac{\lambda(\alpha\sqrt{-1}-\varepsilon)}{\mu(\alpha\sqrt{-1}-\varepsilon)}.$$

Поэтому послѣдній интегралъ обращается въ нуль всякой разъ, когда α не есть корень уравненія

$$\mu(\alpha\sqrt{-1}) = 0,$$

или, что одно и то же, следующего

$$(26) \quad (\beta + \beta') \alpha \cos 2\alpha l + (\beta\beta' - \alpha^2) \sin 2\alpha l = 0.$$

Пусть будет $\tilde{\omega}$ корень уравнения (26). Тогда, точно так же какъ и прежде, мы получимъ

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\tilde{\omega}z\sqrt{-1}} f_z dz = \frac{\lambda(\tilde{\omega}\sqrt{-1})}{\mu'(\tilde{\omega}\sqrt{-1})} \text{ пред. } \frac{2\epsilon}{\epsilon^2 + \alpha'^2},$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{\tilde{\omega}z\sqrt{-1}} f_z dz = \frac{\lambda(-\tilde{\omega}\sqrt{-1})}{\mu'(-\tilde{\omega}\sqrt{-1})} \text{ пред. } \frac{2\epsilon}{\epsilon^2 + \alpha'^2}$$

дѣлая $\alpha = \tilde{\omega} + \alpha'$, и замѣчая, что $\mu'(h) = -\mu'(-h)$.

Но интегральъ теоремы Фурье

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha(x - x') f x' dx'$$

будетъ имѣть слѣдующій видъ:

$$\begin{aligned} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha(x - x') f x' dx' &= \frac{1}{2} e^{\alpha x \sqrt{-1}} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\alpha z \sqrt{-1}} f_z dz \\ &\quad + \frac{1}{2} e^{-\alpha x \sqrt{-1}} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{\alpha z \sqrt{-1}} f_z dz \\ &= \frac{e^{\alpha x \sqrt{-1}} \lambda(\tilde{\omega}\sqrt{-1}) + e^{-\alpha x \sqrt{-1}} \lambda(-\tilde{\omega}\sqrt{-1})}{2\mu'(\tilde{\omega}\sqrt{-1})} \frac{2\epsilon}{\epsilon^2 + \alpha'^2}. \end{aligned}$$

Поэтому, умножая на $d\alpha$ и замѣчая, что $d\alpha = d\alpha'$, мы получимъ, интегрируя по α отъ $\alpha = -\infty$ до $\alpha = \infty$,

$$\begin{aligned} (27) \quad \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha(x - x') f x' dx' \\ = \sum_{\tilde{\omega}=-\infty}^{+\infty} \frac{e^{\tilde{\omega}x\sqrt{-1}} \lambda(\tilde{\omega}\sqrt{-1}) + e^{-\tilde{\omega}x\sqrt{-1}} \lambda(-\tilde{\omega}\sqrt{-1})}{2\mu'(\tilde{\omega}\sqrt{-1})}. \end{aligned}$$

Знакъ суммы долженъ быть распространенъ на всѣ дѣйствительные корни уравненія (26). Но мы имѣемъ

$$\begin{aligned} \lambda(\tilde{\omega}\sqrt{-1}) &= [(\beta\beta' - \tilde{\omega}^2) \cos 2\tilde{\omega}l - (\beta + \beta') \tilde{\omega} \sin 2\tilde{\omega}l] \int_{-l}^{+l} e^{-\tilde{\omega}z\sqrt{-1}} f_z dz \\ &\quad - [\beta\beta' + \tilde{\omega}^2 + (\beta - \beta') \tilde{\omega}\sqrt{-1}] \int_{-l}^{+l} e^{\tilde{\omega}z\sqrt{-1}} f_z dz, \end{aligned}$$

$$\mu'(\tilde{\omega}\sqrt{-1}) = 2(\beta + \beta' + 2l\beta\beta' - 2l\tilde{\omega}^2) \cos 2\tilde{\omega}l - 4\tilde{\omega}(1 + l\beta + l\beta') \sin 2\tilde{\omega}l.$$

Въ предыдущей величинѣ $\lambda(\tilde{\omega}\sqrt{-1})$ сокращены нѣкоторые члены въ слѣдствіе уравненія (26).

Точно такъ же, замѣчая мнимыя показательныя функции синусами и косинусами въ суммѣ

$$S_{\tilde{\omega}} = \frac{1}{2} e^{\tilde{\omega}x\sqrt{-1}} \lambda(\tilde{\omega}\sqrt{-1}) + \frac{1}{2} e^{-\tilde{\omega}x\sqrt{-1}} \lambda(-\tilde{\omega}\sqrt{-1})$$

мы будемъ имѣть

$$\begin{aligned} S_{\tilde{\omega}} &= \left\{ [(\beta\beta' - \tilde{\omega}^2) \cos 2\tilde{\omega}l - (\beta + \beta') \tilde{\omega} \sin 2\tilde{\omega}l - \beta\beta' - \tilde{\omega}^2] \int_{-l}^{+l} \cos \tilde{\omega}z f_z dz \right. \\ &\quad \left. + (\beta - \beta') \tilde{\omega} \int_{-l}^{+l} \sin \tilde{\omega}z f_z dz \right\} \cos \tilde{\omega}x \\ &\quad + \left\{ [(\beta\beta' - \tilde{\omega}^2) \cos 2\tilde{\omega}l - (\beta + \beta') \tilde{\omega} \sin 2\tilde{\omega}l + \beta\beta' + \tilde{\omega}^2] \int_{-l}^{+l} \sin \tilde{\omega}z f_z dz \right. \\ &\quad \left. + (\beta - \beta') \tilde{\omega} \int_{-l}^{+l} \cos \tilde{\omega}z f_z dz \right\} \sin \tilde{\omega}x. \end{aligned}$$

Подставляя эту величину суммы $S_{\tilde{\omega}}$ въ уравненіе (27), и соединяя члены, относящіеся къ корнямъ $\tilde{\omega}$ и $-\tilde{\omega}$ уравненія (26), мы получимъ

$$(28) \quad fx = \sum_{\tilde{\omega}=0}^{\tilde{\omega}=\infty} \frac{S_{\tilde{\omega}}}{(\beta + \beta' + 2\beta\beta'l - 2l\tilde{\omega}^2) \cos 2\tilde{\omega}l - 2\tilde{\omega}(1 + l\beta + l\beta') \sin 2\tilde{\omega}l}.$$

Знакъ суммы долженъ быть распространенъ на всѣ дѣй-

ствительные и положительные корни уравнения (26). Членъ, соответствующій корню $\omega = 0$, есть нуль.

Формула (28) выражаетъ произвольную функцию между предѣлами l и $-l$. Для самыхъ предѣловъ она выполняетъ условія (23).

Мы уже упоминали, что предыдущій анализъ не вводить необходимости доказывать дѣйствительность корней уравненій трансцендентныхъ, отъ которыхъ зависитъ вопросъ, что необходимо доказать при другихъ способахъ. Несмотря на трудность подобного доказательства даже въ самыхъ простѣйшихъ случаяхъ, и вѣроятную невозможность въ случаѣ общемъ, нужно замѣтить, что кромѣ того упомянутые способы не даютъ средства найти предыдущія формулы прямо. Посредствомъ этихъ способовъ нужно идти отъ уравненій съ частными производными, интегралы которыхъ должны выполнять известныя условія, выводимыя изъ соображеній физическихъ и механическихъ, и справедливость формулъ, выражающихъ произвольныя функции, основывается именно на вѣрности этого вывода, но такой путь есть путь совершенно обратный. Онъ можетъ быть примѣнимъ къ различнымъ случаямъ, встрѣчающимся въ математической физикѣ, но не можетъ быть употребленъ въ томъ случаѣ, когда дано уравненіе съ частными производными и условія для его интеграла, не выведенныя изъ какой-либо физической или другой теоріи.

Ряды, происходящіе отъ преобразованія теоремы Фурье, должно считать сходящимися, ибо по свойству анализа они выражаютъ произвольную функцию между некоторыми предѣлами; тѣмъ не менѣе мы считаемъ не лишнимъ привести слѣдующій анализъ Дирихле для доказательства сходимости некоторыхъ рядовъ этого рода, анализъ замѣчательный по своей строгости.

Дирихле доказываетъ слѣдующую теорему:

Пусть будетъ fx функция постоянно возрастающая или постоянно убывающая въ предѣлахъ $x = 0$ и $x = h$, гдѣ h величина положительная и меньшая или равная $\frac{\pi}{2}$.

Если функция fx есть непрерывная между упомянутыми

предѣлами, то предѣлъ интеграла

$$\int_0^h \frac{\sin ix}{\sin x} fx dx,$$

гдѣ i означаетъ цѣлое число, при неопределенномъ увеличеніи i будетъ количество $\frac{\pi}{2} f(0)$.

Предположимъ сначала, что функция fx убываетъ между предѣлами $x = 0$ и $x = h$, и притомъ остается положительною.

Такъ какъ величина h не превышаетъ $\frac{\pi}{2}$, то мы можемъ раздѣлить слѣдующимъ образомъ интеграль

$$\int_0^h \frac{\sin ix}{\sin x} fx dx:$$

этотъ интеграль будетъ равенъ суммѣ другихъ, изъ которыхъ первый взять отъ $x = 0$ до $x = \frac{\pi}{i}$, другой отъ $x = \frac{\pi}{i}$ до $x = \frac{2\pi}{i}$, третій отъ $x = \frac{2\pi}{i}$ до $x = \frac{3\pi}{i}$, и такъ далѣе до послѣдняго, предѣлы коего будутъ $x = \frac{r\pi}{i}$ и $x = h$. Цѣлое число r выбрано такъ, что оно удовлетворяетъ неравенствамъ

$$r < \frac{ih}{\pi} \quad \text{и} \quad r > \frac{ih}{\pi} - 1.$$

Пусть будетъ μ одно изъ чиселъ, заключающихся между нулемъ и h ; тогда въ ряду упомянутыхъ интеграловъ будутъ два члена

$$\int_{\frac{(\mu-1)\pi}{i}}^{\frac{\mu\pi}{i}} \frac{\sin ix}{\sin x} fx dx \quad \text{и} \quad \int_{\frac{\mu\pi}{i}}^{\frac{(\mu+1)\pi}{i}} \frac{\sin ix}{\sin x} fx dx.$$

Подставимъ $x + \frac{\pi}{i}$ вместо x во второй изъ этихъ инте-

тгровъ, тогда оба они примутъ слѣдующій видъ

$$\int_{\frac{(\mu-1)\pi}{i}}^{\frac{\mu\pi}{i}} \frac{\sin ix}{\sin x} f x dx \quad \text{и} \quad - \int_{\frac{(\mu-1)\pi}{i}}^{\frac{\mu\pi}{i}} \frac{\sin ix f(x + \frac{\pi}{i})}{\sin(x + \frac{\pi}{i})} dx,$$

откуда видно, что второй интеграль менѣе первого, ибо мы имѣемъ

$$\sin\left(x + \frac{\pi}{i}\right) > \sin x, \quad f x > f\left(x + \frac{\pi}{i}\right).$$

Послѣдній интеграль въ упомянутомъ ряду

$$\int_{\frac{\pi}{i}}^{\frac{\mu\pi}{i}} \frac{\sin ix}{\sin x} f x dx$$

отчасти потому менѣе своего предыдущаго, что можно сдѣлать подобное же преобразованіе предѣловъ, какъ и прежде, и отчасти потому, что разность предѣловъ его будетъ менѣе разности предѣловъ интеграла предшествующаго.

Сдѣлаемъ преобразованіе интеграла

$$\int_{\frac{(\mu-1)\pi}{i}}^{\frac{\mu\pi}{i}} \frac{\sin ix}{\sin x} f x dx.$$

Такъ какъ подынтегральная функция состоитъ изъ двухъ множителей $\frac{\sin ix}{\sin x}$ и $f x$, изъ которыхъ ни тотъ ни другой не изменяетъ знака между предѣлами интегрированія, то можно положить

$$\int_{\frac{(\mu-1)\pi}{i}}^{\frac{\mu\pi}{i}} \frac{\sin ix}{\sin x} f x dx = \rho_\mu \int_{\frac{(\mu-1)\pi}{i}}^{\frac{\mu\pi}{i}} \frac{\sin ix}{\sin x} dz = L_\mu \rho_\mu (-1)^{\mu-1},$$

гдѣ ρ_μ есть значеніе функции $f x$ для некоторой величины x , заключающейся между предѣлами $x = \frac{\mu-1}{i}\pi$ и $x = \frac{\mu\pi}{i}$.

Для того чтобы узнать, къ какому предѣлу стремится интеграль

$$\int_{\frac{(\mu-1)\pi}{i}}^{\frac{\mu\pi}{i}} \frac{\sin ix}{\sin x} dz,$$

подставимъ вмѣсто x переменную $\frac{z}{i}$. Тогда мы получимъ

$$\int_{\frac{(\mu-1)\pi}{i}}^{\frac{\mu\pi}{i}} \frac{\sin ix}{\sin x} dz = \int_{(\mu-1)\pi}^{\mu\pi} \frac{\sin z}{i \sin \frac{z}{i}} dz.$$

Но предѣль произведения $i \sin \frac{z}{i}$ при $i = \infty$ есть z ; следовательно предыдущій интеграль имѣть предѣломъ величину

$$\int_{(\mu-1)\pi}^{\mu\pi} \frac{\sin z}{z} dz.$$

Возьмемъ теперь рядъ интеграловъ

$$\int_0^\pi \frac{\sin z}{z} dz, \quad \int_\pi^{2\pi} \frac{\sin z}{z} dz, \quad \int_{2\pi}^{3\pi} \frac{\sin z}{z} dz, \dots, \quad \int_{(\mu-1)\pi}^{\mu\pi} \frac{\sin z}{z} dz, \dots,$$

коихъ предѣлы возрастаютъ до бесконечности. Совершенно такъ же можно доказать, какъ и прежде, что изъ двухъ послѣдовательныхъ интеграловъ

$$\int_{(\mu-1)\pi}^{\mu\pi} \frac{\sin z}{z} dz, \quad \int_{\mu\pi}^{(\mu+1)\pi} \frac{\sin z}{z} dz$$

первый болѣе второго. Эти два интеграла точно такъ же какъ и интегралы

$$\int_{\frac{(n-1)\pi}{i}}^{\frac{n\pi}{i}} \frac{\sin ix}{\sin x} f x dx, \quad \int_{\frac{n\pi}{i}}^{\frac{(n+1)\pi}{i}} \frac{\sin ix}{\sin x} f x dx$$

имѣютъ разные знаки. Поэтому, сдѣлавъ слѣдующія обозначенія

$$\int_0^{\pi} \frac{\sin z}{z} dz = k_1, \quad \int_{\pi}^{2\pi} \frac{\sin z}{z} dz = -k_2, \dots, \int_{(n-1)\pi}^{n\pi} \frac{\sin z}{z} dz = (-1)^{n-1} k_n, \dots,$$

мы увидимъ, что сумма

$$k_1 - k_2 + k_3 - k_4 + \dots + (-1)^{n-1} k_n + \dots = \int_0^{\infty} \frac{\sin z}{z} dz$$

представляетъ рядъ сходящійся и равна величинѣ $\frac{\pi}{2}$.

Такъ какъ члены этого ряда суть поперемѣнно положительные и отрицательные, и притомъ этотъ рядъ есть убывающій, то сумма первыхъ n членовъ, которую мы обозначимъ черезъ σ_n , будетъ то болѣе, то менѣе нежели $\frac{\pi}{2}$, смотря потому, будеть ли n число нечетное или четное, и разность $\sigma_n - \frac{\pi}{2}$ будеть по численной величинѣ менѣе нежели k_{n+1} .

Другой рядъ

$$\rho_1 L_1 - \rho_2 L_2 + \rho_3 L_3 - \rho_4 L_4 + \dots + (-1)^{m-1} \rho_m L_m + \dots = \int_0^{\infty} \frac{\sin ix}{\sin x} f x dx$$

измѣняется и по числу членовъ и по величинѣ съ измѣненіемъ числа i .

Раздѣлимъ эту сумму на двѣ части: въ составъ одной будуть

входить первые n членовъ, гдѣ n число постоянное, которое можетъ быть сдѣлано какъ угодно великимъ, и въ составъ другой сумма членовъ, начиная отъ $n+1$ -го до послѣдняго.

Члены ряда предыдущаго суть поперемѣнно положительные и отрицательные и притомъ членъ $\rho_n L_n$ менѣе, нежели $\rho_{n-1} L_{n-1}$, слѣдовательно, по предыдущему, сумма

$$(-1)^n \rho_{n+1} L_{n+1} + (-1)^{n+1} \rho_{n+2} L_{n+2} + \dots$$

будеть имѣть знакъ одинаковый съ первымъ ея членомъ и по численной величинѣ будеть менѣе, нежели членъ $\rho_n L_n$.

Но такъ какъ n можетъ быть произвольно великимъ, то величина

$$\rho_n L_n = (-1)^{n-1} \rho_n \int_{\frac{(n-1)\pi}{i}}^{\frac{n\pi}{i}} \frac{\sin ix}{\sin x} dx$$

можеть быть сдѣлана какъ угодно малою, по причинѣ множителя

$$\int_{\frac{(n-1)\pi}{i}}^{\frac{n\pi}{i}} \frac{\sin ix}{\sin x} dx,$$

предѣль коего при $i = \infty$ есть интеграль

$$\int_{(n-1)\pi}^{n\pi} \frac{\sin x}{x} dx = k_n (-1)^{n-1}.$$

Съ другой стороны, величины $\rho_1, \rho_2, \dots, \rho_n$ всѣ стремятся къ предѣлу $f(0)$. Слѣдовательно, рассматриваемый рядъ, который равенъ интегралу

$$\int_0^{\infty} \frac{\sin ix}{\sin x} f x dx,$$

имѣеть предѣломъ величину

$$f(0)(k_1 - k_2 + k_3 - \dots) = f(0) \frac{\pi}{2}:$$

Положимъ теперь, что функция fx обращается въ постоянное A . Совершенно такъ же, какъ и прежде, мы докажемъ, что предѣль интеграла

$$A \int_0^h \frac{\sin ix}{\sin x} dx$$

есть количество $A \frac{\pi}{2}$.

Пусть fx будетъ функция возрастающая отъ $x=0$ до $x=h$.

Въ такомъ случаѣ — fx будетъ убывающей функцией.

Но прибавлениемъ постоянного A мы всегда можемъ сдѣлать сумму $A - fx$ положительной; поэтому функция $A - fx$ удовлетворяетъ условіямъ предыдущей теоремы, и слѣдовательно мы имѣемъ

$$\text{пред.} \int_0^h \frac{\sin ix}{\sin x} (A - fx) dx = (A - f(0)) \frac{\pi}{2}.$$

Но

$$\text{пред.} \int_0^h \frac{\sin ix}{\sin x} (A - fx) dx = \text{пр.} \int_0^h A \frac{\sin ix}{\sin x} dx + \text{пр.} \int_0^h \frac{\sin ix}{\sin x} (-fx) dx;$$

слѣдовательно

$$\text{пред.} \int_0^h \frac{\sin ix}{\sin x} fx dx = \frac{\pi}{2} f(0),$$

что и требовалось доказать.

Разсмотримъ теперь интеграль

$$\int_g^h \frac{\sin ix}{\sin x} fx dx,$$

и найдемъ предѣль, къ которому онъ стремится по мѣрѣ увеличенія i , полагая $g > 0$ и $g < h$.

Дадимъ функциї fx произвольныя значенія отъ $x=0$ до $x=g$, но убывающія или возрастающія, смотря по тому, убываетъ или возрастаетъ функция fx отъ $x=g$ до $x=h$; притомъ положимъ, что разность $f(g - \epsilon) - f(g + \epsilon)$, где ϵ означаетъ положительную бесконечно малую величину, есть величина бесконечно малая.

Такъ какъ мы имѣемъ

$$\int_0^h \frac{\sin ix}{\sin x} fx dx = \int_0^g \frac{\sin ix}{\sin x} dx + \int_g^h \frac{\sin ix}{\sin x} fx dx,$$

то

$$\text{пред.} \int_g^h \frac{\sin ix}{\sin x} fx dx = 0.$$

Положимъ теперь, что функция fx обращается въ бесконечность для некоторой величины $x=a$, заключающейся между предѣлами $x=0$ и $x=h$, но предположимъ, что интеграль

$$\int_0^x fx dx = Fx$$

остается конечнымъ между этими предѣлами, и разность

$$F(x - \epsilon) - Fx$$

можетъ быть сдѣлана менѣе всякой данной величины при не-

определенномъ уменьшениј ϵ . Тогда интегралъ

$$\int_0^h \frac{\sin ix}{\sin x} f(x) dx$$

можно раздѣлить на слѣдующіе

$$\int_0^{a-\epsilon} \frac{\sin ix}{\sin x} f(x) dx, \quad \int_{a-\epsilon}^a \frac{\sin ix}{\sin x} f(x) dx, \quad \int_a^{a+\epsilon} \frac{\sin ix}{\sin x} f(x) dx, \quad \int_{a+\epsilon}^h \frac{\sin ix}{\sin x} f(x) dx.$$

Первый изъ нихъ имѣть предѣломъ $\frac{\pi}{2}f(0)$ и послѣдній имѣть предѣломъ нуль. Но для какого угодно i мы имѣемъ

$$\int_{a-\epsilon}^a \frac{\sin ix}{\sin x} f(x) dx < \frac{Fa - F(a-\epsilon)}{\sin(a-\epsilon)}, \quad \int_a^{a+\epsilon} \frac{\sin ix}{\sin x} f(x) dx < \frac{F(a+\epsilon) - Fa}{\sin a},$$

предполагая, что ϵ сдѣлано достаточно малымъ, чтобы функция fx не измѣняла знака отъ $x = a - \epsilon$ до $x = a$, и чтобы то же обстоятельство имѣло мѣсто отъ $x = a$ до $x = a + \epsilon$. Тогда разности

$$Fa - F(a - \epsilon), \quad F(a + \epsilon) - Fa$$

могутъ быть сдѣланы произвольно малыми, по положенію; слѣдовательно

$$\begin{aligned} \text{пред.} \int_0^h \frac{\sin ix}{\sin x} f(x) dx &= \text{пред.} \int_0^{a-\epsilon} \frac{\sin ix}{\sin x} f(x) dx + \text{пред.} \int_{a-\epsilon}^a \frac{\sin ix}{\sin x} f(x) dx \\ &+ \text{пред.} \int_a^{a+\epsilon} \frac{\sin ix}{\sin x} f(x) dx + \text{пред.} \int_{a+\epsilon}^h \frac{\sin ix}{\sin x} f(x) dx = \frac{\pi}{2}f(0). \end{aligned}$$

Поэтому первая теорема справедлива и въ томъ случаѣ, если

функция fx обращается въ бесконечность, если только

$$\int_0^x f(x) dx$$

остается конечнымъ и непрерывнымъ отъ $x = 0$ до $x = h$.

Когда функция fx при $x = 0$ имѣеть разрывъ непрерывности, то-есть $f(\epsilon)$ отлично отъ $f(0)$, то въ предыдущемъ доказательствѣ нужно замѣнить величину $f(0)$ величиною $f(\epsilon)$.

Положимъ теперь, что функция fx имѣеть сколько угодно разрывовъ непрерывности и нѣсколько наибольшихъ и наименьшихъ величинъ между предѣлами $x = 0$ и $x = h$. Положимъ, что эти разрывы непрерывности и наибольшія и наименьшія величины соотвѣтствуютъ значеніямъ $x = a_1, x = a_2, \dots, x = a_n$. Тогда раздѣлимъ интеграль

$$\int_0^h \frac{\sin ix}{\sin x} f(x) dx$$

на нѣсколько другихъ, изъ коихъ первый будетъ имѣть предѣлами 0 и a_1 , второй a_1 и a_2 , третій a_2 и a_3 , послѣдній a_n и h . По предыдущему, всѣ интегралы при $i = \infty$ уничтожаются, исключая первый, который приметъ величину $\frac{\pi}{2}f(\epsilon)$, гдѣ ϵ по-прежнему означаетъ бесконечно малую величину и положительную.

Дирихле на основаніи предыдущихъ двухъ теоремъ доказываетъ сходимость слѣдующаго ряда

$$fx = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{+\pi} fx' dx' + \frac{2}{\pi} \sum_{n=1}^{+\infty} \int_{-\pi}^{+\pi} \cos n(x-x') fx' dx',$$

который можетъ быть легко выведенъ изъ формулъ прежде нами доказанныхъ.

Для доказательства онъ береть сумму первыхъ n членовъ

$$\begin{aligned} S_n &= \frac{1}{2} + \cos(x - x') + \cos 2(x - x') + \dots + \cos n(x - x') \\ &= \frac{\sin\left(n + \frac{1}{2}\right)(x - x')}{2 \sin \frac{1}{2}(x - x')} \end{aligned}$$

и разсматриваетъ сумму предыдущаго ряда какъ предѣль величины

$$\int_{-\pi}^{\pi} S_n f x' dx' \quad \text{при } n = \infty.$$

Итакъ, разсмотримъ интеграль

$$U_n = \int_{-\pi}^{+\pi} S_n f x' dx' = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{+\pi} \frac{\sin\left(n + \frac{1}{2}\right)(x - x')}{\sin \frac{1}{2}(x - x')} f x' dx'.$$

Для того, чтобы опредѣлить предѣль, къ которому онъ стремится, сдѣлаемъ

$$U_n = \frac{1}{2\pi} \left\{ \int_{-\pi}^x \frac{\sin\left(n + \frac{1}{2}\right)(x - x')}{\sin \frac{1}{2}(x - x')} f x' dx' + \int_x^{\pi} \frac{\sin\left(n + \frac{1}{2}\right)(x - x')}{\sin \frac{1}{2}(x - x')} f x' dx' \right\}.$$

Въ первомъ изъ интеграловъ второй части послѣдняго уравненія положимъ $x' = x - 2z$, а во второмъ $x' = x + 2z$, тогда мы получимъ

$$U_n = \frac{1}{\pi} \left\{ \int_0^{\frac{x-\pi}{2}} \frac{\sin(2n+1)z}{\sin z} f(x-2z) dz + \int_0^{\frac{\pi-x}{2}} \frac{\sin(2n+1)z}{\sin z} f(x+2z) dz \right\}.$$

Первый изъ интеграловъ второй части предыдущаго уравненія, очевидно, обращается въ $\frac{\pi}{2} f(x - \epsilon)$, гдѣ ϵ безконечно

малая положительная величина, если $\frac{\pi+x}{2}$ не превышаетъ $\frac{\pi}{2}$.

Если же $\frac{\pi+x}{2} > \frac{\pi}{2}$, то мы разсматриваемый интеграль раздѣлимъ на два: одинъ, предѣлы коего будутъ 0 и $\frac{\pi}{2}$; и слѣдовательно онъ обратится въ $\frac{\pi}{2} f(x - \epsilon)$; другой, предѣлы котораго будутъ $\frac{\pi}{2}$ и $\frac{\pi}{2} + \frac{x}{2}$.

Подставивъ въ этотъ послѣдній $\pi - u$ вмѣсто z , мы приведемъ его къ виду

$$\int_{\frac{\pi-x}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \frac{\sin(2n+1)(\pi-u)}{\sin(\pi-u)} f(x-2\pi+2u) du = \int_{\frac{\pi-x}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \frac{\sin(2n+1)u}{\sin u} f(x+2u-2\pi) du,$$

а этотъ интеграль обращается въ нуль, если x не равенъ π . Въ послѣднемъ случаѣ онъ принимаетъ величину $\frac{\pi}{2} f(-\pi + \epsilon)$.

Кромѣ того, если $x = -\pi$, то интеграль

$$\int_0^{\frac{\pi+x}{2}} \frac{\sin(2n+1)z}{\sin z} f(x-2z) dz$$

очевидно есть нуль.

Итакъ, послѣдній интеграль для всѣхъ величинъ x , отъ $x = -\pi$ до $x = -\pi$, имѣть величину $\frac{\pi}{2} f(x - \epsilon)$; для $x = -\pi$ есть нуль и для $x = \pi$ принимаетъ значеніе $\frac{\pi}{2} [f(\pi - \epsilon) + f(-\pi + \epsilon)]$.

Точно такъ же легко видѣть, что интеграль

$$\int_0^{\frac{\pi-x}{2}} \frac{\sin(2n+1)z}{\sin z} f(x+2z) dz$$

есть нуль при $x = \pi$, равенъ $\frac{\pi}{2} f(x + \epsilon)$ для всѣхъ величинъ x , заключающихся между $-\pi$ и $+\pi$, и наконецъ для $x = -\pi$ обращается въ $\frac{\pi}{2} [f(\pi - \epsilon) + f(-\pi + \epsilon)]$.

Такимъ образомъ рядъ

$$\frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{+\pi} f x' dx' + \frac{2}{\pi} \sum_{n=1}^{\infty} \int_{-\pi}^{+\pi} \cos n(x - x') f x' dx'$$

дастъ $\frac{1}{2} [f(x - \epsilon) + f(x + \epsilon)]$ для всѣхъ величинъ x , отъ $x = -\pi$ до $x = +\pi$. Для самыхъ же предѣловъ онъ обращается въ

$$\frac{1}{\pi} \frac{\pi}{2} [f(\pi - \epsilon) + f(-\pi + \epsilon)] = \frac{f(-\pi + \epsilon) + f(\pi - \epsilon)}{2}.$$

Функция $f x$, которую выражаетъ предыдущій рядъ, есть совершенно произвольная.

Легко вывести предыдущее выражение для произвольной функции и изъ нашихъ формулъ.

Дѣйствительно, мы имѣемъ

$$f x = \frac{1}{l} \int_0^l f(\xi) d\xi + \frac{2}{l} \sum_{i=1}^{\infty} \cos \frac{i\pi x}{l} \int_0^l \cos \frac{i\pi \xi}{l} f(\xi) d\xi,$$

уравненіе справедливо какъ для всѣхъ величинъ x , содержащихся между предѣлами $x = 0$ и $x = l$, такъ и для самыхъ предѣловъ.

Точно такъ же мы имѣли

$$f x = \frac{2}{l} \sum_{i=0}^{\infty} \sin \frac{i\pi x}{l} \int_0^l \sin \frac{i\pi \xi}{l} f(\xi) d\xi,$$

уравненіе, коего вторая часть уничтожается для $x = 0$ и $x = l$.

Складывая эти уравненія и потомъ вычитая второе изъ первого, мы получимъ двѣ формулы

$$f x = \frac{1}{2l} \int_0^l f x' dx' + \frac{1}{l} \sum_{i=1}^{i=\infty} \int_0^l \cos \frac{i\pi(x - x')}{l} f x' dx'$$

$$0 = \frac{1}{2l} \int_0^l f x' dx' + \frac{1}{l} \sum_{i=1}^{i=\infty} \int_0^l \cos \frac{i\pi(x + x')}{l} f x' dx'.$$

Вторая части этихъ уравненій даютъ для $x = 0$ величину $\frac{1}{2} f(0)$ и для $x = l$ величину $\frac{1}{2} f(l)$. Если въ послѣднемъ уравненіи вместо функции $f x'$ возьмемъ функцию $f(-x')$ и потомъ замѣнимъ переменную x' переменною $-x'$, то получимъ

$$0 = \frac{1}{2l} \int_{-l}^0 f x' dx' + \frac{1}{2l} \sum_{i=1}^{i=\infty} \int_{-l}^0 \cos \frac{i\pi(x - x')}{l} f x' dx'.$$

Это уравненіе для предѣловъ $x = 0$ и $x = l$ даетъ $\frac{1}{2} f(0)$ и $\frac{1}{2} f(-l)$.

Складывая его почленно съ уравненіемъ

$$f x = \frac{1}{2l} \int_0^l f x' dx' + \frac{1}{l} \sum_{i=1}^{i=\infty} \int_0^l \cos \frac{i\pi(x - x')}{l} f x' dx'$$

мы получимъ формулу

$$f x = \frac{1}{2l} \int_{-l}^{+l} f x' dx' + \frac{1}{l} \sum_{i=1}^{i=\infty} \int_{-l}^{+l} \cos \frac{i\pi(x - x')}{l} f x' dx',$$

которая для $x = l$ и для $x = -l$ даетъ величину $\frac{1}{2} [f(l) + f(-l)]$.

Если мы сдѣлаемъ $l = \pi$, то послѣдній рядъ будетъ согласенъ съ тѣмъ, сходимость котораго мы доказали раньше.

Найденные нами ряды можно дифференцировать и интегрировать относительно переменной, функцию которой они изображаютъ. При интегрированіи нужно замѣтить, что если формула для предѣловъ переменной даетъ нѣкоторые конечные величины, хотя и не совпадающія съ соответствующими значениями данной функции, то по интегрированіи получается формула, которая будетъ справедлива для упомянутыхъ предѣловъ. Это дѣлается очевиднымъ, если мы замѣтимъ, что можемъ по произволу принять или не принять въ соображеніе два элемента интеграла, относящіеся къ предѣламъ. Отсюда же выходитъ, что, дифференцируя уравненіе, изображающее произвольную функцию, и не справедливое для предѣловъ переменной, мы получимъ другое, которое для предѣловъ даетъ безконечные значения. Дѣйствительно, если бы оно давало конечные величины, то уравненіе, которое мы дифференцировали, было бы справедливо для предѣловъ, что противорѣчитъ предположенію.

Дадимъ нѣсколько примѣровъ на дифференцированіе и интегрированіе предыдущихъ формулъ, изъ которыхъ возьмемъ простишія.

Мы имѣемъ

$$fx = \frac{1}{2l} \int_{-l}^{+l} f z dz + \frac{1}{l} \sum_{n=1}^{\infty} \int_{-l}^{+l} \cos \frac{n\pi(x-z)}{l} f z dz.$$

Дифференцируя это уравненіе относительно x , мы получимъ

$$f'x = -\frac{1}{l} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{n\pi}{l} \int_{-l}^{+l} \sin \frac{n\pi(x-z)}{l} f z dz.$$

Но интегрированіе по частямъ даетъ

$$\begin{aligned} \int_{-l}^{+l} \sin \frac{n\pi(x-z)}{l} f z dz &= (-1)^n \frac{l}{n\pi} \cos \frac{n\pi x}{l} [fl - f(-l)] \\ &\quad - \frac{l}{n\pi} \int_{-l}^{+l} \cos \frac{n\pi(x-z)}{l} f' z dz. \end{aligned}$$

Поэтому мы имѣемъ

$$f'x = \frac{1}{l} \sum_{n=1}^{\infty} \int_{-l}^{+l} \cos \frac{n\pi(x-z)}{l} f' z dz - \frac{fl - f(-l)}{l} \sum_{n=1}^{\infty} (-1)^n \cos \frac{n\pi x}{l}.$$

Но такъ какъ сумма

$$\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^n \cos \frac{n\pi x}{l}$$

есть $-\frac{1}{2}$, если x содержится между l и $-l$, и бесконечность, если $x = l$ или $x = -l$, то мы получимъ

$$f'x = \frac{fl - f(-l)}{2l} + \frac{1}{l} \sum_{n=1}^{\infty} \int_{-l}^{+l} \cos \frac{n\pi(x-z)}{l} f' z dz.$$

Для предѣловъ же, по предыдущему уравненію, получаются безконечные значения. Справедливость послѣдняго уравненія видна изъ того, что оно совпадаетъ съ извѣстною формулой

$$f'x = \frac{1}{2l} \int_{-l}^{+l} f' z dz + \frac{1}{l} \sum_{n=1}^{\infty} \int_{-l}^{+l} \cos \frac{n\pi(x-z)}{l} f' z dz,$$

если мы замѣтимъ, что интеграль

$$\int_{-l}^{+l} f' z dz$$

равенъ разности $fl - f(-l)$.

Что касается до суммы $\sum (-1)^n \cos \frac{n\pi x}{l}$, то ее можно получить изъ известного ряда

$$\frac{1-x^2}{1-2x \cos \alpha + x^2} = 1 + 2x \cos \alpha + 2x^2 \cos 2\alpha + 2x^3 \cos 3\alpha + \dots$$

полагая $x = -1$ *).

Для примѣра интегрированія формулъ, изображающихъ произвольныя функции, мы возьмемъ уравненіе

$$fx = \frac{1}{l} \int_0^l f z dz + \frac{2}{l} \sum_{i=1}^{i=\infty} \cos \frac{i\pi x}{l} \int_0^l \cos \frac{i\pi z}{l} f z dz.$$

Интегрируя это уравненіе относительно x , отъ $x = 0$ до $x = \zeta$, и означая интеграль

$$\int_0^\zeta f x dx = F(\zeta),$$

мы будемъ имѣть

$$F(\zeta) = \frac{\zeta}{l} \int_0^l f z dz + \frac{2}{l} \sum_{i=1}^{i=\infty} \frac{l}{i\pi} \sin \frac{i\pi \zeta}{l} \int_0^l \cos \frac{i\pi z}{l} f z dz.$$

Интегрированіе по частямъ даетъ

$$\int_0^l \cos \frac{i\pi z}{l} f z dz = (-1)^i F l - F(0) + \frac{i\pi}{l} \int_0^l \sin \frac{i\pi z}{l} F z dz.$$

Но

$$\int_0^l f z dz = F l \quad \text{и} \quad F(0) = 0,$$

следовательно,

$$F(\zeta) = F l \left(\frac{\zeta}{l} + \frac{2}{\pi} \sum_{i=1}^{i=\infty} \frac{(-1)^i}{i} \sin \frac{i\pi \zeta}{l} \right) + \frac{2}{l} \sum_{i=0}^{i=\infty} \sin \frac{i\pi \zeta}{l} \int_0^l \sin \frac{i\pi z}{l} F z dz.$$

* Рядъ сходящійся между $+1$ и -1 исключительно. (Примѣч. автора).

Эта формула справедлива для всѣхъ величинъ ζ отъ $\zeta = 0$ до $\zeta = l$, и для самыхъ предѣловъ, ибо мы имѣемъ

$$\frac{\zeta}{l} + \frac{2}{\pi} \sum_{i=1}^{i=\infty} \frac{(-1)^i}{i} \sin \frac{i\pi \zeta}{l} = 0,$$

для всѣхъ значеній ζ между этими предѣлами. Справедливость послѣдняго уравненія можно видѣть изъ формулы

$$\zeta = \frac{2}{l} \sum_{i=0}^{i=\infty} \sin \frac{i\pi \zeta}{l} \int_0^l \zeta \sin \frac{i\pi \zeta}{l} dz,$$

ибо мы имѣемъ

$$\int_0^l \zeta \sin \frac{i\pi \zeta}{l} dz = -\frac{l^2}{i\pi} (-1)^i.$$

Всѣ формулы, несправедливыя для предѣловъ, можно сдѣлать справедливыми, добавляя нѣкоторыя суммы, подобно тому случаю, который мы сейчасъ рассматривали. Суммы эти могутъ быть весьма разнообразны, но ничего особеннаго не представляютъ. Ихъ можно вывести также изъ формулъ, представляющихъ произвольныя функции, давая этимъ функциямъ частныя значения.

7. Разсмотримъ теперь формулы, способныя представить произвольныя функции нѣсколькихъ переменныхъ x, y, z, \dots

Легко, зная подобныя формулы для функций объ одной переменной, распространить ихъ и на сколько угодно переменныхъ.

Дѣйствительно, пусть будетъ дана функция $f(x, y, z, \dots)$.

Разматривая въ этой функции, какъ величину переменную, одно только x , мы получимъ формулу, въ которой подъ интегральными знаками будетъ находиться функция $f(x', y, z, \dots)$. Но если мы въ этой послѣдней разматриваемъ какъ переменное одно только y , то по тѣмъ же самымъ формуламъ изъ подъ знака функции $f(x', y, z, \dots)$ выведемъ переменную y и замѣнимъ ее переменною y' .

Поступая такимъ же образомъ относительно другихъ пере-

мѣнныхъ, мы наконецъ получимъ формулу, въ которой x, y, z, \dots не будутъ входить подъ знакъ данной функции, а войдутъ они подъ знаки функций въ родѣ тѣхъ, которыя мы ранѣе означали черезъ ϕx .

Такъ, напримѣръ, теорема Фурье, распространенная на случай нѣсколькихъ переменныхъ, будетъ слѣдующая

$$f(x, y, z, \dots) = \frac{1}{(2\pi)^n} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \cdots \cos \alpha(x-x') \cos \beta(y-y') \cdots f(x', y', z', \dots) d\alpha d\beta \cdots dx' dy' \cdots$$

или иначе

$$f(x, y, \dots) = \frac{1}{(2\pi)^n} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \cdots e^{[\alpha(x-x') + \beta(y-y') + \dots]} \sqrt{-1} f(x', y', \dots) d\alpha d\beta dx' dy' \cdots,$$

гдѣ n означаетъ число переменныхъ x, y, z, \dots

Прочія формулы получаются совершенно такъ же.

Анализъ, относящийся къ измѣненію теоремы Фурье по даннѣмъ условіямъ, также остается тѣмъ же, если каждое условіе относится къ одному только переменному. Тогда совершенно такъ же, какъ и прежде, мы удовлетворимъ условіямъ относительно одного переменного, потомъ въ полученной формулы точно такъ же измѣнимъ интегралы относительно другого переменного, сообразно съ условіями, и поступая такимъ образомъ далѣе удовлетворимъ всѣмъ условіямъ. Но формулы, такимъ образомъ полученные, можно всегда вывести изъ соединенія формулъ, уже нами разсмотрѣнныхъ.

Вообще пусть будуть

$$Q = f(x', y', z', \dots),$$

$$P = \psi [\alpha(x-x'), \beta(y-y'), \gamma(z-z'), \dots].$$

Для того, чтобы интеграль

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \cdots Q P d\alpha d\beta d\gamma \cdots dx' dy' dz' = V$$

выражать функцию $f(x, y, z, \dots)$, необходимо, чтобы интеграль

$$\int_{-n}^{+n} \int_{-p}^{+p} \int_{-q}^{+q} \cdots P d\alpha d\beta d\gamma \cdots = \frac{F[n(x-x'), p(y-y'), q(z-z')] \cdots}{(x-x')(y-y')(z-z')}$$

при $n = \infty, p = \infty, q = \infty, \dots$ быть неопределеннымъ, и притомъ чтобы было

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \cdots \frac{F(x, y, z, \dots)}{xyz} dz dy dx \cdots = 1.$$

Функция $F(x, y, z, \dots)$ относительно каждой переменной будетъ нечетная. Замѣчанія, которыя были нами сдѣланы относительно функций подобнаго рода обѣ одной переменной, примѣняются и въ настоящемъ случаѣ.

Замѣтимъ, что всегда можемъ выбратьъ такую функцию $F(x, y, z, \dots)$, что формула, происходящая вслѣдствіе такого выбора, не будетъ выводима изъ формулъ нами разсмотрѣнныхъ, какъ теорема Фурье, распространенная на случай нѣсколькихъ переменныхъ.

8. Переходимъ къ особыми формуламъ, представляющими произвольныя функции, къ формуламъ, которая не выводятся изъ нашего анализа.

Сначала мы разсмотримъ нѣкоторыя свойства коэффиціентовъ при различныхъ степеняхъ α въ разложеніи функции

$$\rho = \frac{1}{\sqrt{1 - 2\alpha \cos \gamma + \alpha^2}}.$$

Положимъ, что мы разложили ρ по возрастающимъ степенямъ α , такъ что

$$\rho = 1 + \alpha P_1 + \alpha^2 P_2 + \alpha^3 P_3 + \cdots + \alpha^n P_n + \cdots$$

Тогда легко видѣть, что коэффиціентъ P_n будетъ слѣдующаго вида

$$P_n = \frac{1.3.5\dots(2n-1)}{1.2.3\dots n} \left[\cos^n \gamma - \frac{n(n-1)}{2(2n-1)} \cos^{n-2} \gamma \right. \\ \left. + \frac{n(n-1)(n-2)(n-3)}{2.4.(2n-1)(2n-3)} \cos^{n-4} \gamma \right. \\ \left. - \frac{n(n-1)(n-2)(n-3)(n-4)(n-5)}{2.4.6.(2n-1)(2n-3)(2n-5)} \cos^{n-6} \gamma + \dots \right].$$

Докажемъ, что разложение ρ по степенямъ α всегда представить рядъ сходящійся, если $\alpha < 1$. Для этого замѣтимъ, что величинъ $\cos \gamma = \pm 1$ соответствуютъ $\rho = \frac{1}{1 \pm \alpha}$, $P_n = \pm 1$. Если же γ не есть кратное π , то легко доказать, что P_n будетъ менѣе единицы. Дѣйствительно, мы имѣемъ

$$\rho = (1 - \alpha e^{\gamma \sqrt{-1}})^{-\frac{1}{2}} (1 - \alpha e^{-\gamma \sqrt{-1}})^{-\frac{1}{2}}.$$

Но разлагая каждый множитель по степенямъ α , мы получимъ

$$(1 - \alpha e^{\gamma \sqrt{-1}})^{-\frac{1}{2}} = 1 + \frac{1}{2} \alpha e^{\gamma \sqrt{-1}} + \frac{1 \cdot 3}{2 \cdot 4} \alpha^2 e^{2\gamma \sqrt{-1}} \\ + \frac{1 \cdot 3 \cdot 5}{2 \cdot 4 \cdot 6} \alpha^3 e^{3\gamma \sqrt{-1}} + \dots$$

$$(1 - \alpha e^{-\gamma \sqrt{-1}})^{-\frac{1}{2}} = 1 + \frac{1}{2} \alpha e^{-\gamma \sqrt{-1}} + \frac{1 \cdot 3}{2 \cdot 4} \alpha^2 e^{-2\gamma \sqrt{-1}} \\ + \frac{1 \cdot 3 \cdot 5}{2 \cdot 4 \cdot 6} \alpha^3 e^{-3\gamma \sqrt{-1}} + \dots,$$

откуда видно, что P_n будетъ слѣдующее

$$P_n = A \cos n\gamma + B \cos(n-2)\gamma + C \cos(n-4)\gamma + \dots;$$

величины A, B, C, \dots означаютъ нѣкоторыя количества, въ которыхъ не входять γ , и притомъ всѣ они положительныя.

Поэтому легко замѣтить, что самая большая величина P соответствуетъ тому случаю, когда $\gamma = 0$ и $\cos \gamma = 1$. Итакъ, во всѣхъ другихъ случаяхъ величина P_n будетъ менѣе единицы.

Такъ какъ ρ удовлетворяетъ уравненію

$$\frac{\partial^2 (\alpha \rho)}{\partial \alpha^2} + \frac{1}{\alpha^2 \sin \gamma} \frac{\partial}{\partial \gamma} \left(\sin \gamma \frac{\partial (\alpha \rho)}{\partial \gamma} \right) = 0,$$

то подставляя сюда вместо ρ его величину и уравнивая нулю коэффициенты при различныхъ степеняхъ α , мы увидимъ, что P_n удовлетворяетъ слѣдующему уравненію

$$n(n+1)P_n + \frac{1}{\sin \gamma} \frac{\partial}{\partial \gamma} \left(\sin \gamma \frac{\partial P_n}{\partial \gamma} \right) = 0.$$

Но если P_n удовлетворяетъ этому уравненію, то сдѣлавъ

$$\cos \gamma = \cos \theta \cos \theta' + \sin \theta \sin \theta' \cos(\psi - \psi'),$$

мы увидимъ, что P_n удовлетворяетъ слѣдующему уравненію съ частными производными

$$\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial P_n}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2 P_n}{\partial \psi^2} + n(n+1)P_n = 0.$$

Дѣйствительно, мы имѣемъ

$$\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial P_n}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2 P_n}{\partial \psi^2} \\ = \left\{ \left(\frac{\partial \gamma}{\partial \theta} \right)^2 + \frac{1}{\sin^2 \theta} \left(\frac{\partial \gamma}{\partial \psi} \right)^2 \right\} \frac{\partial^2 P_n}{\partial \gamma^2} + \frac{\partial P_n}{\partial \gamma} \left\{ \frac{\cos \theta}{\sin \theta} \frac{\partial \gamma}{\partial \theta} + \frac{\partial^2 \gamma}{\partial \theta^2} + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2 \gamma}{\partial \psi^2} \right\}.$$

Но, дифференцируя величину γ въ функции отъ θ и ψ , мы будемъ имѣть

$$\frac{\cos \theta}{\sin \theta} \frac{\partial \gamma}{\partial \theta} + \frac{\partial^2 \gamma}{\partial \theta^2} + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2 \gamma}{\partial \psi^2} = \frac{\cos \gamma}{\sin \gamma} \left\{ 2 - \left(\frac{\partial \gamma}{\partial \theta} \right)^2 - \frac{1}{\sin^2 \theta} \left(\frac{\partial \gamma}{\partial \psi} \right)^2 \right\}$$

и притомъ

$$\left(\frac{\partial \gamma}{\partial \theta} \right)^2 + \frac{1}{\sin^2 \theta} \left(\frac{\partial \gamma}{\partial \psi} \right)^2 = 1.$$

Слѣдовательно,

$$\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial P_n}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2 P_n}{\partial \psi^2} = \frac{\partial^2 P_n}{\partial \gamma^2} + \frac{\cos \gamma}{\sin \gamma} \frac{\partial P_n}{\partial \gamma} = \frac{1}{\sin \gamma} \frac{\partial}{\partial \gamma} \left(\sin \gamma \frac{\partial P_n}{\partial \gamma} \right),$$

откуда видно, что оба дифференціальные уравненія, которымъ удовлетворяетъ P_n , суть одно и то же.

Покажемъ теперь, какимъ образомъ преобразовать P_n въ опредѣленный интеграль. Для этой цѣли въ выражениѣ ρ сдѣляемъ $\alpha = e^{\psi \sqrt{-1}}$, гдѣ ψ уголъ, заключающійся между нулемъ π , точно такъ же, какъ и γ . Тогда ρ приметъ видъ $L + N\sqrt{-1}$.

Если ψ менѣе γ , то, очевидно, мы получимъ

$$L = \frac{\cos \frac{\psi}{2}}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}}, \quad N = -\frac{\sin \frac{\psi}{2}}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}}.$$

Если же γ менѣе нежели ψ , то будемъ имѣть

$$L = \frac{\sin \frac{\psi}{2}}{\sqrt{2(\cos \gamma - \cos \psi)}}, \quad N = \frac{\cos \frac{\psi}{2}}{\sqrt{2(\cos \gamma - \cos \psi)}}.$$

Разложеніе же ρ по степенямъ α приметъ видъ

$$P_0 + P_1 \cos \psi + P_2 \cos 2\psi + \dots + P_n \cos n\psi + \dots \\ + \sqrt{-1} (P_1 \sin \psi + P_2 \sin 2\psi + \dots + P_n \sin n\psi + \dots).$$

Сравнивая L съ действительнойю частью этого ряда, а N съ мнимою, мы будемъ имѣть

$$L = P_0 + P_1 \cos \psi + P_2 \cos 2\psi + \dots + P_n \cos n\psi + \dots \\ N = P_1 \sin \psi + P_2 \sin 2\psi + \dots + P_n \sin n\psi + \dots.$$

Но по формуламъ предыдущаго параграфа мы получимъ

$$P_n = \frac{2}{\pi} \int_0^\pi L \cos n\psi d\psi, \quad P_n = \frac{2}{\pi} \int_0^\pi N \sin n\psi d\psi,$$

гдѣ въ первомъ выражениіи, при $n = 0$, мы должны взять половину соотвѣтствующаго интеграла, а второе выражение P_n несправедливо для $n = 0$.

Имѣя въ виду предыдущія выражениія L и N , мы легко увидимъ, что P_n можетъ быть представленъ въ слѣдующихъ видахъ

$$P_n = \frac{2}{\pi} \int_0^\gamma \frac{\cos n\psi \cos \frac{\psi}{2} d\psi}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}} + \frac{2}{\pi} \int_\gamma^\pi \frac{\cos n\psi \sin \frac{\psi}{2} d\psi}{\sqrt{2(\cos \gamma - \cos \psi)}}, \\ P_n = -\frac{2}{\pi} \int_0^\gamma \frac{\sin n\psi \sin \frac{\psi}{2} d\psi}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}} + \frac{2}{\pi} \int_\gamma^\pi \frac{\sin n\psi \cos \frac{\psi}{2} d\psi}{\sqrt{2(\cos \gamma - \cos \psi)}}.$$

Теперь слѣдуетъ повѣрить, дѣйствительно ли выражениія P_n

справедливы, ибо мы употребляли ряды, сходимость которыхъ подлежитъ доказательству.

Пусть будетъ

$$Q_n = \frac{2}{\pi} \int_0^\gamma \frac{\cos n\psi \cos \frac{\psi}{2} d\psi}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}}.$$

Такъ какъ функция

$$\frac{\cos \frac{\psi}{2}}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}}$$

не измѣняетъ знака между предѣлами интегрированія, ибо $\gamma < \pi$, то Q_n по численной величинѣ будетъ менѣе, нежели

$$\frac{2}{\pi} \int_0^\gamma \frac{\cos \frac{\psi}{2} d\psi}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}} = 1.$$

Поэтому рядъ

$$\frac{1}{2} Q_0 + Q_1 \alpha + Q_2 \alpha^2 + \dots + Q_n \alpha^n + \dots \\ = \frac{2}{\pi} \int_0^\gamma \frac{\cos \frac{\psi}{2} d\psi}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}} \left(\frac{1}{2} + \alpha \cos \psi + \alpha^2 \cos 2\psi + \dots \right)$$

будеть сходящійся, если $\alpha < 1$; но

$$\frac{1}{2} + \alpha \cos \psi + \alpha^2 \cos 2\psi + \dots = \frac{1}{2} \frac{1 - \alpha^2}{1 - 2\alpha \cos \psi + \alpha^2},$$

слѣдовательно

$$\frac{1}{2} Q_0 + Q_1 \alpha + Q_2 \alpha^2 + \dots + Q_n \alpha^n + \dots \\ = \frac{1 - \alpha^2}{\pi} \int_0^\gamma \frac{\cos \frac{\psi}{2}}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}} \frac{d\psi}{1 - 2\alpha \cos \psi + \alpha^2}.$$

Но сдѣлавъ

$$z = \frac{\sin \frac{\psi}{2}}{\sin \frac{\gamma}{2}},$$

мы получимъ

$$\begin{aligned} & \int_0^\gamma \frac{\cos \frac{\psi}{2}}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}} \frac{\partial \psi}{1 - 2\alpha \cos \psi + \alpha^2} \\ &= \int_0^1 \frac{\partial z}{\sqrt{1 - z^2}} \frac{1}{(1 - \alpha)^2 + 4\alpha z^2 \sin^2 \frac{\gamma}{2}} \\ &= \frac{\pi}{2(1 - \alpha)} \frac{1}{\sqrt{1 - 2\alpha \cos \gamma + \alpha^2}}, \end{aligned}$$

поэтому

$$\frac{1}{2} Q_0 + Q_1 \alpha + Q_2 \alpha^2 + \dots + Q_n \alpha^n + \dots = \frac{1}{2} \frac{1 - \alpha}{\sqrt{1 - 2\alpha \cos \gamma + \alpha^2}}.$$

Точно такъ же, сдѣлавъ

$$R_n = \frac{2}{\pi} \int_{\gamma}^{\pi} \frac{\cos n\psi \sin \frac{\psi}{2} \partial \psi}{\sqrt{2(\cos \gamma - \cos \psi)}}$$

и положивъ $\psi = \pi - \psi'$, мы будемъ имѣть, замѣчая, что $\cos n(\pi - \psi') = (-1)^n \cos n\psi'$,

$$R_n \alpha^n = \frac{2}{\pi} (-\alpha)^n \int_0^{\pi-\gamma} \frac{\cos n\psi' \cos \frac{\psi'}{2} \partial \psi'}{\sqrt{2(\cos \psi' - \cos(\pi - \gamma))}}.$$

Такимъ образомъ, сумма

$$\frac{1}{2} R_0 + R_1 \alpha + R_2 \alpha^2 + \dots + R_n \alpha^n + \dots$$

выводится изъ ряда, сейчасъ нами разсмотрѣннаго, полагая $-\alpha$ вмѣсто α и $\pi - \gamma$ вмѣсто γ . Слѣдовательно

$$\frac{1}{2} R_0 + R_1 \alpha + R_2 \alpha^2 + \dots + R_n \alpha^n + \dots = \frac{1}{2} \frac{1 - \alpha}{\sqrt{1 - 2\alpha \cos \gamma + \alpha^2}}.$$

Сумма двухъ предыдущихъ рядовъ будетъ слѣдующая

$$\begin{aligned} \frac{1}{\sqrt{1 - 2\alpha \cos \gamma + \alpha^2}} &= \rho = P_0 + P_1 \alpha + \dots + P_n \alpha^n + \dots \\ &= \frac{1}{2} (Q_0 + R_0) + (Q_1 + R_1) \alpha + \dots + (Q_n + R_n) \alpha^n + \dots \end{aligned}$$

Отсюда

$$P_n = Q_n + R_n.$$

Итакъ, первое изъ выражений P_n совершенно справедливо, потому что мы, идя отъ него, нашли разложеніе ρ по степенямъ α .

Чтобы повѣрить второе изъ выражений P_n , сдѣлаемъ

$$Q'_n = -\frac{2}{\pi} \int_0^\gamma \frac{\sin n\psi \sin \frac{\psi}{2} \partial \psi}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}}.$$

Тогда сумма

$$Q'_1 \alpha + Q'_2 \alpha^2 + Q'_3 \alpha^3 + \dots + Q'_n \alpha^n + \dots = S$$

выразится такъ

$$S = -\frac{2}{\pi} \int_0^\gamma \frac{\sin \frac{\psi}{2} \partial \psi}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}} (\alpha \sin \psi + \alpha^2 \sin 2\psi + \dots)$$

или

$$S = -\frac{2}{\pi} \int_0^\gamma \frac{\sin \frac{\psi}{2}}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}} \frac{\alpha \sin \psi \partial \psi}{1 - 2\alpha \cos \psi + \alpha^2}.$$

Но легко видѣть, что мы имѣемъ

$$\frac{\alpha \sin \psi \sin \frac{\psi}{2}}{1 - 2\alpha \cos \psi + \alpha^2} = -\frac{1}{2} \frac{(1 - \alpha)^2 \cos \frac{\psi}{2}}{1 - 2\alpha \cos \psi + \alpha^2} + \frac{1}{2} \cos \frac{\psi}{2},$$

а потому

$$S = \frac{(1-\alpha)^2}{\pi} \int_0^\gamma \frac{\cos \frac{\psi}{2}}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}} \frac{d\psi}{1 - 2\alpha \cos \psi + \alpha^2}$$

$$- \frac{1}{\pi} \int_0^\gamma \frac{\cos \frac{\psi}{2} d\psi}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}},$$

но по предыдущему

$$\int_0^\gamma \frac{\cos \frac{\psi}{2}}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}} \frac{d\psi}{1 - 2\alpha \cos \psi + \alpha^2} = \frac{\pi}{2(1-\alpha)} \frac{1}{\sqrt{1 - 2\alpha \cos \gamma + \alpha^2}},$$

$$\int_0^\gamma \frac{\cos \frac{\psi}{2} d\psi}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}} = \frac{\pi}{2}.$$

Следовательно, мы получимъ

$$S = \frac{1}{2} \left[\frac{1-\alpha}{\sqrt{1 - 2\alpha \cos \gamma + \alpha^2}} - 1 \right].$$

Пусть будетъ теперь

$$R'_n = \frac{2}{\pi} \int_\gamma^\pi \frac{\sin n\psi \cos \frac{\psi}{2} d\psi}{\sqrt{2(\cos \gamma - \cos \psi)}}.$$

Если мы въ R'_n замѣнимъ ψ переменною $\pi - \psi$, тогда приведемъ сумму

$$R'_1 \alpha + R'_2 \alpha^2 + R'_3 \alpha^3 + \dots + R'_n \alpha^n + \dots = S'$$

къ такому же виду, въ какомъ представляется S . Для того чтобы изъ S получить S' , слѣдуетъ въ первой замѣнить α величиною $-\alpha$ и γ величиною $\pi - \gamma$. Такимъ образомъ найдемъ

$$S' = \frac{1}{2} \left[\frac{1+\alpha}{\sqrt{1 - 2\alpha \cos \gamma + \alpha^2}} - 1 \right]$$

и, слѣдовательно,

$$S + S' = \rho - 1 = (Q'_1 + R'_1) \alpha + (Q'_2 + R'_2) \alpha^2 + \dots + (Q'_n + R'_n) \alpha^n + \dots$$

$$= P_1 \alpha + P_2 \alpha^2 + \dots + P_n \alpha^n + \dots$$

Отсюда заключаемъ, что дѣйствительно

$$P_n = Q'_n + R'_n.$$

Перейдемъ теперь къ формуламъ, изображающимъ произвольные функции, и докажемъ, что рядъ

$$\sum_{n=0}^{n=\infty} \frac{2n+1}{4\pi} \int_0^\pi \sin \theta' d\theta' \int_0^{2\pi} P_n f(\theta', \varphi') d\varphi'$$

способенъ выразить произвольную функцию $f(\theta, \varphi)$, если при $\theta=0$, эта функция дѣлается независимо отъ φ и притомъ въ выражении P_n вместо $\cos \gamma$ поставлена величина

$$\cos \theta \cos \theta' + \sin \theta \sin \theta' \cos(\varphi - \varphi').$$

Мы сначала положимъ $\theta = 0$ и напишемъ въ предыдущемъ рядѣ γ вместо θ' , ибо въ этомъ случаѣ $\cos \theta' = \cos \gamma$. Кроме того положимъ

$$\frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} f(\theta', \varphi') d\varphi' = F(\theta') = F(\gamma).$$

Такимъ образомъ предыдущій рядъ приметъ слѣдующій видъ

$$S = \frac{1}{2} \int_0^\pi (P_0 + 3P_1 + 5P_2 + \dots + (2n+1)P_n + \dots) F(\gamma) \sin \gamma d\gamma.$$

Обозначимъ черезъ S_n сумму $n+1$ первыхъ членовъ этого ряда, такъ что

$$S_n = \frac{1}{2} \int_0^\pi (P_0 + 3P_1 + \dots + (2n+1)P_n) F(\gamma) \sin \gamma d\gamma$$

и найдемъ, къ какому предѣлу стремится S_n по мѣрѣ увеличенія числа n . Сумму S_n мы разложимъ на двѣ части:

$$T_n = \frac{1}{2} \int_0^\pi (P_0 + P_1 + P_2 + \dots + P_n) F(\gamma) \sin \gamma d\gamma,$$

$$U_n = \int_0^\pi (P_1 + 2P_2 + 3P_3 + \dots + nP_n) F(\gamma) \sin \gamma d\gamma.$$

По первому изъ предыдущихъ выражений P_n въ опредѣленыхъ интегралахъ, мы имѣемъ

$$\begin{aligned} P_0 + P_1 + \dots + P_n &= \frac{1}{\pi} \int_0^\gamma \frac{\cos \frac{\psi}{2} d\psi}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}} (1 + 2 \cos \psi + 2 \cos 2\psi + \dots) \\ &\quad + \frac{1}{\pi} \int_0^\pi \frac{\sin \frac{\psi}{2} d\psi}{\sqrt{2(\cos \gamma - \cos \psi)}} (1 + 2 \cos \psi + \dots). \end{aligned}$$

Но также мы имѣемъ

$$1 + 2 \cos \psi + 2 \cos 2\psi + \dots = \frac{\sin \frac{2n+1}{2} \psi}{\sin \frac{1}{2} \psi},$$

следовательно

$$\begin{aligned} T_n &= \frac{1}{2\pi} \int_0^\pi \left\{ F(\gamma) \sin \gamma d\gamma \left[\int_0^\gamma \frac{\cos \frac{\psi}{2} \sin \frac{2n+1}{2} \psi d\psi}{\sin \frac{\psi}{2} \sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}} \right. \right. \\ &\quad \left. \left. + \int_\gamma^\pi \frac{\sin \frac{\psi}{2} \sin \frac{2n+1}{2} \psi d\psi}{\sin \frac{\psi}{2} \sqrt{2(\cos \gamma - \cos \psi)}} \right] \right\}. \end{aligned}$$

Перемѣнимъ здѣсь предѣлы интегрированія на основаніи уравненія

$$\int_0^a dx \int_0^x f(x, y) dy = \int_0^a dy \int_0^a f(x, y) dx,$$

справедливость котораго видна изъ того, что та и другая части этого уравненія представляютъ объемъ, заключенный между поверхностью $z = f(x, y)$ и плоскостями $z = 0$, $y = 0$, $x = a$ и $y = x$, предполагая, что x , y , z суть прямоугольныя координаты.

Такимъ образомъ, очевидно, мы будемъ имѣть

$$\begin{aligned} &\int_0^\pi F(\gamma) \sin \gamma d\gamma \left[\int_0^\gamma \frac{\cos \frac{\psi}{2} \sin \frac{2n+1}{2} \psi d\psi}{\sin \frac{\psi}{2} \sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}} \right] \\ &= \int_0^\pi \frac{\cos \frac{\psi}{2} \sin \frac{2n+1}{2} \psi d\psi}{\sin \frac{\psi}{2}} \left[\int_\psi^\pi \frac{F(\gamma) \sin \gamma d\gamma}{\sqrt{2(\cos \gamma - \cos \psi)}} \right] \end{aligned}$$

и точно такъ же

$$\begin{aligned} &\int_0^\pi F(\gamma) \sin \gamma d\gamma \left[\int_\gamma^\pi \frac{\sin \frac{\psi}{2} \sin \frac{2n+1}{2} \psi d\psi}{\sin \frac{\psi}{2} \sqrt{2(\cos \gamma - \cos \psi)}} \right] \\ &= \int_0^\pi \sin \frac{\psi}{2} \frac{\sin \frac{2n+1}{2} \psi d\psi}{\sin \frac{\psi}{2}} \left[\int_0^\psi \frac{F(\gamma) \sin \gamma d\gamma}{\sqrt{2(\cos \gamma - \cos \psi)}} \right]. \end{aligned}$$

Поэтому, сдѣлавъ

$$\Phi(\psi) = \cos \frac{\psi}{2} \int_\psi^\pi \frac{F(\gamma) \sin \gamma d\gamma}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}} + \sin \frac{\psi}{2} \int_0^\psi \frac{F(\gamma) \sin \gamma d\gamma}{\sqrt{2(\cos \gamma - \cos \psi)}},$$

мы получимъ

$$T_n = \frac{1}{2\pi} \int_0^\pi \frac{\sin \frac{(2n+1)\psi}{2}}{\sin \frac{1}{2}\psi} \Phi(\psi) d\psi.$$

Такъ какъ функція

$$\frac{\sin \gamma}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}}$$

не измѣняетъ знака между ψ и π , предѣлами интегрированія относительно γ , то означивъ черезъ L наибольшую величину, которую принимаетъ $F(\gamma)$ отъ $\gamma = 0$, до $\gamma = \pi$, мы легко получимъ слѣдующія неравенства

$$\int_{\psi}^{\pi} \frac{F(\gamma) \sin \gamma d\gamma}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}} < L \int_{\psi}^{\pi} \frac{\sin \gamma d\gamma}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}} = 2L \cos \frac{\psi}{2},$$

$$\int_0^{\psi} \frac{F(\gamma) \sin \gamma d\gamma}{\sqrt{2(\cos \gamma - \cos \psi)}} < L \int_0^{\psi} \frac{\sin \gamma d\gamma}{\sqrt{2(\cos \gamma - \cos \psi)}} = 2L \sin \frac{\psi}{2}.$$

Отсюда

$$\Phi(\psi) < 2L.$$

Такимъ образомъ, если $F(\gamma)$ не обращается въ безконечность отъ $\gamma = 0$ до $\gamma = \pi$, то L также не есть безконечность, а слѣдовательно $\Phi(\psi)$ имѣть то же самое свойство, то есть не дѣлается безконечностью отъ $\psi = 0$ до $\psi = \pi$.

Полагая $\psi = 2z$, мы T_n приведемъ къ слѣдующему виду

$$T_n = \frac{1}{\pi} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{\sin(2n+1)z}{\sin z} \Phi(2z) dz.$$

Поэтому, имѣя въ виду предыдущія теоремы, мы увидимъ, что T_n при $n = \infty$ имѣть предѣломъ величину

$$\frac{1}{2} \Phi(0),$$

или слѣдующую

$$\frac{1}{2} \int_0^\pi F(\gamma) \cos \frac{\gamma}{2} d\gamma.$$

Рассмотримъ теперь, къ какому предѣлу стремится U_n при неопределѣленномъ увеличеніи n .

Мы, основываясь на второмъ выраженіи P_n въ опредѣленныхъ интегралахъ, очевидно получимъ

$$\begin{aligned} P_1 + 2P_2 + 3P_3 + \dots + nP_n &= \\ &= -\frac{2}{\pi} \int_0^\pi \frac{\sin \frac{\psi}{2} d\psi}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}} (\sin \psi + 2 \sin 2\psi + \dots + n \sin n\psi) \\ &\quad + \frac{2}{\pi} \int_\gamma^\pi \frac{\cos \frac{\psi}{2} d\psi}{\sqrt{2(\cos \gamma - \cos \psi)}} (\sin \psi + 2 \sin 2\psi + \dots + n \sin n\psi). \end{aligned}$$

Поэтому, обозначая сумму $\sin \psi + 2 \sin 2\psi + \dots + n \sin n\psi$ черезъ k , мы будемъ имѣть

$$\begin{aligned} U_n &= -\frac{2}{\pi} \int_0^\pi F(\gamma) \sin \gamma d\gamma \left[\int_0^\gamma \frac{k \sin \frac{\psi}{2} d\psi}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}} \right] + \\ &\quad + \frac{2}{\pi} \int_0^\pi F(\gamma) \sin \gamma d\gamma \left[\int_\gamma^\pi \frac{k \cos \frac{\psi}{2} d\psi}{\sqrt{2(\cos \gamma - \cos \psi)}} \right]. \end{aligned}$$

Перемѣня предѣлы, по выше приведенной формулы, мы получимъ

$$\begin{aligned} &\int_0^\pi F(\gamma) \sin \gamma d\gamma \left[\int_0^\gamma \frac{k \sin \frac{\psi}{2} d\psi}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}} \right] = \\ &= \int_0^\pi k \sin \frac{\psi}{2} d\psi \left[\int_\psi^\pi \frac{F(\gamma) \sin \gamma d\gamma}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}} \right], \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & \int_0^\pi F(\gamma) \sin \gamma d\gamma \left[\int_\gamma^\pi \frac{k \cos \frac{\psi}{2} d\psi}{\sqrt{2(\cos \gamma - \cos \psi)}} \right] \\ &= \int_0^\pi k \cos \frac{\psi}{2} d\psi \left[\int_0^\psi \frac{F(\gamma) \sin \gamma d\gamma}{\sqrt{2(\cos \gamma - \cos \psi)}} \right]. \end{aligned}$$

Такимъ образомъ, дѣлая

$$\Phi_1(\psi) = -\sin \frac{\psi}{2} \int_{\psi}^{\pi} \frac{F(\gamma) \sin \gamma d\gamma}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}} + \cos \frac{\psi}{2} \int_0^{\psi} \frac{F(\gamma) \sin \gamma d\gamma}{\sqrt{2(\cos \gamma - \cos \psi)}},$$

мы будемъ имѣть

$$U_n = \frac{2}{\pi} \int_0^\pi \Phi_1(\psi) k d\psi = \frac{2}{\pi} \int_0^\pi \Phi_1(\psi) (\sin \psi + 2 \sin 2\psi + \dots) d\psi.$$

Легко видѣть, что $\Phi_1(\psi)$ не обращается въ бесконечность для всѣхъ значеній переменной ψ , отъ $\psi = 0$ до $\psi = \pi$. Это мы докажемъ точно такъ же, какъ и прежде, потому что въ выражение $\Phi_1(\psi)$ входятъ тѣже самые интегралы, какіе входили въ выражение $\Phi(\psi)$.

Выраженіе U_n мы можемъ представить въ слѣдующемъ видѣ

$$\begin{aligned} U_n &= \frac{2}{\pi} \int_0^\pi \Phi_1(\psi) (\sin \psi + 2 \sin 2\psi + \dots + n \sin n\psi) d\psi = \\ &= -\frac{2}{\pi} \int_0^\pi \Phi_1(\psi) \frac{\partial \left[\frac{1}{2} - \cos \psi + \cos 2\psi + \dots + \cos n\psi \right]}{\partial \psi} d\psi = \\ &= -\frac{2}{\pi} \int_0^\pi \Phi_1(\psi) \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial \psi} \left(\frac{\sin \frac{(2n+1)\psi}{2}}{\sin \frac{\psi}{2}} \right) d\psi. \end{aligned}$$

Если бы $\Phi_1(\psi)$ была непрерывна отъ $\Phi_1(0)$ до $\Phi_1(\pi)$ (предполагая переменную ψ измѣняющеюся отъ $\psi = 0$, до $\psi = \pi$), что мы сейчасъ и докажемъ, то мы имѣли бы, интегрируя по частямъ,

$$\int_0^\pi \Phi_1(\psi) \frac{\partial}{\partial \psi} \left(\frac{\sin \frac{(2n+1)\psi}{2}}{\sin \frac{\psi}{2}} \right) d\psi = \int_0^\pi \Phi_1'(\psi) \frac{\sin \frac{(2n+1)\psi}{2}}{\sin \frac{\psi}{2}} d\psi,$$

ибо членъ

$$\Phi_1(\psi) \frac{\sin \frac{(2n+1)\psi}{2}}{\sin \frac{\psi}{2}}$$

исчезаетъ при $\psi = 0$ и $\psi = \pi$, а слѣдовательно, по причинѣ непрерывности $\Phi_1(\psi)$, предыдущее было бы справедливо.

Чтобы доказать непрерывность функции $\Phi_1(\psi)$, докажемъ что каждый изъ интеграловъ, ее составляющихъ, имѣть это свойство.

Пусть будетъ

$$\begin{aligned} r &= \int_{\psi}^{\pi} \frac{F(\gamma) \sin \gamma d\gamma}{\sqrt{2(\cos \psi - \cos \gamma)}}, \\ s &= \int_0^{\psi} \frac{F(\gamma) \sin \gamma d\gamma}{\sqrt{2(\cos \gamma - \cos \psi)}}. \end{aligned}$$

Если мы въ s вмѣсто ψ поставимъ $\psi + \epsilon$ и вычтемъ изъ полученной функции величину s , то разность будетъ слѣдующая

$$\begin{aligned} & \int_0^{\psi+\epsilon} \frac{F(\gamma) \sin \gamma d\gamma}{\sqrt{2(\cos \gamma - \cos(\psi + \epsilon))}} - \int_0^{\psi} \frac{F(\gamma) \sin \gamma d\gamma}{\sqrt{2(\cos \gamma - \cos \psi)}} = \\ &= \int_0^{\psi+\epsilon} \frac{F(\gamma) \sin \gamma d\gamma}{\sqrt{2[\cos \gamma - \cos(\psi + \epsilon)]}} \\ & - \int_0^{\psi} F(\gamma) \left[\frac{\sin \gamma}{\sqrt{2[\cos \gamma - \cos \psi]}} - \frac{\sin \gamma}{\sqrt{2[\cos \gamma - \cos(\psi + \epsilon)]}} \right] d\gamma. \end{aligned}$$

Такъ какъ множитель при $F(\gamma)$ въ первомъ изъ интеграловъ второй части послѣдняго уравненія неизмѣняетъ знака между предѣлами интегрированія, то, означая, по прежнему, наибольшую величину $F(\gamma)$ черезъ L , мы получимъ

$$\int_{\psi}^{\psi+\epsilon} \frac{F(\gamma) \sin \gamma d\gamma}{\sqrt{2} [\cos \gamma - \cos(\psi + \epsilon)]} < L \int_{\psi}^{\psi+\epsilon} \frac{\sin \gamma d\gamma}{\sqrt{2} [\cos \gamma - \cos(\psi + \epsilon)]} = \\ = 2L \sqrt{\sin \frac{\epsilon}{2} \sin \left(\psi + \frac{\epsilon}{2} \right)}.$$

По той же причинѣ второй изъ упомянутыхъ интеграловъ по численной величинѣ не превзойдетъ количества

$$2L \left[\sin \frac{\psi}{2} - \sin \frac{\psi - \epsilon}{2} + \sqrt{\sin \frac{\epsilon}{2} \sin \left(\psi + \frac{\epsilon}{2} \right)} \right].$$

Такимъ образомъ оба интеграла исчезнутъ при $\epsilon = 0$, а слѣдовательно и разматриваемая разность. Итакъ s есть непрерывная функция перемѣнной ψ . Точно такимъ же образомъ можно доказать непрерывность функции r . Поэтому выраженіе

$$U_n = \frac{1}{\pi} \int_0^\pi \Phi'_1(\psi) \frac{\sin(n + \frac{1}{2})\psi}{\sin \frac{\psi}{2}} d\psi$$

справедливо.

Съ другой стороны, сдѣлавъ $\psi = 2z$ подъ интеграломъ выраженія U_n , мы увидимъ, что U_n при неопределѣленномъ увеличеніи n имѣть предѣломъ величину $\Phi'_1(0)$.

Найдемъ теперь эту величину. Такъ какъ мы имѣемъ

$$\Phi_1(\psi) = s \cos \frac{\psi}{2} - r \sin \frac{\psi}{2},$$

то мы получимъ

$$\Phi'_1(\psi) = -\frac{1}{2} s \sin \frac{\psi}{2} - \frac{1}{2} r \cos \frac{\psi}{2} + \frac{\partial s}{\partial \psi} \cos \frac{\psi}{2} - \frac{\partial r}{\partial \psi} \sin \frac{\psi}{2}.$$

Такимъ образомъ, полагая $\psi = 0$, мы будемъ имѣть

$$s = 0, \quad r = \int_0^\pi F(\gamma) \cos \frac{\gamma}{2} d\gamma, \quad \frac{\partial s}{\partial \psi} = \text{пред. } \frac{1}{\epsilon} \int_0^\epsilon \frac{F(\gamma) \sin \gamma d\gamma}{\sqrt{2} (\cos \gamma - \cos \epsilon)}.$$

Пусть будутъ A наибольшая и B наименьшая величина функции $F(\gamma)$ между предѣлами $\gamma = 0$ и $\gamma = \epsilon$; тогда величина $\frac{\partial s}{\partial \psi}$, при $\psi = 0$, будеть содержаться между двумя величинами

$$2A \frac{\sin \frac{\epsilon}{2}}{\epsilon} \quad \text{и} \quad 2B \frac{\sin \frac{\epsilon}{2}}{\epsilon}$$

разумѣя подъ ϵ бесконечно-малую величину. Но обѣ послѣднія величины при $\epsilon = 0$ равны количеству $F(0)$; поэтому $\frac{\partial s}{\partial \psi} = F(0)$ при $\psi = 0$.

Соображеніе съ предыдущими формулами, мы получимъ

$$\Phi'_1(0) = F(0) - \frac{1}{2} \int_0^\pi F(\gamma) \cos \frac{\gamma}{2} d\gamma.$$

Такимъ образомъ изъ предыдущаго мы видимъ, что предѣль T_n есть

$$\frac{1}{2} \int_0^\pi F(\gamma) \cos \frac{\gamma}{2} d\gamma,$$

а предѣль U_n есть

$$F(0) - \frac{1}{2} \int_0^\pi F(\gamma) \cos \frac{\gamma}{2} d\gamma;$$

поэтому предѣль $S_n = T_n + U_n$ есть

$$F(0) = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} f(0, \phi') d\phi'.$$

Необходимо замѣтить, что $\Phi'_1(\psi)$ можетъ иногда дѣлаться бесконечностью для тѣхъ величинъ ψ , при которыхъ $F(\psi)$ есть

величина прерывная, но это не мешаетъ тому, чтобы предыдущія изслѣдованія были справедливы, ибо

$$\int_0^{\psi} \Phi'_1(\psi) d\psi = \Phi_1(\psi)$$

не дѣлается безконечностью, и есть функция непрерывная переменной ψ . Въ этомъ случаѣ, какъ мы замѣтили раньше, интеграль

$$\int_0^h \frac{\sin i\psi}{\sin \psi} \Phi'_1(\psi) d\psi$$

всегда имѣеть предѣломъ при $i = \infty$ величину $\Phi'_1(0)$.

Если функция $f(\theta, \phi)$ такова, что при $\theta = 0$ она не будетъ содержать переменной ϕ , то

$$F(0) = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} f(0, \phi') d\phi' = f(0, \phi'),$$

и $F(0)$ будетъ величиною ряда

$$S = \frac{1}{2} \int_0^\pi (P_0 + 3P_1 + 5P_2 + \dots + (2n+1)P_n + \dots) F(\gamma) \sin \gamma d\gamma.$$

Вообще же будетъ

$$S = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} f(0, \phi') d\phi'.$$

Вообразимъ теперь шаръ, описанный радиусомъ равнымъ единицѣ. Возьмемъ на поверхности его произвольную точку M , черезъ которую проведемъ дугу большого круга.

Положеніе какой ни есть точки на поверхности шара опредѣлится, если мы знаемъ разстояніе ея отъ M по дугѣ большого круга и уголъ, составляемый этою послѣднею съ нѣкоторою постоянной дугой большого круга. Означимъ упомянутое разстоя-

ніе черезъ θ' и уголъ черезъ ϕ' . Въ такомъ случаѣ

$$F(\theta') = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} f(\theta', \phi') d\phi'$$

есть средня ариометрическая изъ всѣхъ значеній функции $f(\theta', \phi')$, которая она принимаетъ для точекъ поверхности шара, лежащихъ на окружности малаго круга, соответствующаго разстоянію θ' отъ точки M . Величину же $F(0)$ мы можемъ рассматривать, какъ среднюю ариометрическую изъ всѣхъ значеній функции $f(\theta', \phi')$ на окружности круга, соответствующаго безконечно малому значенію θ' .

Возьмемъ теперь рядъ

$$V = \sum_{n=0}^{n=\infty} \frac{2n+1}{4\pi} \int_0^\pi \sin \theta' d\theta' \int_0^{2\pi} P_n f(\theta', \phi') d\phi'.$$

Сравнивая его съ рядомъ S , мы видимъ, что въ интегралахъ, соответствующихъ въ томъ и другомъ ряду одному и тому же числу n , функция подъ интеграломъ состоить изъ двухъ множителей: одинъ есть $f(\theta', \phi') \sin \theta' d\theta' d\phi'$, однозначущій въ ряду S и въ ряду V ; другой есть P_n , который въ выраженіи S содержитъ $\cos \theta'$, а въ выраженіи V вместо $\cos \theta'$, содержитъ

$$\cos \gamma = \cos \theta \cos \theta' - \sin \theta \sin \theta' \cos(\phi - \phi'),$$

гдѣ γ означаетъ, слѣдовательно, разстояніе точки (θ, ϕ) по дугѣ большого круга, отъ точки (ϕ', θ') . Такимъ образомъ рядъ S отличается отъ ряда V тѣмъ, что въ послѣднемъ начало разстояній θ' перенесено въ точку (ϕ, θ) . Такимъ образомъ рядъ V , есть сходящійся такъ же какъ и рядъ S и изображаетъ среднюю ариометрическую всѣхъ значеній функции $f(\theta', \phi')$ на окружности безконечно малаго круга, описанного безконечно малымъ сферическимъ радиусомъ, около точки (θ, ϕ) . Необходимо замѣтить, что причина одинаковости результатовъ относительно рядовъ S

и V есть отчасти и та, что интегралы какъ въ одномъ ряду, такъ и въ другомъ распространены на цѣлую поверхность шара.

Если при $\theta = 0$ переменная ϕ исчезаетъ въ функции $f(\theta, \phi)$, то по предыдущему V изобразить значение функции $f(\theta, \phi)$ для точки (θ, ϕ) .

Такимъ образомъ данное предложеніе доказано.

Пусть будутъ теперь X_n и Y_m двѣ функции, удовлетворяющія уравненіямъ

$$\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial X_n}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2 X_n}{\partial \phi^2} + n(n+1)X_n = 0$$

$$\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial Y_m}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2 Y_m}{\partial \phi^2} + m(m+1)Y_m = 0.$$

Разсмотримъ, чemu будеть равенъ интеграль

$$\int_0^\pi \sin \theta d\theta \int_0^{2\pi} X_n Y_m d\phi = N.$$

Подставляя въ N величину X_n изъ предыдущаго уравненія, мы будемъ имѣть

$$N = -\frac{1}{n(n+1)} \int_0^\pi \int_0^{2\pi} \frac{\partial \left(\sin \theta \frac{\partial X_n}{\partial \theta} \right)}{\partial \theta} Y_m d\theta d\phi$$

$$-\frac{1}{n(n+1)} \int_0^\pi \int_0^{2\pi} \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial^2 X_n}{\partial \phi^2} Y_m d\theta d\phi.$$

Но, интегрируя по частямъ, мы имѣемъ

$$\int_0^\pi \frac{\partial \left(\sin \theta \frac{\partial X_n}{\partial \theta} \right)}{\partial \theta} Y_m d\theta = \int_0^\pi \frac{\partial \left(\sin \theta \frac{\partial Y_m}{\partial \theta} \right)}{\partial \theta} X_n d\theta$$

и точно такъ же

$$\int_0^{2\pi} \frac{\partial^2 X_n}{\partial \phi^2} Y_m d\phi = \int_0^{2\pi} \frac{\partial^2 Y_m}{\partial \phi^2} X_n d\phi;$$

следовательно,

$$N = -\frac{1}{n(n+1)} \int_0^\pi \int_0^{2\pi} X_n \left\{ \frac{\partial \left(\sin \theta \frac{\partial Y_m}{\partial \theta} \right)}{\partial \theta} + \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial^2 Y_m}{\partial \phi^2} \right\} d\theta d\phi$$

или иначе

$$N = -\frac{m(m+1)}{n(n+1)} N.$$

Если m и n различны, то должно быть $N=0$, если же $m=n$ то послѣднее равенство обращается въ тождество.

Покажемъ теперь, чemu равенъ интеграль

$$N' = \int_0^\pi \int_0^{2\pi} P_n Y_n \sin \theta d\phi d\theta.$$

Если мы перемѣнимъ θ и ϕ на θ' и ϕ' и обратно въ уравненіи

$$f(\theta, \phi) = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{2n+1}{4\pi} \int_0^\pi \int_0^{2\pi} P_n f(\theta', \phi') \sin \theta' d\theta' d\phi',$$

то получимъ

$$f(\theta', \phi') = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{2n+1}{4\pi} \int_0^\pi \int_0^{2\pi} P_n f(\theta, \phi) \sin \theta d\theta d\phi.$$

Возьмемъ здѣсь вмѣсто функции $f(\theta, \phi)$ величину Y_n и означимъ величину $f(\theta', \phi')$ черезъ Y'_n . Тогда, по предыдущему, во второй части послѣдняго уравненія исчезнутъ всѣ члены исключая одинъ

$$\frac{2n+1}{4\pi} \int_0^\pi \int_0^{2\pi} P_n Y_n \sin \theta d\theta d\phi.$$

Поэтому мы будемъ имѣть

$$\int_0^{\pi} \int_0^{2\pi} P_n Y_n \sin \theta d\theta d\phi = \frac{4\pi}{2n+1} Y'_n.$$

Легко видѣть на основаніи послѣдняго предложенія, что произвольная функция $f(\theta, \phi)$ не можетъ имѣть болѣе одного разложения по функциямъ вида P_n . Пусть будетъ X_n и Y_n две функции одного рода съ функциею P_n , и положимъ, что существуютъ два различныхъ разложения

$$\begin{aligned} f(\theta, \phi) &= Y_0 + Y_1 + \cdots + Y_n + \cdots, \\ f(\theta, \phi) &= X_0 + X_1 + \cdots + X_n + \cdots. \end{aligned}$$

Умножая оба эти уравненія на $P_n \sin \theta d\theta d\phi$ и интегрируя отъ $\theta = 0$, $\phi = 0$, до $\theta = \pi$, $\phi = 2\pi$, мы будемъ имѣть

$$\int_0^{\pi} \int_0^{2\pi} P_n f(\theta, \phi) \sin \theta d\theta d\phi = \int_0^{\pi} \int_0^{2\pi} P_n Y_n \sin \theta d\theta d\phi = \int_0^{\pi} \int_0^{2\pi} P_n X_n \sin \theta d\theta d\phi,$$

откуда, означая черезъ Y'_n и X'_n то, чѣмъ сдѣлаются функции Y_n и X_n , если въ нихъ замѣнимъ ϕ и θ черезъ ϕ' и θ' , изъ послѣдняго уравненія мы получимъ

$$\frac{4\pi}{2n+1} Y'_n = \frac{4\pi}{2n+1} X'_n,$$

или

$$Y_n = X_n,$$

откуда слѣдуетъ тождественность предположенныхъ двухъ разложенийъ.

Вообще нужно замѣтить, что интеграль

$$\int_0^{\pi} \int_0^{2\pi} X_n Y_n \sin \theta d\theta d\phi$$

всегда можетъ получиться въ конечномъ видѣ по обыкновеннымъ правиламъ.

Формулы нами разсмотрѣнныя даютъ средства представить произвольную функцию внутри шара данного радиуса. Пусть будетъ нѣкоторая произвольная функция $f(r, \theta, \phi)$ трехъ полярныхъ координатъ r , θ и ϕ , которая съ координатами прямоугольными x , y и z связываются уравненіями

$$x = r \cos \theta, \quad y = r \sin \theta \cos \phi, \quad z = r \sin \theta \sin \phi.$$

Представимъ себѣ шаръ, описанный радиусомъ l около начала полярныхъ координатъ. Тогда вторая часть уравненія

$$f(r, \theta, \phi) = \frac{1}{l} \int_0^l f(r', \theta, \phi) dr' + \frac{2}{l} \sum_{i=1}^{i=\infty} \cos \frac{i\pi r}{l} \left(\int_0^l \cos \frac{i\pi r'}{l} f(r', \theta, \phi) dr' \right)$$

изобразить произвольную функцию $f(r, \theta, \phi)$ для величинъ r отъ $r = 0$ до $r = l$, и для всѣхъ возможныхъ значеній θ и ϕ . Съ другой стороны по предыдущимъ формуламъ мы имѣемъ

$$f(r', \theta, \phi) = \sum_{n=0}^{n=\infty} \frac{2n+1}{4\pi} \int_0^{\pi} \int_0^{2\pi} P_n f(r', \theta', \phi') \sin \theta' d\theta' d\phi'.$$

Поэтому, подставляя этотъ рядъ вместо функции $f(r', \theta, \phi)$ въ предыдущее уравненіе, мы получимъ

$$\begin{aligned} f(r, \theta, \phi) &= \frac{1}{4\pi l} \sum_{n=0}^{n=\infty} (2n+1) \left[\int_0^l \int_0^{\pi} \int_0^{2\pi} P_n f(r', \theta', \phi') dr' d\theta' d\phi' \sin \theta' \right] + \\ &+ \frac{1}{2\pi l} \sum_{i=1}^{i=\infty} \cos \frac{i\pi r}{l} \left\{ \sum_{n=0}^{n=\infty} (2n+1) \int_0^l \int_0^{\pi} \int_0^{2\pi} \cos \frac{i\pi r'}{l} P_n f(r', \theta', \phi') dr' d\theta' d\phi' \sin \theta' \right\}. \end{aligned}$$

Положимъ, что здѣсь l дѣлается бесконечнымъ; тогда можно сдѣлать

$$\frac{i\pi}{l} = \alpha, \quad \frac{\pi}{l} = d\alpha$$

и послѣдняя формула, въ которой одинъ членъ исчезнетъ по причинѣ бесконечно-малаго множителя $\frac{1}{l}$, обратится въ слѣ-

дующую:

$$f(r, \theta, \varphi) = \frac{1}{2\pi^3} \sum_{n=0}^{n=\infty} (2n+1) \int_0^\infty \int_0^\infty \int_0^\pi \int_0^{2\pi} P_n \cos \alpha r \cos \alpha r' f(r', \theta', \varphi') \sin \theta' dr' d\theta' d\varphi'.$$

Эта последняя формула дает произвольную функцию для всѣхъ возможныхъ значеній r , θ и φ , или иначе, для всѣхъ точекъ пространства, тогда какъ предыдущая формула даетъ произвольную функцию $f(r, \theta, \varphi)$ только внутри шара радиуса l .

Уравненіе

$$f(\theta, \varphi) = \sum_{n=0}^{n=\infty} \frac{2n+1}{4\pi} \int_0^\pi \int_0^{2\pi} P_n f(\theta, \varphi) \sin \theta d\theta d\varphi$$

можно соединять съ другими, относящимися къ функциямъ одной переменной, и получать такимъ образомъ формулы, изображающія произвольныя функции внутри шара даннаго радиуса.

Замѣтимъ, кончая статью о формулахъ, изображающихъ произвольныя функции, что на основаніи предыдущихъ формулъ можно получить въ конечномъ видѣ интеграль

$$\beta = \int_0^\pi \int_0^{2\pi} \frac{Y_n \sin \theta d\theta d\varphi}{\sqrt{1 - 2\alpha [\cos \theta \cos \theta' + \sin \theta \sin \theta' \cos (\varphi - \varphi')] + \alpha^2}}.$$

Дѣйствительно, если $\alpha < 1$, то разлагая подынтегральную функцию по возрастающимъ степенямъ α , мы увидимъ, что коэффициенты передъ различными степенями въ разложеніи β будутъ вида

$$\int_0^\pi \int_0^{2\pi} P_n Y_n \sin \theta d\theta d\varphi$$

и, слѣдовательно, уничтожатся всѣдействіе выше сказанного.

Останется одинъ членъ

$$\alpha^n \int_0^\pi \int_0^{2\pi} P_n Y_n \sin \theta d\theta d\varphi = \frac{4\pi \alpha^n}{2n+1} Y_n,$$

который и будетъ представлять величину β .

Когда $\alpha > 1$, то слѣдуетъ функцию подъ интеграломъ разложить по убывающимъ степенямъ α . Коэффициентъ при $\alpha^{-(n+1)}$ будетъ P_n ; поэтому мы также, какъ и прежде, заключимъ что β принимаетъ величину $\frac{4\pi}{(2n+1)\alpha^{n+1}} Y_n$.

нужно узнать видъ интеграла данного уравненія, который примѣнимъ къ рассматриваемому случаю, и представить произвольную функцию въ видѣ ряда, расположенного по нѣкоторымъ періодическимъ функциямъ, которые часто не могутъ быть выражены въ конечномъ видѣ.

Рассмотримъ сначала, какимъ образомъ удовлетворить условіямъ первого рода, и положимъ что для интегрированія дано линейное уравненіе съ постоянными коэффиціентами

$$(1) \quad L = 0,$$

въ которое входитъ искомая функция u и переменные независимы t, x, y, z, \dots , число которыхъ пусть будетъ $n + 1$.

Положимъ, что въ уравненіи (1) производная функции u высшаго порядка относительно t есть $\frac{\partial^m u}{\partial t^m}$. Тогда предложенное уравненіе представить слѣдующія обстоятельства: оно заключаетъ сумму частныхъ производныхъ функции u по x, y, z, \dots , умноженныхъ на нѣкоторыя постоянныя. Сумму эту мы означимъ черезъ $\delta_0 u$. Во вторыхъ, оно заключаетъ подобную сумму относительно частныхъ производныхъ функции $\frac{\partial u}{\partial t}$ по тѣмъ же переменнымъ x, y, z, \dots . Эту сумму мы означимъ черезъ $\delta_1 \frac{\partial u}{\partial t}$.

Далѣе, уравненіе (1) заключаетъ подобную сумму относительно функции $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$, и такія же суммы относительно слѣдующихъ производныхъ

$$\frac{\partial^3 u}{\partial t^3}, \quad \frac{\partial^4 u}{\partial t^4}, \quad \dots \quad \frac{\partial^m u}{\partial t^m}.$$

Такія суммы мы означимъ соответственно черезъ

$$\delta_2 \frac{\partial^3 u}{\partial t^3}, \quad \delta_3 \frac{\partial^4 u}{\partial t^4}, \quad \dots \quad \delta_m \frac{\partial^m u}{\partial t^m}.$$

Поэтому уравненіе (1) можетъ быть представлено въ слѣдующемъ видѣ

$$(2) \quad L = \delta_0 u + \delta_1 \frac{\partial u}{\partial t} + \delta_2 \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} + \dots + \delta_m \frac{\partial^m u}{\partial t^m} = 0.$$

ГЛАВА II.

Приложение предыдущихъ формулъ къ определенію произвольныхъ функций въ интегралахъ линейныхъ уравненій съ частными производными.

1. Условія различныхъ вопросовъ, приводящихъ къ интегрированію линейныхъ уравненій съ частными производными могутъ быть весьма различны, но тѣмъ не менѣе можно ихъ раздѣлить на два отдельа: одинъ родъ условій относится къ вопросамъ, въ которыхъ разсматривается тѣло съ бесконечными измѣреніями; другой родъ условій относится къ тѣламъ съ измѣреніями конечными.

Въ первомъ случаѣ требуется большею частію, чтобы искомая функция и пѣсколько ея производныхъ по одной изъ переменныхъ обращались въ данныя функциіи прочихъ переменныхъ при нѣкоторомъ постоянномъ значеніи этой переменной.

Во второмъ случаѣ, кромѣ подобныхъ условій, существуютъ еще другія, относящіяся къ крайнимъ точкамъ разсматриваемаго въ задачѣ тѣла.

Условіямъ первого рода всегда можно удовлетворить, если уравненіе, къ которому приводить задача есть линейное и съ постоянными коэффиціентами; условія же второго рода представляютъ большія трудности, въ томъ отношеніи, что всегда

Найдемъ интеграль этого уравненія подъ условіемъ, чтобы функциі u , $\frac{du}{dt}$, $\frac{d^2u}{dt^2}$, ..., $\frac{d^{m-1}u}{dt^{m-1}}$ обращались соотвѣтственно въ слѣдующія функциі персмѣнныхъ x , y , z , ..., при $t = 0$:

$$(3) \quad f_0(x, y, z, \dots), \quad f_1(x, y, z, \dots), \dots \quad f_{m-1}(x, y, z, \dots).$$

Пусть будут N_0, N_1, \dots, N_{m-1} некоторые функции t ;
тогда мы можем положить

$$(4) \quad u = \frac{1}{(2\pi)^n} \int_{-\infty}^{+\infty} \cdots \int_{-\infty}^{+\infty} N_0 e^{\alpha(x-x')\sqrt{-1}} e^{\beta(y-y')\sqrt{-1}} \cdots f_0(x', y', \cdots) dx' dy' \cdots d\alpha d\beta \cdots$$

$$+ \frac{1}{(2\pi)^n} \int_{-\infty}^{+\infty} \cdots \int_{-\infty}^{+\infty} N_1 e^{\alpha(x-x')\sqrt{-1}} e^{\beta(y-y')\sqrt{-1}} \cdots f_1(x', y', \cdots) dx' dy' \cdots d\alpha d\beta \cdots$$

$$+ \frac{1}{(2\pi)^n} \int_{-\infty}^{+\infty} \cdots \int_{-\infty}^{+\infty} N_2 e^{\alpha(x-x')\sqrt{-1}} e^{\beta(y-y')\sqrt{-1}} \cdots f_2(x', y', \cdots) dx' dy' \cdots d\alpha d\beta \cdots$$

$$+ \cdots \cdots \cdots \cdots \cdots \cdots \cdots \cdots$$

$$+ \frac{1}{(2\pi)^n} \int_{-\infty}^{+\infty} \cdots \int_{-\infty}^{+\infty} N_{m-1} e^{\alpha(x-x')\sqrt{-1}} e^{\beta(y-y')\sqrt{-1}} \cdots f_{m-1}(x', y', \cdots) dx' dy' \cdots d\alpha d\beta \cdots$$

Для функції u должны быть слѣдующія условія: она должна удовлетворять уравненію (2) и при $t = 0$ какъ сама она, такъ и послѣдовательныя ея производныя должны обращаться въ произвольныя функціи (3). Второму условію, очевидно, удовлетворимъ, если при $t = 0$ имѣемъ:

$$(5) \quad \left\{ \begin{array}{l} N_0 = 1, \quad \frac{\partial N_0}{\partial t} = 0, \quad \frac{\partial^2 N_0}{\partial t^2} = 0, \dots \quad \frac{\partial^{m-1} N_0}{\partial t^{m-1}} = 0 \\ N_1 = 0, \quad \frac{\partial N_1}{\partial t} = 1, \quad \frac{\partial^2 N_1}{\partial t^2} = 0, \dots \quad \frac{\partial^{m-1} N_1}{\partial t^{m-1}} = 0 \\ N_2 = 0, \quad \frac{\partial N_2}{\partial t} = 0, \quad \frac{\partial^2 N_2}{\partial t^2} = 1, \dots \quad \frac{\partial^{m-1} N_2}{\partial t^{m-1}} = 0 \\ \dots \dots \dots \\ N_{m-1} = 0, \quad \frac{\partial N_{m-1}}{\partial t} = 0, \quad \frac{\partial^2 N_{m-1}}{\partial t^2} = 0, \dots \quad \frac{\partial^{m-1} N_{m-1}}{\partial t^{m-1}} = 1. \end{array} \right.$$

Пусть будетъ для сокращенія

$$e^{\alpha(x-x')\sqrt{-1}} e^{\beta(y-y')\sqrt{-1}} e^{\gamma(z-z')\sqrt{-1}} \dots = M,$$

$$f_0(x', y', z', \dots) dx' dy' dz' \dots d\alpha d\beta dy \dots = \lambda_0,$$

$$f_1(x', y', z', \dots) dx' dy' dz' \dots d\alpha d\beta d\gamma \dots = \lambda_1,$$

$$f_2(x', y', z', \dots) dx' dy' dz' \dots d\alpha d\beta d\gamma \dots = \lambda_2,$$

$$f_{m-1}(x', y', z', \dots) dx' dy' dz' \dots d\alpha d\beta d\gamma \dots = \lambda_{m-1}.$$

Кромѣ того будемъ писать для сокращенія одинъ интеграль-
ный знакъ вмѣсто $2n$ — кратнаго. Тогда уравненіе (4) можетъ
быть написано въ видѣ

$$(6) \quad u = \frac{1}{(2\pi)^n} \left[\int M(\lambda_0 N_0 + \lambda_1 N_1 + \lambda_2 N_2 + \dots + \lambda_{m-1} N_{m-1}) \right].$$

Для того, чтобы удовлетворить предложенному уравнению замѣтимъ, что при дифференцированіи u относительно x, y, z, \dots слѣдуетъ дифференцировать множителя M подъ интегральнымъ знакомъ. Съ другой стороны, мы очевидно имѣемъ

$$\frac{\partial^{p+q+r+s+\dots+s} M}{\partial x^p \partial y^q \partial z^r \dots \partial \omega^s} = \alpha^p \beta^q \gamma^r \dots \delta^s (\sqrt{-1})^{p+q+r+s+\dots+s} M;$$

следовательно, по смыслу знакоположений $\delta_0, \delta_1, \delta_2, \dots, \delta_{m-1}$, мы получим

$$\delta_0 M = A_0 M, \delta_1 M = A_1 M, \delta_2 M = A_2 M, \dots, \delta_m M = A_m M,$$

гдѣ $A_0, A_1, A_2, \dots, A_m$ суть нѣкоторыя опредѣленныя посто-
янныя величины. Притомъ, такъ какъ переменную t заключаютъ
только множители $N_0, N_1, N_2, \dots, N_{m-1}$, то, подставляя вы-
раженіе (6) вмѣсто данной функции u въ предложенное уравненіе,
мы будемъ имѣть

$$0 = \begin{cases} \int A_0 M(\lambda_0 N_0 + \lambda_1 N_1 + \lambda_2 N_2 + \dots + \lambda_{m-1} N_{m-1}) \\ + \int A_1 M\left(\lambda_0 \frac{\partial N_0}{\partial t} + \lambda_1 \frac{\partial N_1}{\partial t} + \lambda_2 \frac{\partial N_2}{\partial t} + \dots + \lambda_{m-1} \frac{\partial N_{m-1}}{\partial t}\right) \\ + \int A_2 M\left(\lambda_0 \frac{\partial^2 N_0}{\partial t^2} + \lambda_1 \frac{\partial^2 N_1}{\partial t^2} + \lambda_2 \frac{\partial^2 N_2}{\partial t^2} + \dots + \lambda_{m-1} \frac{\partial^2 N_{m-1}}{\partial t^2}\right) \\ + \dots \\ + \int A_m M\left(\lambda_0 \frac{\partial^m N_0}{\partial t^m} + \lambda_1 \frac{\partial^m N_1}{\partial t^m} + \lambda_2 \frac{\partial^m N_2}{\partial t^m} + \dots + \lambda_{m-1} \frac{\partial^m N_{m-1}}{\partial t^m}\right). \end{cases}$$

Такимъ образомъ удовлетворимъ предложеному уравненю, если положимъ

$$A_0 N_0 + A_1 \frac{\partial N_0}{\partial t} + A_2 \frac{\partial^2 N_0}{\partial t^2} + \dots + A_m \frac{\partial^m N_0}{\partial t^m} = 0,$$

$$A_0 N_1 + A_1 \frac{\partial N_1}{\partial t} + A_2 \frac{\partial^2 N_1}{\partial t^2} + \dots + A_m \frac{\partial^m N_1}{\partial t^m} = 0,$$

.....

$$A_0 N_{m-1} + A_1 \frac{\partial N_{m-1}}{\partial t} + A_2 \frac{\partial^2 N_{m-1}}{\partial t^2} + \dots + A_m \frac{\partial^m N_{m-1}}{\partial t^m} = 0.$$

Эти уравненія заключаются въ слѣдующемъ

$$(7) \quad A_0 P + A_1 \frac{\partial P}{\partial t} + A_2 \frac{\partial^2 P}{\partial t^2} + \dots + A_m \frac{\partial^m P}{\partial t^m} = 0,$$

гдѣ вмѣсто P можно взять произвольную линейную функцію количествъ N_0, N_1, \dots, N_{m-1} . Сдѣлаемъ

$$P = N_0 + qN_1 + q^2 N_2 + \dots + q^{m-1} N_{m-1}$$

и найдемъ интегралъ уравненія (7) подъ тѣмъ условіемъ, чтобы при $t = 0$, было

$$(8) \quad P = 1, \quad \frac{\partial P}{\partial t} = q, \quad \frac{\partial^2 P}{\partial t^2} = q^2, \quad \frac{\partial^3 P}{\partial t^3} = q^3, \dots, \quad \frac{\partial^{m-1} P}{\partial t^{m-1}} = q^{m-1}.$$

Условія (8), очевидно, совпадаютъ съ условіями (5).

Пусть будуть $\theta_1, \theta_2, \theta_3, \dots, \theta_m$ корни уравненія

$$F(\theta) = A_0 + A_1 \theta + A_2 \theta^2 + \dots + A_m \theta^m = 0;$$

тогда общий интегралъ уравненія (7) будетъ вида

$$P = l_1 e^{\theta_1 t} + l_2 e^{\theta_2 t} + \dots + l_m e^{\theta_m t}$$

гдѣ l_1, l_2, \dots, l_m означаютъ постоянныя произвольныя величины.

Подставляя эту величину P въ уравненія (8) и дѣлая $t = 0$, мы получаемъ m уравненій, изъ коихъ легко опредѣлимъ m постоянныхъ произвольныхъ l_1, l_2, \dots, l_m , которые выражаются въ функціяхъ отъ $q, q^2, q^3, \dots, q^{m-1}$. Разложивъ потомъ P по степенямъ q , мы, очевидно, въ коэффиціентѣ, не зависящемъ отъ q , будемъ имѣть N_0 , въ коэффиціентѣ при q будемъ имѣть N_1 , и такъ далѣе. Но въ общемъ видѣ легче это сдѣлать слѣдующимъ образомъ: возьмемъ вмѣсто P функцію

$$\begin{aligned} P &= \frac{(q - \theta_2)(q - \theta_3)\dots(q - \theta_m)}{(\theta_1 - \theta_2)(\theta_1 - \theta_3)\dots(\theta_1 - \theta_m)} e^{\theta_1 t} \\ &\quad + \frac{(q - \theta_1)(q - \theta_3)\dots(q - \theta_m)}{(\theta_2 - \theta_1)(\theta_2 - \theta_3)\dots(\theta_2 - \theta_m)} e^{\theta_2 t} + \dots \\ &\quad + \frac{(q - \theta_1)(q - \theta_2)\dots(q - \theta_{m-1})}{(\theta_m - \theta_1)(\theta_m - \theta_2)\dots(\theta_m - \theta_{m-1})} e^{\theta_m t} \\ &= F(q) \left[\frac{e^{\theta_1 t}}{(q - \theta_1) F'(\theta_1)} + \frac{e^{\theta_2 t}}{(q - \theta_2) F'(\theta_2)} + \dots + \frac{e^{\theta_m t}}{(q - \theta_m) F'(\theta_m)} \right]. \end{aligned}$$

Тогда эта величина P удовлетворить условіямъ (8). Дѣйствительно, мы имѣемъ при $t = 0$

$$\begin{aligned} \frac{\partial^\mu P}{\partial t^\mu} &= F(q) \left[\frac{\theta_1^\mu}{(q - \theta_1) F'(\theta_1)} + \frac{\theta_2^\mu}{(q - \theta_2) F'(\theta_2)} + \dots \right. \\ &\quad \left. + \frac{\theta_m^\mu}{(q - \theta_m) F'(\theta_m)} \right] = F(q) \frac{q^\mu}{F(q)}, \end{aligned}$$

что и должно быть по условіямъ (8).

Чтобы получить коэффиціенты N_0, N_1, \dots, N_{m-1} , мы должны разложить предыдущую величину въ рядъ по степенямъ q .

Но, очевидно, мы имѣемъ

$$\frac{1}{q - \theta_\mu} = -\frac{1}{\theta_\mu} - \frac{q}{\theta_\mu^2} - \frac{q^2}{\theta_\mu^3} - \dots - \frac{q^{m-1}}{\theta_\mu^m} - \dots;$$

следовательно получимъ

Чтобы представить наши формулы въ удобнѣйшемъ видѣ, положимъ

$$R = - \left[\frac{e^{\theta_1 t}}{\theta_1 m F'(\theta_1)} + \frac{e^{\theta_2 t}}{\theta_2 m F'(\theta_2)} + \dots + \frac{e^{\theta_m t}}{\theta_m m F'(\theta_m)} \right].$$

Тогда величины (9) изобразятся такъ

$$N_0 = A_0 \frac{\partial^{m-1} R}{\partial t^{m-1}}, \quad N_1 = A_1 \frac{\partial^{m-1} R}{\partial t^{m-1}} + A_0 \frac{\partial^{m-2} R}{\partial t^{m-2}},$$

$$N_2 = A_2 \frac{\partial^{m-1} R}{\partial t^{m-1}} + A_1 \frac{\partial^{m-2} R}{\partial t^{m-2}} + A_0 \frac{\partial^{m-3} R}{\partial t^{m-3}},$$

.....

$$N_{m-1} = A_{m-1} \frac{\partial^{m-1} R}{\partial t^{m-1}} + A_{m-2} \frac{\partial^{m-2} R}{\partial t^{m-2}} + \cdots + A_1 \frac{\partial R}{\partial t} + A_0 R.$$

Положимъ такъ же

$$Q = \frac{1}{(2\pi)^n} \int R e^\alpha(x-x') \sqrt{-1} e^\beta(y-y') \sqrt{-1} e^\gamma(z-z') \sqrt{-1} \partial\alpha\partial\beta\partial\gamma \dots$$

Тогда будетъ, очевидно,

$$\delta_0 Q = \frac{1}{(2\pi)^n} \int \cdots A_0 RM d\alpha d\beta d\gamma \cdots,$$

$$\delta_1 Q = \frac{1}{(2\pi)^n} \int \dots A_1 RM d\alpha d\beta d\gamma \dots,$$

$$\delta_{m-1} Q = \frac{1}{(2\pi)^n} \int \cdots A_{m-1} RM d\alpha d\beta d\gamma \cdots;$$

поэтому различные члены общего интеграла и будут

$$\frac{1}{(2\pi)^n} \int MN_0 \lambda_0 = \delta_0 \frac{\partial^{m-1}}{\partial t^{m-1}} \int \cdots Q f_0(x', y', z', \dots) dx' dy' dz' \cdots,$$

$$\begin{aligned} \frac{1}{(2\pi)^n} \int MN_1 \lambda_1 &= \delta_1 \frac{\partial^{m-1}}{\partial t^{m-1}} \int \cdots Qf_1(x', y', z', \dots) dx' dy' dz' \cdots \\ &\quad + \delta_0 \frac{\partial^{m-2}}{\partial t^{m-2}} \int \cdots Qf_1(x', y', z', \dots) dx' dy' dz' \cdots \end{aligned}$$

$$\frac{1}{(2\pi)^n} \int MN_{m-1} \lambda_{m-1} = \delta_{m-1} \frac{\partial^{m-1}}{\partial t^{m-1}} \int \cdots Q f_{m-1}(x', y', \dots) dx' dy' \cdots$$

$$+ \delta_0 \int \cdots Q f_{m-1}(x', y', z', \dots) \partial x' \partial y' \partial z \cdots$$

Сумма этихъ величинъ дасть интеграль даннаго уравненія, удовлетворяющій предложеннымиъ условіямъ.

Необходимо замѣтить, что функция Q сама по себѣ удовлетворяетъ данному уравненію, ибо она имѣеть подъ интегральнымъ знакомъ функцию R , удовлетворяющую уравненію (7).

Допустимъ, что данное уравненіе $L = 0$ содержитъ членъ, независящій отъ функции u и частныхъ ея производныхъ, а содержащій только переменныя независимыя t, x, y, z, \dots .

Тогда мы можемъ данное уравненіе представить въ видѣ

$$(10) \quad \Delta u = \phi(t, x, y, z, \dots),$$

гдѣ Δu означаетъ функцию u и частныхъ ея производныхъ, подобную функции L въ уравненіи (2).

Легко привести настоящій случай къ предыдущему. Дѣйствительно, пусть будетъ u_0 нѣкоторая частная величина u , такъ что $\Delta u_0 = \varphi(t, x, y, z, \dots)$. Пусть будетъ такъ же u_1 интеграль уравненія $\Delta u_1 = 0$, найденный по предыдущимъ правиламъ. Тогда интеграль предложенного уравненія будетъ $u_0 + u_1$.

Но вместо u_0 можно взять функцию

$$u_0 = \frac{1}{(2\pi)^{n+1}} \int \frac{1}{A} e^{\tau(t-t')\sqrt{-1}} e^{\alpha(x-x')\sqrt{-1}} \dots \varphi(t', x', y', z', \dots) dt' dx' \dots dt d\alpha \dots,$$

где A означает величину, зависящую от $\tau, \alpha, \beta, \gamma, \dots$ и происходящую от произведения действия Δ над множителем

$$e^{\tau(t-t')\sqrt{-1}} e^{\alpha(x-x')\sqrt{-1}} e^{\beta(y-y')\sqrt{-1}} e^{\gamma(z-z')\sqrt{-1}} \dots$$

Таким образом мы всегда можем привести интегрирование уравнения (10) к случаю нами рассмотренному.

Необходимо заметить, что интегралы, полученные по предыдущему способу, дают величины бесконечные, или неопределенны и потому не могут быть употреблены при решении вопросов. Пусть будет, например, дано уравнение

$$(11) \quad \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = 0$$

которого интегральь, удовлетворяющей условиямъ, по которымъ при $t=0$ функция u обращается въ fx , а $\frac{\partial u}{\partial t}$ въ Fx , будетъ следующей

$$\begin{aligned} u = & \frac{1}{4\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} (e^{\alpha t} + e^{-\alpha t}) e^{\alpha(x-x')\sqrt{-1}} fx' dx' d\alpha \\ & + \frac{1}{4\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{e^{\alpha t} - e^{-\alpha t}}{\alpha} e^{\alpha(x-x')\sqrt{-1}} Fx' dx' d\alpha. \end{aligned}$$

Очевидно, что это выражение по причинѣ множителей

$$e^{\alpha t} + e^{-\alpha t}, \quad e^{\alpha t} - e^{-\alpha t}$$

вообще обращается въ выражение неопределенное, или принимает величины бесконечные. Поэтому употребить его въ вычисленияхъ невозможно, и нужно отыскивать другія формы, которыя способенъ принять интегралъ уравненія (11). Формы эти будутъ различны, смотря по различию вопросовъ, къ которымъ они относятся.

Другія формулы, соответствующія теоремѣ Фурье, такъ же можно употреблять для интегрированія при условіяхъ, подобныхъ тѣмъ, которыя мы сейчасъ разсмотрѣли.

Дѣйствительно, мы имѣли

$$fx = \frac{1}{2N} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \psi[\alpha(x-x')] fx' dx' d\alpha,$$

где N означаетъ интегральь

$$\int_0^\infty \frac{\varphi_\varepsilon}{z} dz,$$

разумѣя подъ функциею φ_ε величину

$$\int_{-z}^{+z} \psi x dx.$$

Но по теоремѣ Фурье мы имѣемъ

$$\psi[\alpha(x-x')] = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{\beta[\alpha x - \alpha x' - \xi]\sqrt{-1}} \psi(\xi) d\xi d\beta,$$

следовательно мы получимъ

$$fx = \frac{1}{4\pi N} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{\beta[\alpha x - \alpha x' - \xi]\sqrt{-1}} \psi(\xi) fx' d\xi d\beta dx' d\alpha.$$

Эта формула, точно такъ же какъ и теорема Фурье, можетъ быть примѣнена къ интегрированію линейныхъ уравненій съ постоянными коэффициентами, ибо и здѣсь переменная x входитъ въ видѣ постоянного параметра подъ знакъ показательной функции $e^{\beta[\alpha x - \alpha x' - \xi]\sqrt{-1}}$; но вместо двойныхъ интеграловъ будутъ входить четверные, вместо тройныхъ шестерные, и вообще вместо m — кратныхъ войдутъ $2m$ — кратные въ интегральь предложенного уравненія.

2. Обратимся теперь къ интегрированію линейныхъ уравненій съ постоянными коэффиціентами, когда кроме условій разсмотрѣнныхъ, существуютъ еще условія для крайнихъ точекъ тѣла, предложенного въ задачѣ.

Въ этомъ случаѣ можно часто употребить анализъ, предложенный Пуассономъ въ его мемуарахъ по теоріи теплоты, и который былъ нами употребленъ для вывода различныхъ рядовъ, изображающихъ произвольныя функциіи, изъ теоремы Фурье, посредствомъ измѣненія предѣловъ интеграла.

Для того, чтобы можно было примѣнить методу Пуассона необходимо нужно, чтобы условія относящіяся къ некоторымъ постояннымъ значеніямъ переменныхъ независимыхъ, представлялись въ видѣ уравненій, въ которыхъ искомая функция и различные ея производные входили бы въ линейномъ видѣ, и чтобы не было члена, независимаго отъ этихъ послѣднихъ.

Часто такъ же можно примѣнять методу Пуассона къ тѣмъ уравненіямъ, которыхъ общій интегралъ извѣстенъ въ конечномъ видѣ. Представимъ примѣры, показывающіе примѣненіе этой методы.

Возьмемъ сначала для интегрированія уравненіе распространенія теплоты въ прутѣ, коего поперечныя измѣренія очень малы. Это уравненіе будетъ слѣдующее

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - bu.$$

Нужно найти его интеграль при условіи, чтобы было

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \beta u = 0$$

для $x = l$, и

$$\frac{\partial u}{\partial x} - \beta' u = 0$$

для $x = -l$; кроме того при $t = 0$ искомая функция u должна представлять извѣстную функцию fx переменной x .

По правиламъ вышеизложенными, мы легко найдемъ интеграль предложенного уравненія, удовлетворяющей послѣднему

условію; онъ будетъ слѣдующій

$$u = \frac{e^{-bt}}{\pi} \int_0^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-a^2 \alpha^2 t} \cos \alpha (x - x') f x' d x' d \alpha.$$

Но измѣнія по правиламъ, изложеннымъ въ главѣ первой, интеграль

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha (x - x') f x' d x',$$

сообразно съ первыми двумя условіями, мы получимъ (см. страницу 32)

$$= \text{пред.} \frac{\int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha (x - x') f x' d x'}{2 \mu' (\tilde{\omega} \sqrt{-1})} \frac{2 \epsilon}{\epsilon^2 + \alpha^2},$$

гдѣ $\lambda(\tilde{\omega} \sqrt{-1})$ и $\mu'(\tilde{\omega} \sqrt{-1})$ имѣютъ величины, написанныя на страницѣ 32-ой, и $\tilde{\omega}$ есть корень уравненія

$$(\beta + \beta') \tilde{\omega} \cos 2\tilde{\omega}l + (\beta\beta' - \tilde{\omega}^2) \sin 2\tilde{\omega}l = 0.$$

Такъ какъ $\alpha = \tilde{\omega} + \alpha'$, то $d\alpha = d\alpha'$; поэтому, умножая послѣднее уравненіе на $e^{-a^2 \alpha^2 t} d\alpha$ и интегрируя по α отъ $\alpha = -\infty$ до $\alpha = +\infty$, мы легко будемъ имѣть

$$= 2\pi \sum \frac{\int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-a^2 \alpha^2 t} \cos \alpha (x - x') d x' d \alpha}{2 \mu' (\tilde{\omega} \sqrt{-1})} e^{-a^2 \tilde{\omega}^2 t}.$$

Отсюда найдемъ

$$u = e^{-bt} \sum \frac{e^{\tilde{\omega}x \sqrt{-1}} \lambda(\tilde{\omega} \sqrt{-1}) + e^{-\tilde{\omega}x \sqrt{-1}} \lambda(-\tilde{\omega} \sqrt{-1})}{2 \mu' (\tilde{\omega} \sqrt{-1})} e^{-a^2 \tilde{\omega}^2 t}.$$

Въ этомъ выраженіи знакъ суммы нужно распространить на всѣ дѣйствительные корни уравненія, которому удовлетворяетъ $\tilde{\omega}$.

Такимъ образомъ мы нашли интеграль предложенного уравненія, удовлетворяющій предыдущимъ условіямъ. Точно также можно интегрировать многія уравненія линейныя и съ постоянными коэффиціентами, находя сначала интегралы ихъ посредствомъ способа, показанного въ параграфѣ 1-мъ настоящей главы, и потомъ измѣняя сообразно предложеннымъ условіямъ интегралы вида

$$\int_{-\infty}^{+\infty} F\alpha \cos \alpha(x - x') dx', \quad \int_{-\infty}^{+\infty} \Phi \alpha \sin \alpha(x - x') dx',$$

къ которымъ приводятся интегралы уравненій, находимые по упомянутому способу.

Иногда можно употребить методу Пауссона, когда предложенное уравненіе есть линейное съ переменными коэффиціентами. Пусть будетъ дано уравненіе

$$(A) \quad \frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \left(\frac{\partial^2 u}{\partial r^2} - \frac{n(n+1)}{r^2} u \right)$$

и требуется найти интеграль этого уравненія при условіи, чтобы для $t = 0$ функція u обращалась въ данную функцію F_r переменной r , и притомъ было бы

$$(B) \quad \frac{\partial u}{\partial r} + \left(b - \frac{1}{l} \right) u = 0$$

для $r = l$, и

$$u = 0$$

для $r = 0$.

Интеграль уравненія (A), удовлетворяющій условію, по которому u не обращается въ бесконечность при $r = 0$, есть слѣдующій *)

$$u = r^{n+1} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\alpha^2} d\alpha \int_{-\infty}^{+\infty} \varphi(r \cos \omega + 2a\alpha \sqrt{t}) \sin^{2n+1} \omega d\omega.$$

*) Journal de l'Ecole Polytechnique, cah. 19, page 248.

Полагая здѣсь

$$r \cos \omega + 2a\alpha \sqrt{t} = x, \quad dx = 2a\sqrt{t} d\alpha$$

и замѣчая, что предѣлы интегрированія по x будутъ также $-\infty$ и $+\infty$, мы будемъ имѣть

$$u = \frac{r^{n+1}}{2a\sqrt{t}} \int_0^\pi \sin^{2n+1} \omega d\omega \left[\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\frac{(x-r \cos \omega)^2}{4a^2 t}} \varphi x dx \right].$$

Дифференцируя это выражение относительно r , мы получимъ

$$\frac{\partial u}{\partial r} = \frac{n+1}{r} u - \frac{r^{n+1}}{2a\sqrt{t}} \int_0^\pi \left(\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{de^{-\frac{(x-r \cos \omega)^2}{4a^2 t}}}{dx} \varphi x dx \right) \sin^{2n+1} \omega \cos \omega d\omega.$$

Но посредствомъ интегрированія по частямъ мы будемъ имѣть

$$\frac{\partial u}{\partial r} = \frac{n+1}{r} u + \frac{r^{n+1}}{2a\sqrt{t}} \int_0^\pi \left(\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\frac{(x-r \cos \omega)^2}{4a^2 t}} \frac{\partial \varphi x}{\partial x} dx \right) \sin^{2n+1} \omega \cos \omega d\omega.$$

Слѣдовательно, подставляя эти величины u и $\frac{\partial u}{\partial r}$ въ первое изъ условій (B), и ставя $y + l \cos \omega$ вместо x , мы получимъ

$$\begin{aligned} & \int_{-\infty}^{+\infty} \left\{ \int_0^\pi \left[\frac{\partial \varphi(y + l \cos \omega)}{\partial y} \cos \omega \right. \right. \\ & \left. \left. + \left(b + \frac{n}{l} \right) \varphi(y + l \cos \omega) \right] \sin^{2n+1} \omega d\omega \right\} e^{-\frac{y^2}{4a^2 t}} dy \\ & = 0. \end{aligned}$$

Но для того, чтобы это уравненіе удовлетворялось независимо отъ времени t , необходимо должно быть, чтобы сумма двухъ элементовъ

$$\frac{\partial \varphi}{\partial y} e^{-\frac{y^2}{4a^2 t}} \int_0^\pi \left[\frac{\partial \varphi(y + l \cos \omega)}{\partial y} + \left(b + \frac{n}{l} \right) \varphi(y + l \cos \omega) \right] \sin^{2n+1} \omega d\omega$$

и

$$\frac{\partial \varphi}{\partial y} e^{-\frac{y^2}{4a^2 t}} \int_0^\pi \left[\frac{\partial \varphi(-y + l \cos \omega)}{\partial y} + \left(b + \frac{n}{l} \right) \varphi(-y + l \cos \omega) \right] \sin^{2n+1} \omega d\omega$$

была равна нулю.

Итакъ, для какого ни есть y , мы имѣемъ уравненіе (B')

$$\int_0^\pi \frac{\partial \varphi(y + l \cos \omega)}{\partial y} - \frac{\partial \varphi(-y + l \cos \omega)}{\partial y} = 0.$$

$$+ \left(b + \frac{n}{l} \right) \{ \varphi(y + l \cos \omega) + \varphi(-y + l \cos \omega) \} \int_0^\pi \sin^{2n+1} \omega d\omega$$

Преобразуемъ теперь интегралъ даннаго уравненія. Такъ какъ мы имѣемъ

$$e^{-\frac{(x-r \cos \omega)^2}{4a^2 t}} = \frac{a \sqrt{t}}{\sqrt{\pi}} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-a^2 \alpha^2 t} \cos \alpha (x - r \cos \omega) d\alpha$$

$$= \frac{a \sqrt{t}}{\sqrt{\pi}} \left[\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-a^2 \alpha^2 t} \cos \alpha x \cos(\alpha r \cos \omega) d\alpha \right.$$

$$\left. + \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-a^2 \alpha^2 t} \sin \alpha x \sin(\alpha r \cos \omega) d\alpha \right],$$

то интегралъ предложеннаго уравненія будетъ слѣдующій

$$u = \frac{r^{n+1}}{2\sqrt{\pi}} \int_0^\pi \left[\int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-a^2 \alpha^2 t} \cos \alpha x \cos(\alpha r \cos \omega) \varphi x d\alpha dx \right] \sin^{2n+1} \omega d\omega,$$

ибо интеграль

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-a^2 \alpha^2 t} \sin \alpha x \sin(\alpha r \cos \omega) d\alpha$$

есть нуль.

Пусть будетъ теперь

$$P = \int_0^\pi \cos(\alpha r \cos \omega) \sin^{2n+1} \omega d\omega$$

и

$$Q = \int_0^\infty [\varphi x + \varphi(-x)] \cos \alpha x dx;$$

тогда предыдущее выраженіе и замѣнится слѣдующимъ

$$(C) \quad u = \frac{r^{n+1}}{\sqrt{\pi}} \int_0^\infty PQ e^{-a^2 \alpha^2 t} d\alpha.$$

Пусть будетъ также

$$\int_0^\infty e^{-hy} \varphi z dz = p, \quad \int_0^{-\infty} e^{+hy} \varphi y dy = q;$$

по предыдущему мы будемъ имѣть

$$\int_0^\infty e^{-hy} \varphi(y + l \cos \omega) dy = e^{hl \cos \omega} \left(p - \cos \omega \int_0^l e^{-hy \cos \omega} \varphi(y \cos \omega) dy \right),$$

$$\int_0^\infty e^{-hy} \varphi(-y + l \cos \omega) dy = e^{-hl \cos \omega} \left(-q + \cos \omega \int_0^l e^{hy \cos \omega} \varphi(y \cos \omega) dy \right),$$

$$\int_0^\infty e^{-hy} \frac{\partial \varphi(y + l \cos \omega)}{\partial y} dy = -\varphi(l \cos \omega)$$

$$+ he^{hl \cos \omega} \left[p - \cos \omega \int_0^l e^{-hy \cos \omega} \varphi(y \cos \omega) dy \right],$$

$$\int_0^\infty e^{-hy} \frac{\partial \varphi(-y + l \cos \omega)}{\partial y} dy = -\varphi(l \cos \omega)$$

$$+ he^{-hl \cos \omega} \left[-q + \cos \omega \int_0^l e^{hy \cos \omega} \varphi(y \cos \omega) dy \right].$$

Поэтому, умножая уравнение (B') на $e^{-hy} dy$ и интегрируя от $y = 0$ до $y = \infty$, мы на основании последних формулъ будемъ имѣть

$$\begin{aligned} & p \int_0^\pi \left(b + \frac{n}{l} + h \cos \omega \right) e^{hl \cos \omega} \sin^{2n+1} \omega d\omega \\ & - q \int_0^\pi \left(b + \frac{n}{l} - h \cos \omega \right) e^{-hl \cos \omega} \sin^{2n+1} \omega d\omega \\ & = \int_0^\pi \left\{ \left[\left(b + \frac{n}{l} \right) \cos \omega + h \cos^2 \omega \right] e^{hl \cos \omega} \int_0^l e^{-hy \cos \omega} \varphi(y \cos \omega) dy \right\} \sin^{2n+1} \omega d\omega \\ & + \int_0^\pi \left\{ - \left[\left(b + \frac{n}{l} \right) \cos \omega - h \cos^2 \omega \right] e^{-hl \cos \omega} \int_0^l e^{hy \cos \omega} \varphi(y \cos \omega) dy \right\} \sin^{2n+1} \omega d\omega. \end{aligned}$$

Если мы во вторыхъ интегралахъ первой и второй части послѣдняго уравненія замѣнимъ ω величиною $-\xi + \pi$ и замѣтимъ, что $\sin(\pi - \xi) = \sin \xi$, $\cos(\pi - \xi) = -\cos \xi$, $d\omega = -d\xi$, и что предѣлы относительно ξ будутъ $\xi = \pi$ и $\xi = 0$, то мы будемъ имѣть

$$\begin{aligned} & \int_0^\pi \left(b + \frac{n}{l} - h \cos \omega \right) e^{-hl \cos \omega} \sin^{2n+1} \omega d\omega \\ & = \int_0^\pi \left(b + \frac{n}{l} + h \cos \omega \right) e^{hl \cos \omega} \sin^{2n+1} \omega d\omega, \end{aligned}$$

гдѣ во второй части буква ξ замѣнена буквою ω . Точно также

$$\begin{aligned} & \int_0^\pi \left\{ - \left[\left(b + \frac{n}{l} \right) \cos \omega + h \cos^2 \omega \right] e^{-hl \cos \omega} \int_0^l e^{hy \cos \omega} \varphi(y \cos \omega) dy \right\} \sin^{2n+1} \omega d\omega = \\ & \int_0^\pi \left\{ \left[\left(b + \frac{n}{l} \right) \cos \omega + h \cos^2 \omega \right] e^{hl \cos \omega} \int_0^l e^{-hy \cos \omega} \varphi(-y \cos \omega) dy \right\} \sin^{2n+1} \omega d\omega. \end{aligned}$$

Здѣсь, также какъ и въ предыдущемъ уравненіи, во второй части буква ξ замѣнена буквою ω .

Преобразовывая такимъ образомъ интегралы въ уравненіи между p и q , мы получимъ

$$\begin{aligned} & (p - q) \int_0^\pi \left(b + \frac{n}{l} + h \cos \omega \right) e^{hl \cos \omega} \sin^{2n+1} \omega d\omega = \\ & \int_0^\pi \left\{ \left(b + \frac{l}{n} + h \cos \omega \right) \cos \omega e^{hl \cos \omega} \int_0^l e^{-hy \cos \omega} [\varphi(y \cos \omega) \right. \\ & \left. + \varphi(-y \cos \omega)] dy \right\} \sin^{2n+1} \omega d\omega. \end{aligned}$$

Поэтому, сдѣлавъ для сокращенія

$$\begin{aligned} & \lambda(h) = \\ & \int_0^\pi \left\{ \left(b + \frac{l}{n} + h \cos \omega \right) \cos \omega e^{hl \cos \omega} \int_0^l e^{-hy \cos \omega} [\varphi(y \cos \omega) \right. \\ & \left. + \varphi(-y \cos \omega)] dy \right\} \sin^{2n+1} \omega d\omega. \end{aligned}$$

$$\mu(h) = \int_0^\pi \left(b + \frac{n}{l} + h \cos \omega \right) e^{hl \cos \omega} \sin^{2n+1} \omega d\omega,$$

мы будемъ имѣть

$$p - q = \frac{\lambda(h)}{\mu(h)}.$$

Пусть будетъ теперь $h = \varepsilon + \alpha \sqrt{-1}$, гдѣ ε безконечно малая положительная величина; тогда легко видѣть, что разность $p - q$ обратится въ слѣдующую величину

$$\begin{aligned} p - q &= \int_0^\infty e^{-\varepsilon y} e^{-\alpha y \sqrt{-1}} \varphi y dy - \int_0^{-\infty} e^{\varepsilon y} e^{\alpha y \sqrt{-1}} \varphi y dy \\ &= \int_0^\infty e^{-\varepsilon y} e^{-\alpha y \sqrt{-1}} [\varphi y + \varphi(-y)] dy; \end{aligned}$$

следовательно, мы будемъ имѣть

$$\int_0^\infty e^{-\varepsilon y} e^{-\alpha y \sqrt{-1}} [\varphi y + \varphi(-y)] dy = \frac{\lambda(\varepsilon + \alpha \sqrt{-1})}{\mu(\varepsilon + \alpha \sqrt{-1})},$$

но переменяя знакъ при $\sqrt{-1}$ и замѣчая, что

$$\lambda(h) = -\lambda(-h), \quad \mu(h) = \mu(-h),$$

мы получимъ также

$$\int_0^\infty e^{-\epsilon y} e^{\alpha y \sqrt{-1}} [\varphi y + \varphi(-y)] dy = -\frac{\lambda(-\epsilon + \alpha \sqrt{-1})}{\mu(-\epsilon + \alpha \sqrt{-1})}.$$

Сумма двухъ послѣднихъ интеграловъ будетъ

$$2 \int_0^\infty e^{-\epsilon y} \cos \alpha y [\varphi y + \varphi(-y)] dy = \frac{\lambda(\alpha \sqrt{-1} + \epsilon)}{\mu(\alpha \sqrt{-1} + \epsilon)} - \frac{\lambda(\alpha \sqrt{-1} - \epsilon)}{\mu(\alpha \sqrt{-1} - \epsilon)}.$$

Отсюда видно, что послѣдній интегралъ есть нуль при $\epsilon = 0$, если α не есть одинъ изъ корней уравненія

$$(D) \quad \mu(\alpha \sqrt{-1}) = \int_0^\pi \{(bl + n) \cos(\alpha l \cos \omega) - \alpha l \cos \omega \sin(\alpha l \cos \omega)\} \sin^{2n+1} \omega d\omega = 0.$$

Такъ какъ

$$Q = \int_0^\infty \cos \alpha x [\varphi x + \varphi(-x)] dx,$$

то будеть

$$Q = \frac{1}{2} \text{пр.} \left[\frac{\lambda(\alpha \sqrt{-1} + \epsilon)}{\mu(\alpha \sqrt{-1} + \epsilon)} - \frac{\lambda(\alpha \sqrt{-1} - \epsilon)}{\mu(\alpha \sqrt{-1} - \epsilon)} \right] = \text{пр.} \frac{\lambda(\beta \sqrt{-1})}{\mu'(\beta \sqrt{-1})} \cdot \frac{\epsilon}{\epsilon^2 + \alpha'^2},$$

гдѣ α' есть безконечно малая величина, такая, что $\alpha = \beta + \alpha'$, и β корень уравненія (D). Такъ какъ $d\alpha = d\alpha'$, то умножая обѣ части послѣдняго уравненія на $\frac{r^{n+1}}{\sqrt{\pi}} Pe^{-\alpha^2 \alpha'^2 t} d\alpha$ и интегрируя отъ $\alpha = 0$ до $\alpha = \infty$, совершенно также, какъ мы дѣлали въ первой главѣ, получимъ

$$(E) \quad u = \sqrt{\pi} r^{n+1} \sum \frac{\lambda(\beta \sqrt{-1})}{\mu'(\beta \sqrt{-1})} Pe^{-\alpha^2 \alpha'^2 t}.$$

Знакъ суммы долженъ быть распространенъ на всѣ действительные и положительные корни уравненія (D). Членъ соответствующій корню $\beta = 0$, долженъ быть раздѣленъ на два.

Въ формулѣ (E) $\lambda(\beta \sqrt{-1})$ и $\mu'(\beta \sqrt{-1})$ будуть имѣть слѣдующія величины:

$$\begin{aligned} \lambda(\beta \sqrt{-1}) &= \frac{1}{l} \sqrt{-1} \int_0^\pi \int_0^l \{(bl + n) \sin(l - y) \beta \cos \omega + \beta l \cos \omega \cos(l - y) \beta \cos \omega\} \times \\ &\quad \{ \varphi(y \cos \omega) + \varphi(-y \cos \omega) \} dy \sin^{2n+1} \omega \cos \omega d\omega \\ \mu'(\beta \sqrt{-1}) &= \sqrt{-1} \int_0^\pi (bl + n + 1) \sin(\beta l \cos \omega) \sin^{2n+1} \omega d\omega \\ &\quad + \sqrt{-1} \beta l \int_0^\pi \cos \omega \cos(\beta l \cos \omega) \sin^{2n+1} \omega \cos \omega d\omega. \end{aligned}$$

Пусть будеть теперь

$$\varphi(x) + \varphi(-x) = \Phi(x);$$

тогда, полагая $t = 0$ въ общемъ интегралѣ предложенного уравненія, мы, очевидно, получимъ

$$\begin{aligned} u_0 &= Fr = 2r^{n+1} \int_0^\infty \int_0^\pi e^{-\alpha^2} \varphi(r \cos \omega) \sin^{2n+1} \omega d\omega d\alpha \\ &= \sqrt{\pi} r^{n+1} \int_0^\pi \varphi(r \cos \omega) \sin^{2n+1} \omega d\omega \\ &= \frac{\sqrt{\pi}}{2} r^{n+1} \int_0^\pi [\varphi(r \cos \omega) + \varphi(-r \cos \omega)] \sin^{2n+1} \omega d\omega, \end{aligned}$$

или иначе

$$Fr = \frac{\sqrt{\pi}}{2} r^{n+1} \int_0^\pi \Phi(r \cos \omega) \sin^{2n+1} \omega d\omega.$$

Изъ этого уравненія, зная Fr , опредѣлимъ Φr . Функция Φr есть четная, ибо означаетъ величину $\varphi r + \varphi(-r)$.

Опредѣливъ Φr и подставляя его въ уравненіи E , мы найдемъ интеграль предложенаго уравненія, удовлетворяющій даннымъ условіямъ. Эта интеграль будетъ слѣдующаго вида

$$(F) \quad u = \frac{\sqrt{\pi}}{l} \sum N e^{-\alpha^2 t} r^{n+1} \int_0^\pi \cos(\beta r \cos \omega) \sin^{2n+1} \omega d\omega,$$

гдѣ N имѣть величину

$$N =$$

$$\int_0^\pi \left\{ \int_0^l [(bl+n) \sin(l-y) \beta \cos \omega + \beta l \cos \omega \cos(l-y) \beta \cos \omega] \Phi(y \cos \omega) dy \right\} \sin^{2n+1} \omega \cos \omega d\omega$$

$$\int_0^\pi \{(bl+n+1) \sin(\beta l \cos \omega) + \beta l \cos \omega \cos(\beta l \cos \omega)\} \sin^{2n+1} \omega \cos \omega d\omega$$

Пуассонъ даетъ способъ опредѣлить N такъ, что въ N войдетъ Fr вмѣсто Φr , слѣдовательно данная величина вмѣсто величины изъ нея выводимой. Способъ этотъ замѣчательнъ, потому что онъ весьма часто употребляется въ математической физикѣ, и потому что онъ весьма простъ.

Пусть будетъ

$$R = r^{n+1} \int_0^\pi \cos(\beta r \cos \omega) \sin^{2n+1} \omega d\omega.$$

Каждый членъ суммы (F) удовлетворяетъ отдельно уравненію (A) . Подставляя въ это послѣднее членъ, соотвѣтствующій корню β , вмѣсто u , мы для R получимъ слѣдующее уравненіе

$$(G) \quad \frac{\partial^2 R}{\partial r^2} - \frac{n(n+1)}{r^2} R + \beta^2 R = 0.$$

Точно также, при $r = l$, получаемъ

$$(H) \quad \frac{\partial R}{\partial r} + \left(b - \frac{1}{l} \right) R = 0,$$

и при $r = 0$

$$R = 0,$$

въ чемъ убѣждаемся, подставляя членъ $\frac{\sqrt{\pi}}{l} Ne^{-\alpha^2 \beta^2 t} R$ въ уравненія (B) .

Умножимъ теперь данное уравненіе на $R dr$ и интегрируемъ отъ $r = 0$ до $r = l$. Тогда мы получимъ

$$\frac{\partial \int_0^l Ru dr}{\partial t} = \alpha^2 \left[\int_0^\pi R \frac{\partial^2 u}{\partial r^2} dr - h(n+1) \int_0^l \frac{Ru dr}{r^2} \right].$$

Но интегрированіе по частямъ даетъ

$$\int_0^l R \frac{\partial^2 u}{\partial r^2} dr = R_l \frac{du_l}{dr} - u_l \frac{\partial R_l}{\partial r} - R_0 \frac{du_0}{dr} + u_0 \frac{\partial R_0}{\partial r} + \int_0^l u \frac{\partial^2 R}{\partial r^2} dr;$$

величины $R_0, \frac{\partial R_0}{\partial r}, u_0, \frac{du_0}{dr}$ означаютъ значенія функций $R, \frac{\partial R}{\partial r}, u, \frac{\partial u}{\partial r}$ для $r = 0$, а $R_l, \frac{\partial R_l}{\partial r}, u_l, \frac{du_l}{dr}$ значенія тѣхъ же функций для $r = l$.

Но легко видѣть изъ условій (B) и (H) , что члены внѣ интегральныхъ знаковъ исчезнутъ, и останется

$$\int_0^l R \frac{\partial^2 u}{\partial r^2} dr = \int_0^l u \frac{\partial^2 R}{\partial r^2} dr.$$

Поэтому мы будемъ имѣть

$$\frac{\partial \int_0^l Ru dr}{\partial t} = \alpha^2 \int_0^l u \left[\frac{\partial^2 R}{\partial r^2} - \frac{n(n+1)}{r^2} R \right] dr = -\alpha^2 \beta^2 \int_0^l Ru dr.$$

Итакъ, величина

$$\int_0^l Ru dr$$

есть некоторая функция отъ t , опредѣляемая уравненіемъ

$$\frac{\partial \int_0^l Ru dr}{\partial t} + a^2 \beta^2 \int_0^l Ru dr = 0;$$

откуда

$$\int_0^l Ru dr = A e^{-a^2 \beta^2 t},$$

где A есть постоянная произвольная величина.

Чтобы определить ее, сдѣаемъ въ послѣднемъ уравненіи $t = 0$; тогда, замѣчая, что при $t = 0$ $u = Fr$, мы будемъ имѣть

$$A = \int_0^l R Fr dr$$

и слѣдовательно

$$\int_0^l Ru dr = e^{-a^2 \beta^2 t} \int_0^l R Fr dr.$$

Подставляя въ послѣднее уравненіе вместо u его разложеніе, и замѣчая, что это уравненіе должно быть справедливо для всѣхъ возможныхъ значеній t , мы заключаемъ, что коэффиціенты при показательныхъ функцияхъ

$$e^{-a^2 \beta'^2 t}, \quad e^{-a^2 \beta''^2 t}, \quad e^{-a^2 \beta'''^2 t}, \dots$$

где $\beta', \beta'', \beta''', \dots$ точно такъ же какъ и β суть корни уравненія (D), должны уничтожиться. Останется въ первой части послѣдняго уравненія только одинъ членъ

$$\int_0^l R^2 e^{-a^2 \beta^2 t} \frac{r \pi}{l} N dr.$$

Такимъ образомъ мы получимъ

$$\frac{r \pi}{l} N \int_0^l R^2 dr = \int_0^l R Fr dr,$$

откуда

$$(J) \quad N = \frac{l}{r \pi} \frac{\int_0^l R Fr dr}{\int_0^l R^2 dr}.$$

Изъ этого анализа слѣдуетъ, что если R и R' суть значения функции R , относящіяся къ корнямъ β и β' , то интеграль

$$\int_0^l RR' dr$$

есть нуль.

Повѣрить это предложеніе вообще кажется очень труднымъ, ибо если n есть не цѣлое число, то послѣдній интеграль не можетъ быть взятъ въ конечномъ видѣ. Величина n подлежитъ одному ограниченію: она должна быть положительная.

Двѣ величины N даютъ мѣсто интересному уравненію.

Дѣйствительно, такъ какъ

$$Fr = \frac{1}{2} r \pi r^{n+1} \int_0^\pi \Phi(r \cos \omega) \sin^{2n+1} \omega d\omega$$

то уравнивая двѣ упомянутыя величины, мы будемъ имѣть

$$\begin{aligned} & \int_0^\pi \left[\int_0^l \{(bl+n)\sin(l-y)\beta \cos \omega + \beta l \cos \omega \cos(l-y)\beta \cos \omega\} \Phi(y \cos \omega) dy \right] \sin^{2n+1} \omega \cos \omega d\omega \\ & \quad \int_0^\pi [(bl+n+1) \sin(\beta l \cos \omega) + \beta l \cos \omega \cos(\beta l \cos \omega)] \sin^{2n+1} \omega \cos \omega d\omega \\ &= \frac{l \sqrt{\pi}}{2r \pi} \frac{\int_0^\pi \left[\int_0^\pi \Phi(r \cos \omega) \sin^{2n+1} \omega d\omega \right] r^{n+1} R dr}{\int_0^l R^2 dr}. \end{aligned}$$

Это послѣднее уравненіе справедливо для всѣхъ возможныхъ четныхъ функций Φr и для какого угодно корня β уравненія (D).

Мы приложимъ еще изложенную сейчасъ методу Пуассона, посредствомъ которой мы нашли коэффиціентъ N въ удобнѣй-

шемъ видѣ, къ интегрированію уравненія колебаній упругой круглой пластинки, въ томъ предположеніи, что перемѣщенія частицъ ея на одинаковомъ разстояніи отъ центра такъ же одинаковы. Въ этомъ случаѣ уравненіе движенія будетъ заключать двѣ перемѣнныхъ: радиусъ r и время t . Оно будетъ слѣдующее

$$(a) \quad \frac{\partial^2 z}{\partial t^2} = c^2 \left(\frac{\partial^2 z}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial z}{\partial r} \right).$$

Общій интегралъ этого уравненія есть слѣдующій *)

$$z = \int_0^\pi f(ct + r \cos \omega) d\omega + \int_0^\pi F(ct + r \cos \omega) \lg(\sin^2 \omega) d\omega.$$

Функции fz и Fz суть совершенно произвольныя.

Найдемъ интегралъ этого уравненія въ томъ предположеніи, что z и $\frac{\partial z}{\partial t}$ при $t = 0$ обращаются соответственно въ $F(r)$ и $\varphi(r)$, и притомъ, что z уничтожается для $r = l$ и $r = l'$ каково бы ни было t .

Для этого замѣтимъ, что функции fz и Fz всегда можно представить въ видѣ

$$fz = \Sigma (A \cos mx + B \sin mx)$$

$$Fz = \Sigma (A' \cos mx + B' \sin mx)$$

гдѣ A, B, A', B', m суть нѣкоторыя постоянныя, которыя слѣдуетъ опредѣлить по условіямъ вопроса.

Изъ послѣднихъ уравненій мы имѣемъ

$$\begin{aligned} f(ct + r \cos \omega) &= \Sigma (A \cos m(ct + r \cos \omega) + B \sin m(ct + r \cos \omega)) \\ &= \Sigma \{ A \cos mct \cos(mr \cos \omega) - A \sin mct \sin(mr \cos \omega) \\ &\quad + B \sin mct \cos(mr \cos \omega) + B \cos mct \sin(mr \cos \omega) \}. \end{aligned}$$

Но замѣчая, что

$$\int_0^\pi \sin(mr \cos \omega) d\omega = 0,$$

*) Journal de l'Ecole Polytechnique, Cah. 19, page 227.

мы будемъ имѣть

$$\begin{aligned} \int_0^\pi f(ct + r \cos \omega) d\omega &= \sum \left\{ A \cos mct \int_0^\pi \cos(mr \cos \omega) d\omega \right. \\ &\quad \left. + B \sin mct \int_0^\pi \cos(mr \cos \omega) d\omega \right\}. \end{aligned}$$

Точно такъ же, такъ какъ мы имѣемъ

$$\int_0^\pi \sin(mr \cos \omega) \lg(r \sin^2 \omega) d\omega = 0,$$

то легко получимъ

$$\begin{aligned} \int_0^\pi F(ct + r \cos \omega) \lg(r \sin^2 \omega) d\omega &= \sum (A' \cos mct + B' \sin mct) \int_0^\pi \cos(mr \cos \omega) \lg(r \sin^2 \omega) d\omega \end{aligned}$$

и слѣдовательно

$$\begin{aligned} z &= \sum (A \cos mct + B \sin mct) \int_0^\pi \cos(mr \cos \omega) d\omega \\ &\quad + \sum (A' \cos mct + B' \sin mct) \int_0^\pi \cos(mr \cos \omega) \lg(r \sin^2 \omega) d\omega. \end{aligned}$$

Такъ какъ при $r = l$ должно быть $z = 0$, то мы имѣемъ, уравнивая нулю коэффициенты при $\cos mct$ и $\sin mct$ въ послѣднемъ уравненіи и полагая въ немъ $n = l$, слѣдующее уравненіе:

$$A \int_0^\pi \cos(ml \cos \omega) d\omega + A' \int_0^\pi \cos(ml \cos \omega) \lg(l \sin^2 \omega) d\omega = 0$$

и такъ же

$$B \int_0^{\pi} \cos(ml \cos \omega) d\omega + B' \int_0^{\pi} \cos(ml \cos \omega) \lg(l \sin^2 \omega) d\omega = 0.$$

Полагая теперь $r = l'$ въ выражениі z и точно такъ же уравнивая нулю коэффициенты при величинахъ $\cos m ct$ и $\sin m ct$, мы получимъ вмѣстѣ съ предыдущими двумя слѣдующія четыре уравненія

$$(b) \quad \begin{cases} A \int_0^{\pi} \cos(ml \cos \omega) d\omega + A' \int_0^{\pi} \cos(ml \cos \omega) \lg(l \sin^2 \omega) d\omega = 0, \\ B \int_0^{\pi} \cos(ml \cos \omega) d\omega + B' \int_0^{\pi} \cos(ml \cos \omega) \lg(l \sin^2 \omega) d\omega = 0, \\ A \int_0^{\pi} \cos(ml' \cos \omega) d\omega + A' \int_0^{\pi} \cos(ml' \cos \omega) \lg(l' \sin^2 \omega) d\omega = 0, \\ B \int_0^{\pi} \cos(ml' \cos \omega) d\omega + B' \int_0^{\pi} \cos(ml' \cos \omega) \lg(l' \sin^2 \omega) d\omega = 0. \end{cases}$$

Для того, чтобы количества A, A', B, B' не были нулями необходимо должно быть

$$(c) \quad \left[\int_0^{\pi} \cos(ml \cos \omega) d\omega \right] \left[\int_0^{\pi} \cos(ml' \cos \omega) \lg(l' \sin^2 \omega) d\omega \right] \\ = \left[\int_0^{\pi} \cos(ml' \cos \omega) d\omega \right] \left[\int_0^{\pi} \cos(ml \cos \omega) \lg(l \sin^2 \omega) d\omega \right].$$

Величина m должна удовлетворять этому уравненію.

Означая черезъ C и D новыя двѣ постоянныя произвольныя величины, мы вслѣдствіе уравненій (b) и (c) можемъ положить

$$A = C \int_0^{\pi} \cos(ml \cos \omega) \lg(l \sin^2 \omega) d\omega, \quad A' = -C \int_0^{\pi} \cos(ml \cos \omega) d\omega,$$

$$B = D \int_0^{\pi} \cos(ml \cos \omega) \lg(l \sin^2 \omega) d\omega, \quad B' = -D \int_0^{\pi} \cos(ml \cos \omega) d\omega.$$

Поэтому, если сдѣлаемъ

$$z_m = \left[\int_0^{\pi} \cos(ml \cos \omega) \lg(l \sin^2 \omega) d\omega \right] \int_0^{\pi} \cos(mr \cos \omega) d\omega \\ - \left[\int_0^{\pi} \cos(ml \cos \omega) d\omega \right] \int_0^{\pi} \cos(mr \cos \omega) \lg(r \sin^2 \omega) d\omega,$$

то получимъ

$$(d) \quad z = \Sigma(C \cos m ct + D \sin m ct) z_m.$$

Знакъ суммы долженъ быть распространенъ на всѣ корни уравненія (c).

Слѣдуетъ теперь определить C и D по тому условію, чтобы z и $\frac{dz}{dt}$ при $t = 0$ соответѣственно обращались въ даннія функцій f_r и F_r переменной r . Для этого положимъ

$$z = \frac{u}{\sqrt{r}};$$

тогда вслѣдствіе уравненія (a) мы получимъ

$$(e) \quad \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \left(\frac{\partial^2 u}{\partial r^2} + \frac{1}{4r^2} u \right).$$

Функція u будетъ слѣдующаго вида

$$u = \Sigma(C \cos m ct + D \sin m ct) R_m,$$

гдѣ R_m будетъ имѣть слѣдующую величину

$$R_m = \left[\int_0^\pi \cos(ml \cos \omega) \lg(l \sin^2 \omega) d\omega \right] \int_0^\pi r^{+\frac{1}{2}} \cos(mr \cos \omega) d\omega - \left[\int_0^\pi \cos(ml \cos \omega) d\omega \right] \int_0^\pi r^{+\frac{1}{2}} \cos(mr \cos \omega) \lg(r \sin^2 \omega) d\omega.$$

Подставляя величину u въ уравненіе (e), мы получимъ для определенія R_m слѣдующее уравненіе

$$(f) \quad c^3 \frac{\partial^2 R_m}{\partial r^2} + \left(\frac{c^3}{4r^3} + m^2 c^3 \right) R_m = 0.$$

Кромѣ того, очевидно, будеть $R_m = 0$ для $r = l$ и $r = l'$. Умножаемъ теперь уравненіе (e) на $R_m dr$ и интегрируемъ его отъ $r = l$ до $r = l'$; тогда мы получимъ

$$(g) \quad \frac{\partial^2 \int_l^{l'} u R_m dr}{\partial t^2} = c^3 \left(\int_l^{l'} \frac{\partial^2 u}{\partial r^2} R_m dr + \int_l^{l'} u \frac{\partial^2 R_m}{\partial r^2} dr \right).$$

Но интегрированіе по частямъ даеть

$$\int \frac{\partial^2 u}{\partial r^2} R_m dr = \frac{\partial u}{\partial r} R_m - r \frac{\partial R_m}{\partial r} + \int u \frac{\partial^2 R_m}{\partial r^2} dr.$$

Если же предѣлы интеграловъ будуть $r = l$ и $r = l'$, то, очевидно по вышесказанному, члены, находящіеся въ интеграль-ныхъ знаковъ исчезнутъ, и мы получимъ просто

$$\int_l^{l'} \frac{\partial^2 u}{\partial r^2} R_m dr = \int_l^{l'} u \frac{\partial^2 R_m}{\partial r^2} dr.$$

Подставляя вмѣсто интеграла

$$\int_l^{l'} \frac{\partial^2 u}{\partial r^2} R_m dr$$

его величину въ уравненіе (g), мы будемъ имѣть

$$\frac{\partial^2 \int_l^{l'} u R_m dr}{\partial t^2} = c^3 \left[\int_l^{l'} u \left(\frac{\partial^2 R_m}{\partial r^2} + \frac{1}{4r^3} R_m \right) dr \right],$$

а это уравненіе вслѣдствіе уравненія (f) приводится къ слѣдую-щему

$$\frac{\partial^2 \int_l^{l'} u R_m dr}{\partial t^2} + m^2 c^3 \int_l^{l'} u R_m dr = 0.$$

Отсюда заключаемъ, что интеграль

$$\int_l^{l'} u R_m dr$$

есть функція времени t слѣдующаго вида

$$(h) \quad \int_l^{l'} u R_m dr = \alpha \cos m ct + \beta \sin m ct,$$

гдѣ α и β суть постоянныя произвольныя величины. Чтобы опре-дѣлить ихъ, положимъ $t = 0$ въ уравненіяхъ

$$\int_l^{l'} u R_m dr = \alpha \cos m ct + \beta \sin m ct,$$

$$\int_l^{l'} \frac{\partial u}{\partial t} R_m dr = \beta mc \cos m ct - \alpha mc \sin m ct$$

и замѣтимъ, что такъ какъ $u = r^{-\frac{1}{2}} z$ и $\frac{\partial u}{\partial t} = r^{-\frac{1}{2}} \frac{\partial z}{\partial t}$, то при $t = 0$ имѣемъ $u = r^{-\frac{1}{2}} fr$, $\frac{\partial u}{\partial t} = r^{-\frac{1}{2}} Fr$; слѣдовательно

$$\alpha = \int_l^{l'} \sqrt{r} fr R_m dr, \quad \beta = \frac{1}{mc} \int_l^{l'} \sqrt{r} Fr R_m dr.$$

Итакъ, подставляя эти величины въ уравненіе (h), мы будемъ

иметь

$$(k) \int_l^{l'} u R_m dr = \cos m ct \int_l^{l'} \sqrt{r} fr R_m dr + \frac{1}{mc} \sin m ct \int_l^{l'} \sqrt{r} Fr R_m dr.$$

Подставляя въ уравнение (k), справедливо для какого угодно t , разложение u , мы заключаемъ, что члены этого разложения, соответствующие другимъ корнямъ уравненія (c) отличны отъ m , не войдутъ въ первую часть уравненія (k); поэтому должно быть

$$(l) \int_l^{l'} R_m R_{m'} dr = 0,$$

если m' есть корень уравненія (c) не равный m . На основаніи уравненія (l) мы обратимъ уравненіе (k) въ слѣдующее

$$\begin{aligned} & [C \cos m ct + D \sin m ct] \int_l^{l'} R_m^2 dr \\ &= \cos m ct \int_l^{l'} \sqrt{r} fr R_m dr + \frac{1}{mc} \sin m ct \int_l^{l'} \sqrt{r} Fr R_m dr, \end{aligned}$$

откуда имѣемъ

$$(n) \quad C = \frac{\int_l^{l'} \sqrt{r} fr R_m dr}{\int_l^{l'} R_m^2 dr}, \quad D = \frac{1}{mc} \frac{\int_l^{l'} \sqrt{r} Fr R_m dr}{\int_l^{l'} R_m^2 dr}.$$

Итакъ, искомая величина z , на основаніи послѣднихъ равенствъ, будетъ слѣдующая

$$(o) \quad z = \sum \left[\frac{\int_l^{l'} \sqrt{r} fr R_m}{\int_l^{l'} R_m^2 dr} \cos m ct + \frac{1}{mc} \frac{\int_l^{l'} \sqrt{r} Fr R_m dr}{\int_l^{l'} R_m^2 dr} \sin m ct \right] \frac{R_m}{\sqrt{r}}.$$

Изъ формулы (o), полагая въ ней $t = 0$, получается слѣдующее выражение для произвольной функции fr

$$(p) \quad fr = \sum \frac{R_m \int_l^{l'} \sqrt{r} fr R_m dr}{\sqrt{r} \int_l^{l'} R_m^2 dr}.$$

Знакъ суммы долженъ быть распространенъ на всѣ корни уравненія (c).

Формула (p) должна быть разсматриваема, какъ слѣдствіе общаго рѣшенія задачи о движениі упругой пластинки. Величина z , опредѣляемая уравненіемъ (o) и выведенная изъ общаго интеграла предложенаго уравненія, представляеть величину перемѣщенія по оси z точки, находящейся на разстояніи r отъ центра пластинки, каково бы ни было время t . Слѣдовательно она выражаетъ тоже перемѣщеніе при $t = 0$; а при началѣ движенія, очевидно, можно дать точкамъ произвольныя перемѣщенія; поэтому fr можетъ быть произвольно дана въ предѣлахъ $r = l$ и $r = l'$. Тоже самое нужно замѣтить о функциї Fr .

Для того, чтобы перемѣщеніе z не сдѣгалось болѣе всякой данной величины при увеличеніи t , необходимо, чтобы уравненіе (c) имѣло только одни действительные корни. Пуассонъ доказываетъ это во всѣхъ задачахъ на основаніи уравненій, подобныхъ уравненію (l) въ нашей задачѣ.

Допустимъ, что уравненіе (c) имѣть корень $k + s\sqrt{-1}$; тогда оно имѣть также корень $k - s\sqrt{-1}$. Сдѣлаемъ въ уравненіи (l) $m = k + s\sqrt{-1}$, $m' = k - s\sqrt{-1}$; въ такомъ случаѣ R_m будеть вида $P + Q\sqrt{-1}$ и $R_{m'}$ вида $P - Q\sqrt{-1}$; поэтому уравненіе (l) обратится въ слѣдующее

$$\int_l^{l'} [P^2 - Q^2] dr = 0,$$

откуда заключаемъ, что $P = 0$ и $Q = 0$. Изъ этихъ уравненій, имѣющихъ мѣсто при какомъ угодно r , содержащемся между $r = l$ и $r = l'$, мы выведемъ k и s въ функцияхъ отъ r , что

будеть несправедливо; слѣдовательно, нельзя предполагать мнимыхъ корней въ уравненіи (c).

Рѣшимъ теперь тогль же вопросъ помощью методы, изложенной нами въ первой главѣ, то-есть, посредствомъ измѣненія предѣловъ интеграла.

По теоремѣ Фурье мы имѣемъ

$$f(ct+r \cos \omega) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha (ct+r \cos \omega - x') f x' d\alpha dx';$$

слѣдовательно, разлагая $\cos \alpha (ct+r \cos \omega - x')$ и замѣчая, что

$$\int_0^\pi \sin(\alpha r \cos \omega) d\omega = 0,$$

мы легко получимъ

$$\int_0^\pi f(ct+r \cos \omega) d\omega = \frac{1}{2\pi} \int_0^\pi \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha (ct-x') \cos(\alpha r \cos \omega) f x' d\alpha dx' dz;$$

точно также

$$\begin{aligned} & \int_0^\pi F(ct+r \cos \omega) \lg(r \cos \omega) d\omega \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_0^\pi \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha (ct-x') \cos(\alpha r \cos \omega) F x' d\alpha dx' dz \lg(r \cos \omega). \end{aligned}$$

Сумма послѣднихъ двухъ интеграловъ даетъ общий интегралъ уравненія (a). Съ другой стороны, такъ какъ мы имѣемъ

$$(a) \quad \begin{cases} \int_0^\pi [f(ct+l \cos \omega) + \lg(l \cos^2 \omega) F(ct+l \cos \omega)] d\omega = 0, \\ \int_0^\pi [f(ct+l' \cos \omega) + \lg(l' \cos^2 \omega) F(ct+l' \cos \omega)] d\omega = 0 \end{cases}$$

при какомъ угодно t , то замѣняя ct буквою z , мы при какомъ угодно z будемъ имѣть

$$(b) \quad \begin{cases} \int_0^\pi [f(z+l \cos \omega) + \lg(l \cos^2 \omega) F(z+l \cos \omega)] d\omega = 0, \\ \int_0^\pi [f(z+l' \cos \omega) + \lg(l' \cos^2 \omega) F(z+l' \cos \omega)] d\omega = 0. \end{cases}$$

Умножая эти два уравненія, сначала на $e^{-hz} dz$, потомъ на $e^{hz} dz$, интегрируя въ первомъ случаѣ отъ $z=0$ до $z=\infty$, во второмъ отъ $z=0$ до $z=-\infty$, и, означая черезъ p интеграль

$$\int_0^\infty e^{-hz} f z dz,$$

черезъ q интеграль

$$\int_0^{-\infty} e^{hz} f z dz,$$

черезъ p' величину

$$\int_0^\infty e^{-hz} F z dz$$

и черезъ q' величину

$$\int_0^{-\infty} e^{hz} F z dz,$$

мы будемъ имѣть

$$\int_0^\infty e^{-hz} f(z+l \cos \omega) dz = e^{hl \cos \omega} \left(p - \cos \omega \int_0^l e^{-hy \cos \omega} f(y \cos \omega) dy \right),$$

$$\int_0^{-\infty} e^{-hz} F(z+l \cos \omega) dz = e^{hl \cos \omega} \left(p' - \cos \omega \int_0^l e^{-hy \cos \omega} F(y \cos \omega) dy \right),$$

$$\begin{aligned} \int_0^\infty e^{-hz} f(z + l' \cos \omega) dz &= e^{hl' \cos \omega} \left(p - \cos \omega \int_0^{l'} e^{-hy \cos \omega} f(y \cos \omega) dy \right), \\ \int_0^\infty e^{-hz} F(z + l' \cos \omega) dz &= e^{hl' \cos \omega} \left(p' - \cos \omega \int_0^{l'} e^{-hy \cos \omega} F(y \cos \omega) dy \right), \\ \int_0^{-\infty} e^{hz} f(z + l \cos \omega) dz &= e^{-hl \cos \omega} \left(q - \cos \omega \int_0^l e^{hy \cos \omega} f(y \cos \omega) dy \right), \\ \int_0^{-\infty} e^{hz} F(z + l \cos \omega) dz &= e^{-hl \cos \omega} \left(q' - \cos \omega \int_0^l e^{hy \cos \omega} F(y \cos \omega) dy \right), \\ \int_0^{-\infty} e^{hz} f(z + l' \cos \omega) dz &= e^{-hl' \cos \omega} \left(q - \cos \omega \int_0^{l'} e^{hy \cos \omega} f(y \cos \omega) dy \right), \\ \int_0^{-\infty} e^{hz} F(z + l' \cos \omega) dz &= e^{-hl' \cos \omega} \left(q' - \cos \omega \int_0^{l'} e^{hy \cos \omega} F(y \cos \omega) dy \right); \end{aligned}$$

поэтому, дѣлая

$$\begin{aligned} \varphi(h) &= \int_0^\pi \left[e^{hl \cos \omega} \cos \omega \int_0^l e^{-hy \cos \omega} f(y \cos \omega) dy \right. \\ &\quad \left. + e^{hl \cos \omega} \cos \omega \lg(l \cos^2 \omega) \int_0^l e^{-hy \cos \omega} F(y \cos \omega) dy \right] d\omega, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \varphi'(h) &= \int_0^\pi \left[e^{hl' \cos \omega} \cos \omega \int_0^{l'} e^{-hy \cos \omega} f(y \cos \omega) dy \right. \\ &\quad \left. + e^{hl' \cos \omega} \cos \omega \lg(l' \cos^2 \omega) \int_0^{l'} e^{-hy \cos \omega} F(y \cos \omega) dy \right] d\omega, \end{aligned}$$

изъ условій (β) мы получимъ

$$(γ) \quad \left\{ \begin{array}{l} p \int_0^\pi e^{hl \cos \omega} d\omega + p' \int_0^\pi e^{hl' \cos \omega} \lg(l \cos^2 \omega) d\omega = \varphi(-h), \\ p \int_0^\pi e^{hl' \cos \omega} d\omega + p' \int_0^\pi e^{hl' \cos \omega} \lg(l' \cos^2 \omega) d\omega = \varphi'(-h), \\ q \int_0^\pi e^{-hl \cos \omega} d\omega + q' \int_0^\pi e^{-hl \cos \omega} \lg(l \cos^2 \omega) d\omega = \varphi(-h), \\ q \int_0^\pi e^{-hl' \cos \omega} d\omega + q' \int_0^\pi e^{-hl' \cos \omega} \lg(l' \cos^2 \omega) d\omega = \varphi'(-h). \end{array} \right.$$

Отсюда, дѣлая

$$\begin{aligned} \mu(h) &= \int_0^\pi e^{hl \cos \omega} d\omega \int_0^\pi e^{hl' \cos \omega} \lg(l' \cos^2 \omega) d\omega \\ &\quad - \int_0^\pi e^{hl' \cos \omega} d\omega \int_0^\pi e^{hl \cos \omega} \lg(l \cos^2 \omega) d\omega, \end{aligned}$$

$$\lambda(h) = \varphi'(h) \int_0^\pi e^{hl \cos \omega} d\omega - \varphi(h) \int_0^\pi e^{hl' \cos \omega} d\omega,$$

$$\lambda_1(h) = \varphi(h) \int_0^\pi e^{hl' \cos \omega} \lg(l' \cos^2 \omega) d\omega - \varphi'(h) \int_0^\pi e^{hl \cos \omega} \lg(l \cos^2 \omega) d\omega,$$

мы изъ уравненій (γ) будемъ имѣть

$$p = \frac{\lambda_1(h)}{\mu(h)}, \quad p' = \frac{\lambda(h)}{\mu(h)}, \quad q = \frac{\lambda_1(-h)}{\mu(-h)}, \quad q' = \frac{\lambda(-h)}{\mu(-h)}.$$

Отсюда по предыдущимъ правиламъ легко получимъ въ видѣ рядовъ величины интеграловъ

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \cos ax' f x' dx', \quad \int_{-\infty}^{+\infty} \cos ax' F x' dx', \quad \int_{-\infty}^{+\infty} \sin ax' f x' dx', \quad \int_{-\infty}^{+\infty} \sin ax' F x' dx'$$

следующимъ образомъ: положимъ $h = \epsilon + \alpha\sqrt{-1}$ въ выраженияхъ p и p' и $h = \epsilon - \alpha\sqrt{-1}$ въ выраженияхъ величинъ q и q' , и будемъ неопределенно уменьшать ϵ , оставляя его положительнымъ. Тогда по предыдущему увидимъ, что интегралы

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\alpha x' \sqrt{-1}} f x' dx' \quad \text{и} \quad \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\alpha x' \sqrt{-1}} F x' dx'$$

будутъ нулями всякий разъ, когда α не есть корень уравненія

$$\mu(\alpha\sqrt{-1}) = 0;$$

поэтому означимъ черезъ ρ корень этого уравненія и сдѣлаемъ

$$\alpha = \rho + \alpha',$$

гдѣ α' новая положительная или отрицательная бесконечно-малая величина. Въ такомъ случаѣ, точно также какъ и прежде, приведемъ величины предыдущихъ интеграловъ къ слѣдующему виду

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\alpha x' \sqrt{-1}} f x' dx' = \text{пред. } \frac{\lambda_1(\rho\sqrt{-1})}{\mu'(\rho\sqrt{-1})} \frac{2\epsilon}{\epsilon^2 + \alpha'^2},$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\alpha x' \sqrt{-1}} F x' dx' = \text{пред. } \frac{\lambda(\rho\sqrt{-1})}{\mu'(\rho\sqrt{-1})} \frac{2\epsilon}{\epsilon^2 + \alpha'^2}.$$

Перемѣнная же знакъ при $\sqrt{-1}$ въ послѣднихъ уравненіяхъ, мы будемъ имѣть

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{\alpha x' \sqrt{-1}} f x' dx' = \text{пред. } \frac{\lambda_1(-\rho\sqrt{-1})}{\mu'(-\rho\sqrt{-1})} \frac{2\epsilon}{\epsilon^2 + \alpha'^2},$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{\alpha x' \sqrt{-1}} F x' dx' = \text{пред. } \frac{\lambda(-\rho\sqrt{-1})}{\mu'(-\rho\sqrt{-1})} \frac{2\epsilon}{\epsilon^2 + \alpha'^2}.$$

Складывая интегралы

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\alpha x' \sqrt{-1}} f x' dx' \quad \text{и} \quad \int_{-\infty}^{+\infty} e^{\alpha x' \sqrt{-1}} f x' dx',$$

мы получимъ

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha x' f x' dx' = \text{пред. } \frac{1}{2} \left[\frac{\lambda_1(\rho\sqrt{-1})}{\mu'(\rho\sqrt{-1})} + \frac{\lambda_1(-\rho\sqrt{-1})}{\mu'(-\rho\sqrt{-1})} \right] \frac{2\epsilon}{\epsilon^2 + \alpha'^2}.$$

Но такъ какъ мы имѣемъ

$$\mu(h) = \mu(-h), \quad \mu'(h) = -\mu'(-h),$$

то легко будемъ имѣть

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha x' f x' dx' = \text{пред. } \frac{1}{2} \frac{\lambda_1(\rho\sqrt{-1}) - \lambda_1(-\rho\sqrt{-1})}{\mu'(\rho\sqrt{-1})} \frac{2\epsilon}{\epsilon^2 + \alpha'^2};$$

точно также

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \sin \alpha x' f x' dx' = \text{пред. } \frac{\sqrt{-1}}{2} \frac{\lambda_1(\rho\sqrt{-1}) + \lambda_1(-\rho\sqrt{-1})}{\mu'(\rho\sqrt{-1})} \frac{2\epsilon}{\epsilon^2 + \alpha'^2}.$$

Но полученное нами выраженіе z изъ общаго интеграла даннаго уравненія посредствомъ теоремы Фурье есть слѣдующее

$$z = \frac{1}{2\pi} \int_0^\pi \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha ct \cos \alpha x' \cos(\alpha r \cos \omega) [f x' + \lg(r \cos^2 \omega) F x'] dx' d\alpha d\omega \\ + \frac{1}{2\pi} \int_0^\pi \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \sin \alpha ct \sin \alpha x' \cos(\alpha r \cos \omega) [f x' + \lg(r \cos^2 \omega) F x'] dx' d\alpha d\omega.$$

Поэтому, умножая интегралы

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha x' f x' dx', \quad \int_{-\infty}^{+\infty} \sin \alpha x' f x' dx'$$

на множители $\cos \alpha ct \cos(\alpha r \cos \omega) d\alpha$, $\sin \alpha ct \cos(\alpha r \cos \omega) d\alpha$ и

интегрируя по α , отъ $\alpha = -\infty$, до $\alpha = +\infty$, мы по предыдущему получимъ

$$\begin{aligned} & \frac{1}{2\pi} \int_0^\pi \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha ct \cos(\alpha r \cos \omega) \cos \alpha x' f x' dx' d\alpha d\omega \\ &= \frac{1}{2} \sum_0^\pi \int \frac{\lambda_1(\rho \sqrt{-1}) - \lambda_1(-\rho \sqrt{-1})}{\mu'(\rho \sqrt{-1})} \cos \rho ct \cos(\rho r \cos \omega) d\omega. \end{aligned}$$

Знакъ суммы должно распространить на всѣ корни уравненія

$$\mu(\rho \sqrt{-1}) = 0;$$

подобнымъ же совершенно образомъ будемъ имѣть

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha x' F x' dx' = \text{пред. } \frac{1}{2} \frac{\lambda(\rho \sqrt{-1}) - \lambda(-\rho \sqrt{-1})}{\mu'(\rho \sqrt{-1})} \frac{2\varepsilon}{\varepsilon^2 + \alpha'^2},$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \sin \alpha x' F x' dx' = \text{пред. } \frac{\sqrt{-1}}{2} \frac{\lambda(\rho \sqrt{-1}) - \lambda(-\rho \sqrt{-1})}{\mu'(\rho \sqrt{-1})} \frac{2\varepsilon}{\varepsilon^2 + \alpha'^2};$$

поэтому получимъ изъ предыдущаго и двухъ послѣднихъ уравненій

$$\begin{aligned} & \frac{1}{2\pi} \int_0^\pi \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \sin \alpha ct \cos(\alpha r \cos \omega) \sin \alpha x' f x' dx' d\alpha d\omega \\ &= \frac{\sqrt{-1}}{2} \sum_0^\pi \int \frac{\lambda_1(\rho \sqrt{-1}) + \lambda_1(-\rho \sqrt{-1})}{\mu'(\rho \sqrt{-1})} \sin \rho ct \cos(\rho r \cos \omega) d\omega, \\ & \frac{1}{2\pi} \int_0^\pi \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \alpha ct \cos(\alpha r \cos \omega) \lg(r \cos^2 \omega) \cos \alpha x' F x' dx' d\alpha d\omega \\ &= \frac{1}{2} \sum \cos \rho ct \int \frac{\lambda(\rho \sqrt{-1}) - \lambda(-\rho \sqrt{-1})}{\mu'(\rho \sqrt{-1})} \cos(\rho r \cos \omega) \lg(r \cos^2 \omega) d\omega, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & \frac{1}{2\pi} \int_0^\pi \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \sin \alpha ct \cos(\alpha r \cos \omega) \lg(r \cos^2 \omega) \sin \alpha x' F x' dx' d\alpha d\omega \\ &= \frac{\sqrt{-1}}{2} \sum \sin \rho ct \int_0^\pi \frac{\lambda(\rho \sqrt{-1}) + \lambda(-\rho \sqrt{-1})}{\mu'(\rho \sqrt{-1})} \cos(\rho r \cos \omega) \lg(r \cos^2 \omega) d\omega. \end{aligned}$$

Итакъ будетъ

$$\begin{aligned} z &= \frac{1}{2} \sum \cos \rho ct \int_0^\pi \frac{\sigma_1(\rho \sqrt{-1}) + \lg(r \cos^2 \omega) \tau(\rho \sqrt{-1})}{\mu'(\rho \sqrt{-1})} \cos(\rho r \cos \omega) d\omega \\ &+ \frac{\sqrt{-1}}{2} \sum \sin \rho ct \int_0^\pi \frac{\tau_1(\rho \sqrt{-1}) + \lg(r \cos^2 \omega) \sigma(\rho \sqrt{-1})}{\mu'(\rho \sqrt{-1})} \cos(\rho r \cos \omega) d\omega, \end{aligned}$$

гдѣ

$$\begin{aligned} \sigma_1(\rho \sqrt{-1}) &= \lambda_1(\rho \sqrt{-1}) - \lambda_1(-\rho \sqrt{-1}), \quad \sigma(\rho \sqrt{-1}) = \lambda(\rho \sqrt{-1}) - \lambda(-\rho \sqrt{-1}) \\ \tau_1(\rho \sqrt{-1}) &= \lambda_1(\rho \sqrt{-1}) + \lambda_1(-\rho \sqrt{-1}), \quad \tau(\rho \sqrt{-1}) = \lambda(\rho \sqrt{-1}) + \lambda(-\rho \sqrt{-1}). \end{aligned}$$

Очевидно, что мнимый знакъ исчезнетъ въ выраженіи z , ибо $\mu'(\rho \sqrt{-1})$ есть вида $P\sqrt{-1}$, гдѣ P дѣйствительная функция.

Остается намъ найти различныя функции, входящія въ выраженіе z . Пусть будетъ

$$A = \int_0^\pi \cos(\rho l \cos \omega) d\omega, \quad B = \int_0^\pi \cos(\rho l \cos \omega) \lg(l \cos^2 \omega) d\omega,$$

$$A' = \int_0^\pi \cos(\rho l' \cos \omega) d\omega, \quad B' = \int_0^\pi \cos(\rho l' \cos \omega) \lg(l' \cos^2 \omega) d\omega,$$

тогда такъ какъ интегралы

$$\int_0^\pi \sin(\rho l \cos \omega) d\omega, \quad \int_0^\pi \sin(\rho l \cos \omega) \lg(l \cos^2 \omega) d\omega,$$

каковы бы нибыли ρ и l , уничтожаются, то мы будемъ имѣть

$$\int_0^\pi e^{\rho l \cos \omega \sqrt{-1}} d\omega = A, \quad \int_0^\pi e^{\rho l' \cos \omega \sqrt{-1}} \lg(l \cos^2 \omega) d\omega = B,$$

$$\int_0^\pi e^{\rho l' \cos \omega \sqrt{-1}} d\omega = A', \quad \int_0^\pi e^{\rho l' \cos \omega \sqrt{-1}} \lg(l' \cos^2 \omega) d\omega = B'.$$

Точно также

$$\varphi(h) =$$

$$\int_0^\pi \left\{ \int_0^l e^{h(l-y) \cos \omega} f(y \cos \omega) dy + \lg(l \cos^2 \omega) \int_0^l e^{h(l-y) \cos \omega} F(y \cos \omega) dy \right\} \cos \omega d\omega$$

$$-\varphi(-h) =$$

$$\int_0^\pi \left\{ \int_0^l e^{h(l-y) \cos \omega} f(-y \cos \omega) dy + \lg(l \cos^2 \omega) \int_0^l e^{h(l-y) \cos \omega} F(-y \cos \omega) dy \right\} \cos \omega d\omega.$$

Подобные же выражения получаются для $\varphi'(h)$ и $-\varphi'(-h)$, стоит только подставить l' вместо l в выражении $\varphi(h)$ и $-\varphi(-h)$. Такимъ образомъ, сдѣлавъ

$$fx + f(-x) = \psi x, \quad Fx + F(-x) = \Phi x,$$

мы будемъ имѣть

$$\varphi(h) - \varphi(-h) =$$

$$\int_0^\pi \int_0^l e^{h \cos \omega (l-y)} \psi(y \cos \omega) \cos \omega dy d\omega$$

$$+ \int_0^\pi \lg(l \cos^2 \omega) \int_0^l e^{h(l-y) \cos \omega} \Phi(y \cos \omega) \cos \omega dy d\omega,$$

$$(\varphi') h - \varphi'(-h) =$$

$$\int_0^\pi \int_0^{l'} e^{h(l'-y) \cos \omega} \psi(y \cos \omega) \cos \omega dy d\omega$$

$$+ \int_0^\pi \lg(l' \cos^2 \omega) \int_0^{l'} e^{h(l'-y) \cos \omega} \Phi(y \cos \omega) \cos \omega dy d\omega$$

Поэтому, такъ какъ интегралы

$$\int_0^\pi \int_0^l \cos[\rho(l-y) \cos \omega] \psi(y \cos \omega) \cos \omega dy d\omega,$$

$$\int_0^{l'} \int_0^\pi \cos[\rho(l-y) \cos \omega] \Phi(y \cos \omega) \cos \omega dy d\omega$$

исчезаютъ каковы бы ни были l и ρ , то мы легко изъ предыдущихъ выражений будемъ имѣть

$$\sigma(\rho \sqrt{-1}) = \lambda(\rho \sqrt{-1}) - \lambda(-\rho \sqrt{-1})$$

$$= \sqrt{-1} \int_0^\pi A \int_0^l \sin[\rho(l-y) \cos \omega] \psi(y \cos \omega) \cos \omega dy d\omega$$

$$- \sqrt{-1} \int_0^{l'} A' \int_0^\pi \sin[\rho(l-y) \cos \omega] \psi(y \cos \omega) \cos \omega dy d\omega$$

$$+ \sqrt{-1} \int_0^\pi A \lg(l' \cos^2 \omega) \int_0^l \sin[\rho(l-y) \cos \omega] \Phi(y \cos \omega) \cos \omega dy d\omega$$

$$- \sqrt{-1} \int_0^{l'} A' \lg(l \cos^2 \omega) \int_0^\pi \sin[\rho(l-y) \cos \omega] \Phi(y \cos \omega) \cos \omega dy d\omega.$$

Точно также

$$\sigma_1(\rho \sqrt{-1}) = \lambda_1(\rho \sqrt{-1}) - \lambda_1(-\rho \sqrt{-1})$$

$$= \sqrt{-1} \int_0^\pi B' \int_0^l \sin[\rho(l-y) \cos \omega] \psi(y \cos \omega) \cos \omega dy d\omega$$

$$- \sqrt{-1} \int_0^{l'} B \int_0^\pi \sin[\rho(l'-y) \cos \omega] \psi(y \cos \omega) \cos \omega dy d\omega$$

$$+\sqrt{-1} \int_0^{\pi} B' \lg(l \cos^2 \omega) \int_0^l \sin [\rho(l-y) \cos \omega] \Phi(y \cos \omega) \cos \omega d y d \omega \\ -\sqrt{-1} \int_0^{\pi} B \lg(l' \cos^2 \omega) \int_0^{l'} \sin [\rho(l'-y) \cos \omega] \Phi(y \cos \omega) \cos \omega d y d \omega.$$

Уравнение $\mu(\rho \sqrt{-1}) = 0$ обратится въ слѣдующее

$$(7) \quad \left\{ \begin{array}{l} \int_0^{\pi} \cos(\rho l \cos \omega) d \omega \int_0^{\pi} \cos(\rho l' \cos \omega) \lg(l' \cos^2 \omega) d \omega \\ = \int_0^{\pi} \cos(\rho l' \cos \omega) d \omega \int_0^{\pi} \cos(\rho l \cos \omega) \lg(l \cos^2 \omega) d \omega, \end{array} \right.$$

которое совпадаетъ съ уравненіемъ (c). Кроме того будетъ

$$\mu'(\rho \sqrt{-1}) = \sqrt{-1} \left[l \int_0^{\pi} \cos \omega \sin(\rho l \cos \omega) d \omega \int_0^{\pi} \cos(\rho l' \cos \omega) \lg(l' \cos^2 \omega) d \omega \right. \\ + l' \int_0^{\pi} \cos(\rho l \cos \omega) d \omega \int_0^{\pi} \cos \omega \sin(\rho l' \cos \omega) \lg(l' \cos^2 \omega) d \omega \\ - l' \int_0^{\pi} \cos \omega \sin(\rho l' \cos \omega) d \omega \int_0^{\pi} \cos(\rho l \cos \omega) \lg(l \cos^2 \omega) d \omega \\ \left. - l \int_0^{\pi} \cos(\rho l' \cos \omega) d \omega \int_0^{\pi} \cos \omega \sin(\rho l \cos \omega) \lg(l \cos^2 \omega) d \omega \right].$$

Подставляя найденные выражения для функций

$$\lambda(\rho \sqrt{-1}) - \lambda(-\rho \sqrt{-1}), \lambda_1(\rho \sqrt{-1}) - \lambda_1(-\rho \sqrt{-1}), \mu'(\rho \sqrt{-1})$$

въ предыдущее выражение τ , получимъ ту часть суммы, которая расположена по косинусамъ $\cos c t \rho$. Съ другой стороны,

дѣлая

$$f(-y \cos \omega) + f(y \cos \omega) = \psi_1(y \cos \omega), \\ -F(-y \cos \omega) + F(y \cos \omega) = \Phi_1(y \cos \omega),$$

мы имѣемъ

$$\varphi(h) + \varphi(-h) = \\ \int_0^{\pi} \int_0^l e^{h(l-y) \cos \omega} \psi_1(y \cos \omega) \cos \omega d y d \omega \\ + \int_0^{\pi} \lg(l \cos^2 \omega) \int_0^l e^{h(l-y) \cos \omega} \Phi_1(y \cos \omega) \cos \omega d y d \omega, \\ \varphi'(h) + \varphi'(-h) = \\ \int_0^{\pi} \int_0^{l'} e^{h(l'-y) \cos \omega} \psi_1(y \cos \omega) \cos \omega d y d \omega \\ + \int_0^{\pi} \lg(l' \cos^2 \omega) \int_0^{l'} e^{h(l'-y) \cos \omega} \Phi_1(y \cos \omega) \cos \omega d y d \omega.$$

Слѣдовательно, такъ какъ интегралы

$$\int_0^{\pi} \int_0^l \sin[\rho(l-y) \cos \omega] \psi_1(y \cos \omega) \cos \omega d y d \omega, \\ \int_0^{\pi} \int_0^{l'} \sin[\rho(l'-y) \cos \omega] \cos \omega \lg(l \cos^2 \omega) \Phi_1(y \cos \omega) d y d \omega$$

исчезаютъ каковы бы ни были ρ и l , то мы получимъ

$$\tau(\rho \sqrt{-1}) = \lambda(\rho \sqrt{-1}) + \lambda(-\rho \sqrt{-1}) \\ = \int_0^{\pi} A \int_0^l \cos[\rho(l-y) \cos \omega] \psi_1(y \cos \omega) \cos \omega d y d \omega \\ - \int_0^{\pi} A' \int_0^{l'} \cos[\rho(l'-y) \cos \omega] \psi_1(y \cos \omega) \cos \omega d y d \omega$$

$$\begin{aligned}
& + \int_0^{\pi} A \lg(l' \cos^2 \omega) \int_0^l \cos[\rho(l'-y) \cos \omega] \Phi_1(y \cos \omega) \cos \omega dy d\omega \\
& - \int_0^{\pi} A' \lg(l \cos^2 \omega) \int_0^l \cos[\rho(l-y) \cos \omega] \Phi_1(y \cos \omega) \cos \omega dy d\omega, \\
& \tau_1(\rho \sqrt{-1}) = \lambda_1(\rho \sqrt{-1}) + \lambda_1(-\rho \sqrt{-1}) \\
& = \int_0^{\pi} B' \int_0^l \cos[\rho(l-y) \cos \omega] \psi_1(y \cos \omega) \cos \omega dy d\omega \\
& - \int_0^{\pi} B \int_0^l \cos[\rho(l'-y) \cos \omega] \psi_1(y \cos \omega) \cos \omega dy d\omega \\
& + \int_0^{\pi} B' \lg(l \cos^2 \omega) \int_0^l \cos[\rho(l-y) \cos \omega] \Phi_1(y \cos \omega) \cos \omega dy d\omega \\
& - \int_0^{\pi} B \lg(l' \cos^2 \omega) \int_0^l \cos[\rho(l'-y)] \Phi_1(y \cos \omega) \cos \omega dy d\omega.
\end{aligned}$$

Подставляя теперь найденные выражения для суммъ

$$\lambda(\rho \sqrt{-1}) + \lambda(-\rho \sqrt{-1}), \quad \lambda_1(\rho \sqrt{-1}) + \lambda_1(-\rho \sqrt{-1})$$

въ предыдущее выражение z , мы получимъ вторую часть суммы, расположенной по синусамъ: $\sin \rho ct$. Такимъ образомъ найдемъ z , удовлетворяющее условіямъ, по которымъ оно уничтожается для всякаго t при $r=l$ и при $r=l'$. Съ другой стороны z и $\frac{dz}{dt}$ при $t=0$ должны равняться даннымъ произвольнымъ функциямъ $M(r)$ и $N(r)$. Слѣдовательно мы будемъ имѣть

$$\begin{cases} M(r) = \int_0^{\pi} f(r \cos \omega) d\omega + \int_0^{\pi} F(r \cos \omega) \lg(r \cos^2 \omega) d\omega, \\ \frac{1}{c} N(r) = \int_0^{\pi} f'(r \cos \omega) d\omega + \int_0^{\pi} F'(r \cos \omega) \lg(r \cos^2 \omega) d\omega, \end{cases}$$

гдѣ $f'r$ и $F'r$ означаютъ дифференціальные коэффициенты $\frac{\partial f}{\partial r}$ и $\frac{\partial F}{\partial r}$. Такъ какъ для какой угодно функции $Q(r)$ мы имѣемъ

$$\begin{aligned}
\int_0^{\pi} Q(r \cos \omega) d\omega &= \int_0^{\pi} Q(-r \cos \omega) d\omega, \\
\int_0^{\pi} Q(r \cos \omega) \lg(r \cos^2 \omega) d\omega &= \int_0^{\pi} Q(-r \cos \omega) \lg(r \cos^2 \omega) d\omega,
\end{aligned}$$

то изъ предыдущихъ условій получимъ

$$\begin{cases} 2M(r) = \int_0^{\pi} \psi(r \cos \omega) d\omega + \int_0^{\pi} \Phi(r \cos \omega) \lg(r \cos^2 \omega) d\omega, \\ \frac{2}{c} N(r) = \int_0^{\pi} \psi'(r \cos \omega) d\omega + \int_0^{\pi} \Phi'(r \cos \omega) \lg(r \cos^2 \omega) d\omega, \end{cases}$$

гдѣ

$$\psi' r = \frac{\partial \psi}{\partial r}, \quad \Phi' r = \frac{\partial \Phi}{\partial r}.$$

По этимъ двумъ, или по двумъ предыдущимъ условіямъ, опредѣлимъ fr и Fr по даннымъ Mr и Nr , и такимъ образомъ рѣшимъ вопросъ вполнѣ.

Можетъ показаться страннымъ, что найденное нами выражение z содержитъ величины функций fr и Fr отъ $r=0$ до $r=l'$, а, повидимому, величины этихъ функций отъ $r=0$ до $r=l$ не должны входить въ задачу, ибо мы даемъ функции произвольно только отъ $r=l$ до $r=l'$. Но подобные значения отъ $r=l$ до $r=l'$ мы даемъ для функций Mr и Nr , а не для fr и Fr ; и, очевидно, изъ условій (ζ) или (ξ), что для опредѣленія Mr и Nr отъ $r=l$ до $r=l'$ необходимо знать значения fr и Fr отъ $r=0$ до $r=l'$; поэтому и наоборотъ, зная значения функций Mr и Nr для величинъ r , содержащихся между l и l' , мы выведемъ значения функций fr и Fr отъ $r=0$ до $r=l'$. По этой

причинѣ послѣднія значенія должны непремѣнно войти въ вопросъ, и, слѣдовательно, должны войти и въ наши формулы.

Относительно уравненія (η), или что одно и тоже (s), замѣтимъ, что если ему удовлетворяетъ r , то удовлетворить и $-r$. Поэтому въ рядахъ, выражающихъ величину s мы можемъ соединить члены по-парно, отъ чего пропадетъ множитель $\frac{1}{2}$. Члена, соответствующаго $r = 0$ неѣть, потому что $r = 0$ не есть корень уравненія (η).

Второй способъ, посредствомъ котораго мы рѣшили вопросъ о движениіи круглой упругой пластинки, имѣть то преимущество передъ первымъ, что здѣсь не нужно доказывать дѣйствительность корней уравненія (η). Еслибъ оно и имѣло мнимые корни, то по свойству анализа мы должны были бы взять одни только дѣйствительные его корни.

Первый же способъ основываетъ справедливость своихъ выводовъ на соображеніяхъ механическихъ. Дѣйствительно, формулы, выражающія произвольную функцию и происходящія отъ положенія $t = 0$, въ интегралѣ данного уравненія, основываются на томъ, что задача имѣеть рѣшеніе, то есть, что всегда возможно сдѣлать неподвижными два круговыхъ контура $r = l$ и $r = l'$, а частицамъ пластинки, содержащимся между этими контурами, при началѣ движения можно дать произвольныя перемѣщенія и произвольныя начальныя скорости.

Если же было бы дано то же самое уравненіе и тѣ же условія, по которымъ s уничтожается для $r = l$ и $r = l'$, безъ того, чтобы это уравненіе и эти условія выводились изъ соображеній механическихъ, то интегрируя его по первому способу, мы не могли бы сказать, что полученная нами формула для произвольной функции справедлива; потому что всегда можно a priori дать такія условія для s , что часть постоянныхъ произвольныхъ величинъ, остающаяся по удовлетвореніи этимъ условіямъ, недостаточна будетъ для изображенія произвольныхъ функций при $t = 0$.

Второй способъ не имѣеть этого неудобства. Здѣсь мы раз-

сматриваемъ данное уравненіе и условія для его интеграла, какъ предложенныя a priori; поэтому справедливость формулы, получаемыхъ по этому способу, не подвержена сомнѣнію. Можно только замѣтить, что для совершенной строгости нужно было бы доказать a priori сходимость рядовъ, получаемыхъ по упомянутому способу.

Хотя уравненія, которыя можно интегрировать по послѣднему способу, должны имѣть интегралы извѣстнаго вида, и именно такие, которые содержать подъ знакомъ произвольной функциї линейную функцию нѣкоторыхъ переменныхъ независимыхъ, однако нужно замѣтить, что и по первому способу интегрируются подобныя же уравненія.

Первый и второй способы были даны Пуассономъ въ его мемуарахъ о теоріи теплоты и въ особенномъ сочиненіи о теоріи теплоты, имѣющимъ заглавие: *Théorie mathématique de la chaleur*.

Въ этомъ сочиненіи Пуассонъ употребляетъ постоянно первый способъ, то есть тотъ, гдѣ мы идемъ прямо отъ рядовъ.

Второй же способъ онъ прилагаетъ въ мемуарахъ о теоріи теплоты (*Journal de l'Ecole Polytechnique*, Cah. 19) къ простѣйшимъ примѣрамъ этой теоріи. Безъ особенного затрудненія можно приложить этотъ способъ къ нѣкоторымъ задачамъ теоріи упругости твердыхъ тѣлъ, какъ напримѣръ къ задачѣ объ упругой пластинкѣ.

Замѣтимъ наконецъ, что если бы въ послѣдней рѣшенной нами задачѣ, мы сдѣлали неподвижнымъ одинъ круговой контуръ $r = l'$, то въ общемъ интегралѣ данного уравненія

$$s = \int_0^{\pi} f(ct + r \cos \omega) d\omega + \int_0^{\pi} F(ct + r \cos \omega) \lg(r \cos^2 \omega) d\omega$$

мы были бы должны бросить второй членъ, ибо онъ обращается въ бесконечность при $r = 0$. Поэтому нужно взять

$$s = \int_0^{\pi} f(ct + r \cos \omega) d\omega.$$

Рѣшая вопросъ по первому способу, мы получимъ формулы, которые будуть согласны съ формулами Пуассона въ его мемуарѣ: Mémoire sur l'équilibre et le mouvement des corps élastiques. (Mémoires de l'Academie Royale des Sciences de l'Institut de France, tome VIII).

2.

О СОВОКУПНЫХЪ УРАВНЕНИЯХЪ
СЪ ЧАСТНЫМИ ПРОИЗВОДНЫМИ ПЕРВАГО ПОРЯДКА
и
НѢКОТОРЫХЪ ВОПРОСАХЪ МЕХАНИКИ.

(диссертация на степень доктора чистой математики, с.-петербургъ,
1867).

ПРЕДИСЛОВІЕ.

Излагая въ настоящемъ сочиненіи новый методъ интегрированія совокупныхъ уравненій съ частными производными первого порядка, я считаю необходимымъ войти въ нѣкоторыя историческія подробности относительно вопроса объ этихъ уравненіяхъ.

Первыя о нихъ изысканія заключаются въ работахъ Берtrана¹⁾), который далъ способы рѣшать нѣкоторыя вопросы, существенно требующіе интегрированія совокупныхъ уравненій съ частными производными.

Послѣ него Ліувіль на лекціяхъ въ Collège de France въ 1853 году далъ замѣчательную теорему, заключающуюся въ условіяхъ интегрируемости дифференціальныхъ выражений. Она даетъ возможность изъ всякой данной системы частныхъ дифференціальныхъ уравненій составить тѣ системы, которыя я называю замкнутыми и нормальными.

1) Mémoire sur les intégrales communes à plusieurs problèmes de Mécanique Journ. de Math. tome XVII. 1852.

Mémoire sur l'intégration des équations différentielles de la Mécanique. Ibidem.
Mécanique Analytique de Lagrange. Troisième édition. Notes.

Послѣ Ліувилля слѣдуетъ Буръ. Онъ представилъ академіи наукъ въ Парижѣ въ 1855 году мемуаръ объ интегрированіи уравненій механики¹⁾, въ которомъ интегрируетъ систему совокупныхъ линейныхъ уравненій съ частными производными особынаго вида. Къ изслѣдованію Бура нужно было прибавить уже очень немного для того, чтобы распространить его способъ на какія угодно совокупныя уравненія первого порядка.

Въ 1861 году въ журналѣ Креля появился посмертный мемуаръ Якоби²⁾, обратившій на себя всеобщее вниманіе разнообразіемъ и важностію заключенныхъ въ немъ результатовъ. Между прочимъ онъ содержитъ и способъ Бура, который, по всей вѣроятности, найденъ былъ Якоби уже очень давно. Но Якоби, также какъ и Буръ, кажется, не замѣтилъ распространенія его на какія угодно системы первого порядка.

Въ 1862 году Буръ напечаталъ въ журналѣ политехнической школы записку³⁾, въ которой онъ возстановляетъ свои права на изобрѣтеніе упомянутаго способа. Тамъ же онъ распространяетъ его на какія угодно системы, приводя эти системы къ замкнутымъ и потомъ къ нормальнымъ.

Такимъ образомъ составился общий методъ интегрированія системъ уравненій первого порядка, который я буду называть методомъ Бура, не отрицая нисколько правъ Якоби на самостоительное открытие этого способа для частнаго случая имъ изслѣдованнаго.

Послѣ выхода сейчасъ упомянутой записи Бура, не было прибавлено ничего существеннаго къ теоріи интегрированія совокупныхъ уравненій съ частными производными. Нѣкоторые

писатели¹⁾ показали упрощенія въ методѣ Бура, но сущность послѣдняго не измѣнилась.

Уравненія, которыя разсматривалъ Буръ, не содержать зависимости переменной, а только ея частная производная; но, тѣмъ не менѣе, обобщеніе его метода на уравненія, ее содержащія, не представляется ни малѣшаго затрудненія, и потому онъ можетъ быть считаемъ совершенно общимъ.

Сущность этого метода, какъ извѣстно, состоять въ слѣдующемъ:

Разсматривая частная производная зависимой переменной какъ неизвѣстныя функции, мы, при помощи теоремы Пуассона, можемъ перейти отъ данной нормальной системы къ другой, въ которой число уравненій единицею болѣе, чѣмъ въ данной. Отъ этой новой системы мы переходимъ къ третьей, въ которой число уравненій увеличивается еще на единицу. Продолжая поступать такимъ образомъ далѣе, мы окончательно придемъ къ системѣ, число уравненій которой, въ самомъ общемъ случаѣ, будетъ на единицу болѣе числа неизвѣстныхъ частныхъ производныхъ. Рѣшивъ уравненія этой системы относительно зависимой переменной и ея производныхъ, мы получимъ ихъ выраженія съ извѣстнымъ числомъ постоянныхъ произвольныхъ, удовлетворяющія предложенной нормальной системѣ. Въ томъ случаѣ, когда уравненія сей послѣдней не содержать зависимой переменной, число уравненій окончательной системы будетъ равно числу производныхъ переменной зависимости, которая получится, въ такомъ случаѣ, при помощи квадратуры.

Особенный интересъ представляетъ въ методѣ Бура то обстоятельство, что при каждой операциѣ, то есть, при каждомъ переходѣ отъ одной нормальной системы къ другой, число переменныхъ въ обыкновенныхъ совокупныхъ уравненіяхъ, интегри-

1) Mémoire sur l'intégration des équations différentielles de la Mécanique Analytique. Savants étrangers, tome XIV.

2) Nova methodus equationes differentiales partiales primi ordinis inter numerum variabilium quaecunque propositas integrandi. Journ. von Crelle Band LX.

3) Sur l'intégration des équations différentielles partielles du premier et du second ordre. Journ. de l'École Polytechnique, 39 Cahier, 1862.

1) Integration der partiellen Differenzialgleichung erster Ordnung mit $n+1$ Veränderlichen. Von August Weiler. Schlömilch's Zeitschrift, 1863.

Ueber die simultane Integration linearer partieller Differentialgleichungen. Clebsch. Journ. von Crelle, Band LXV, 1866.

рованіе коихъ необходимо для этого перехода, уменьшается на двѣ единицы. Способъ уменьшенія числа переменныхъ также весьма замѣчательнъ. Оно производится безъ введенія новыхъ переменныхъ, простымъ рѣшеніемъ уравненій системы, относительно нѣкоторыхъ изъ буквъ, въ нихъ входящихъ.

При всемъ своемъ интересѣ методъ Бура не можетъ быть приложенъ ко многимъ вопросамъ, зависящимъ отъ интегрированія частныхъ совокупныхъ уравненій первого порядка. Въ самомъ дѣлѣ, изъ предыдущаго понятно, что до тѣхъ поръ пока мы не получимъ послѣдней нормальной системы, мы, слѣдя мѣтоду Бура, ничего не можемъ сказать о формѣ неизвѣстной функциї, опредѣляемой предложеною системою. Между тѣмъ одни изъ самыхъ интересныхъ и трудныхъ вопросовъ, относящихся къ теоріи интегрированія частныхъ совокупныхъ уравненій, суть именно тѣ, въ которыхъ требуется опредѣлить видъ неизвѣстной функциї на столько, на сколько позволяютъ сдѣлать это уравненія, ее опредѣляющія.

Изслѣдованіе нѣкоторыхъ изъ нихъ привело меня къ другому методу, основанному на иныхъ началахъ. Онъ даетъ возможность решать вопросы, выходящіе изъ круга тѣхъ, къ которымъ приложимъ методъ Бура.

Хотя мой методъ можетъ быть приложенъ непосредственно къ какой угодно данной системѣ, тѣмъ не менѣе я разсматриваю сначала замѣчательныя системы, которыя я назвалъ нормальными. Я показываю одно преобразованіе, дающее возможность перейти отъ данной нормальной системы къ другой, въ которой число уравненій и число переменныхъ независимыхъ будутъ каждое единицею меньше, чѣмъ въ данной системѣ. Отъ новой нормальной системы мы перейдемъ къ третьей, въ которой опять и число уравненій и число переменныхъ независимыхъ уменьшится на единицу. Поступая такимъ же образомъ далѣе, мы придемъ окончательно къ одному уравненію, интегрированіемъ котораго и рѣшимъ вопросъ.

Такимъ образомъ при каждой операциѣ мы освобождаемся

отъ одного уравненія и отъ одного переменного независимаго. Для того же, чтобы произвести упомянутое преобразованіе, мой методъ требуетъ полнаго интегрированія одного изъ уравненій системы, что равносильно интегрированію обыкновенныхъ совокупныхъ уравненій, въ числѣ, равномъ удвоенному числу переменныхъ независимыхъ въ этомъ уравненіи. Отсюда слѣдуетъ, что число переменныхъ въ обыкновенныхъ совокупныхъ уравненіяхъ, интегрированіе которыхъ необходимо для перехода отъ одной нормальной системы къ другой, уменьшается на двѣ единицы; говоря короче, при каждой операциѣ порядокъ задачи понижается на двѣ единицы. Это обстоятельство встрѣчается и въ методѣ Бура, хотя оно основано на совершенно иныхъ началахъ. Характеристическая же особенность моего метода заключается въ послѣдовательномъ уменьшеніи числа уравненій, которымъ должна удовлетворить неизвѣстная функция. Оно то именно и необходимо для рѣшенія вопросовъ, о которыхъ мы говорили выше.

Для приложеній я выбралъ вопросъ, съ котораго, можно сказать, началась теорія интегрированія частныхъ совокупныхъ уравненій, именно, вопросъ о нахожденіи интеграловъ, общихъ многимъ задачамъ о движении точки. Я ограничиваюсь движениемъ свободной точки въ плоскости, оставляя движение по поверхности до особенной статьи объ этомъ предметѣ. Вопросъ этотъ былъ предложенъ Бер特朗омъ въ одномъ изъ упомянутыхъ мемуаровъ и рѣшонъ имъ для того случая, когда силы, дѣйствующія въ задачѣ, не зависятъ отъ скоростей и времени, а только отъ координатъ движущейся точки. Способъ Бертрана основанъ на этомъ послѣднемъ обстоятельствѣ, и потому не приложимъ къ вопросу, который я здѣсь изслѣдую. Силы въ задачахъ, которыя я разсматриваю, зависятъ отъ координатъ и скоростей движущейся точки. Для простоты я предполагаю, что онѣ не содержать явнымъ образомъ времени.

Способъ, который я предлагаю въ настоящемъ сочиненіи для изслѣдованія подобныхъ вопросовъ, есть вполнѣ общій. Ре-

зультаты, найденные мною, изложены въ видѣ теоремъ, которыя читатель можетъ видѣть во второй главѣ сочиненія. Я замѣчу здѣсь только, что кромѣ двухъ формъ интеграла, данныхъ Берграномъ для частнаго случая, имъ изслѣдованнаго, существуетъ еще третья, несовпадающая ни съ тою, ни съ другою. Показавши ее, я дополняю этимъ изслѣдованіе Берграна. П. Л. Чебышевъ замѣтилъ, что эта форма можетъ быть разсматриваема, какъ комбинація Берграновыхъ формъ, которыя выходятъ какъ частные случаи при моихъ изслѣдованіяхъ.

Въ заключеніе я считаю необходимымъ упомянуть о тѣхъ предложеніяхъ, заключающихся въ этомъ сочиненіи, которыя читатель можетъ найти въ томъ или иномъ видѣ у другихъ авторовъ. Всѣ доказательства этихъ предложеній, которыя я излагаю здѣсь, принадлежать мнѣ.

Въ № 1, 2 и 3 я напоминаю читателю извѣстныя теоремы, выражающія процедуру интегрированія уравненія первого порядка съ частными производными. Они служатъ основаніемъ моему методу. Я привожу ихъ безъ доказательства.

Въ № 4 я разсматриваю нѣкоторыя замѣчательныя выражения, которыя суть ничто иное, какъ скобки Пуассона въ формѣ, относящейся къ болѣе общему случаю. Изъ этихъ выражений легко получить скобки Пуассона и наоборотъ.

Въ № 5 я вывожу условіе, необходимое для того, чтобы два частныхъ дифференціальныхъ уравненія первого порядка имѣли общее решеніе. Достаточность его доказана въ № 9. Условіе это составляетъ теорему Ліувилля. Мое доказательство основано на соображеніяхъ, которыя могутъ быть полезны и въ другихъ случаяхъ.

Въ № 6 я опредѣляю замкнутыя и нормальныя системы. Эти системы встрѣчаются у Бура и у Якоби.

Въ № 7 я показываю, что всякое преобразованіе замкнутой системы есть также система замкнутая. Предложеніе это, очевидное само по себѣ, сколько мнѣ извѣстно, здѣсь изложено въ первый разъ въ общемъ видѣ. Для линейныхъ уравненій оно доказано у Клебша въ упомянутомъ мемуарѣ.

Въ № 8 я показываю преобразованіе замкнутой системы въ нормальную. Оно составляетъ характеристическую особенность методовъ, данныхъ Буромъ и Якоби. Я считалъ полезнымъ привести его въ моемъ сочиненіи, такъ какъ это преобразованіе даетъ самое простое средство получить нормальную систему изъ какой угодно замкнутой. Получивъ разъ нормальную систему, очевидно, мы можемъ найти безчисленное множество другихъ ей равносильныхъ.

3 Декабря
1867 года.

ГЛАВА I.

Интегрированіе совокупныхъ уравненій съ частными производными первого порядка.

1. Методы интегрированія, которые я предлагаю въ настоящемъ сочиненіи, основываются на полномъ интегрированіи отдельныхъ уравненій съ частными производными первого порядка; поэтому я позволю себѣ напомнить читателямъ, какъ это интегрированіе производится.

Пусть будетъ предложено уравненіе

$$(1) \quad f\left(q_1, q_2, \dots, q_n, V, \frac{dV}{dq_1}, \frac{dV}{dq_2}, \dots, \frac{dV}{dq_n}\right) = b,$$

гдѣ q_1, q_2, \dots, q_n суть переменные независимыя, V ихъ функція, которую слѣдуетъ найти изъ этого уравненія,

$$(2) \quad \frac{dV}{dq_1}, \quad \frac{dV}{dq_2}, \quad \dots, \quad \frac{dV}{dq_n}$$

ея частные производные и b неопределенное постоянное. Обозначаемъ для сокращенія величины (2) соответственно такъ:

$$(3) \quad p_1, p_2, \dots, p_n,$$

и, разсматривая въ функціи $f(q_1, q_2, \dots, q_n, V, p_1, p_2, \dots, p_n)$ величины

$$(3 \text{ bis}) \quad q_1, q_2, \dots, q_n, p_1, p_2, \dots, p_n, V$$

какъ переменные независимыя, составляемъ ея частныя производныя; тогда мы можемъ написать слѣдующую систему обыкновенныхъ совокупныхъ уравненій:

$$(4) \frac{dq_1}{df} = \frac{dq_2}{df} = \dots = \frac{dq_n}{df} = \frac{dV}{p_1 \frac{df}{dp_1} + p_2 \frac{df}{dp_2} + \dots + p_n \frac{df}{dp_n}}$$

$$= -\frac{dp_1}{df + p_1 \frac{dV}{df}} = -\frac{dp_2}{df + p_2 \frac{dV}{df}} = \dots = -\frac{dp_n}{df + p_n \frac{dV}{df}}.$$

Для нахожденія функціи V , удовлетворяющей уравненію (1), прежде всего нужно интегрировать систему (4). Пусть $2n$ ея интеграловъ будуть

$$(5) f = b, \varphi_1 = h_1, \varphi_2 = h_2, \dots, \varphi_{2n-1} = h_{2n-1},$$

гдѣ первый изъ нихъ есть уравненіе (1), $\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_{2n-1}$ суть функціи переменныхъ (3 bis), а $h_1, h_2, \dots, h_{2n-1}$ постоянныя произвольныя, введенныя интегрированіемъ.

Пусть будетъ a какая ни есть данная постоянная, напримѣръ нуль; сдѣлаемъ въ уравненіяхъ (5) одновременно

$$(6) V = a, q_1 = q_1^0, q_2 = q_2^0, \dots, q_n = q_n^0, p_1 = p_1^0, p_2 = p_2^0, \dots, p_n = p_n^0,$$

считая $q_1^0, q_2^0, \dots, q_n^0, p_1^0, p_2^0, \dots, p_n^0$, за произвольныя постоянныя; пусть въ этихъ предположеніяхъ функціи $f, \varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_{2n-1}$ обратятся соответственно въ слѣдующія:

$$f^0, \varphi_1^0, \varphi_2^0, \dots, \varphi_{2n-1}^0;$$

тогда составляемъ уравненія

$$(7) f = b, f^0 = b, \varphi_1 = \varphi_1^0, \varphi_2 = \varphi_2^0, \dots, \varphi_{2n-1} = \varphi_{2n-1}^0,$$

число которыхъ будетъ $2n+1$. Исключаемъ изъ нихъ величины $p_1^0, p_2^0, \dots, p_n^0$; у насъ останется послѣ исключенія еще $n+1$ уравненій между переменными (3 bis) и постоянными произвольными

$$(8) q_1^0, q_2^0, \dots, q_n^0.$$

Рѣшимъ эти $n+1$ уравненій относительно V, p_1, p_2, \dots, p_n ; тогда сіи послѣднія выразятся въ функціяхъ отъ q_1, q_2, \dots, q_n , и отъ постоянныхъ произвольныхъ (8). Выраженіе V будетъ удовлетворять предложеному уравненію (1) и его частныя производныя

$$\frac{dV}{dq_1}, \frac{dV}{dq_2}, \dots, \frac{dV}{dq_n}$$

будуть тождественны съ найденными сейчасъ выраженіями p_1, p_2, \dots, p_n .

Это выраженіе V , содержащее n постоянныхъ произвольныхъ, называется полнымъ интеграломъ уравненія (1).

Въ томъ случаѣ, когда функція f не зависитъ отъ V , методъ интегрированія нѣсколько измѣняется. Вместо системы (4) мы будемъ имѣть слѣдующую:

$$(9) \frac{dq_1}{df} = \frac{dq_2}{df} = \dots = \frac{dq_n}{df} = -\frac{dp_1}{df} = -\frac{dp_2}{df} = \dots = -\frac{dp_n}{df}.$$

Пусть интегралы системы (9) будутъ

$$(10) f = b, \varphi_1 = h_1, \varphi_2 = h_2, \dots, \varphi_{2n-2} = h_{2n-2}.$$

Здѣсь f изображаетъ первую часть уравненія (1), куда вмѣсто величинъ (2) подставлены (3); $\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_{2n-2}$ суть функціи отъ $q_1, q_2, \dots, q_n, p_1, p_2, \dots, p_n$, а $h_1, h_2, \dots, h_{2n-2}$ постоянныя произвольныя. Дѣлаемъ въ уравненіяхъ (10)

$$q_1 = a, q_2 = q_2^0, q_3 = q_3^0, \dots, q_n = q_n^0, p_1 = p_1^0, p_2 = p_2^0, \dots, p_n = p_n^0$$

и пусть они обратятся въ слѣдующія

$$f^0 = b, \varphi_1^0 = h_1, \varphi_2^0 = h_2, \dots, \varphi_{2n-2}^0 = h_{2n-2}.$$

Рѣшаемъ уравненія

$$f^0 = b, \varphi_1^0 = \varphi_1, \varphi_2^0 = \varphi_2, \dots, \varphi_{2n-2}^0 = \varphi_{2n-2}$$

относительно $q_2^0, q_3^0, \dots, q_n^0, p_1^0, p_2^0, \dots, p_n^0$ и пусть выраженія $q_2^0, q_3^0, \dots, q_n^0$ будутъ

$$(11) \quad q_1^0 = F_1(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_{2n-2}), \quad q_2^0 = F_2(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_{2n-2}), \dots \\ q_n^0 = F_{n-1}(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_{2n-2});$$

тогда прибавивъ къ уравненіямъ (11) данное уравненіе $f = b$, мы образуемъ систему, состоящую изъ n уравненій; изъ нихъ выразимъ величины p_1, p_2, \dots, p_n въ функціяхъ отъ q_1, q_2, \dots, q_n и отъ $q_1^0, q_2^0, \dots, q_n^0$, которыя будемъ считать за постоянныя произвольныя. Найденные выраженія p_1, p_2, \dots, p_n дѣлаютъ сумму

$$p_1 dq_1 + p_2 dq_2 + \dots + p_n dq_n$$

полнымъ дифференціаломъ и удовлетворяютъ предложеному уравненію $f = b$. Определеніе искомой функціи V приводится, поэтому, къ квадратурѣ

$$(12) \quad V = \int (p_1 dq_1 + p_2 dq_2 + \dots + p_n dq_n) + C,$$

гдѣ C постоянная произвольная. Выраженіе (12) содержитъ n постоянныхъ произвольныхъ

$$C, q_1^0, q_2^0, \dots, q_n^0.$$

2. Пусть будетъ

$$V = F(q_1, q_2, \dots, q_n, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A)$$

полный интегралъ уравненія (1) съ n постоянными произвольными $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A$. Тогда по способу Лагранжа общий интегралъ этого уравненія выразится системою уравненій

$$(13) \quad \begin{cases} V = F(q_1, q_2, \dots, q_n, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A), \\ \frac{dF}{d\alpha_1} \cdot \frac{dA}{d\alpha_1} = 0, \frac{dF}{d\alpha_2} \cdot \frac{dA}{d\alpha_2} = 0, \dots, \frac{dF}{d\alpha_{n-1}} \cdot \frac{dA}{d\alpha_{n-1}} = 0, \end{cases}$$

гдѣ A считается произвольною функціею отъ $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}$. Сдѣлаемъ въ системѣ (13) для сокращенія

$$(14) \quad \frac{dA}{d\alpha_1} = \beta_1, \quad \frac{dA}{d\alpha_2} = \beta_2, \dots, \frac{dA}{d\alpha_{n-1}} = \beta_{n-1}$$

и прибавимъ къ ней уравненія

$$(15) \quad \frac{dF}{dq_1} = p_1, \quad \frac{dF}{dq_2} = p_2, \dots, \frac{dF}{dq_n} = p_n;$$

тогда мы можемъ вывести изъ уравненій (13) и (15) величины

$$(16) \quad \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A, \beta_1, \beta_2, \dots, \beta_{n-1}$$

въ функціяхъ отъ переменныхъ (3 bis). Эти функціи будучи уравнены постояннымъ произвольнымъ дадутъ $2n - 1$ интеграловъ системы обыкновенныхъ совокупныхъ уравненій (4). Послѣдпій интеграль будеть

$$(17) \quad f(q_1, q_2, \dots, q_n, V, p_1, p_2, \dots, p_n) = \text{постоянному} = b.$$

Замѣтимъ здѣсь, что выраженія величинъ (16) въ переменныхъ (3 bis) должны быть освобождены отъ постоянной b , подстановленіемъ вмѣсто b функціи f . Тогда только ихъ можно разматривать интегралами системы (4), то-есть, такими функціями, полные дифференціалы которыхъ уничтожаются тождественно, послѣ замѣненія величинъ

$$(18) \quad dq_1, dq_2, \dots, dq_n, dV, dp_1, dp_2, \dots, dp_n$$

количествами имъ пропорціональными, на основаніи уравненій системы (4).

Если же въ выраженіяхъ величинъ (16) постоянная b не замѣнена функціею f , то упомянутые полные дифференціалы по сказанномъ замѣненіи величинъ (18) также уничтожатся, но вообще не тождественно, а па основаніи уравненія (17). Такое обстоятельство обыкновенно случается, если b не есть неопределенная постоянная, а иѣкоторое данное число. Въ этомъ случаѣ оно совсѣмъ пропадаетъ въ уравненіяхъ (13) и (15).

3. Сдѣлаемъ

$$f = A_1 p_1 + A_2 p_2 + \dots + A_n p_n,$$

гдѣ A_1, A_2, \dots, A_n будутъ функціями отъ q_1, q_2, \dots, q_n . Тогда

первых $n - 1$ уравнений системы (4) будуть

$$(19) \quad \frac{dq_1}{A_1} = \frac{dq_2}{A_2} = \dots = \frac{dq_n}{A_n},$$

и система (19) может быть интегрирована отдельно. Положимъ, что ея интегралы суть

$$\begin{aligned}\psi_1(q_1, q_2, \dots, q_n) &= C_1, \psi_2(q_1, q_2, \dots, q_n) = C_2, \dots \\ \psi_{n-1}(q_1, q_2, \dots, q_n) &= C_{n-1};\end{aligned}$$

тогда, не интегрируя остальныхъ уравнений системы (4), мы можемъ составить полный интегралъ уравненія

$$(20) \quad A_1 \frac{dV}{dq_1} + A_2 \frac{dV}{dq_2} + \dots + A_n \frac{dV}{dq_n} = 0.$$

Въ самомъ дѣлѣ, означая черезъ $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A$ постоянные произвольныя, мы можемъ положить

$$(21) \quad V = \alpha_1 \psi_1 + \alpha_2 \psi_2 + \dots + \alpha_{n-1} \psi_{n-1} + A.$$

Общій интегралъ уравненія (20) выразится совокупностю уравненія (21) со слѣдующими:

$$(22) \quad \psi_1 + \frac{dA}{dx_1} = 0, \psi_2 + \frac{dA}{dx_2} = 0, \dots, \psi_{n-1} + \frac{dA}{dx_{n-1}} = 0.$$

При произвольной функциї A отъ $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}$, изъ уравненій (21) и (22) будетъ слѣдоватъ, что V сама есть произвольная функция количествъ $\psi_1, \psi_2, \dots, \psi_{n-1}$. Что она удовлетворить тождественно уравненію (20), это очевидно.

4. Система (4) равносильна слѣдующему линейному уравнению съ частными производными:

$$(23) \quad 0 = \left\{ \begin{array}{l} \frac{dW}{dq_1} \cdot \frac{df}{dp_1} - \frac{dW}{dp_1} \cdot \frac{df}{dq_1} + \frac{dW}{dq_2} \cdot \frac{df}{dp_2} - \frac{dW}{dp_2} \cdot \frac{df}{dq_2} + \dots \\ \quad + \frac{dW}{dq_n} \cdot \frac{df}{dp_n} - \frac{dW}{dp_n} \cdot \frac{df}{dq_n} \\ \quad + \frac{dW}{dV} \left(p_1 \frac{df}{dp_1} + p_2 \frac{df}{dp_2} + \dots + p_n \frac{df}{dp_n} \right) \\ \quad - \frac{df}{dV} \left(p_1 \frac{dW}{dp_1} + p_2 \frac{dW}{dp_2} + \dots + p_n \frac{dW}{dp_n} \right), \end{array} \right.$$

гдѣ W есть неизвѣстная функция. Полное интегрированіе системы (4) можно замѣнить такимъ же интегрированіемъ уравненія (23).

Выраженіе, находящееся въ первой части этого уравненія весьма замѣчательно. Отъ него главнѣйшимъ образомъ зависятъ свойства интеграловъ уравненій первого порядка. Выраженіе это представляетъ определенное дѣйствіе, совершенное надъ двумя функциями W и f ; мы будемъ его обозначать символомъ

$$(24) \quad (W, f).$$

Когда W и f не зависятъ отъ V , онъ будетъ совпадать съ символомъ Пуассона.

Въ настоящемъ параграфѣ мы докажемъ одну формулу, относящуюся къ символу (24), которая будетъ намъ необходима послѣ.

Обозначимъ символомъ $X(V)$ выраженіе

$$(25) \quad X_1 \frac{dV}{dx_1} + X_2 \frac{dV}{dx_2} + \dots + X_n \frac{dV}{dx_n},$$

гдѣ x_1, x_2, \dots, x_n суть переменныя независимыя, X_1, X_2, \dots, X_n даныя функции этихъ переменныхъ, а V неопределенная ихъ функция; тогда выраженіе (24) будетъ частный случай (25). Подставимъ въ функцию V вместо x_1, x_2, \dots, x_n соответственно выражения

$$x_1 + \varepsilon X_1, x_2 + \varepsilon X_2, \dots, x_n + \varepsilon X_n$$

и означимъ результатъ подстановки черезъ V' ; въ такомъ случаѣ выраженіе $X(V)$ есть ничто иное, какъ величина $\frac{dV'}{d\varepsilon}$ при значеніи ε , равномъ нулю.

Положимъ теперь, что V можетъ быть рассматриваема, какъ функция отъ f_1, f_2, \dots, f_μ , которыя, въ свою очередь, суть функции отъ x_1, x_2, \dots, x_n . Тогда величина $X(V)$ выразится такъ:

$$X(V) = \left(\frac{dV'}{d\varepsilon} \right)_{\varepsilon=0} = \left[\frac{dV'}{df'_1} \cdot \frac{df'_1}{d\varepsilon} + \frac{dV'}{df'_2} \cdot \frac{df'_2}{d\varepsilon} + \dots + \frac{dV'}{df'_\mu} \cdot \frac{df'_\mu}{d\varepsilon} \right]_{\varepsilon=0};$$

или, замѣчая, что вообще будетъ

$$\left(\frac{df_i'}{d\epsilon} \right)_{\epsilon=0} = X(f_i),$$

мы получимъ

$$(26) \quad X(V) = \frac{dV}{df_1} X(f_1) + \frac{dV}{df_2} X(f_2) + \cdots + \frac{dV}{df_n} X(f_n).$$

Уравнение это выражаетъ слѣдующее: для того, чтобы найти величину выраженія $X(V)$, слѣдуетъ взять полный дифференциалъ dV и въ немъ замѣнить дифференциалъ каждого перемѣнного резуль-татомъ дѣйствія X , произведенного надъ этимъ перемѣннымъ.

Въ частномъ случаѣ уравненіе (26) даетъ возможность выразить величину (ϕ, ψ) въ подобныхъ же символахъ, составленныхъ изъ переменныхъ, отъ которыхъ зависятъ функции ϕ и ψ . Положимъ, что ϕ и ψ суть функции отъ f_1, f_2, \dots, f_k , которые зависятъ отъ $q_1, q_2, \dots, q_n, V, p_1, p_2, \dots, p_n$. Примѣняя уравненіе (26) къ настоящему случаю, мы получимъ

$$(\varphi, \psi) = \frac{d\psi}{df_1}(\varphi, f_1) + \frac{d\psi}{df_2}(\varphi, f_2) + \cdots + \frac{d\psi}{df_k}(\varphi, f_k);$$

то же самое уравнение намъ даетъ

$$(\varphi, f_i) = \frac{d\varphi}{df_1}(f_1, f_i) + \frac{d\varphi}{df_2}(f_2, f_i) + \cdots + \frac{d\varphi}{df_k}(f_k, f_i).$$

Приписывая здесь значку i величины $1, 2, 3, \dots, k$ и подставляя полученные такимъ образомъ выражения

$$(\varphi, f_1), (\varphi, f_2), \dots, (\varphi, f_k)$$

въ предыдущее уравненіе, мы будемъ имѣть

Замѣтимъ, что вообще будеъ

$$(f_{ij}, f_{ij}) = 0, \quad (f_{ij}, f_{ik}) = -(f_{jk}, f_{ij}).$$

следовательно въ предыдущемъ уравненіи коэффиціентъ при величинѣ (f_i, f_j) есть

$$\frac{d\varphi}{df_i} \frac{d\psi}{df_i} - \frac{d\varphi}{df_i} \frac{d\psi}{df_i}$$

поэтому, составляя всѣ возможныя различныя соединенія по два чиселъ 1, 2, 3, . . . , k , числомъ $\frac{k(k-1)}{2}$, и, давая въ нижеслѣдующей суммѣ значкамъ i и i' величины, относящіяся къ каждому изъ составленныхъ различныхъ соединеній, мы получимъ

$$(27) \quad (\varphi, \psi) = \sum_{i, i'} \left(\frac{d\varphi}{df_i} \frac{d\psi}{df_{i'}} - \frac{d\varphi}{df_{i'}} \frac{d\psi}{df_i} \right) (f_i, f_{i'}).$$

Это уравнение мы и имѣли въ виду доказать.

5. Пусть будут теперь даны два уравнения

$$(28) \quad \begin{cases} \varphi(q_1, q_2, \dots, q_n, V, \frac{dV}{dq_1}, \frac{dV}{dq_2}, \dots, \frac{dV}{dq_n}) = 0, \\ \psi(q_1, q_2, \dots, q_n, V, \frac{dV}{dq_1}, \frac{dV}{dq_2}, \dots, \frac{dV}{dq_n}) = 0. \end{cases}$$

Для того, чтобы они имели общее решение V , необходимо соблюдение некоторого условия, которое мы здесь выведем.

Сдѣлаемъ для сокращенія

$$p_1 = \frac{dV}{dq_1}, \quad p_2 = \frac{dV}{dq_2}, \quad \dots, \quad p_n = \frac{dV}{dq_n}.$$

Подставимъ въ уравненіе $\phi = 0$ величины V, p_1, p_2, \dots, p_n въ функціяхъ отъ q_1, q_2, \dots, q_n , удовлетворяющія разомъ двумъ уравненіямъ (28). Тогда функція ϕ тождественно обратится въ нуль; поэтому, если послѣ подстановки мы напишемъ вмѣсто q_1, q_2, \dots, q_n какія-либо другія величины, напримѣръ иѣкоторыя ихъ функціи, величина ϕ не перестанетъ быть тождественно равнаю нулю. Мы напишемъ въ функції ϕ послѣ упомянутой

подстановки вместо q_1, q_2, \dots, q_n соответственно величины

$$(29) \quad q'_1 = q_1 + \epsilon \frac{d\psi}{dp_1}, \quad q'_2 = q_2 + \epsilon \frac{d\psi}{dp_2}, \quad \dots, \quad q'_n = q_n + \epsilon \frac{d\psi}{dp_n}.$$

Каждую функцию по замене в ней величин q_1, q_2, \dots, q_n величинами (29) мы будем обозначать прежнею буквою со знакомъ; такъ функции $\phi, V, p_1, p_2, \dots, p_n$ обратятся въ $\phi', V', p'_1, p'_2, \dots, p'_n$.

Функция ϕ' тождественно равна нулю, слѣдовательно величина $\frac{d\phi'}{d\epsilon}$ какъ сама, такъ и ея значение при $\epsilon=0$, тождественно уничтожаются. Составимъ же это значение. Мы имѣемъ

$$(30) \quad \begin{aligned} \frac{d\phi'}{d\epsilon} &= \frac{d\phi'}{dq'_1} \frac{d\psi}{dp_1} + \frac{d\phi'}{dq'_2} \frac{d\psi}{dp_2} + \dots + \frac{d\phi'}{dq'_n} \frac{d\psi}{dp_n} + \frac{d\phi'}{dV'} \frac{dV'}{d\epsilon} \\ &+ \frac{d\phi'}{dp'_1} \frac{dp'_1}{d\epsilon} + \frac{d\phi'}{dp'_2} \frac{dp'_2}{d\epsilon} + \dots + \frac{d\phi'}{dp'_n} \frac{dp'_n}{d\epsilon}. \end{aligned}$$

При $\epsilon=0$ мы получимъ

$$\frac{dV'}{d\epsilon} = \frac{dV}{dq_1} \frac{d\psi}{dp_1} + \frac{dV}{dq_2} \frac{d\psi}{dp_2} + \dots + \frac{dV}{dq_n} \frac{d\psi}{dp_n},$$

или, иначе,

$$(31) \quad \frac{dV'}{d\epsilon} = p_1 \frac{d\psi}{dp_1} + p_2 \frac{d\psi}{dp_2} + \dots + p_n \frac{d\psi}{dp_n}.$$

Для того же значенія $\epsilon=0$ мы имѣемъ

$$\begin{aligned} \frac{dp'_i}{d\epsilon} &= \frac{dp_i}{dq_1} \frac{d\psi}{dp_1} + \frac{dp_i}{dq_2} \frac{d\psi}{dp_2} + \dots + \frac{dp_i}{dq_n} \frac{d\psi}{dp_n} \\ &= \frac{dp_i}{dq_i} \frac{d\psi}{dp_1} + \frac{dp_i}{dq_i} \frac{d\psi}{dp_2} + \dots + \frac{dp_i}{dq_i} \frac{d\psi}{dp_n}; \end{aligned}$$

но эта величина, па основаніи уравненія

$$\frac{d\psi}{dq_i} + \frac{d\psi}{dV} p_i + \frac{dp_i}{dq_i} \frac{d\psi}{dp_1} + \frac{dp_i}{dq_i} \frac{d\psi}{dp_2} + \dots + \frac{dp_i}{dq_i} \frac{d\psi}{dp_n} = 0,$$

обращается въ слѣдующую

$$(32) \quad \frac{dp'_i}{d\epsilon} = - \left(\frac{d\psi}{dq_i} + p_i \frac{d\psi}{dV} \right).$$

Такимъ образомъ, подставляя величины (31) и (32) въ уравненіе (30), въ которомъ положимъ $\epsilon=0$, мы будемъ имѣть

$$\begin{aligned} \left(\frac{d\phi'}{d\epsilon} \right)_{\epsilon=0} &= \frac{d\phi}{dq_1} \frac{d\psi}{dp_1} + \frac{d\phi}{dq_2} \frac{d\psi}{dp_2} + \dots + \frac{d\phi}{dq_n} \frac{d\psi}{dp_n} \\ &+ \frac{d\phi}{dp_1} \left(p_1 \frac{d\psi}{dp_1} + p_2 \frac{d\psi}{dp_2} + \dots + p_n \frac{d\psi}{dp_n} \right) \\ &- \frac{d\phi}{dp_1} \left(\frac{d\psi}{dq_1} + p_1 \frac{d\psi}{dV} \right) - \frac{d\phi}{dp_2} \left(\frac{d\psi}{dq_2} + p_2 \frac{d\psi}{dV} \right) - \dots - \frac{d\phi}{dp_n} \left(\frac{d\psi}{dq_n} + p_n \frac{d\psi}{dV} \right). \end{aligned}$$

или, по нашему обозначенію

$$\left(\frac{d\phi'}{d\epsilon} \right)_{\epsilon=0} = (\phi, \psi).$$

Такимъ образомъ необходимо, чтобы функции ϕ и ψ удовлетворяли условію

$$(33) \quad (\phi, \psi) = 0,$$

гдѣ подъ V, p_1, p_2, \dots, p_n разумѣются ихъ величины въ функцияхъ отъ q_1, q_2, \dots, q_n , для того чтобы уравненія $\phi=0$ и $\psi=0$ имѣли общее рѣшеніе; иначе говоря, необходимо, чтобы выражение (ϕ, ψ) уничтожалось на основаніи уравненій, связывающихъ величины

$$(34) \quad q_1, q_2, \dots, q_n, V, p_1, p_2, \dots, p_n.$$

6. Если уравненіе $(\phi, \psi)=0$ не имѣть мѣста тождественно, или па основаніи двухъ данныхъ уравненій (28), то оно доставить намъ новую связь между величинами (34). Означивъ выраженіе (ϕ, ψ) буквою ω , мы прибавимъ къ даннымъ уравненіямъ въ этомъ случаѣ еще слѣдующее

$$\omega = 0.$$

Для существованія общаго рѣшенія трехъ уравненій

$$(35) \quad \phi = 0, \quad \psi = 0, \quad \omega = 0$$

необходимо, чтобы было

$$(\phi, \psi) = 0, \quad (\psi, \omega) = 0, \quad (\omega, \phi) = 0.$$

Первое изъ этихъ уравнений есть $\omega = 0$. Если остальные два таковы, что оба не уничтожаются ни тождественно, ни на основании уравнений (35), то они доставятъ еще одну, или двѣ связи между величинами (34). Продолжая такимъ образомъ соединять въ скобки первую часть каждого нового уравнения съ первыми частями имѣющихся уравнений между величинами (34), мы придемъ къ одному изъ слѣдующихъ случаевъ:

1) или мы получимъ систему, уравненія которой, будучи решены относительно нѣкоторыхъ изъ буквъ $p_1, p_2 \dots, p_n, V$, дадутъ для сихъ послѣднихъ противорѣчащія величины, и тогда предложенная система не имѣть решения;

2) или мы придемъ къ такой системѣ уравнений, что всѣ возможныя скобки, которая можно составлять изъ первыхъ частей ихъ, уничтожаются, или тождественно, или на основаніи этихъ самыхъ уравнений. Такую систему я назову замкнутой. Число ея уравнений не должно превышать $n+1$ для того, чтобы данные уравненія (28) могли имѣть общее решение.

Каково бы ни было число данныхъ уравнений (общее решеніе которыхъ ищется) лишь бы только оно не превышало $n+1$, мы всегда придемъ къ одному изъ двухъ этихъ случаевъ.

Такимъ образомъ необходимое условіе существованія решеній, общихъ нѣсколькимъ уравненіямъ, можетъ быть выражено такъ:

Пусть будетъ дана система уравнений

$$(36) \quad \varphi_1 = 0, \varphi_2 = 0, \dots, \varphi_k = 0$$

между величинами (34). Если эти уравненія имѣютъ рѣшеніе, то, составляя скобки, какъ было сказано, мы непремѣнно придемъ къ системѣ замкнутой

$$(37) \quad \varphi_1 = 0, \varphi_2 = 0, \dots, \varphi_k = 0, \varphi_{k+1} = 0, \dots, \varphi_{k+l} = 0,$$

число уравнений которой $k+l$ не будетъ болѣе $n+1$ и они не будутъ противорѣчить другъ другу, если будутъ решены относительно какихъ либо изъ буквъ p_1, p_2, \dots, p_n, V .

Если въ системѣ (37) будетъ тождественно

$$(\varphi_i, \varphi_i) = 0,$$

для всѣхъ значеній i и i' , заключающихся въ рядѣ $1, 2, 3, \dots, k+l$, то мы назовемъ ее нормальной. Мы будемъ предполагать всѣ замкнутыя и нормальныя системы, о которыхъ мы будемъ разсуждать, рѣшимыми относительно буквъ p_1, p_2, \dots, p_n, V .

7. Пусть будетъ дана замкнутая система

$$(38) \quad f_1 = 0, f_2 = 0, \dots, f_g = 0$$

между величинами (34), число уравнений которой g не болѣе $n+1$.

Положимъ, что другая система g уравнений

$$(39) \quad F_1 = 0, F_2 = 0, \dots, F_g = 0$$

даетъ для какихъ ни есть g изъ $2n+1$ буквъ (34) тѣ же самыя величины, что и система (38); тогда система (39) называется преобразованіемъ системы (38) и наоборотъ. Мы здѣсь покажемъ, что всякое преобразованіе замкнутой системы есть также система замкнутая.

Положимъ, что g буквъ изъ ряда (34), для которыхъ системы (38) и (39) даютъ одинаковыя величины, будуть p_1, p_2, \dots, p_g ; тогда посредствомъ уравнений (38) можно выразить сіи послѣднія въ функцияхъ отъ величинъ

$$(40) \quad q_1, q_2, \dots, q_n, V, f_1, f_2, \dots, f_g, p_{g+1}, p_{g+2}, \dots, p_n,$$

и подставить эти выраженія въ уравненія (39). Пусть тогда функции F_1, F_2, \dots, F_g обратятся соответственно въ $\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_g$. Если въ этихъ послѣднихъ слѣдемъ $f_1 = f_2 = \dots = f_g = 0$, то онѣ тождественно обратятся въ нуль; если же вместо f_1, f_2, \dots, f_g подставимъ ихъ выраженія въ переменныхъ (34), то $\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_g$ обращаются опять въ F_1, F_2, \dots, F_g . Когда при дифференцированіи функций $\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_g$ мы будемъ считать величины f_1, f_2, \dots, f_g постоянными, то эти функции мы будемъ обозначать такъ: $\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_g'$. Тогда по формулѣ (27)

n^o 4 мы будемъ имѣть

$$\begin{aligned} (\varphi_h, \varphi_k) &= (\varphi'_h, \varphi'_k) + \sum_{i, i'} \left(\frac{d\varphi_h}{df_i} \frac{d\varphi_k}{df_{i'}} - \frac{d\varphi_h}{df_{i'}} \frac{d\varphi_k}{df_i} \right) (f_i, f_{i'}) \\ &+ \sum_{i=1}^{i=g} \frac{d\varphi_h}{df_i} (f_i, \varphi'_k) + \sum_{i=1}^{i=g} \frac{d\varphi_k}{df_i} (\varphi'_h, f_i). \end{aligned}$$

Здѣсь первая изъ написанныхъ суммъ распространена на всѣ значения буквъ *i* и *i'*, относящіяся къ различнымъ соединеніямъ чиселъ 1, 2, 3, ..., *g* по два. Во второй части этого уравненія скобки (*f_i*, *f_{i'}*) уничтожаются на основаніи уравненій (38). Что касается скобокъ

$$(41) \quad (\varphi'_h, \varphi'_k), (f_i, \varphi'_k), (\varphi'_h, f_i)$$

то онѣ уничтожаются также на основаніи системы (38), или, что одно и то же, системы (39). Въ самомъ дѣлѣ, такъ какъ въ величинахъ φ'_h, φ'_k количества f_1, f_2, \dots, f_g считаются постоянными, то положивъ до дифференцированія $f_1 = f_2 = \dots = f_g = 0$, мы получимъ тотъ же результатъ, составивъ скобки (41), который получили бы, сдѣлавъ это положеніе послѣ дифференцированія въ составленныхъ выраженіяхъ скобокъ. Но положеніе $f_1 = f_2 = \dots = f_g = 0$ уничтожаетъ тождественно функции φ'_h и φ'_k , а слѣдовательно и скобки (41); поэтому величины выраженій (41) будутъ равны нулю на основаніи уравненій (38) [или (39)], или тождественно.

Такимъ образомъ величина (φ_h, φ_k) , или, что одно и то же (F_h, F_k) уничтожается въ силу системы (39); слѣдовательно система (39) будетъ замкнутою, что и доказываетъ предложеніе, которое мы имѣли въ виду.

8. Всякая замкнутая система можетъ быть обращена въ нормальную. Не разбирая общаго вопроса о нахожденіи всѣхъ возможныхъ преобразованій данной замкнутой системы въ нормальную — вопроса, зависящаго отъ соображеній, которыя я не желаю вводить въ настоящее сочиненіе — я ограничусь указа-

ніемъ одного преобразованія, имѣющаго мѣсто для какой угодно замкнутой системы. Этого будетъ для насъ достаточно.

Пусть будетъ дана замкнутая система

$$(38) \quad f_1 = 0, f_2 = 0, \dots, f_g = 0.$$

Рѣшимъ ее относительно какихъ-либо *g* изъ $2n + 1$ буквъ (34), исключая букву *V*, напримѣръ, относительно q_1, q_2, \dots, q_g ; тогда q_1, q_2, \dots, q_g выразятся въ функцияхъ отъ буквъ

$$(42) \quad q_{g+1}, q_{g+2}, \dots, q_n, V, p_1, p_2, \dots, p_n$$

и пусть эти выраженія будутъ

$$q_1 = \psi_1, q_2 = \psi_2, \dots, q_g = \psi_g,$$

гдѣ $\psi_1, \psi_2, \dots, \psi_g$ зависятъ только отъ величинъ (42). Система

$$(43) \quad q_1 - \psi_1 = 0, q_2 - \psi_2 = 0, \dots, q_g - \psi_g = 0$$

есть преобразованіе системы (38), и такъ какъ эта послѣдняя есть замкнутая, то и система (43), по предложенію *n*^o 7, должна быть замкнутою. Но скобки

$$(q_h - \psi_h, q_k - \psi_k)$$

не зависятъ отъ буквъ q_1, q_2, \dots, q_g , и слѣдовательно не могутъ уничтожиться въ силу уравненій (43); поэтому онѣ должны уничтожаться тождественно, и система (43) есть нормальная.

Такимъ образомъ система (38) всегда можетъ быть преобразована въ нормальную, рѣшеніемъ ея уравненій относительно какихъ-либо *g* изъ буквъ (34), исключая букву *V*.

9. Условіе, необходимое для существованія общаго рѣшенія нѣсколькихъ данныхъ уравненій, какъ мы видѣли, состоять въ томъ, что, составляя скобки изъ первыхъ частей данныхъ уравненій и тѣхъ, которыя мы послѣдовательно прибавляемъ къ даннымъ, мы должны прийти къ замкнутой системѣ, число уравненій которой не превышаетъ *n* + 1. Что это условіе есть достаточное, доказать *a priori* весьма трудно. Мы въ послѣдствіи

покажемъ, какимъ образомъ всякая замкнутая система можетъ быть интегрирована, то есть, какъ можетъ быть дѣйствительно найдена функція, удовлетворяющая ея уравненіямъ. Тогда предложеніе о достаточности упомянутаго условія будетъ слѣдоватъ само собою.

Если число уравненій замкнутой системы равно $n+1$, то можно весьма легко доказать, что она имѣть рѣшеніе. Въ самомъ дѣлѣ пусть будетъ дана замкнутая система

$$(44) \quad f_1 = 0, f_2 = 0, \dots, f_{n+1} = 0.$$

Обратимъ ее въ другую замкнутую, рѣшивъ уравненія (44) относительно буквъ V, p_1, p_2, \dots, p_n . Пусть эта другая система будетъ

$$(45) \quad V - v = 0, p_1 - \pi_1 = 0, p_2 - \pi_2 = 0, \dots, p_n - \pi_n = 0,$$

гдѣ количества $v, \pi_1, \pi_2, \dots, \pi_n$ суть функціи только отъ q_1, q_2, \dots, q_n .

Мы имѣемъ вообще

$$(V - v, p_i - \pi_i) = -\frac{dv}{dq_i} + p_i,$$

$$(p_i - \pi_i, p_{i'} - \pi_{i'}) = -\frac{d\pi_i}{dq_{i'}} + \frac{d\pi_{i'}}{dq_i};$$

и такъ какъ эти скобки должны быть равны нулю, то будетъ

$$(46) \quad -\frac{dv}{dq_i} + p_i = 0, -\frac{d\pi_i}{dq_{i'}} + \frac{d\pi_{i'}}{dq_i} = 0.$$

Второе изъ этихъ уравненій имѣетъ мѣсто тождественно, такъ какъ оно не содержитъ буквъ V, p_1, p_2, \dots, p_n , и слѣдовательно не можетъ уничтожиться на основаніи уравненій (45). Первое же въ силу этихъ уравненій обращается въ слѣдующее

$$-\frac{dv}{dq_i} + \pi_i = 0,$$

которое также имѣеть мѣсто тождественно. Такимъ образомъ выраженія

$$v, \pi_1, \pi_2, \dots, \pi_n$$

величинъ

$$V, p_1, p_2, \dots, p_n,$$

слѣдующія изъ уравненій (44), удовлетворяютъ условіямъ

$$\pi_i = \frac{dv}{dq_i}, \frac{d\pi_i}{dq_{i'}} = \frac{d\pi_{i'}}{dq_i},$$

а это значитъ, что величина $V = v$ имѣеть производными количества $\pi_1, \pi_2, \dots, \pi_n$, и такъ какъ она и ея производныя удовлетворяютъ уравненіямъ (45) [или, что одно и тоже (44)], то и выходитъ, что система (44) имѣеть рѣшеніе $V = v$.

10. Пусть будетъ дано частное дифференціальное уравненіе

$$(47) \quad f_1(q_1, q_2, \dots, q_n, V, p_1, p_2, \dots, p_n) = b$$

и его полный интегралъ

$$(48) \quad V = F(q_1, q_2, \dots, q_n, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A).$$

Тогда, какъ извѣстно, интегралы уравненія

$$(49) \quad (f_1, W) = 0,$$

или равносильной ему системы обыкновенныхъ совокупныхъ уравненій будутъ выражены величинъ $b, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A, \beta_1, \beta_2, \dots, \beta_{n-1}$ въ переменныхъ

$$(50) \quad q_1, q_2, \dots, q_n, V, p_1, p_2, \dots, p_n,$$

слѣдующія изъ уравненій

$$(51) \quad \begin{cases} V = F, \frac{dF}{dq_1} = p_1, \frac{dF}{dq_2} = p_2, \dots, \frac{dF}{dq_n} = p_n, \\ \frac{dF}{d\alpha_1} + \frac{dF}{dA} \beta_1 = 0, \frac{dF}{d\alpha_2} + \frac{dF}{dA} \beta_2 = 0, \dots, \frac{dF}{d\alpha_{n-1}} + \frac{dF}{dA} \beta_{n-1} = 0. \end{cases}$$

Мы здѣсь разсмотримъ, каковы будутъ скобки, составленныя изъ выражений величинъ

$$(52) \quad b, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A, \beta_1, \beta_2, \dots, \beta_{n-1},$$

если мы будемъ ихъ комбинировать по двѣ; всѣхъ скобокъ мы составимъ $\frac{2n(2n-1)}{2} = n(2n-1)$. Онѣ могутъ быть раздѣлены на четыре группы:

1) Скобки между величинами

$$(53) \quad b, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A.$$

Какія либо двѣ изъ этихъ величинъ мы будемъ обозначать буквами α_i, α_k , такъ что α_i и α_k могутъ быть равны b , или A .

2) Скобки между величинами $b, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}$ съ одной стороны и величинами $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_{n-1}$ съ другой. Какія угодно изъ скобокъ, принадлежащихъ къ этой группѣ можно изобразить такъ: (α_i, β_k) .

3) Скобки между величиною A съ одной стороны и величинами

$$(54) \quad \beta_1, \beta_2, \dots, \beta_{n-1},$$

съ другой, скобки, которыя могутъ быть обозначены такъ: (A, β_k) .

4) Скобки изъ величинъ

$$\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_{n-1}.$$

Пусть выраженія величинъ (53) въ перемѣнныхъ (50) будутъ

$$(55) \quad b = f, \alpha_1 = \varphi_1, \alpha_2 = \varphi_2, \dots, \alpha_{n-1} = \varphi_{n-1}, A = \Phi.$$

Система (55) есть преобразованіе слѣдующей

$$(56) \quad F = V, \frac{dF}{dq_1} = p_1, \frac{dF}{dq_2} = p_2, \dots, \frac{dF}{dq_n} = p_n,$$

которой удовлетворяетъ величина $V = F$; слѣдовательно та же величина удовлетворитъ и системѣ (55). Но мы видѣли, что, если это обстоятельство имѣеть мѣсто, скобки между величинами

$$f - b, \varphi_1 - \alpha_1, \varphi_2 - \alpha_2, \dots, \varphi_{n-1} - \alpha_{n-1}, \Phi - A$$

или, что одно и тоже, между величинами

$$f, \varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_{n-1}, \Phi$$

будутъ равны нулю.

Такимъ образомъ для скобокъ первой группы будетъ вообще

$$(57) \quad (\alpha_i, \alpha_k) = 0.$$

Обратимся къ скобкамъ второй и третьей группъ. Выраженіе β_k получится, если мы въ частномъ

$$-\frac{dF}{dx_k} : \frac{dF}{dA}$$

замѣнимъ величины (53) ихъ выраженіями, слѣдующими изъ уравненій (55). Означимъ это частное до замѣненія черезъ β'_k и будемъ при дифференцированіяхъ считать въ немъ величины (53) постоянными. Тогда по формулѣ (27) $n^0 4$ мы будемъ имѣть

$$\begin{aligned} (\alpha_i, \beta_k) &= (\alpha_i, \beta'_k) + \frac{d\beta'_k}{dx_1} (\alpha_i, \alpha_1) + \frac{d\beta'_k}{dx_2} (\alpha_i, \alpha_2) + \dots \\ &\quad + \frac{d\beta'_k}{dx_{n-1}} (\alpha_i, \alpha_{n-1}) + \frac{d\beta'_k}{dA} (\alpha_i, A); \end{aligned}$$

вслѣдствіе же уравненій (57) будетъ

$$(\alpha_i, \beta_k) = (\alpha_i, \beta'_k),$$

или, иначе,

$$(\alpha_i, \beta_k) = -\left(\frac{d\alpha_i}{dp_1} \frac{d\beta'_k}{dq_1} + \frac{d\alpha_i}{dp_2} \frac{d\beta'_k}{dq_2} + \dots + \frac{d\alpha_i}{dp_n} \frac{d\beta'_k}{dq_n} \right).$$

Дифференцируя уравненіе

$$\beta'_k = -\frac{dF}{dx_k} : \frac{dF}{dA}$$

по переменной q_j , мы получимъ

$$\begin{aligned} \frac{d\beta'_k}{dq_j} &= \left(\frac{dF}{dx_k} \frac{d^2 F}{dAdq_j} - \frac{dF}{dA} \frac{d^2 F}{dx_k dq_j} \right) : \left(\frac{dF}{dA} \right)^2 \\ &= \left(\frac{dF}{dx_k} \frac{dp_j}{dA} - \frac{dF}{dA} \frac{dp_j}{dx_k} \right) : \left(\frac{dF}{dA} \right)^2. \end{aligned}$$

На основаніи же этого уравненія мы будемъ имѣть

$$\begin{aligned} (\alpha_i, \beta_k) &= \frac{1}{\left(\frac{dF}{dA}\right)} \left(\frac{d\alpha_i}{dp_1} \frac{dp_1}{d\alpha_k} + \frac{d\alpha_i}{dp_2} \frac{dp_2}{d\alpha_k} + \cdots + \frac{d\alpha_i}{dp_n} \frac{dp_n}{d\alpha_k} \right) \\ &- \frac{\frac{dF}{d\alpha_k}}{\left(\frac{dF}{dA}\right)^2} \left(\frac{d\alpha_i}{dp_1} \frac{dp_1}{dA} + \frac{d\alpha_i}{dp_2} \frac{dp_2}{dA} + \cdots + \frac{d\alpha_i}{dp_n} \frac{dp_n}{dA} \right). \end{aligned}$$

Это уравнение может быть написано проще такъ:

$$(58) \quad (\alpha_i, \beta_k) = \left(\frac{dF}{dA} \frac{d\alpha_i}{d\alpha_k} - \frac{dF}{d\alpha_k} \frac{d\alpha_i}{dA} \right) : \left(\frac{dF}{dA} \right)^2.$$

Изъ уравненія (58) легко уже вывести величины скобокъ вто-
рой и третьей группы. Въ самомъ дѣлѣ, если мы означимъ для
удобства постоянное b черезъ α_0 , то вообще получимъ для вто-
рой группы:

$$(59) \quad (\alpha_i, \beta_k) = 0, \quad (\alpha_i, \beta_i) = \frac{1}{\frac{dF}{dA}}.$$

Здѣсь i и k различны и α_i не есть A .

Если мы сдѣлаемъ въ уравненіи (58) $\alpha_i = A$, то получимъ
величины скобокъ третьей группы; онѣ будуть заключаться
въ уравненіи

$$(60) \quad (A, \beta_k) = - \frac{dF}{d\alpha_k} : \left(\frac{dF}{dA} \right)^2 = \frac{\beta_k}{\left(\frac{dF}{dA} \right)}.$$

Выведемъ теперь величины скобокъ четвертой и послѣдней группы.

Мы имѣемъ

$$\begin{aligned} (\beta_i, \beta_k) &= (\beta_i, \beta'_k) + \frac{d\beta'_k}{d\alpha_1} (\beta_i, \alpha_1) + \frac{d\beta'_k}{d\alpha_2} (\beta_i, \alpha_2) + \cdots \\ &+ \frac{d\beta'_k}{d\alpha_i} (\beta_i, \alpha_i) + \cdots + \frac{d\beta'_k}{d\alpha_{n-1}} (\beta_i, \alpha_{n-1}) + \frac{d\beta'_k}{dA} (\beta_i, A); \end{aligned}$$

на основаніи же уравненій (59) и (60) мы получимъ

$$(61) \quad (\beta_i, \beta_k) = (\beta_i, \beta'_k) - \frac{\frac{d\beta'_k}{d\alpha_i}}{\frac{dF}{dA}} - \frac{\beta_i \frac{d\beta'_k}{dA}}{\frac{dF}{dA}}.$$

Точно также будетъ

$$\begin{aligned} (\beta_i, \beta'_k) &= (\beta'_i, \beta_k) + \frac{d\beta'_i}{d\alpha_1} (\alpha_1, \beta_k) + \frac{d\beta'_i}{d\alpha_2} (\alpha_2, \beta_k) + \cdots \\ &+ \frac{d\beta'_i}{d\alpha_k} (\alpha_k, \beta_k) + \cdots + \frac{d\beta'_i}{d\alpha_{n-1}} (\alpha_{n-1}, \beta_k) + \frac{d\beta'_i}{dA} (A, \beta_k); \end{aligned}$$

но такъ какъ вообще

$$(\beta'_i, \beta'_k) = 0, \quad (\alpha_j, \beta'_k) = (\alpha_j, \beta_k), \quad (A, \beta'_k) = (A, \beta_k),$$

то опять на основаніи уравненій (59) и (60) мы будемъ имѣть

$$(62) \quad (\beta_i, \beta'_k) = \frac{\frac{d\beta'_i}{d\alpha_k}}{\frac{dF}{dA}} + \frac{\beta_k \frac{d\beta'_i}{dA}}{\frac{dF}{dA}}.$$

Изъ уравненій (61) и (62) мы легко получимъ

$$(63) \quad \frac{dF}{dA} (\beta_i, \beta_k) = \frac{d\beta'_i}{d\alpha_k} - \frac{d\beta'_k}{d\alpha_i} + \beta_k \frac{d\beta'_i}{dA} - \beta_i \frac{d\beta'_k}{dA}.$$

Подставляя въ это равенство величины

$$\beta_i = \beta'_i = - \frac{dF}{d\alpha_i} : \frac{dF}{dA}, \quad \beta_k = \beta'_k = - \frac{dF}{d\alpha_k} : \frac{dF}{dA},$$

мы будемъ имѣть

$$\begin{aligned} \frac{d\beta'_i}{d\alpha_k} - \frac{d\beta'_k}{d\alpha_i} &= - \left(\beta_k \frac{d\beta'_i}{dA} - \beta_i \frac{d\beta'_k}{dA} \right) \\ &= \left(\frac{dF}{d\alpha_i} \frac{d^2 F}{dA d\alpha_k} - \frac{dF}{d\alpha_k} \frac{d^2 F}{dA d\alpha_i} \right) : \left(\frac{dF}{dA} \right)^2. \end{aligned}$$

Отсюда будетъ слѣдоватъ

$$(64) \quad (\beta_i, \beta_k) = 0,$$

такъ какъ величина $\frac{dF}{dA}$ не равна нулю.

Уравненія (57), (59), (60), (64) даютъ величины скобокъ
для всѣхъ четырехъ группъ. Замѣтимъ здѣсь, что въ случаѣ
 $b = 0$ эти уравненія будутъ имѣть мѣсто вообще не тождественно,
а на основаніи предложенаго уравненія (47).

11. Когда уравнение (47) не зависит отъ нѣкоторыхъ изъ величинъ p , кроме скобокъ (57), (59), (60) и (64) нужно еще рассматривать другія.

Положимъ, что функция f_1 , не зависит отъ p_2, p_3, \dots, p_g , и пусть полный интеграль уравненія (47) будетъ

$$(65) \quad V = F(q_1, q_2, \dots, q_n, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-g}, A),$$

гдѣ, $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-g}$ и A суть постоянныя произвольныя, введенныя интегрированіемъ.

Общій интеграль уравненія (47) выводится изъ интеграла (65) предположеніемъ одной изъ постоянныхъ произвольною функциею другихъ, напримѣръ, постоянной A функциею отъ

$$(66) \quad q_2, q_3, \dots, q_g, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-g}.$$

Въ такомъ случаѣ общій интеграль опредѣлится системою уравненій

$$(67) \quad V = F, \quad \frac{dF}{d\alpha_1} + \frac{dF}{dA} \beta_1 = 0, \quad \frac{dF}{d\alpha_2} + \frac{dF}{dA} \beta_2 = 0, \dots$$

$$\frac{dF}{d\alpha_{n-g}} + \frac{dF}{dA} \beta_{n-g} = 0,$$

гдѣ опять

$$\beta_1 = \frac{dA}{d\alpha_1}, \quad \beta_2 = \frac{dA}{d\alpha_2}, \dots, \quad \beta_{n-g} = \frac{dA}{d\alpha_{n-g}}.$$

Тогда производныя отъ V будуть даны уравненіями

$$(68) \quad \begin{cases} \frac{dF}{dq_1} = p_1, \quad \frac{dF}{dq_{g+1}} = p_{g+1}, \quad \frac{dF}{dq_{g+2}} = p_{g+2}, \dots, \quad \frac{dF}{dq_n} = p_n, \\ \frac{dF}{dq_2} + \frac{dF}{dA} Q_2 = p_2, \quad \frac{dF}{dq_3} + \frac{dF}{dA} Q_3 = p_3, \dots, \quad \frac{dF}{dq_g} + \frac{dF}{dA} Q_g = p_g, \end{cases}$$

въ которыхъ сдѣлано

$$\frac{dA}{dq_2} = Q_2, \quad \frac{dA}{dq_3} = Q_3, \dots, \quad \frac{dA}{dq_g} = Q_g.$$

Изъ уравненій (67) и (68) могутъ быть получены выраженія

величинъ

$$(69) \quad b, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-g}, A, Q_1, Q_2, \dots, Q_g, \beta_1, \beta_2, \dots, \beta_{n-g}$$

въ переменѣнныхъ

$$(70) \quad q_1, q_2, \dots, q_n, V, p_1, p_2, \dots, p_n.$$

Что касается скобокъ, составленныхъ изъ выраженій

$$b, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-g}, A, \beta_1, \beta_2, \dots, \beta_{n-g},$$

то онѣ, по предыдущему, даны будутъ уравненіями

$$(71) \quad \left\{ \begin{array}{l} (\alpha_i, \alpha_k) = 0, \quad (\alpha_i, \beta_k) = 0, \quad (\alpha_i, \beta_i) = \frac{1}{dA}, \\ (A, \beta_k) = \frac{\beta_k}{dA}, \quad (\beta_i, \beta_k) = 0, \end{array} \right.$$

гдѣ принимается для однообразія письма $\alpha_{n-g+1} = A$, $\alpha_0 = b$, а во второмъ и третьемъ уравненіяхъ (71) значекъ i можетъ получать только значенія, заключающіяся въ рядѣ $0, 1, 2, \dots, n-g$. Точно также, какъ было доказано уравненіе (57), мы докажемъ слѣдующія:

$$(72) \quad (Q_i, Q_k) = 0, \quad (A, Q_k) = \frac{Q_k}{dA}, \quad (\alpha_i, Q_k) = 0,$$

гдѣ въ послѣднемъ уравненіи значекъ i принимаетъ величины $0, 1, 2, \dots, n-g$. Осталось найти скобки (β_i, Q_k) . Руководствуясь соображеніями, которыя были нами употреблены для доказательства уравненія (64), и означая черезъ β'_i и Q'_k величины

$$-\frac{dF}{d\alpha_i}, \quad \frac{p_k - \frac{dF}{dq_k}}{dA},$$

въ которыхъ количества

$$b = \alpha_0, \quad \alpha_1, \quad \alpha_2, \dots, \quad \alpha_{n-g}, \quad A$$

считаются постоянными при составлении скобокъ, мы легко получимъ

$$\frac{dF}{dA}(\beta_i, Q_k) = \frac{d\beta'_i}{dq_k} + Q_k \frac{d\beta'_i}{dA} - \frac{dQ'_k}{dx_i} - \beta_i \frac{dQ'_k}{dA},$$

откуда, на основаниі уравненій

$$\beta'_i = -\frac{\frac{dF}{dA}}{\frac{d\alpha_i}{dA}}, \quad Q'_k = \frac{p_k - \frac{dF}{dq_k}}{\frac{dF}{dA}},$$

будемъ имѣть

$$(73) \quad (\beta_i, Q_k) = 0.$$

Такимъ образомъ всѣ скобки, которыя можно составить изъ выражений величинъ (69), опредѣляются уравненіями (71)(72) и (73).

Если $b = \alpha_0 = 0$, то уравненія (71), (72) и (73) будутъ имѣть мѣсто вообще не тождественно, а на основаниі уравненія $f_1 = 0$.

12. Пусть будетъ дана нормальная система уравненій

$$(74) \quad f_1 = b_1, \quad f_2 = b_2, \dots, \quad f_g = b_g$$

между величинами (70), въ которой b_1, b_2, \dots, b_g означаютъ неопредѣленныя постоянныя. Я покажу, что эта система можетъ быть преобразована въ другую нормальную, въ которой какъ число уравненій, такъ и число переменныхъ независимыхъ будутъ единицею меньше, чѣмъ въ системѣ (74), такъ, что первое будетъ $g - 1$, а второе $n - 1$. Новая система, представляя тѣ же обстоятельства, что и прежняя, можетъ быть преобразована опять въ другую съ $g - 2$ уравненіями и $n - 2$ переменными независимыми. Поступая такимъ образомъ далѣе, мы, очевидно, придемъ окончательно къ одному уравненію съ $n - g + 1$ переменными. Интегрированіе его и даетъ намъ самое общее рѣшеніе системы (74). Мы будемъ называть, по аналогіи съ полными интегралами, полнымъ рѣшеніемъ или полнымъ интеграломъ системы (74), рѣшеніе, содержащее $n - g + 1$ различныхъ постоянныхъ произвольныхъ, введенныхъ интегрированіемъ, общимъ же интеграломъ — рѣшеніе, содержащее

произвольную функцию и слѣдующее изъ полнаго интеграла при помощи измѣненія постоянныхъ произвольныхъ. Особенными рѣшеніями мы будемъ называть тѣ, которыя не заключаются въ общемъ интегралѣ. Эти послѣднія мы исключимъ изъ нашихъ изслѣдованій.

Возьмемъ одно изъ уравненій системы (74), напримѣръ $f_1 = b_1$. Пусть полный его интегралъ будетъ опять

$$V = F(q_1, q_2, \dots, q_n, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A).$$

Рѣшаемъ уравненія

$$(75) \quad \begin{cases} F = V, \quad \frac{dF}{dq_1} = p_1, \quad \frac{dF}{dq_2} = p_2, \dots, \quad \frac{dF}{dq_n} = p_n, \\ \frac{dF}{d\alpha_1} + \frac{dF}{dA} \frac{dA}{d\alpha_1} = 0, \quad \frac{dF}{d\alpha_2} + \frac{dF}{dA} \frac{dA}{d\alpha_2} = 0, \dots, \quad \frac{dF}{d\alpha_{n-1}} + \frac{dF}{dA} \frac{dA}{d\alpha_{n-1}} = 0 \end{cases}$$

относительно величинъ

$$(76) \quad q_2, q_3, \dots, q_n, V, p_1, p_2, \dots, p_n,$$

выражаемъ ихъ въ функцияхъ отъ

$$(77) \quad q_1, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A, \beta_1 = \frac{dA}{d\alpha_1}, \quad \beta_2 = \frac{dA}{d\alpha_2}, \dots, \quad \beta_{n-1} = \frac{dA}{d\alpha_{n-1}}$$

и подставляемъ эти выражения въ уравненія системы (74). Уравненіе $f_1 = b_1$ обратится послѣ подстановки въ тождество, функции же

$$f_2, f_3, \dots, f_g$$

пусть обратятся соответственно въ

$$(78) \quad F_2, F_3, \dots, F_g;$$

тогда мы докажемъ 1) что функции (78) не зависятъ отъ q_1 и 2) что система

$$(79) \quad F_2 = b_2, \quad F_3 = b_3, \dots, \quad F_g = b_g$$

будетъ нормальною, когда мы будемъ разматривать въ ней величины $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}$ какъ переменные независимыя и A какъ неизвѣстную функцию.

13. Возьмемъ функцию F_i и докажемъ, что $\frac{dF_i}{dq_1}$ уничтожается тождественно. Рассматривая въ f_i величины (76) какъ функции переменныхъ (77), мы имѣемъ

$$(80) \quad \begin{aligned} \frac{dF_i}{dq_1} &= \frac{df_i}{dq_1} + \frac{df_i}{dq_2} \frac{dq_2}{dq_1} + \frac{df_i}{dq_3} \frac{dq_3}{dq_1} + \dots + \frac{df_i}{dq_n} \frac{dq_n}{dq_1} + \frac{df_i}{dV} \frac{dV}{dq_1} \\ &\quad + \frac{df_i}{dp_1} \frac{dp_1}{dq_1} + \frac{df_i}{dp_2} \frac{dp_2}{dq_1} + \dots + \frac{df_i}{dp_n} \frac{dp_n}{dq_1}; \end{aligned}$$

но известно, что выражения величинъ (76) въ количествахъ (77) удовлетворяютъ системѣ обыкновенныхъ совокупныхъ уравнений

$$(81) \quad \begin{aligned} \frac{dq_1}{\frac{df_1}{dp_1}} &= \frac{dq_2}{\frac{df_1}{dp_2}} = \dots = \frac{dq_n}{\frac{df_1}{dp_n}} = \frac{dV}{p_1 \frac{df_1}{dp_1} + p_2 \frac{df_1}{dp_2} + \dots + p_n \frac{df_1}{dp_n}} = \\ &= -\frac{dp_1}{\frac{df_1}{dq_1} + p_1 \frac{df_1}{dV}} = -\frac{dp_2}{\frac{df_1}{dq_2} + p_2 \frac{df_1}{dV}} = \dots = -\frac{dp_n}{\frac{df_1}{dq_n} + p_n \frac{df_1}{dV}}; \end{aligned}$$

поэтому, подставляя въ уравненіе (80) вместо частныхъ производныхъ величинъ (76) по q_1 отношенія

$$\frac{dq_2}{dq_1}, \frac{dq_3}{dq_1}, \dots, \frac{dq_n}{dq_1}, \frac{dV}{dq_1}, \frac{dp_1}{dq_1}, \frac{dp_2}{dq_1}, \dots, \frac{dp_n}{dq_1},$$

следующія изъ уравненій (81), мы обратимъ его въ слѣдующее:

$$(82) \quad \frac{dF_i}{dq_1} = \frac{(f_i, f_1)}{\frac{df_1}{dp_1}}.$$

Такъ какъ, по условію, система (74) есть нормальная, то $(f_i, f_1)=0$; функцию же f_1 всегда можно предположить зависящую отъ p_1 , потому что p_1 есть которая угодно частная производная функции V , и слѣдовательно можно положить $\frac{df_1}{dp_1}$ не равна нулю; тогда

уравненіе (82) показываетъ, что величина $\frac{dF_i}{dq_1}$ равна нулю тождественно, такъ какъ между величинами

$$q_1, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A, \beta_1, \beta_2, \dots, \beta_{n-1}$$

не существуетъ ни одного уравненія независимаго отъ количествъ (76). Такимъ образомъ изъ предыдущаго слѣдуетъ, что функции F_i не зависятъ отъ q_1 .

14. Возьмемъ теперь двѣ функции изъ ряда (78), наприм.: F_h и F_l , и сдѣлаемъ для симметріи $b_1=\alpha_0$, $A=\alpha_n$; тогда мы будемъ имѣть

$$(83) \quad (f_h, f_l) = 0 = (F_h, F_l) = \sum_{i, i'} \left(\frac{dF_h}{d\alpha_i} \frac{dF_l}{d\alpha_{i'}} - \frac{dF_h}{d\beta_i} \frac{dF_l}{d\alpha_i} \right) (\alpha_i, \alpha_{i'}) + \\ + \sum_{i, i'} \left(\frac{dF_h}{d\alpha_i} \frac{dF_l}{d\beta_{i'}} - \frac{dF_h}{d\beta_i} \frac{dF_l}{d\alpha_{i'}} \right) (\alpha_i, \beta_{i'}) + \\ + \sum_{i, i'} \left(\frac{dF_h}{d\beta_i} \frac{dF_l}{d\beta_{i'}} - \frac{dF_h}{d\beta_i} \frac{dF_l}{d\beta_{i'}} \right) (\beta_i, \beta_{i'}).$$

Вслѣдствіе уравненій (57) и (64) первая и послѣдняя изъ написанныхъ суммъ уничтожаются тождественно; средня же на основаніи уравненій (59) и (60) обращается въ слѣдующую:

$$(84) \quad \frac{1}{dA} \sum_{i=1}^{i=n-1} \left[\frac{dF_h}{d\alpha_i} \frac{dF_l}{d\beta_i} - \frac{dF_h}{d\beta_i} \frac{dF_l}{d\alpha_i} + \beta_i \left(\frac{dF_h}{dA} \frac{dF_l}{d\beta_i} - \frac{dF_h}{d\beta_i} \frac{dF_l}{dA} \right) \right],$$

такъ что уравненіе (83) можетъ быть написано въ видѣ

$$(85) \quad \left\{ \begin{aligned} & \frac{dF_h}{d\alpha_1} \frac{dF_l}{d\beta_1} - \frac{dF_h}{d\beta_1} \frac{dF_l}{d\alpha_1} + \frac{dF_h}{d\alpha_2} \frac{dF_l}{d\beta_2} - \frac{dF_h}{d\beta_2} \frac{dF_l}{d\alpha_2} + \dots \\ & + \frac{dF_h}{d\alpha_{n-1}} \frac{dF_l}{d\beta_{n-1}} - \frac{dF_h}{d\beta_{n-1}} \frac{dF_l}{d\alpha_{n-1}} \\ & + \frac{dF_h}{dA} \left(\beta_1 \frac{dF_l}{d\beta_1} + \beta_2 \frac{dF_l}{d\beta_2} + \dots + \beta_{n-1} \frac{dF_l}{d\beta_{n-1}} \right) \\ & - \frac{dF_l}{dA} \left(\beta_1 \frac{dF_h}{d\beta_1} + \beta_2 \frac{dF_h}{d\beta_2} + \dots + \beta_{n-1} \frac{dF_h}{d\beta_{n-1}} \right) \end{aligned} \right\} = 0,$$

ибо $\frac{dF}{dA}$ не есть бесконечность.

Уравненіе (85) показываетъ, что скобки, составленныя изъ какихъ угодно двухъ функций ряда (78), тождественно уничто-

жаются; поэтому система

$$(79) \quad F_2 = b_2, \quad F_3 = b_3, \dots, \quad F_g = b_g,$$

гдѣ $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}$ будуть переменными независимыми и A неизвестною функциею, есть нормальная.

15. Положимъ, что мы нашли величину A какъ функцию отъ $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}$, удовлетворяющую системѣ (79). Тогда изъ уравнений

$$\frac{dF}{d\alpha_1} + \frac{dF}{dA} \frac{dA}{d\alpha_1} = 0, \quad \frac{dF}{d\alpha_2} + \frac{dF}{dA} \frac{dA}{d\alpha_2} = 0, \dots$$

$$\frac{dF}{d\alpha_{n-1}} + \frac{dF}{dA} \frac{dA}{d\alpha_{n-1}} = 0$$

мы опредѣлимъ $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}$, а слѣдовательно и A , въ функцияхъ отъ q_1, q_2, \dots, q_n . Подставивъ найденные величины $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A$ въ выраженіе $V = F(q_1, q_2, \dots, q_n, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A)$, мы опредѣлимъ функцию V , удовлетворяющую всѣмъ уравненіямъ системы (74). Такимъ образомъ нахожденіе общаго рѣшенія системы (74) приводится къ интегрированію системы (79), въ которой число уравнений есть $g - 1$, а число переменныхъ независимыхъ $n - 1$. Систему (79) можно преобразовать въ новую съ $n - 2$ переменными независимыми и $g - 2$ уравненіями. Продолжая поступать такимъ образомъ далѣе, мы придемъ къ одному уравненію съ $n - g + 1$ переменными независимыми. Интегрированіемъ его мы опредѣлимъ неизвестныя функции всѣхъ системъ, чрезъ которыхъ мы перешли. Его полный интегралъ будетъ содержать $n - g + 1$ постоянныхъ произвольныхъ, которая введутся интегрированіемъ. Тѣ же постоянные произвольныя войдутъ и во всѣ упомянутыя неизвестныя функции, а слѣдовательно и въ V . Полученное выраженіе V въ q_1, q_2, \dots, q_n , и этихъ постоянныхъ произвольныхъ и будетъ полнымъ интеграломъ системы (74). Пусть онъ будетъ

$$V = \varphi(q_1, q_2, \dots, q_n, h_1, h_2, \dots, h_{n-g}, H),$$

гдѣ $h_1, h_2, \dots, h_{n-g}, H$ суть упомянутыя постоянныя, которые, какъ

легко видѣть, будутъ всѣ различны; тогда общий интегралъ системы (74) опредѣлится уравненіями

$$V = \varphi, \quad \frac{d\varphi}{dh_1} + \frac{d\varphi}{dH} \frac{dH}{dh_1} = 0, \quad \frac{d\varphi}{dh_2} + \frac{d\varphi}{dH} \frac{dH}{dh_2} = 0, \dots$$

$$\frac{d\varphi}{dh_{n-g}} + \frac{d\varphi}{dH} \frac{dH}{dh_{n-g}} = 0,$$

въ которыхъ подъ H разумѣется произвольная функция величинъ h_1, h_2, \dots, h_{n-g} .

16. Въ томъ случаѣ, когда b_1, b_2, \dots, b_g равны нулю нашъ методъ интегрированія нисколько не измѣняется, хотя доказательство его требуетъ нѣкоторыхъ добавленій. Въ самомъ дѣлѣ, тогда уравненія (57), (59), (60), (64) и (82) имѣютъ мѣсто вообще на основаніи уравненія $f_1 = 0$, а не тождественно. Притомъ на основаніи того же уравненія можетъ быть нулемъ величина $\frac{df_1}{dp_1}$. Чтобы дополнить доказательство, мы замѣтимъ, что исключая изъ нашихъ изслѣдований особенные рѣшенія, мы можемъ рѣшить уравненіе $f_1 = 0$ относительно p_1 и представить его въ видѣ

$$p_1 + \psi(q_1, q_2, \dots, q_n, V, p_2, p_3, \dots, p_n) = 0;$$

тогда $\frac{df_1}{dp_1} = 1$ и, слѣдовательно, не можетъ быть нулемъ на основаніи уравненія $f_1 = 0$. Въ этомъ случаѣ уравненіе (82) показываетъ, что $\frac{dF_i}{dq_1}$ обращается въ нуль въ силу уравненія $f_1 = 0$; но сіе послѣднее не даетъ никакого отношенія между величинами (77), такъ какъ функция f_1 , будучи въ нихъ выражена, тождественно обращается въ нуль; слѣдовательно $\frac{dF_i}{dq_1}$ также тождественно уничтожается и F_i не будетъ зависѣть отъ q_1 .

Уравненіе (85), котораго первая часть есть функция количествъ

$$\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A, \beta_1, \beta_2, \dots, \beta_{n-1}$$

имѣть мѣсто тождественно, такъ какъ между этими количествами нѣть ни одной зависимости, свободной отъ переменныхъ (70).

Такимъ образомъ предложенія $n^o 13$ и $n^o 14$ будуть имѣть мѣсто безъ всякаго измѣненія въ томъ случаѣ, когда $b_1 = 0$, $b_2 = 0, \dots, b_g = 0$.

17. Посмотримъ, какія перемѣнны слѣдуетъ сдѣлать въ нашемъ методѣ, когда нѣкоторыя изъ уравненій данной нормальной системы не будутъ зависѣть отъ нѣкоторыхъ изъ величинъ

$$(86) \quad p_1, p_2, \dots, p_n.$$

Къ такой системѣ мы можемъ прийти, слѣдя пути, указанному въ $n^o 8$. Въ самомъ дѣлѣ, отъ уравненій данныхъ, общее рѣшеніе которыхъ слѣдуетъ найти, мы приходимъ къ замкнутой системѣ

$$(87) \quad f_1 = 0, f_2 = 0, \dots, f_g = 0$$

въ томъ случаѣ, когда оно существуетъ. Рѣшимъ уравненія этой системы относительно p_1, p_2, \dots, p_g и представимъ ихъ въ видѣ

$$(88) \quad p_1 + \varphi_1 = 0, p_2 + \varphi_2 = 0, \dots, p_g + \varphi_g = 0,$$

гдѣ величины $\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_g$ суть функции количествъ

$$(89) \quad q_1, q_2, \dots, q_n, V, p_{g+1}, p_{g+2}, \dots, p_n.$$

Система (88) есть преобразованіе системы (87); она будетъ нормальною, какъ мы видѣли въ $n^o 8$.

Отысканіе общаго рѣшенія данныхъ уравненій приводится поэтому къ интегрированію системы (88).

Я покажу, какимъ образомъ она можетъ быть интегрирована, опуская доказательства для избѣжанія повтореній; эти доказательства читатель легко можетъ дать самъ, на основаніи соображеній, изложенныхъ въ $n^o 11, 13$ и 14 .

Находимъ полный интегралъ уравненія

$$p_1 + \varphi_1 = 0.$$

Пусть онъ будетъ

$$V = F(q_1, q_2, \dots, q_n, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-g}, A)$$

гдѣ $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-g}, A$ суть постоянныя произвольныя. Рѣшаемъ уравненія

$$(90) \quad \left\{ \begin{array}{l} F = V, \frac{dF}{dq_1} = p_1, \frac{dF}{dq_{g+1}} = p_{g+1}, \dots, \frac{dF}{dq_n} = p_n, \\ \frac{dF}{dq_2} + \frac{dF}{dA} \frac{dA}{dq_2} = p_2, \frac{dF}{dq_3} + \frac{dF}{dA} \frac{dA}{dq_3} = p_3, \dots, \\ \frac{dF}{dq_g} + \frac{dF}{dA} \frac{dA}{dq_g} = p_g, \\ \frac{dF}{dx_1} + \frac{dF}{dA} \frac{dA}{dx_1} = 0, \frac{dF}{dx_2} + \frac{dF}{dA} \frac{dA}{dx_2} = 0, \dots, \\ \frac{dF}{dx_{n-g}} + \frac{dF}{dA} \frac{dA}{dx_{n-g}} = 0 \end{array} \right.$$

относительно величинъ

$$(91) \quad q_{g+1}, q_{g+2}, \dots, q_n, V, p_1, p_2, \dots, p_n,$$

которые выразятся въ количествахъ

$$(92) \quad \left\{ \begin{array}{l} q_1, q_2, \dots, q_g, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-g}, A, \\ \frac{dA}{dq_2}, \frac{dA}{dq_3}, \dots, \frac{dA}{dq_g}, \frac{dA}{dx_1}, \frac{dA}{dx_2}, \dots, \frac{dA}{dx_{n-g}}. \end{array} \right.$$

Подставивъ эти выраженія въ уравненія системы (88), мы увидимъ, что первое изъ нихъ обратится въ тождество. Каждое изъ остальныхъ, напримѣръ $p_i + \varphi_i = 0$, не будетъ зависѣть отъ q_1 , но будетъ содержать другія изъ количествъ (92), а именно:

$$(93) \quad q_2, q_3, \dots, q_g, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-g}, A, \frac{dA}{dq_i}, \frac{dA}{dx_1}, \frac{dA}{dx_2}, \dots, \frac{dA}{dx_{n-g}},$$

такъ что функция $p_i + \varphi_i$ обратится послѣ упомянутой подстановки въ функцию переменныхъ (93). Пусть эта послѣдняя будетъ ψ_i ; тогда система

$$(94) \quad \psi_2 = 0, \psi_3 = 0, \dots, \psi_g = 0$$

будетъ нормальною, принимая въ ней A за неизвѣстную функцию

отъ величинъ

$$(95) \quad q_2, q_3, \dots, q_g, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-g}.$$

Система (94) можетъ быть приведена къ виду, который имѣть система (88), если мы каждое ея уравненіе раздѣлимъ на величину $\frac{dF}{dA}$, выраженную въ количествахъ (92); $\frac{dF}{dA}$, въ силу сказанного сейчасъ, будетъ зависѣть только отъ количествъ

$$(96) \quad q_2, q_3, \dots, q_g, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-g}, A, \frac{dA}{d\alpha_1}, \frac{dA}{d\alpha_2}, \dots, \frac{dA}{d\alpha_{n-g}}.$$

Такимъ образомъ система (94) приведется къ виду

$$(97) \quad \frac{dA}{dq_2} + \omega_2 = 0, \quad \frac{dA}{dq_3} + \omega_3 = 0, \dots, \quad \frac{dA}{dq_g} + \omega_g = 0$$

гдѣ $\omega_1, \omega_2, \dots, \omega_g$ будутъ функциями величинъ (96).

Число уравнений системы (97) будетъ $g - 1$, число же переменныхъ независимыхъ $n - 1$. Если A , какъ функция переменныхъ (96), удовлетворяющая системѣ (97), извѣстна, то мы легко получимъ и V , выражая посредствомъ уравнений

$$\begin{aligned} \frac{dF}{d\alpha_1} + \frac{dF}{dA} \frac{dA}{d\alpha_1} &= 0, \quad \frac{dF}{d\alpha_2} + \frac{dF}{dA} \frac{dA}{d\alpha_2} = 0, \dots \\ \frac{dF}{d\alpha_{n-g}} + \frac{dF}{dA} \frac{dA}{d\alpha_{n-g}} &= 0 \end{aligned}$$

величины $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-g}$, а, слѣдовательно, и A , въ функцияхъ отъ q_1, q_2, \dots, q_n и подставляя эти выражения въ уравненіе $V = F$.

Найденная величина V удовлетворить системѣ (88).

Поступая съ системою (97) точно также, какъ съ системою (88), мы придемъ къ системѣ съ $n - 2$ переменными независимыми и $g - 2$ уравненіями. Продолжаяходить отъ одной системы къ другой, какъ мы это дѣлали въ № 15, мы придемъ къ одному уравненію съ $n - g + 1$ переменными независимыми, интегрированіемъ котораго мы опредѣлимъ неизвѣстныя функции всѣхъ частныхъ системъ, черезъ которыя мы переходили.

Такимъ же образомъ, какъ въ № 15, мы получимъ полный интеграль системы (88), а изъ него выведемъ и общій. Въ общемъ интегралѣ будуть заключаться всѣ общія рѣшенія данныхъ уравненій, исключая особенные.

Изъ этого мы видимъ, что всякая замкнутая система, состоящая изъ g уравнений, имѣть общее рѣшеніе, содержащее $n - g + 1$ постоянныхъ произвольныхъ различныхъ, или такъ называемый полный интеграль. Отсюда уже само собою слѣдуетъ, что необходимое условіе, поставленное нами въ № 6, будеть вмѣстѣ съ тѣмъ и достаточнымъ.

18. Задачу объ интегрированіи совокупныхъ уравненій съ частными производными можно рассматривать съ различныхъ точекъ зрѣнія. Каждое уравненіе данной системы можно считать зависимостью между неизвѣстною функциєю V и ея частными производными, принимая, какъ ту, такъ и другія за различные неизвѣстныя функциї, удовлетворяющія иѣкоторымъ условіямъ. Вопросъ будетъ рѣшень, если число зависимостей будетъ равно числу неизвѣстныхъ функций. Смотря съ этой точки зрѣнія на предметъ, Якоби и Бурь показали, какимъ образомъ, примѣняя теорему Пуассона къ одному изъ интеграловъ какого либо уравненія системы, можно перейти отъ системы съ какимъ ни есть числомъ g уравнений къ системѣ съ $g + 1$ уравненіями. Поэтому, слѣдя ихъ методу, мы будемъ постепенно увеличивать число уравненій по мѣрѣ приближенія вопроса къ концу. Не трудно видѣть, что прибавленіе одного уравненія къ системѣ, даетъ возможность исключить двѣ переменныхъ изъ совокупныхъ уравненій, къ которымъ приводится интегрированіе какого либо уравненія системы. Въ самомъ дѣлѣ возьмемъ систему того вида, къ какому Якоби приводить свои уравненія, то есть вида (88). Система совокупныхъ уравненій, къ которой приводится интегрированіе какого либо изъ уравненій (88), напримѣръ $p_i + \varphi_i = 0$, будеть равносильна частному дифференціальному уравненію

$$(98) \quad (p_i + \varphi_i, W) = (\varphi_i, W) - \frac{dW}{dq_i} = 0.$$

Въ немъ можно предполагать W независящимъ оть p_1, p_2, \dots, p_g , и содержащимъ только переменныя

$$(99) \quad q_i, q_{g+1}, q_{g+2}, \dots, q_n, p_{g+1}, p_{g+2}, \dots, p_n,$$

такъ какъ Якобиевы уравненія не должны зависѣть отъ V , и слѣдовательно функция ϕ_i заключаетъ въ себѣ только величины

$$q_1, q_2, \dots, q_n, p_{g+1}, p_{g+2}, \dots, p_n.$$

Такимъ образомъ въ это уравненіе переменныя независимыя (99) входять въ числѣ $2n - 2g + 1$. Если число уравненій системы (88) увеличится на единицу, то уравненія, подобныя (98), будутъ заключать $2n - 2(g + 1) + 1$ переменныхъ независимыхъ, т. е. на двѣ менѣе противъ прежняго. Слѣдуя пути, указанному Якоби и Буромъ, мы при каждой операциѣ будемъ прибавлять къ имѣющимся у насъ уравненіямъ между величинами

$$(100) \quad q_1, q_2, \dots, q_n, p_1, p_2, \dots, p_n$$

по одному; вмѣстѣ съ тѣмъ, давая всякий разъ системѣ видъ (88), мы будемъ уменьшать на двѣ единицы число переменныхъ независимыхъ, въ уравненіяхъ подобныхъ (98), къ которымъ приводится интегрированіе отдѣльныхъ уравненій рассматриваемой системы. Окончательно мы придемъ къ системѣ съ n уравненіями, изъ которыхъ опредѣлимъ p_1, p_2, \dots, p_n въ функцияхъ отъ q_1, q_2, \dots, q_n и найдемъ V по уравненію

$$V = \int (p_1 dq_1 + p_2 dq_2 + \dots + p_n dq_n).$$

Съ этой точки зреія смотрѣли на вопросъ всѣ, занимавшіеся теоріею интегрированія совокупныхъ уравненій первого порядка съ частными производными. Отсюда слѣдовало, что несмотря на нѣкоторыя измѣненія частностей методы Якоби и Бура, сущность осталась также самая: послѣдовательное прибавленіе уравненій къ данной системѣ, посредствомъ приложенія теоремы Пуассона къ найденнымъ интеграламъ какого либо изъ уравненій данной системы. Это прибавленіе уравненій дѣлаетъ рѣши-

тельно невозможнымъ приложеніе метода къ нѣкоторымъ вопросамъ, зависящимъ однако существенно отъ интегрированія совокупныхъ уравненій съ частными производными. Оно даетъ возможность рѣшить вопросъ только тогда, когда всѣ неизвѣстные функции дѣйствительно можно получить, то есть, когда вопросъ приведенъ или къ квадратурѣ, или къ алгебраическимъ исключеніямъ. До тѣхъ поръ, пока этого нѣтъ, мы ничего не можемъ сказать о формѣ неизвѣстныхъ функций. Между тѣмъ есть задачи, где невозможно вполнѣ опредѣлить неизвѣстную функцию, но тѣмъ не менѣе можно до нѣкоторой степени опредѣлить ея форму, въ чёмъ единственno и состоитъ вопросъ въ подобныхъ случаяхъ.

Разсматриваніе этихъ вопросовъ приводить къ другой точкѣ зреія, съ которой можно смотрѣть на задачу объ интегрированіи совокупныхъ уравненій. Каждое изъ заданныхъ уравненій между переменными независимыми, неизвѣстною функцию и ея частными производными можно считать условіемъ, которому должна удовлетворить неизвѣстная функция. Найдемъ общій интеграль одного изъ этихъ уравненій; тогда мы освободимъ ее отъ одного изъ данныхъ условій, если, пользуясь этимъ интеграломъ, сдѣлаемъ преобразованіе $n^o 12$, такъ какъ при этомъ одно изъ уравненій обращается въ тождество. Поставляя такимъ образомъ вопросъ я пришелъ къ методу, изложенному выше. Слѣдуя ему, мы изъ данныхъ уравненій составляемъ нормальную систему

$$(101) \quad f_1 = 0, f_2 = 0, \dots, f_g = 0,$$

въ которой число переменныхъ независимыхъ есть n . Система обыкновенныхъ совокупныхъ уравненій, или равносильное ей частное дифференціальное уравненіе

$$(102) \quad (W, f_i) = 0,$$

къ которому приводится интегрированіе какого либо уравненія $f_i = 0$ нормальной системы, будетъ имѣть переменными незави-

симыми величины

$$q_1, q_2, \dots, q_n, V, p_1, p_2, \dots, p_n$$

въ числѣ $2n - 1$. Интегрируемъ одно изъ уравненій системы (101), напримѣръ $f_1 = 0$; потомъ дѣлаемъ преобразованіе № 12, которое дасть намъ возможность прийти къ системѣ

$$(103) \quad F_2 = 0, F_3 = 0, \dots, F_g = 0,$$

гдѣ число переменныхъ независимыхъ будеть уже $n - 1$, а число уравненій $g - 1$. Уравненіе

$$(104) \quad (W, F_i) = 0$$

будеть содержать только $2n - 1$ переменныхъ

$$\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A, \beta_1, \beta_2, \dots, \beta_{n-1}.$$

Такимъ образомъ и въ моемъ методѣ при каждой операциѣ число переменныхъ въ уравненіяхъ, подобныхъ (102) и (104), уменьшается на двѣ единицы; но при этомъ особенно важно то обстоятельство, что число уравненій въ новой системѣ (103) однімъ меныше, чѣмъ въ прежней (101). Оно то именно и даетъ возможность рѣшать вопросы, о которыхъ мы говорили.

Мой методъ совершенно независитъ отъ теоремы Пуассона, которая служить основаніемъ методу Якоби и Бура.

19. Я покажу здѣсь, какъ исходя изъ началь, изложенныхыхъ мною выше, можно было бы интегрировать какую угодно систему

$$(104') \quad f_1 = 0, f_2 = 0, \dots, f_g = 0,$$

которая можетъ быть незамкнутою и ненормальною.

Найдемъ особенные рѣшенія этихъ уравненій и посмотримъ, не удовлетворяютъ ли вѣкоторыя изъ нихъ всѣмъ уравненіямъ данной системы. Всѣ остальные общія рѣшенія системы (104') будутъ заключаться въ общемъ интегралѣ, котораго угодно изъ ея уравненій. Интегрируемъ уравненіе $f_1 = 0$ и дѣлаемъ преобразованіе, указанное въ № 12. Тогда функции f_2, f_3, \dots, f_g

обратятся соотвѣтственно въ F_2, F_3, \dots, F_g . Каждая изъ нихъ будеть зависѣть отъ переменныхъ

$$(105) \quad q_1, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A, \beta_1, \beta_2, \dots, \beta_{n-1}$$

и уравненія системы (104') обратятся съ слѣдующія

$$(106) \quad F_2 = 0, F_3 = 0, \dots, F_g = 0.$$

Отберемъ изъ нихъ тѣ, которая не зависятъ отъ q_1 . Изъ остальныхъ возьмемъ какое нибудь, напр. $F_i = 0$. Если существуютъ рѣшенія системы (104'), незаключающіяся между упомянутыми особенными, то функция A должна удовлетворить уравненію $F_i = 0$, независимо отъ q_1 . Откуда слѣдуетъ, что она должна удовлетворить и всѣмъ слѣдующимъ

$$\frac{dF_i}{dq_1} = 0, \frac{d^2F_i}{dq_1^2} = 0, \frac{d^3F_i}{dq_1^3} = 0, \dots$$

также при всякомъ q_1 . Сдѣлавъ, поэтому, q_1 постояннымъ произвольнымъ q_1^0 въ уравненіяхъ

$$F_i = 0, \frac{dF_i}{dq_1} = 0, \frac{d^2F_i}{dq_1^2} = 0, \dots$$

и подставивъ вмѣсто количествъ

$$(107) \quad \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A, \beta_1, \beta_2, \dots, \beta_{n-1}$$

ихъ выраженія въ переменныхъ $q_1, q_2, \dots, q_n, V, p_1, p_2, \dots, p_n$, мы получимъ одно или нѣсколько уравненій новыхъ, связывающихъ эти послѣднія переменные, но непремѣнно покрайнѣй мѣрѣ одно. Эти новые уравненія будуть зависѣть только отъ величинъ (107) и слѣдовательно отнесутся къ подобнымъ же уравненіямъ, отобраннымъ нами послѣ преобразованія отъ уравненій данной системы.

Дѣлаемъ тоже самое, что съ уравненіемъ $F_i = 0$, съ каждымъ изъ остальныхъ уравненій, зависящихъ отъ q_1 . Тогда мы прибавимъ къ отобраннымъ уравненіямъ еще нѣсколько новыхъ. Число всѣхъ уравненій, полученныхыхъ нами, между количествами

(107), или превышаетъ, или не превышаетъ n . Въ первомъ случаѣ предложенная система (104') не имѣть другихъ рѣшеній, кромеъ особенныхъ. Пусть во второмъ случаѣ число уравненій будетъ h ; тогда h будетъ не менѣе $g - 1$. Въ крайнемъ случаѣ, когда $h = g - 1$, ни одно изъ уравненій (106) не зависитъ отъ q_1 . Положимъ же, что наши уравненія между величинами (107) будутъ

$$(108) \quad \varphi_1 = 0, \varphi_2 = 0, \dots, \varphi_h = 0,$$

гдѣ h не менѣе $g - 1$. Съ системою (108), въ которой перемѣнныхъ независимыхъ только $n - 1$, мы можемъ поступить совершенно также какъ съ данною, интегрируя одно изъ ея уравненій, напримѣръ $\varphi_1 = 0$, и дѣлая преобразованіе $n^o 12$; тогда мы придемъ къ новой системѣ, въ которой будетъ $n - 2$ перемѣнныхъ независимыхъ, а уравненій будетъ не менѣе $g - 2$. Продолжая поступать такимъ образомъ далѣе, мы придемъ къ одному изъ слѣдующихъ случаевъ:

1) или мы получимъ систему, въ которой число уравненій превышаетъ число перемѣнныхъ независимыхъ, сложенное съ единицею, и тогда предложенная система (104') не имѣть рѣшеній другихъ, кромеъ упомянутыхъ особенныхъ;

2) или мы придемъ къ одному уравненію, въ которомъ число перемѣнныхъ независимыхъ не будетъ превышать $n - g + 1$. Интегрированіемъ его, какъ въ $n^o 15$, опредѣлимъ неизвѣстныя функции всѣхъ системъ, черезъ которыя мы перешли, и съдовательно опредѣлимъ V , какъ функцию удовлетворяющую всѣмъ уравненіямъ системы (104'). Число содержащихся въ выражении V различныхъ постоянныхъ произвольныхъ величинъ будетъ равно числу перемѣнныхъ независимыхъ въ окончательномъ уравненіи, рѣшающемъ вопросъ, то есть не болѣе $n - g + 1$;

3) или мы придемъ болѣе, чѣмъ къ одному уравненію, съ одною перемѣнною независимою. Число уравненій будетъ не менѣе $g - (n - 1)$, или $g - n + 1$, и по крайней мѣрѣ ихъ будетъ два. Оно не можетъ быть болѣе двухъ, потому что тогда мы

попадемъ на первый случай. Поэтому число g будетъ равно $n + 1$. Но если $g = n + 1$, то мы, не предпринимая интегрированій, найдемъ V , какъ было показано въ $n^o 9$.

Такимъ образомъ для интегрированія данной системы (104') неѣтъ необходимости знать напередъ согласны ли ея уравненія между собою, то есть имѣть ли она рѣшеніе или неѣтъ. Мой методъ можетъ быть приложенъ прямо къ какой угодно системѣ, которую неѣтъ необходимости непремѣнно преобразовывать въ нормальную.

20. Изъ общаго способа, относящагося къ какимъ угодно уравненіямъ первого порядка, я выведу нѣкоторыя слѣдствія для линейныхъ уравненій. Они могутъ быть всегда приведены къ виду

$$(109) \quad X(V) = X_1 \frac{dV}{dq_1} + X_2 \frac{dV}{dq_2} + \dots + X_n \frac{dV}{dq_n} = 0,$$

гдѣ X_1, X_2, \dots, X_n суть нѣкоторыя функции отъ q_1, q_2, \dots, q_n , а V неизвѣстная функция этихъ перемѣнныхъ. Пусть будуть

$$\psi_1 = \beta_1, \psi_2 = \beta_2, \dots, \psi_{n-1} = \beta_{n-1}$$

интегралы системы совокупныхъ уравненій

$$(110) \quad \frac{dq_1}{X_1} = \frac{dq_2}{X_2} = \dots = \frac{dq_n}{X_n},$$

въ которыхъ $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ суть постоянныя произвольныя. Тогда общий интеграль уравненія (109) можетъ быть выраженъ совокупностью уравненій

$$(111) \quad \begin{cases} V = \alpha_1 \beta_1 + \alpha_2 \beta_2 + \dots + \alpha_{n-1} \beta_{n-1} - A, \\ \psi_1 - \beta_1 = 0, \psi_2 - \beta_2 = 0, \dots, \psi_{n-1} - \beta_{n-1} = 0, \end{cases}$$

гдѣ уже подъ $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_{n-1}$ разумѣются частныя производныя произвольной функции A , а именно $\frac{dA}{dx_1}, \frac{dA}{dx_2}, \dots, \frac{dA}{dx_{n-1}}$.

Положимъ теперь, что разыскивается общий интеграль системы

$$(112) \quad X(V) = 0, X'(V) = 0, X''(V) = 0, \dots, X^{(g-1)}(V) = 0,$$

гдѣ вообще сдѣлано

$$X^{(i)}(V) = X_1^{(i)} \frac{dV}{dq_1} + X_2^{(i)} \frac{dV}{dq_2} + \dots + X_n^{(i)} \frac{dV}{dq_n},$$

и предположимъ, что система эта есть нормальная. Тогда, по общему способу, слѣдуетъ интегрировать одно изъ ея уравненій, напримѣръ $X(V)=0$; потомъ выразить величины $q_1, q_2, \dots, q_n, p_1, p_2, \dots, p_n$ въ функцияхъ отъ $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, \beta_1, \beta_2, \dots, \beta_{n-1}$ изъ уравненій

$$(113) \quad \begin{cases} \psi_1 - \beta_1 = 0, \psi_2 - \beta_2 = 0, \dots, \psi_{n-1} - \beta_{n-1} = 0, \\ p_1 = \sum_{j=1}^{j=n-1} \alpha_j \frac{d\psi_j}{dq_1}, p_2 = \sum_{j=1}^{j=n-1} \alpha_j \frac{d\psi_j}{dq_2}, \dots, p_n = \sum_{j=1}^{j=n-1} \alpha_j \frac{d\psi_j}{dq_n} \end{cases}$$

и подставить эти выражения въ остальные уравненія системы.

Тогда уравненіе $X^{(i)}(V)=0$ примѣтъ видъ

$$Y^{(i)} = Y_1^{(i)} \alpha_1 + Y_2^{(i)} \alpha_2 + \dots + Y_{n-1}^{(i)} \alpha_{n-1} = 0,$$

гдѣ $Y_1^{(i)}, Y_2^{(i)}, \dots, Y_{n-1}^{(i)}$ суть функции только отъ величинъ $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_{n-1}$.

Такимъ образомъ мы получимъ систему нелинейныхъ уравненій

$$(114) \quad Y' = 0, Y'' = 0, \dots, Y^{(g-1)} = 0$$

съ неизвѣстною функциєю A и съ переменными независимыми $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$. Система (114) будетъ нормальною (смотри № 14).

Чтобы опять получить линейные уравненія, мы возьмемъ за переменные независимыя количества $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ и за неизвѣстную функцию прежнюю функцию V . Тогда изъ уравненія

$$(115) \quad V = \alpha_1 \beta_1 + \alpha_2 \beta_2 + \dots + \alpha_{n-1} \beta_{n-1} - A$$

мы будемъ имѣть

$$\alpha_1 = \frac{dV}{d\beta_1}, \alpha_2 = \frac{dV}{d\beta_2}, \dots, \alpha_{n-1} = \frac{dV}{d\beta_{n-1}}$$

и, поэтому, каждое уравненіе $Y^{(i)}=0$ системы (114) будетъ линейное; именно слѣдующее:

$$(116) \quad Y^{(i)} = Y_1^{(i)} \frac{dV}{d\beta_1} + Y_2^{(i)} \frac{dV}{d\beta_2} + \dots + Y_{n-1}^{(i)} \frac{dV}{d\beta_{n-1}} = 0.$$

Изъ сказанного мы получаемъ такое предложение:

Если въ линейной нормальной системѣ

$$X(V)=0, X'(V)=0, \dots, X^{(g-1)}(V)=0$$

интегралы $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_{n-1}$ одного изъ ея уравненій, напримѣръ $X(V)=0$, примѣтъ за переменныя независимыя, оставляя прежнюю неизвѣстную функцию V , то остальные уравненія обратятся соответственно въ слѣдующія:

$$Y' = 0, Y'' = 0, \dots, Y^{(g-1)} = 0,$$

гдѣ вообще сдѣлано

$$Y^{(i)} = Y_1^{(i)} \frac{dV}{d\beta_1} + Y_2^{(i)} \frac{dV}{d\beta_2} + \dots + Y_{n-1}^{(i)} \frac{dV}{d\beta_{n-1}}$$

и величины $Y_1^{(i)}, Y_2^{(i)}, \dots, Y_{n-1}^{(i)}$ суть функции переменныхъ $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$.

Новая система есть линейная нормальная.

Предложеніе это даетъ возможность интегрировать какую угодно линейную нормальную систему объ g уравненіяхъ и объ n переменныхъ независимыхъ. На основаніи его мы можемъ уменьшить въ системѣ и число уравненій и число переменныхъ независимыхъ на одинаковое число единицъ. Такимъ образомъ окончательно придемъ къ одному линейному уравненію съ $n-g+1$ переменными. Его интегралы будутъ функциями отъ q_1, q_2, \dots, q_n и число ихъ есть $n-g$. Означимъ ихъ буквами

$$\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_{n-g};$$

тогда самое общее выражение V , удовлетворяющее данной

системъ (112), очевидно, будеть слѣдующее:

$$V = \Pi (\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_{n-g}),$$

гдѣ Π есть знакъ произвольной функциї.

21. Способъ, предложенный мною въ № 19, для интегрированія какихъ угодно системъ первого порядка прилагается и къ линейнымъ системамъ. Объ этихъ послѣднихъ можно сказать тоже самое, что и о какихъ угодно системахъ; но на основаніи № 20 можно измѣнить преобразованіе, необходимое для перехода отъ одной системы къ другой. Въ самомъ дѣлѣ, послѣ интегрированія первого уравненія системы, можно, оставивъ прежнюю неизвѣстную функцию, взять за переменныя независимыя интегралы этого уравненія $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_{n-1}$. Тогда, послѣ преобразованія, остальныя уравненія можно раздѣлить на двѣ группы: одни, зависящія только отъ $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_{n-1}, \frac{dV}{d\beta_1}, \frac{dV}{d\beta_2}, \dots, \frac{dV}{d\beta_{n-1}}$ и другія, зависящія отъ этихъ величинъ и отъ q_1 . Каждое изъ уравненій второй группы даеть одно или нѣсколько уравненій между этими величинами. Такимъ образомъ мы придемъ къ новой системѣ, въ которой число переменныхъ независимыхъ будетъ $n - 1$, число же уравненій будетъ не менѣе числа уравненій прежней системы, уменьшеннаго единицею. Какъ перейти отъ этой системы къ общему выражению V , сказано въ № 20.

Не останавливаясь на частныхъ случаяхъ, допускающихъ многія упрощенія, я перейду къ нѣкоторымъ приложеніямъ методовъ, изложенныхъ выше, которые уяснятъ способъ примѣненія этихъ методовъ къ практическимъ вопросамъ.

ГЛАВА II.

Приложенія.

Интегралы, общіе многимъ задачамъ о движении свободной точки въ плоскости.

1. Я разсмотрю здѣсь вопросъ о нахожденіи силъ, при которыхъ задача о движениі свободной точки въ плоскости имѣть одинъ или нѣсколько интеграловъ общихъ съ другими подобными задачами. Въ тѣхъ случаяхъ, когда эти интегралы имѣютъ опредѣленный видъ, а не произвольныя функции координатъ и скоростей движущейся точки, мы найдемъ самыя общія ихъ выраженія. Частные случаи этого вопроса были разсмотрѣны Берtrandомъ въ мемуарѣ: *Sur les intégrales communes à plusieurs problèmes de Mécanique* (*Journ. de Math. tome XVII*). Здѣсь, сколько мнѣ извѣстно, рѣшенъ въ первый разъ одинъ изъ общихъ вопросовъ, относящихся существенно къ интегрированію совокупныхъ уравненій первого порядка съ частными производными. Берtrandъ предполагаетъ, что силы не зависятъ отъ скоростей. Въ этомъ замѣчательномъ случаѣ каждый интеграль, вообще говоря, опредѣляетъ задачу. Тѣ же, которые не имѣютъ этого свойства, принадлежать многимъ задачамъ. Для отысканія этихъ послѣднихъ Берtrandъ даеть простой и изящный методъ, который онъ потомъ прилагаетъ къ движению одной точки по какой угодно поверхности и къ движению одной же точки въ

пространствѣ. Изъ выражений интеграловъ, общихъ многимъ задачамъ, Берtranъ выводить условія, которымъ должны удовлетворять силы для того, чтобы задача допускала эти интегралы. Я, разсматривая общий вопросъ, когда силы зависятъ и отъ координатъ и отъ скоростей, долженъ быть поставить его иначе нежели Берtranъ. Въ самомъ дѣлѣ, есть случаи, гдѣ интеграль, общи многимъ задачамъ, произвольнымъ образомъ зависитъ отъ координатъ и скоростей, и, тѣмъ не менѣе, силы должны удовлетворять нѣкоторымъ условіямъ, для того, чтобы онъ имѣть мѣсто для многихъ задачъ. По этой причинѣ я разыскиваю условія для силъ, и изъ нихъ уже нахожу форму интеграловъ. Мнѣ кажется, что изслѣдованіе Берtrана должно быть дополнено. Въ самомъ дѣлѣ есть случаи, входящіе въ это изслѣдованіе, въ которыхъ имѣть мѣсто форма интеграла, различная отъ двухъ формъ, данныхъ Берtrаномъ: форма, которую можно рассматривать, какъ нѣкоторую комбинацію Берtrановыхъ формъ, если произвольной функциї, въ нее входящей, дать неопределенный видъ $\frac{d}{dt}$. Послѣднее обстоятельство замѣтилъ мнѣ П. Л. Чебышевъ. Методъ Берtrана совсѣмъ не прилагается къ общему вопросу; онъ можетъ быть распространенъ только на нѣкоторые случаи, въ которыхъ силы зависятъ явнымъ образомъ отъ скоростей; по этой причинѣ, я считалъ полезнымъ привести, въ видѣ примѣра, нѣсколько предложеній, относящихся къ этому общему вопросу. Что касается движенія точки по поверхности, то его можно очень легко привести къ движению точки на плоскости. Поэтому результаты, выведенныес для сего послѣдняго, примѣняются къ первому, которое требуетъ кромѣ того специальныхъ изслѣдованій, относящихся исключительно къ поверхностямъ, по которымъ движется точка. Этого случая я здѣсь не рассматриваю, такъ какъ имѣю цѣлью только дать примѣръ на приложеніе методовъ, изложенныхъ въ предыдущей главѣ.

Пусть будутъ x и y прямоугольные координаты движущейся точки, массу которой примѣмъ за единицу, X и Y проекціи силы

на оси координатъ x' , y' величины $\frac{dx}{dt}$ и $\frac{dy}{dt}$. Тогда уравненія движения точки будутъ

$$(1) \quad \frac{d^2x}{dt^2} = X, \quad \frac{d^2y}{dt^2} = Y.$$

Они могутъ быть замѣнены системою совокупныхъ уравненій

$$(2) \quad \frac{dx}{dt} = x', \quad \frac{dy}{dt} = y', \quad \frac{dx'}{dt} = X, \quad \frac{dy'}{dt} = Y,$$

или частнымъ дифференціальнымъ уравненіемъ

$$(3) \quad \frac{dV}{dt} + x' \frac{dV}{dx} + y' \frac{dV}{dy} + X \frac{dV}{dx'} + Y \frac{dV}{dy'} = 0.$$

Силы X и Y , опредѣляющія задачу, мы будемъ считать функциями отъ x , y , x' и y' , но независящими отъ t .

Положимъ, что нѣкоторая другая задача о движеніи свободной точки въ плоскости опредѣляется силами X_1 и Y_1 . Тогда интегралы ея будутъ вмѣстѣ съ тѣмъ интегралами уравненія

$$(4) \quad \frac{dV}{dt} + x' \frac{dV}{dx} + y' \frac{dV}{dy} + X_1 \frac{dV}{dx'} + Y_1 \frac{dV}{dy'} = 0.$$

Если двѣ задачи, приводящіяся къ уравненіямъ (3) и (4), имѣютъ одинъ или нѣсколько интеграловъ общихъ, то эти интегралы должны удовлетворять разомъ тому и другому уравненію.

Общія рѣшенія уравненій (3) и (4) не могутъ быть независимы отъ обѣихъ скоростей x' и y' , исключая рѣшеніе $V =$ постоянному, которое удовлетворяетъ всѣмъ уравненіямъ линейнымъ, относительно частныхъ производныхъ неизвѣстной функции и безъ послѣдняго члена. Это рѣшеніе не доставляетъ ни одного интеграла, отвѣчающаго задачамъ.

Можно предположить, что упомянутыя общія рѣшенія зависятъ отъ той и отъ другой скорости. Въ самомъ дѣлѣ, если какое либо изъ нихъ зависитъ, напримѣръ, только отъ x' и не зависитъ отъ y' , то, измѣняя координаты, мы можемъ его сдѣ-

лать зависящимъ отъ x' и отъ y' . Такимъ образомъ при изслѣдованіи общихъ рѣшеній уравненій (3) и (4) мы можемъ предполагать, что величины $\frac{dV}{dx'}$ и $\frac{dV}{dy'}$ не равны нулю.

Мы раздѣлимъ эти общія рѣшенія на тѣ, которые не зависятъ отъ времени и на тѣ, которые отъ него зависятъ. Послѣднія будутъ имѣть видъ

$$V = -t + W$$

гдѣ W есть функция отъ x, y, x', y' ; такъ что они будутъ удовлетворять двумъ уравненіямъ

$$(5) \quad \begin{cases} x' \frac{dW}{dx} + y' \frac{dW}{dy} + X \frac{dW}{dx'} + Y \frac{dW}{dy'} = 1, \\ x' \frac{dW}{dx} + y' \frac{dW}{dy} + X_1 \frac{dW}{dx'} + Y_1 \frac{dW}{dy'} = 1. \end{cases}$$

Рѣшенія же, независящія отъ времени, будутъ удовлетворять уравненіямъ

$$(6) \quad \begin{cases} x' \frac{dV}{dx} + y' \frac{dV}{dy} + X \frac{dV}{dx'} + Y \frac{dV}{dy'} = 0, \\ x' \frac{dV}{dx} + y' \frac{dV}{dy} + X_1 \frac{dV}{dx'} + Y_1 \frac{dV}{dy'} = 0. \end{cases}$$

Мы будемъ предполагать двѣ задачи различными; тогда не можетъ быть въ одно и то же время $X = X_1$ и $Y = Y_1$. Въ слѣдствіи нашихъ предположеній относительно общихъ рѣшеній уравненій (3) и (4) мы можемъ не разматривать задачъ, въ которыхъ или $X = X_1$, или $Y = Y_1$, ибо тогда эти рѣшенія не будутъ зависѣть отъ y' , или отъ x' . Такимъ образомъ у насъ будетъ X различно отъ X_1 и Y различно отъ Y_1 .

Каждая задача о движениі свободной точки въ плоскости имѣть четыре интеграла: три независящихъ отъ времени и одинъ съ временемъ. Въ нашихъ предположеніяхъ всѣ три интеграла, независящіе отъ времени, не могутъ быть общими двумъ разматриваемымъ задачамъ, потому что тогда обѣ задачи будутъ тождественны; точно также, какъ мы увидимъ въ по-

слѣдствіи, если обѣ задачи имѣютъ общий интегралъ съ временемъ, то онъ могутъ имѣть кроме него не болѣе одного интеграла, независящаго отъ времени. Поэтому, при изслѣдованіи рѣшеній общихъ нашимъ задачамъ мы приходимъ съ слѣдующимъ случаемъ: обѣ задачи могутъ имѣть

- 1) два интеграла общихъ, независящихъ отъ времени;
- 2) только одинъ интегралъ общій, независящій отъ времени;
- 3) два интеграла общихъ: одинъ съ временемъ, другой безъ времени;
- 4) одинъ только интегралъ общій съ временемъ.

Мы разсмотримъ эти случаи послѣдовательно.

I-й случай: два интеграла общихъ, независящихъ отъ времени.

2. Разсмотримъ систему (6), которая теперь должна быть замкнутою. Сдѣлаемъ для сокращенія

$$(7) \quad k = \frac{Y - Y_1}{X - X_1}, \quad l = \frac{XY_1 - X_1 Y}{X - X_1} = Y - kX = Y_1 - kX_1;$$

тогда уравненія (6) могутъ быть преобразованы въ слѣдующія

$$(8) \quad \begin{cases} \frac{dV}{dx'} + k \frac{dV}{dy'} = 0, \\ x' \frac{dV}{dx} + y' \frac{dV}{dy} + l \frac{dV}{dy} = 0. \end{cases}$$

Система (8) должна быть въ настоящемъ случаѣ также замкнутою, какъ мы видѣли въ № 7-омъ 1-ой главы. Выразимъ это обстоятельство. Составляя скобки изъ первыхъ частей уравненій системы (8), мы будемъ имѣть уравненіе

$$(9) \quad \frac{dV}{dx} + k \frac{dV}{dy} + \left(\frac{dl}{dx'} + k \frac{dl}{dy'} - x' \frac{dk}{dx} - y' \frac{dk}{dy} - l \frac{dk}{dy} \right) \frac{dV}{dy} = 0,$$

которое должно быть слѣдствіемъ уравненій (8). Сдѣлаемъ для сокращенія

$$(10) \quad m = \frac{dl}{dx'} + k \frac{dl}{dy'} - x' \frac{dk}{dx} - y' \frac{dk}{dy} - l \frac{dk}{dy};$$

въ такомъ случаѣ, означая черезъ λ и μ неопределенные коэффициенты, мы получимъ при какихъ угодно величинахъ производныхъ $\frac{dV}{dx}$, $\frac{dV}{dy}$, $\frac{dV}{dx'}$, $\frac{dV}{dy'}$, тождественно

$$\frac{dV}{dx} + k \frac{dV}{dy} + m \frac{dV}{dy'} = \lambda \left(\frac{dV}{dx'} + k \frac{dV}{dy'} \right) + \mu \left(x' \frac{dV}{dx} + y' \frac{dV}{dy} + l \frac{dV}{dy'} \right).$$

Откуда имѣемъ уравненія

$$(11) \quad 1 = \mu x', \quad k = \mu y', \quad 0 = \lambda, \quad m = \lambda k + \mu l.$$

Изъ первыхъ двухъ мы получаемъ

$$(12) \quad \mu = \frac{1}{x'}, \quad k = \frac{y'}{x'}.$$

Вследствіе же этихъ уравненій и величины $\lambda = 0$, послѣднее изъ уравненій (11) принимаетъ видъ

$$\frac{dl}{dx'} + \frac{y'}{x'} \frac{dl}{dy'} - \frac{1}{x'} l = \frac{1}{x'} l,$$

или, иначе,

$$x' \frac{dl}{dx'} + y' \frac{dl}{dy'} = 2l.$$

Отсюда, означая черезъ Π произвольную функцию, получаемъ

$$(13) \quad l = x'^2 \Pi \left(x, y, \frac{y'}{x'} \right).$$

Если k и l будутъ имѣть найденные величины, то двѣ рассматриваемыя задачи будутъ имѣть два интеграла общихъ, независящихъ отъ времени. Эти величины для k и l необходимы для того, чтобы послѣднее обстоятельство имѣло мѣсто.

Такимъ образомъ необходимыя и достаточныя условія, при которыхъ настоящій случай имѣть мѣсто, выражаются уравненіями (12) и (13). Эти уравненія могутъ быть замѣнены слѣдующими

$$(14) \quad x' Y - y' X = x' Y_1 - y' X_1 = x'^3 \Pi \left(x, y, \frac{y'}{x'} \right).$$

При условіяхъ (14) система (8) принимаетъ видъ

$$(15) \quad \begin{cases} \frac{dV}{dx'} + \frac{y'}{x'} \frac{dV}{dy'} = 0, \\ \frac{dV}{dx} + \frac{y'}{x'} \frac{dV}{dy} + x' \Pi \left(x, y, \frac{y'}{x'} \right) \frac{dV}{dy'} = 0. \end{cases}$$

Система (15), очевидно, есть нормальная.

Интегрируя первое ея уравненіе, мы получаемъ

$$V = \Phi \left(x, y, \frac{y'}{x'} \right).$$

Принимая теперь за переменныя независимыя количества

$$x, \quad y, \quad \frac{y'}{x'},$$

изъ которыхъ послѣднее обозначаемъ черезъ β , и, оставляя ту же неизвѣстную функцию, мы обратимъ второе изъ уравненій (15) въ слѣдующее

$$(16) \quad \frac{d\Phi}{dx} + \beta \frac{d\Phi}{dy} + \Pi(x, y, \beta) \frac{d\Phi}{d\beta} = 0.$$

Уравненіе (16) имѣть два интеграла, которые и будутъ общими той и другой задачѣ. Его можно замѣнить системою совокупныхъ уравненій

$$(17) \quad dx = \frac{dy}{\beta} = \frac{d\beta}{\Pi(x, y, \beta)},$$

или же обыкновеннымъ дифференціальнымъ уравненіемъ

$$(18) \quad \frac{d^2y}{dx^2} = \Pi \left(x, y, \frac{dy}{dx} \right).$$

Первые интегралы этого уравненія второго порядка и будутъ искомые два интеграла. Они, очевидно, будутъ произвольными функциями отъ x , y , $\frac{dy}{dx}$, такъ какъ уравненіе (18) представляетъ произвольное уравненіе второго порядка.

Пусть они будут

$$(19) \quad \Phi_1\left(x, y, \frac{y'}{x'}\right) = c_1, \quad \Phi_2\left(x, y, \frac{y'}{x'}\right) = c_2;$$

тогда функция Π определяется по второму из уравнений (15), в котором нужно сдѣлать $V = \Phi_1$ или $V = \Phi_2$.

Если же задана функция Π , то интегралы (19) определяются интегрированием уравнения (18).

Уравнение траектории движущейся точки получится исключением отношения $\frac{y'}{x'}$ из уравнений (19). Оно будет, следовательно, содержать только два постоянных произвольных c_1 и c_2 .

Уравнения (14) выражают, что проекция на нормаль к траектории силы, действующей на точку, в той и другой задаче есть однородная функция второй степени от скоростей x' и y' . Она будет следующая:

$$\frac{x'^3 \Pi\left(x, y, \frac{y'}{x'}\right)}{\sqrt{1 + \frac{y'^2}{x'^2}}}.$$

Таким образом мы имеем следующую теорему:

Условие, необходимое и достаточное, при котором задача имеет два интеграла, независимых от времени, общих с другими задачами, состоит в том, что проекции на оси координат силы, действующей на движущуюся точку, удовлетворяют уравнению

$$x' Y - y' X = x'^3 \Pi\left(x, y, \frac{y'}{x'}\right).$$

Оно выражает, что проекция этой силы на нормаль к траектории есть однородная функция второй степени от скоростей x' и y' .

Упомянутые два интеграла суть первые интегралы обыкновенного уравнения второго порядка

$$\frac{dy}{dx^2} = \Pi\left(y, x, \frac{dy}{dx}\right).$$

Они будут однородными функциями нулевой степени относительно скоростей.

II-й случай: один интеграл общий, независящий от времени.

3. Здесь два уравнения (8) № 2 имеют только один интеграл общий, следовательно между частными производными V будет еще одно уравнение, отличное от уравнений (8), которое получится, если мы соединим в скобки первые части сихъ послѣднихъ; однимъ словомъ, это будет уравнение (9). Система

$$(20) \quad \begin{cases} \frac{dV}{dx'} + k \frac{dV}{dy'} = 0, \\ x' \frac{dV}{dx} + y' \frac{dV}{dy} + l \frac{dV}{dy'} = 0, \\ \frac{dV}{dx} + m \frac{dV}{dy} = 0, \end{cases}$$

гдѣ m иметь величину (10), должна быть замкнутою. Замѣтимъ здесь, что по № 5-омъ 1-ой главы, послѣднее уравненіе системы (20) будет удовлетворено всякою величиною V , удовлетворяющею первымъ двумъ уравненіямъ. Съ другой стороны, очевидно, всегда можно взять коэффициенты k и l , зависящіе от силъ такъ, что V будучи какою угодно функциею x, y, x', y' будет удовлетворять первому и второму, а следовательно, и третьему уравненію системы (20). Для этой цѣли стоять только взять

$$(21) \quad k = -\frac{\frac{dV}{dx'}}{\frac{dV}{dy'}}, \quad l = -\frac{x' \frac{dV}{dx} + y' \frac{dV}{dy}}{\frac{dV}{dy'}}.$$

Поэтому мы будемъ имѣть следующую теорему:

Всякая задача о движении свободной точки въ плоскости имеетъ по крайней мѣрѣ один интеграл, независимый от времени, общий съ некоторыми другими подобными задачами. Изъ интеграловъ, независящихъ от времени, онъ будетъ един-

ственныи общий, если силы этой задачи не удовлетворяютъ условію теоремы № 2.

4. Коэффициенты k и l уравнений системы (20) зависятъ одинъ отъ другого. Для того, чтобы найти уравненія ихъ связывающія, нужно выразить, что система (20) есть замкнутая. Мы могли бы это сдѣлать точно также, какъ въ № 2 для системы (8). Но выкладки будутъ короче, если мы систему (20) обратимъ въ нормальную, по правиламъ № 8-омъ 1-ой главы, и выразимъ это обстоятельство. Уравненія (20), очевидно, могутъ быть замѣнены слѣдующими:

$$(22) \quad \begin{cases} \frac{dV}{dx'} + k \frac{dV}{dy'} = 0, \\ \frac{dV}{dx} + \frac{my' - kl}{y' - kx'} \frac{dV}{dy} = 0, \\ \frac{dV}{dy} + \frac{l - mx'}{y' - kx'} \frac{dV}{dx'} = 0. \end{cases}$$

Система (22) есть преобразованная (20). Она должна быть нормальною; слѣдовательно должно быть

$$(23) \quad \begin{cases} \frac{d}{dx'} \left(\frac{my' - kl}{y' - kx'} \right) + k \frac{d}{dy'} \left(\frac{my' - kl}{y' - kx'} \right) = \frac{dk}{dx} + \frac{my' - kl}{y' - kx'} \frac{dk}{dy}, \\ \frac{d}{dx'} \left(\frac{l - mx'}{y' - kx'} \right) + k \frac{d}{dy'} \left(\frac{l - mx'}{y' - kx'} \right) = \frac{dk}{dy} + \frac{l - mx'}{y' - kx'} \frac{dk}{dy'}, \\ \frac{d}{dx} \left(\frac{l - mx'}{y' - kx'} \right) + \frac{my' - kl}{y' - kx'} \frac{d}{dy} \left(\frac{l - mx'}{y' - kx'} \right) = \\ \frac{d}{dy} \left(\frac{my' - kl}{y' - kx'} \right) + \frac{l - mx'}{y' - kx'} \frac{d}{dy} \left(\frac{my' - kl}{y' - kx'} \right). \end{cases}$$

Уравненія (23) и будутъ тѣ, которыя мы желали вывести. Они будутъ второго порядка относительно k и l . Самые общіе конечные ихъ интегралы выражаются уравненіями (21), где V есть произвольная функция отъ x, y, x' и y' , не однородная нулевой степени относительно x' и y' , потому что въ этомъ послѣднемъ случаѣ уравненія (23) дѣлаются неопределеными.

5. Уравненія (21) показываютъ, что k можетъ быть произвольною функциею отъ x, y, x' и y' , но не должно быть равно $\frac{y'}{x'}$, причемъ мы попадемъ на предыдущей случай. Мы можемъ, слѣдовательно, задать напередъ величину k , какъ функцию отъ x, y, x', y' , и искать, какія задачи съ силами X_1, Y_1 будуть имѣть интеграль, независимый отъ времени общій съ задачею, опредѣляемою силами X, Y , при этой величинѣ k . Силы X_1 и Y_1 будутъ связаны между собою уравненіемъ

$$(24) \quad Y - kX = Y_1 - kX_1.$$

Съ другой стороны общая величина l выражений $Y - kX, Y_1 - kX_1$ должна удовлетворять уравненіямъ (23). Нашедши l , мы получимъ группу задачъ, которыя всѣ имѣютъ одинъ и тотъ же интеграль общій, независящій отъ времени, содержащій одну произвольную функцию.

Опредѣленіе его приводится къ интегрированію системы (20), или (22). Первое уравненіе этихъ системъ

$$(25) \quad \frac{dV}{dx'} + k \frac{dV}{dy'} = 0$$

можетъ быть легко интегрировано, если k удовлетворяетъ уравненію

$$(26) \quad \psi(x, y, y' - kx', k) = 0,$$

гдѣ ψ есть знакъ произвольной функциї. Это будетъ, напримѣръ, тотъ случай, когда система (20) есть нормальная. Положимъ, что изъ уравненія (26) можно получить k въ функциї отъ $x, y, y' - kx'$ и пусть будетъ $k = \varphi(x, y, y' - kx')$. Тогда, взявъ величины

$$(27) \quad x, y, x', \omega = y' - kx'$$

за переменныя независимыя и обозначивъ черезъ Λ функцию V , выраженную въ этихъ переменныхъ, мы будемъ имѣть

$$(28) \quad \begin{aligned} \frac{dk}{dx} &= \frac{\frac{d\varphi}{d\omega}}{1 + x' \frac{d\varphi}{d\omega}}, \quad \frac{dk}{dy} = \frac{\frac{d\varphi}{dy}}{1 + x' \frac{d\varphi}{d\omega}}, \\ \frac{dk}{dx'} &= -\frac{\varphi \frac{d\varphi}{d\omega}}{1 + x' \frac{d\varphi}{d\omega}}, \quad \frac{dk}{dy'} = \frac{\frac{d\varphi}{d\omega}}{1 + x' \frac{d\varphi}{d\omega}}, \\ \frac{dV}{dx} &= \frac{d\Lambda}{dx} - \frac{x' \frac{d\varphi}{dx} \frac{d\Lambda}{d\omega}}{1 + x' \frac{d\varphi}{d\omega} \frac{d\Lambda}{d\omega}}, \quad \frac{dV}{dy} = \frac{d\Lambda}{dy} - \frac{x' \frac{d\varphi}{dy} \frac{d\Lambda}{d\omega}}{1 + x' \frac{d\varphi}{d\omega} \frac{d\Lambda}{d\omega}}, \\ \frac{dV}{dx'} &= \frac{d\Lambda}{dx'} - \frac{\varphi \frac{d\varphi}{d\omega} \frac{d\Lambda}{d\omega}}{1 + x' \frac{d\varphi}{d\omega} \frac{d\Lambda}{d\omega}}, \quad \frac{dV}{dy'} = \frac{1}{1 + x' \frac{d\varphi}{d\omega} \frac{d\Lambda}{d\omega}}. \end{aligned}$$

Изъ уравнений (28) и (25) слѣдуетъ

$$\frac{dV}{dx'} + k \frac{dV}{dy'} = \frac{d\Lambda}{dx'} = 0.$$

Такимъ образомъ интегралъ $V = \Lambda$ долженъ зависѣть только отъ величинъ x, y и $\omega = y' - kx'$.

Замѣтимъ здѣсь, что преобразованіе, сдѣланное нами не всегда возможно. Перемѣнныя (27) тогда только возможно взять за независимыя, когда величина ω или $y' - kx'$ не будетъ функциею отъ остальныхъ изъ количествъ (27). Это же обстоятельство непремѣнно будетъ имѣть мѣсто, если функция $\psi(x, y, \omega, k)$ не будетъ зависѣть отъ k . Въ этомъ случаѣ ω будетъ функциею отъ x, y . Пусть $\omega = f(x, y)$; тогда

$$k = \frac{y' - f(x, y)}{x'},$$

и мы изъ уравненія (25) получимъ

$$x' \frac{dV}{dx'} + [y' - f(x, y)] \frac{dV}{dy'} = 0;$$

откуда

$$(29) \quad V = \Phi\left(\frac{y' - f(x, y)}{x'}, x, y\right),$$

гдѣ Φ есть знакъ произвольной функциї.

Итакъ, если k удовлетворяетъ уравненію (26), или, что одно

и то же, уравненію

$$(30) \quad \frac{dk}{dx'} + k \frac{dk}{dy'} = 0,$$

то интеграль принимаетъ двѣ формы: одна изъ нихъ есть (29), а другая слѣдующая:

$$(31) \quad V = \Lambda(y' - kx', x, y).$$

Замѣтимъ, что въ частномъ случаѣ k можетъ не зависѣть отъ x' и y' . Это случится, напримѣръ, если силы не зависятъ отъ скоростей x', y' .

6. Положимъ, что V имѣеть форму (31); тогда второе уравненіе системы (20) на основаніи уравненій (28) принимаетъ видъ

$$(32) \quad \omega \frac{d\Lambda}{dy} + l \frac{d\Lambda}{d\omega} + x' \left[\frac{d\Lambda}{dx} + \varphi \frac{d\Lambda}{dy} - \omega \frac{d\varphi}{dy} \frac{d\Lambda}{d\omega} + \omega \frac{d\varphi}{d\omega} \frac{d\Lambda}{dy} \right] + x'^2 \left[\frac{d\varphi}{d\omega} \left(\frac{d\Lambda}{dx} + \varphi \frac{d\Lambda}{dy} \right) - \frac{d\Lambda}{d\omega} \left(\frac{d\varphi}{dx} + \varphi \frac{d\varphi}{dy} \right) \right] = 0.$$

Отсюда видно непосредственно, что величина l будетъ вида

$$(33) \quad l = P + Qx' + Rx'^2,$$

гдѣ P, Q и R суть функциї только отъ x, y, ω , удовлетворяющія уравненіямъ:

$$\begin{aligned} -\frac{\omega \frac{d\Lambda}{dy}}{\frac{d\Lambda}{d\omega}} &= P, \quad -\frac{\frac{d\Lambda}{dx} + \left(\varphi + \omega \frac{d\varphi}{d\omega} \right) \frac{d\Lambda}{dy} - \omega \frac{d\varphi}{d\omega} \frac{d\Lambda}{d\omega}}{\frac{d\Lambda}{d\omega}} = Q, \\ -\frac{\frac{d\varphi}{d\omega} \left(\frac{d\Lambda}{dx} + \varphi \frac{d\Lambda}{dy} \right) - \frac{d\Lambda}{d\omega} \left(\frac{d\varphi}{dx} + \varphi \frac{d\varphi}{dy} \right)}{\frac{d\Lambda}{d\omega}} &= R, \end{aligned}$$

или, что одно и то же, слѣдующимъ:

$$(34) \quad \begin{cases} \omega \frac{d\Lambda}{dy} + P \frac{d\Lambda}{d\omega} = 0, \\ \frac{d\Lambda}{dx} + \left(\varphi + \omega \frac{d\varphi}{d\omega} \right) \frac{d\Lambda}{dy} + \left(Q - \omega \frac{d\varphi}{d\omega} \right) \frac{d\Lambda}{d\omega} = 0, \\ \frac{d\varphi}{d\omega} \frac{d\Lambda}{dx} + \varphi \frac{d\varphi}{d\omega} \frac{d\Lambda}{dy} + \left(R - \frac{d\varphi}{dx} - \varphi \frac{d\varphi}{dy} \right) \frac{d\Lambda}{d\omega} = 0. \end{cases}$$

Одно изъ этихъ уравненій должно быть слѣдствіемъ осталъныхъ двухъ, ибо, въ противномъ случаѣ, будетъ $\frac{d\Lambda}{dx} = 0$, $\frac{d\Lambda}{dy} = 0$, $\frac{d\Lambda}{d\omega} = 0$, и Λ будетъ постоянно. Выразимъ, что третье уравненіе есть слѣдствіе первыхъ двухъ; тогда, означивъ черезъ λ и μ неопределенные множители, мы будемъ имѣть

$$\begin{aligned}\frac{d\varphi}{d\omega} &= \mu, \quad \varphi \frac{d\varphi}{d\omega} = \omega\lambda + \left(\varphi + \omega \frac{d\varphi}{d\omega}\right)\mu, \\ R - \frac{d\varphi}{dy} - \varphi \frac{d\varphi}{dy} &= P\lambda + \left(Q - \omega \frac{d\varphi}{dy}\right)\mu;\end{aligned}$$

откуда, исключивъ λ и μ , выводимъ

$$(35) \quad R = \frac{d\varphi}{dx} + \varphi \frac{d\varphi}{dy} - P \left(\frac{d\varphi}{d\omega} \right)^2 + \left(Q - \omega \frac{d\varphi}{dy} \right) \frac{d\varphi}{d\omega}.$$

Такимъ образомъ коэффиціентъ R выраженія (33) величины l выражается въ двухъ другихъ P и Q .

Величины P и Q должны быть таковы, чтобы два уравненія

$$\begin{aligned}\omega \frac{d\Lambda}{dy} + P \frac{d\Lambda}{d\omega} &= 0, \\ \frac{d\Lambda}{dx} + \left(\varphi + \omega \frac{d\varphi}{d\omega}\right) \frac{d\Lambda}{dy} + \left(Q - \omega \frac{d\varphi}{dy}\right) \frac{d\Lambda}{d\omega} &= 0,\end{aligned}$$

или, что одно и то же, два слѣдующихъ:

$$(36) \quad \begin{cases} \frac{d\Lambda}{dy} + \frac{P}{\omega} \frac{d\Lambda}{d\omega} = 0, \\ \frac{d\Lambda}{dx} + \left[Q - \omega \frac{d\varphi}{dy} - \frac{P}{\omega} \left(\varphi + \omega \frac{d\varphi}{d\omega}\right)\right] \frac{d\Lambda}{d\omega} = 0, \end{cases}$$

были совмѣстны, то есть, имѣли общее рѣшеніе Λ .

Для этого уже необходимо и достаточно, чтобы P и Q удовлетворяли уравненію

$$(37) \quad \begin{cases} \frac{d}{dy} \left[Q - \frac{P}{\omega} \left(\varphi + \omega \frac{d\varphi}{d\omega}\right) - \omega \frac{d\varphi}{dy} \right] \\ + \frac{P}{\omega} \frac{d}{d\omega} \left[Q - \frac{P}{\omega} \left(\varphi + \omega \frac{d\varphi}{d\omega}\right) - \omega \frac{d\varphi}{dy} \right] \\ = \frac{d}{dx} \left(\frac{P}{\omega} \right) + \left[Q - \frac{P}{\omega} \left(\varphi + \omega \frac{d\varphi}{d\omega}\right) - \omega \frac{d\varphi}{dy} \right] \frac{d}{d\omega} \left(\frac{P}{\omega} \right), \end{cases}$$

которое будетъ первого порядка относительно P и Q . Одну изъ этихъ величинъ можно дать произвольно; тогда другая опредѣлится изъ уравненія (37) интегрированіемъ. По опредѣлениіи P и Q , интегралъ Λ найдется интегрированіемъ системы (36).

7. Разсмотримъ теперь форму (29). Въ этомъ случаѣ можно принять за переменные независимыя слѣдующія величины:

$$x, y, x' \text{ и } k = \frac{y' - f(x, y)}{x'},$$

тогда мы будемъ имѣть

$$\begin{aligned}\frac{dV}{dx} &= \frac{d\Phi}{dx} - \frac{1}{x'} \frac{df}{dx} \frac{d\Phi}{dk}, \\ \frac{dV}{dy} &= \frac{d\Phi}{dy} - \frac{1}{x'} \frac{df}{dy} \frac{d\Phi}{dk}, \\ \frac{dV}{dy'} &= \frac{1}{x'} \frac{d\Phi}{dk}.\end{aligned}$$

Подставляя эти величины въ уравненіе

$$x' \frac{dV}{dx} + y' \frac{dV}{dy} + l \frac{dV}{dy'} = 0,$$

мы получимъ слѣдующее:

$$(38) \quad \begin{cases} l \frac{d\Phi}{dk} = f \frac{df}{dy} \frac{d\Phi}{dk} - x' \left[f \frac{d\Phi}{dy} - \left(\frac{df}{dx} + f \frac{df}{dy} \right) \frac{d\Phi}{dk} \right] \\ - x'^2 \left(\frac{d\Phi}{dx} + k \frac{d\Phi}{dy} \right). \end{cases}$$

Отсюда прямо видно, что величина l будетъ вида

$$(39) \quad l = f \frac{df}{dy} + Qx' + Rx'^2,$$

гдѣ Q и R удовлетворяютъ уравненіямъ

$$(40) \quad \begin{cases} f \frac{d\Phi}{dy} + \left(Q - \frac{df}{dx} - f \frac{df}{dy} \right) \frac{d\Phi}{dk} = 0, \\ \frac{d\Phi}{dx} + \left(R - k \frac{Q - \frac{df}{dx} - f \frac{df}{dy}}{f} \right) \frac{d\Phi}{dk} = 0. \end{cases}$$

Эти уравнения должны быть совместны; следовательно R и Q должны удовлетворять условию

$$(41) \left\{ \begin{array}{l} \frac{d}{dx} \left(\frac{Q - \frac{df}{dx} - f \frac{df}{dy}}{f} \right) + \left(R - k \frac{Q - \frac{df}{dx} - f \frac{df}{dy}}{f} \right) \frac{d}{dk} \left(\frac{Q - \frac{df}{dx} - f \frac{df}{dy}}{f} \right) \\ = \frac{d}{dy} \left(R - k \frac{Q - \frac{df}{dx} - f \frac{df}{dy}}{f} \right) + \frac{Q - \frac{df}{dx} - f \frac{df}{dy}}{f} \frac{d}{dk} \left(R - k \frac{Q - \frac{df}{dx} - f \frac{df}{dy}}{f} \right). \end{array} \right.$$

Изъ уравнения (41) опредѣлится одно изъ количествъ Q и R по другому.

Интеграль Φ найдется интегрированиемъ системы (40).

Результаты $n^o 5$, $n^o 6$ и $n^o 7$ даютъ слѣдующую теорему:

Если величина $k = \frac{Y - Y_1}{X - X_1}$ удовлетворяетъ уравненію

$$\frac{dk}{dx'} + k \frac{dk}{dy'} = 0$$

или, что одно и то же, уравненію

$$\psi(x, y, y' - kx', k) = 0,$$

въ которомъ ψ есть произвольная функция, то интегралъ общий двумъ задачамъ, одной съ силами X , Y и другой съ силами X_1 , Y_1 , можетъ принять два вида

$$\Lambda(y' - kx', x, y) \text{ и } \Phi\left(\frac{y' - f(x, y)}{x'}, x, y\right),$$

смотря потому, будетъ ли величина k функцией отъ $x, y, y' - kx'$, или $y' - kx'$ функцией отъ x, y .

Въ первомъ случаѣ величина $l = Y - kX = Y_1 - kX_1$ будетъ вида

$$l = P + Qx' + Rx'^2,$$

гдѣ P, Q, R суть функции отъ $x, y, y' - kx'$ и R выражается въ P и Q посредствомъ уравненія (35). Величины P и Q связаны одна съ другой уравненіемъ (37), содержащимъ ихъ частные производные первого порядка. Во второмъ случаѣ величина l

принимаетъ видъ

$$l = f \frac{df}{dy} + Qx' + Rx'^2,$$

гдѣ Q и R суть функции отъ $x, y, \frac{y' - f(x, y)}{x'}$, связанныя уравненіемъ (41), которое содержитъ ихъ производные первого порядка.

8. Возьмемъ теперь частный случай, который разсматривалъ Берtrandъ, а именно тотъ, когда силы въ изслѣдуемыхъ задачахъ не зависятъ отъ скоростей. Мы предположимъ, поэтому, что въ задачахъ, общій интеграль которыхъ, независящий отъ времени, мы ищемъ, силы X, Y, X_1, Y_1 , и, следовательно, величины k и l суть функции только отъ x, y .

Въ этомъ случаѣ k удовлетворяетъ уравненію

$$\psi(x, y, y' - kx', k) = 0,$$

въ которомъ функция ψ не должна зависѣть отъ $y' - kx'$. Поэтому настоящій случай заключается какъ частный въ изслѣдованномъ нами случаѣ. Теперь искомый интеграль будетъ имѣть видъ

$$V = \Lambda(y' - kx', x, y).$$

Другой видъ, указанный въ теоремѣ $n^o 7$, невозможенъ въ настоящемъ случаѣ, такъ какъ у насъ теперь k не зависитъ отъ x' и y' .

Съ другой стороны l , будучи функцией только отъ x, y , приметъ видъ $l = P$. Величины Q и R будутъ равны нулю. Сдѣлавъ въ уравненіи (35)

$$Q = 0, \quad R = 0, \quad \frac{d\phi}{dx} = 0,$$

мы будемъ имѣть

$$(42) \quad \frac{d\phi}{dx} + \varphi \frac{d\phi}{dy} = 0.$$

Сдѣлавъ тѣ же положенія въ уравненіи (37), мы получимъ

$$\begin{aligned} & -\frac{d}{dy} \left(\frac{P_\phi}{\omega} + \omega \frac{d\phi}{dy} \right) - \frac{P}{\omega} \frac{d}{d\omega} \left(\frac{P_\phi}{\omega} + \omega \frac{d\phi}{dy} \right) \\ & = \frac{d}{dx} \left(\frac{P}{\omega} \right) - \left(\frac{P_\phi}{\omega} + \omega \frac{d\phi}{dy} \right) \frac{d}{d\omega} \left(\frac{P}{\omega} \right), \end{aligned}$$

или, замѣчая, что ни ϕ , ни P не зависятъ отъ ω , мы получимъ

$$\frac{dP}{dx} + \phi \frac{dP}{dy} = -3P \frac{d\phi}{dy} - \omega^2 \frac{d^2\phi}{dy^2};$$

откуда выводимъ

$$(43) \quad \frac{d^2\phi}{dy^2} = 0, \quad \frac{dP}{dx} + \phi \frac{dP}{dy} = -3P \frac{d\phi}{dy}.$$

Изъ уравненія (42), соединенного съ уравненіемъ $\frac{d^2\phi}{dy^2} = 0$, мы будемъ имѣть

$$(44) \quad k = \phi = \frac{y + C'}{x + C}$$

гдѣ C и C' суть постоянныя произвольныя.

Подставивъ во второе изъ уравненій (43) найденную величину k , мы получимъ P , или l ; а именно, будетъ

$$(45) \quad P = l = \frac{1}{(x + C)^3} \Pi \left(\frac{y + C'}{x + C} \right),$$

гдѣ Π есть знакъ произвольной функциї.

Уравненія (44) и (45) могутъ быть замѣнены слѣдующими:

$$(46) \quad \begin{cases} (x + C) Y - (y + C') X = (x + C) Y_1 - (y + C') X_1 \\ \qquad \qquad \qquad = \frac{1}{(x + C)^2} \Pi \left(\frac{y + C'}{x + C} \right). \end{cases}$$

Теперь слѣдуетъ опредѣлить Λ изъ системы (36), которая въ настоящемъ случаѣ будетъ

$$(47) \quad \begin{cases} \frac{d\Lambda}{dy} + \frac{P}{\omega} \frac{d\Lambda}{d\omega} = 0, \\ \frac{d\Lambda}{dx} - \left(\frac{P_\phi}{\omega} + \omega \frac{d\phi}{dy} \right) \frac{d\Lambda}{d\omega} = 0. \end{cases}$$

Интегрируемъ первое изъ этихъ уравненій, которое при величинѣ (45) функциї P обращается въ слѣдующее:

$$\frac{d\Lambda}{dy} + \frac{1}{\omega(x + C)^3} \Pi \left(\frac{y + C'}{x + C} \right) \frac{d\Lambda}{d\omega} = 0.$$

Обозначимъ черезъ $\Pi_1(x)$ функцию $\int \Pi dx$; тогда одинъ его интегралъ будетъ

$$\beta = \frac{\omega^2}{2} - \frac{1}{(x + C)^2} \Pi_1 \left(\frac{y + C'}{x + C} \right),$$

а общій интегралъ будетъ

$$(48) \quad \Lambda = M(\beta, x).$$

Возьмемъ теперь во второмъ уравненіи системы (47) величины x и β за переменныя независимыя; тогда мы будемъ имѣть

$$\frac{d\Lambda}{dx} = \frac{dM}{dx} + \frac{dM}{d\beta} \left[\frac{2}{(x + C)^3} \Pi_1 \left(\frac{y + C'}{x + C} \right) + \frac{y + C'}{(x + C)^4} \Pi \left(\frac{y + C'}{x + C} \right) \right],$$

$$\frac{d\Lambda}{d\omega} = \omega \frac{dM}{d\beta},$$

$$\frac{P_\phi}{\omega} + \omega \frac{d\phi}{dy} = \frac{y + C'}{\omega(x + C)^4} \Pi \left(\frac{y + C'}{x + C} \right) + \frac{\omega}{x + C}.$$

Подставляя эти величины въ разсматриваемое уравненіе, мы обратимъ его въ слѣдующее:

$$\frac{dM}{dx} - \frac{2\beta}{x + C} \frac{dM}{d\beta} = 0,$$

котораго общій интегралъ будетъ

$$M = \text{произвольной функциї отъ } \beta (x + C)^2.$$

Уравнявъ его постоянной произвольной и сдѣлавъ для сокращенія

$$-2\Pi_1 \left(\frac{y + C'}{x + C} \right) = \Psi \left(\frac{y + C'}{x + C} \right),$$

мы получимъ слѣдующій интегралъ общій задачѣ, опредѣляемой

силами X , Y съ другими задачами:

$$2\beta(x+C)^2 = [y'(x+C) - x'(y+C)]^2 + \Psi\left(\frac{x+C'}{x+C}\right) = \text{постоян.}$$

Такимъ образомъ находимъ теорему, выведенную Бергра-
номъ въ упомянутомъ мемуарѣ, а именно слѣдующую:

*Интеграль, независящий отъ времени, общий многимъ зада-
чамъ о движении свободной точки въ плоскости, при дѣйствии
силъ независящихъ отъ скоростей, имѣетъ такой видъ*

$$[y'(x+C) - x'(y+C')]^2 + \Psi\left(\frac{y+C'}{x+C}\right) = \text{постоянному,}$$

гдѣ Ψ есть знакъ произвольной функции.

*Силы X и Y , независящія отъ скоростей, всякой задачи,
имѣющей этотъ интегралъ, удовлетворяютъ условію*

$$(x+C)Y - (y+C')X = -\frac{1}{2(x+C)^2} \Psi'\left(\frac{y+C'}{x+C}\right)$$

гдѣ $\Psi'x$ есть производная отъ Ψx .

*На оборотѣ, если это условіе удовлетворено, задача, опре-
деляемая силами X и Y , имѣетъ упомянутый интегралъ.*

Вообразимъ себѣ постоянную точку, опредѣляемую коорди-
натами $-C$ и $-C'$; тогда предыдущее условіе выражаетъ, что
моментъ силы, дѣйствующей въ задачѣ, взятый относительно
этой точки, есть однородная функция минусъ второй степени
отъ разностей координатъ движущейся точки и упомянутой
постоянной точки.

9. Изъ нашего анализа легко найти задачи съ силами, за-
висящими отъ скоростей, имѣющія Берграновъ интеграль.
Опредѣляя эти задачи, мы будемъ имѣть группу вопросовъ о
движении свободной точки въ плоскости, въ которую войдутъ и
вопросы съ силами, независящими отъ скоростей. Всѣ задачи
этой группы будутъ имѣть одинъ только интеграль общий, не-
зависимый отъ времени. Всякая задача, не принадлежащая къ
группѣ, не будетъ имѣть ни одного интеграла общаго, незави-
сящаго отъ времени, съ задачами группы.

Мы видѣли въ № 3, что, если интеграль, общий нѣсколькимъ
задачамъ, данъ, то величины k и l опредѣляются уравненіями (21).

Въ настоящемъ случаѣ будеть

$$V = [y'(x+C) - x'(y+C')]^2 + \Psi\left(\frac{y+C'}{x+C}\right).$$

Изъ него выводимъ

$$\frac{dV}{dx} = -2(y+C)[y'(x+C) - x'(y+C')]$$

$$\frac{dV}{dy} = 2(x+C)[y'(x+C) - x'(y+C')]$$

$$x' \frac{dV}{dx} + y' \frac{dV}{dy} = \frac{y'(x+C) - x'(y+C')}{(x+C)^2} \Psi'\left(\frac{y+C'}{x+C}\right).$$

Подставляя эти величины въ уравненія (21), находимъ

$$k = \frac{y+C'}{x+C}, \quad l = -\frac{1}{2(x+C)^2} \Psi'\left(\frac{y+C'}{x+C}\right);$$

поэтому величины k и l будуть прежнія.

Такимъ образомъ мы выводимъ слѣдующую теорему:

*Условіе необходимое и достаточное, при которомъ задача о
движении свободной точки въ плоскости имѣетъ интеграль*

$$[y'(x+C) - x'(y+C')]^2 + \Psi\left(\frac{y+C'}{x+C}\right) = \text{постоянному,}$$

заключается въ уравненіи

$$(x+C)Y - (y+C')X = -\frac{1}{2(x+C)^2} \Psi'\left(\frac{y+C'}{x+C}\right),$$

которому должны удовлетворять силы X и Y ; эти силы мо-
гутъ зависѣть, или не зависѣть отъ скоростей x' и y' .

*Всякая задача, не удовлетворяющая поставленному условію,
не можетъ имѣть интеграловъ общихъ, независящихъ отъ вре-
мени, съ задачами ему удовлетворяющими, а следовательно по
предыдущей теоремѣ и съ тѣми, въ которыхъ дѣйствующія
силы не зависятъ отъ скоростей.*

Интеграль, поставленный въ началѣ теоремы, есть един-

ственный общий вѣмъ задачамъ рассматриваемой группы изъ интеграловъ независящихъ отъ времени.

Замѣтимъ здѣсь, что, если интегралъ V въ уравненіяхъ (21) данъ, то величины k и l опредѣлены, а слѣдовательно опредѣлены и условія, которымъ должны удовлетворять силы въ задачахъ, имѣющихъ этотъ интегралъ.

Перейдемъ къ слѣдующему случаю.

III-й случай: два интеграла общихъ: одинъ съ временемъ, другой безъ времени.

10. Возьмемъ уравненія (3) и (4) двухъ какихъ угодно задачъ. Если онѣ имѣютъ общий интегралъ съ временемъ, то эти уравненія должны имѣть общее рѣшеніе, зависящее отъ t . Изъ нихъ выводимъ два другія:

$$(49) \quad \begin{cases} \frac{dV}{dx'} + k \frac{dV}{dy} = 0, \\ \frac{dV}{dt} + x' \frac{dV}{dx} + y' \frac{dV}{dy} + l \frac{dV}{dy'} = 0. \end{cases}$$

Уравненія (49) не могутъ составлять нормальной системы, ибо скобки, составленные изъ первыхъ ихъ частей даютъ уравненіе

$$(50) \quad \frac{dV}{dx} + k \frac{dV}{dy} + m \frac{dV}{dy'} = 0,$$

а это уравненіе не есть тождество. Замкнутою система (49) также быть не можетъ. Поэтому, всѣ три уравненія (49) и (50) различны, и должны имѣть мѣсто въ одно и то же время. Замѣтимъ, слѣдовательно, что всѣхъ интеграловъ въ каждой задачѣ четыре, изъ которыхъ одинъ съ временемъ, что двѣ разсматриваемыя задачи имѣютъ каждая этотъ интегралъ съ временемъ, и, что три уравненія (49) и (50) не могутъ имѣть болѣе двухъ интеграловъ общихъ, мы выводимъ теорему:

Всѣ задачи о движении свободной точки въ плоскости, имѣю-

щія некоторый общий интегралъ съ временемъ, или вовсе не будутъ имѣть другихъ общихъ интеграловъ, или же будутъ имѣть еще одинъ интегралъ общий, независящій отъ времени.

11. Мы разсмотримъ теперь, когда двѣ задачи могутъ имѣть общими одинъ интегралъ съ временемъ и другой безъ времени. Въ этомъ случаѣ три уравненія (49) и (50) должны составлять систему замкнутую. Поэтому скобки, составленные изъ первого уравненія съ третьимъ и изъ второго съ третьимъ, должны уничтожаться на основаніи уравненій (49) и (50). Скобки же двухъ уравненій (49) составляютъ уравненіе (50), и поэтому не дадутъ никакихъ условій относительно замкнутости системы (49) и (50).

Мы введемъ здѣсь знакоположенія

$$(51) \quad \begin{cases} A(V) = \frac{dV}{dx'} + k \frac{dV}{dy}, \\ B(V) = \frac{dV}{dt} + x' \frac{dV}{dx} + y' \frac{dV}{dy} + l \frac{dV}{dy'}, \\ C(V) = \frac{dV}{dx} + k \frac{dV}{dy} + m \frac{dV}{dy'}. \end{cases}$$

Величина m можетъ быть представлена въ видѣ:

$$(52) \quad m = A(l) - B(k),$$

(смотри уравненіе (10) $n^0 2$), а символъ $C(V)$ такъ:

$$(53) \quad C(V) = A[B(V)] - B[A(V)].$$

Скобки, составленные изъ $A(V)$ и $C(V)$, потомъ изъ $B(V)$ и $C(V)$, будучи уравнены нулю, дадутъ уравненія

$$(53') \quad \begin{cases} A(k) \frac{dV}{dy} + [A(m) - C(k)] \frac{dV}{dy'} = 0, \\ [B(k) - m] \frac{dV}{dy} + [B(m) - C(l)] \frac{dV}{dy'} = 0, \end{cases}$$

которые не могутъ имѣть мѣста иначе, какъ тождественно. Такимъ образомъ система

$$(54) \quad A(V) = 0, \quad B(V) = 0, \quad C(V) = 0,$$

должна быть нормальною, и это будетъ при соблюдении условій:

$$(55) \quad A(k)=0, \quad A(m)-C(k)=0, \quad B(k)-m=0, \quad B(m)-C(l)=0.$$

Очевидно, второе изъ этихъ уравненій есть слѣдствіе первого и третьяго.

Въ самомъ дѣлѣ, изъ уравненія $m=B(k)$ имѣмъ

$$A(m)=A[B(k)];$$

притомъ, такъ какъ $A(k)$, а, слѣдовательно, и $B[A(k)]$ равны нулю, то мы можемъ написать

$$A(m)=A[B(k)]-B[A(k)];$$

это же уравненіе, на основаніи (53), обращается въ такое

$$A(m)=C(k).$$

Такимъ образомъ второе изъ уравненій (55) есть слѣдствіе первого и третьяго. Поэтому необходимыя и достаточныя условія, при которыхъ система (54) имѣть рѣшеніе, будуть слѣдующія:

$$(56) \quad A(k)=0, \quad m=B(k), \quad C(l)=B(m)=B[B(k)].$$

Возьмемъ первое изъ нихъ. Оно, будучи написано въ обыкновенномъ видѣ, будетъ слѣдующее:

$$(57) \quad \frac{dk}{dx'}+k\frac{dk}{dy'}=0.$$

Общій интегралъ уравненія (57) выразится уравненіемъ

$$(58) \quad \psi(x, y, y'-kx', k)=0,$$

изъ котораго заключаемъ, что интеграль, независящій отъ времени, системы (54) будетъ двухъ видовъ, которые найдены въ № 5; а именно:

$$(59) \quad V=\Lambda(y'-kx', x, y),$$

$$(60) \quad V=\Phi\left(\frac{y'-f(x, y)}{x'}, x, y\right).$$

Если этотъ интеграль будеть вида (60), то величина k выражатся такъ

$$(61) \quad k=\frac{y'-f(x, y)}{x'}.$$

Разсматривая оба случая разомъ, мы можемъ изобразить интеграль въ видѣ $V=F(\xi, x, y)$, разумѣя подъ ξ въ первомъ случаѣ величину $y'-kx'$, а во второмъ величину k , данную уравненіемъ (61).

Пусть будутъ

$$F(\xi, x, y)=\alpha, \quad F_1(\xi, x, y)=t+\beta$$

два интеграла одинъ безъ времени, другой съ временемъ, общіе двумъ рассматриваемымъ задачамъ. Подъ α и β разумѣются постоянныя произвольныя.

Положимъ, что изъ первого выходитъ $\xi=\lambda(\alpha, x, y)$; тогда будеть тождественно

$$\xi=\lambda[F, x, y].$$

Подставляя эту величину ξ въ интеграль съ временемъ, мы представимъ его въ видѣ

$$t+\beta=\mu(F, x, y).$$

Дифференцируемъ это уравненіе по времени; тогда, замѣчая, что

$$\frac{dF}{dt}=\frac{dF}{dx}x'+\frac{dF}{dy}y'+\frac{dF}{d\xi}\frac{d\xi}{dt}=0,$$

мы будемъ имѣть

$$(62) \quad 1=\frac{d\mu}{dx}x'+\frac{d\mu}{dy}y'.$$

Это уравненіе должно быть тождествомъ, если въ немъ подъ F разумѣмъ функцию $F(\xi, x, y)$, такъ какъ оно есть результатъ дифференцированія интеграла задачи. Если вмѣсто F подставимъ въ уравненіе (62) величину α , то оно сдѣлается

равнозначущимъ съ уравненіемъ $F(\xi, x, y) = \alpha$, то есть, сдѣлается его преобразованіемъ.

Такимъ образомъ интеграль

$$(63) \quad F(\xi, x, y) = \alpha$$

мы можемъ замѣнить уравненіемъ (62), ему равнозначущимъ, въ которомъ букву F нужно замѣнить буквою α . Интеграль съ временемъ

$$(64) \quad t + \beta = \mu(\alpha, x, y)$$

есть не что иное, какъ интегрированное уравненіе (62), или, что одно и то же, (63). Уравненіе (64) не можетъ получиться интегрированіемъ уравненія (63) иначе, какъ посредствомъ квадратуры.

Такимъ образомъ мы получимъ слѣдующую теорему:

Возьмемъ группу задачъ о движениі свободной точки въ плоскости, имѣющихъ два интеграла общихъ: одинъ съ временемъ, другой безъ времени. Интегралъ, независящій отъ времени, представляетъ уравненіе, которое можетъ быть интегрировано, независимо отъ выражений координатъ въ функцияхъ отъ времени. Интегрированіе это приводится къ квадратурѣ. Интегралъ упомянутаго уравненія есть ни что иное, какъ интегралъ съ временемъ, общей задачамъ разсматриваемой группы.

12. Разсмотримъ теперь форму (60) интеграла безъ времени, которая проще формы (59). Пусть будетъ этотъ интеграль

$$\Phi\left[\frac{y' - f(x, y)}{x'}, x, y\right] = \alpha.$$

Изъ него можно вывести величину $\frac{y' - f(x, y)}{x'}$ въ функции отъ x, y, α .

Пусть

$$\frac{y' - f(x, y)}{x'} = \lambda(\alpha, x, y).$$

Отсюда имѣемъ

$$y' - \lambda x' = f,$$

или

$$\frac{dy - \lambda dx}{dt} = f.$$

Изъ послѣдняго уравненія слѣдуетъ

$$dt = -\frac{\lambda}{f} dx + \frac{1}{f} dy.$$

Выраженіе, стоящее въ правой части этого уравненія, по предыдущей теоремѣ есть полный дифференціаль. Слѣдовательно будетъ

$$\frac{d\left(\frac{1}{f}\right)}{dx} = -\frac{d\left(\frac{\lambda}{f}\right)}{dy},$$

или, иначе,

$$\frac{d\left(\frac{\lambda}{f}\right)}{dy} = \frac{1}{f^2} \frac{df}{dx}.$$

Отсюда получаемъ

$$(65) \quad \lambda = f \left[\int \frac{df}{dx} \frac{dy}{f^2} + \Pi(x, \alpha) \right],$$

гдѣ Π есть знакъ произвольной функции. Подставляя эту величину λ въ уравненіе

$$dt = -\frac{\lambda}{f} dx + \frac{1}{f} dy,$$

мы получимъ интеграль съ временемъ въ видѣ

$$(66) \quad t + \beta = \int \left[\frac{dy}{f} - \left(\int \frac{df}{dx} \frac{dy}{f^2} + \Pi(x, \alpha) \right) dx \right].$$

Уравненіе (65) даетъ интеграль безъ времени въ слѣдующемъ видѣ:

$$(67) \quad \frac{y' - f(x, y)}{x' f(x, y)} = \int \frac{df(x, y)}{dx} \frac{dy}{[f(x, y)]^2} + \Pi(x, \alpha).$$

Если изъ уравненія (67) найдемъ α въ функции отъ $x, y, \frac{y' - f}{x'}$, то величина l выразится посредствомъ α такъ:

$$(68) \quad l = -\frac{x' \frac{d\alpha}{dx} + y' \frac{d\alpha}{dy'}}{\frac{d\alpha}{dy'}}$$

Такимъ образомъ получимъ теорему:

Если задача о движении свободной точки въ плоскости имѣетъ два интеграла, общіе ей съ другими такими же задачами, одинъ съ временемъ, другой безъ времени, то интегралъ безъ времени можетъ быть только двухъ видовъ:

$$\Phi\left(\frac{y' - f(x, y)}{x'}, x, y\right) = \alpha,$$

$$\Delta(y' - kx', x, y) = \alpha,$$

гдѣ k удовлетворяетъ уравненію вида

$$k = \varphi(y' - kx', x, y),$$

и α постоянное произвольное.

Въ первомъ случаѣ интегралъ безъ времени есть выраженіе величины α въ функции отъ $\frac{y' - f(x, y)}{x'}$, x , y , съдующее изъ уравненія

$$\frac{y' - f(x, y)}{x' f(x, y)} = \Pi(x, \alpha) + \int \frac{df(x, y)}{dx} \frac{dy}{[f(x, y)]^2},$$

гдѣ Π есть произвольная функция, а интегралъ съ временемъ выражается такъ:

$$\beta = -t + \int \left[\frac{dy}{f(x, y)} - \left(\int \frac{df(x, y)}{dx} \frac{dy}{[f(x, y)]^2} + \Pi(x, \alpha) \right) dx \right].$$

Условіе необходимое и достаточное для того, чтобы задача съ силами X , Y имѣла эти два интеграла, заключается въ уравненіи

$$x' Y - [y' - f(x, y)] X = -x' \frac{x' \frac{d\alpha}{dx} + y' \frac{d\alpha}{dy}}{\frac{d\alpha}{dy'}}.$$

13. Разсмотримъ теперь вторую форму интеграла безъ времени и пусть, попрежнему, будеть

$$(69) \quad y' - kx' = \omega, \quad k = \varphi(y' - kx', x, y);$$

тогда можно взять x , y , x' ω за переменные независимыя и ввести ихъ въ условія (56). Отъ первого изъ нихъ мы уже

освободились, найдя величины функции k . Остальныя на основаніи обозначеній (51) можно написать въ видѣ:

$$(70) \quad m - x' \frac{dk}{dx} - y' \frac{dk}{dy} - l \frac{dk}{dy'} = 0,$$

$$(71) \quad \frac{dl}{dx} + k \frac{dl}{dy} + m \frac{dl}{dy'} - x' \frac{dm}{dx} - y' \frac{dm}{dy} - l \frac{dm}{dy'} = 0,$$

гдѣ величина m выражается такъ:

$$(72) \quad m = A(l) - B(k) = \frac{dl}{dx} + k \frac{dl}{dy} - x' \frac{dk}{dx} - y' \frac{dk}{dy} - l \frac{dk}{dy'}.$$

Уравненіямъ (70) и (71), изъ которыхъ первое первого, а второе второго порядка относительно функций k и l , нужно удовлетворить для того, чтобы рассматриваемая задача имѣла общими одинъ интегралъ съ временемъ и другой безъ времени.

Мы здѣсь попадаемъ на одну изъ задачъ, непосредственное решеніе которой можетъ показаться труднымъ. Уравненія (70) и (71) суть частныя дифференціальные съ двумя неизвѣстными функциями k и l и одно изъ нихъ второго порядка, не линейное.

Я покажу, какъ обойти эти трудности, разсматривая интегрированіе уравненій (70) и (71) въ связи съ интегрированіемъ системы (54).

Возьмемъ формулы (2) № 5 настоящей главы. На основаніи этихъ формулъ уравненіе (70) обращается въ слѣдующее:

$$(73) \quad \frac{dl}{dx'} = \frac{2 \left[\frac{d\varphi}{d\omega} l + \omega \frac{d\varphi}{dy} + x' \left(\frac{d\varphi}{dx} + \varphi \frac{d\varphi}{dy} \right) \right]}{1 + x' \frac{d\varphi}{d\omega}}.$$

Уравненіе (73) есть обыкновенное линейное дифференціальное уравненіе первого порядка относительно l и можетъ быть легко интегрировано. Означимъ черезъ $\Pi(\omega, x, y)$ произвольную функцию отъ ω , x , y ; тогда общій интегралъ уравненія (73) выразится такъ:

$$(74) \quad l = \left[\Pi - \frac{\frac{d\varphi}{dx} + \varphi \frac{d\varphi}{dy} + \omega \frac{d\varphi}{dy} \frac{d\varphi}{d\omega}}{\left(\frac{d\varphi}{d\omega} \right)^2} \right] \\ + 2 \left[\frac{d\varphi}{d\omega} \Pi - \frac{\frac{d\varphi}{dx} + \varphi \frac{d\varphi}{dy}}{\frac{d\varphi}{d\omega}} \right] x' + \left(\frac{d\varphi}{d\omega} \right)^2 \Pi x'^2.$$

Такого результата и слѣдовало ожидать *à priori*, такъ какъ мы знаемъ изъ теоремы $n^o 7$, что l представляется въ видѣ

$$l = P + Qx' + Rx'^2,$$

гдѣ P , Q и R означаютъ нѣкоторыя функціи отъ ω , x , y , свя-
занныя между собою условіями (35) и (36) $n^o 6$.

14. Въ нашемъ случаѣ будеть

$$(75) \quad \begin{cases} P = \Pi - \frac{\frac{d\varphi}{dx} + \varphi \frac{d\varphi}{dy} + \omega \frac{d\varphi}{dy} \frac{d\varphi}{d\omega}}{\left(\frac{d\varphi}{d\omega} \right)^2}, & Q = 2 \left(\frac{d\varphi}{d\omega} \Pi - \frac{\frac{d\varphi}{dx} + \varphi \frac{d\varphi}{dy}}{\frac{d\varphi}{d\omega}} \right), \\ R = \left(\frac{d\varphi}{d\omega} \right)^2 \Pi. \end{cases}$$

Подставляя эти величины въ уравненіе (35) $n^o 6$, мы уви-
димъ, что оно обращается въ тождество.

Подставляемъ величины (75) въ уравненіе (37) того же n^o ;
тогда получимъ уравненіе первого порядка, которое послужить
для опредѣленія функціи Π по данному φ .

Вмѣсто неизвѣстной Π намъ удобнѣе будетъ взять за не-
извѣстную функцію P , изъ которой Π получается непосрѣд-
ственно. Изъ уравненій (75) мы легко заключаемъ:

$$(76) \quad Q = 2 \left(\frac{d\varphi}{d\omega} P + \omega \frac{d\varphi}{dy} \right),$$

и эту величину Q мы введемъ въ упомянутое уравненіе (37).

Мы будемъ имѣть

$$Q - \frac{\varphi + \omega \frac{d\varphi}{d\omega}}{\omega} P - \omega \frac{d\varphi}{dy} = \left(\frac{d\varphi}{d\omega} - \frac{1}{\omega} \varphi \right) P + \omega \frac{d\varphi}{dy}.$$

Означивъ первую часть этого уравненія черезъ S , получимъ

$$\frac{dS}{d\omega} = \left(\frac{d\varphi}{d\omega} - \frac{1}{\omega} \varphi \right) \frac{dP}{d\omega} + \left(\frac{d^2\varphi}{d\omega^2} - \frac{1}{\omega} \frac{d\varphi}{d\omega} + \frac{1}{\omega^2} \varphi \right) P + \frac{d\varphi}{dy} + \omega \frac{d^2\varphi}{dyd\omega},$$

$$\frac{dS}{dy} = \left(\frac{d\varphi}{d\omega} - \frac{1}{\omega} \varphi \right) \frac{dP}{dy} + \left(\frac{d^2\varphi}{dyd\omega} - \frac{1}{\omega} \frac{d\varphi}{dy} \right) P + \omega \frac{d^2\varphi}{dy^2}.$$

Кромѣ того будеть

$$\frac{d}{dx} \left(\frac{P}{\omega} \right) = \frac{1}{\omega} \frac{dP}{dx}, \quad \frac{d}{d\omega} \left(\frac{P}{\omega} \right) = \frac{1}{\omega} \frac{dP}{d\omega} - \frac{1}{\omega^2} P.$$

Подставляя эти величины въ уравненіе (37) мы обратимъ
его въ слѣдующее:

$$(77) \quad \frac{dP}{dx} + \left(\varphi - \omega \frac{d\varphi}{d\omega} \right) \frac{dP}{dy} + \omega \frac{d\varphi}{dy} \frac{dP}{d\omega} \\ = \omega^2 \frac{d^2\varphi}{dy^2} + \left(2\omega \frac{d^2\varphi}{dyd\omega} + \frac{d\varphi}{dy} \right) P + \frac{d^3\varphi}{d\omega^2} P^2.$$

Подставляя вмѣсто Q его величину (76) въ уравненія си-
стемы (36), мы получимъ для опредѣленія интеграла $V = \Lambda$
слѣдующія два уравненія:

$$(78) \quad \begin{cases} \frac{d\Lambda}{dy} + \frac{P}{\omega} \frac{d\Lambda}{d\omega} = 0, \\ \frac{d\Lambda}{dx} + \left[\left(\frac{d\varphi}{d\omega} - \frac{1}{\omega} \varphi \right) P + \omega \frac{d\varphi}{dy} \right] \frac{d\Lambda}{d\omega} = 0. \end{cases}$$

Теперь слѣдуетъ обратиться къ уравненію (71); но я по-
кажу, что оно уже удовлетворено. Въ самомъ дѣлѣ величинами

$$k = \varphi(\omega, x, y),$$

$$(78') \quad l = P + 2 \left(\frac{d\varphi}{d\omega} P + \omega \frac{d\varphi}{dy} \right) x' \\ + \left[\left(\frac{d\varphi}{d\omega} \right)^2 P + \frac{d\varphi}{dx} + \varphi \frac{d\varphi}{dy} + \omega \frac{d\varphi}{dy} \frac{d\varphi}{d\omega} \right] x'^2,$$

изъ которыхъ послѣдняя слѣдуетъ изъ уравненій (74), (75), (76),
мы удовлетворили первымъ двумъ уравненіямъ (56). Посему,

такъ какъ уравненіе

$$A(m) - C(l) = 0$$

есть слѣдствіе этихъ двухъ, система (53') обращается въ одно

$$(79) \quad [B(m) - C(l)] \frac{dV}{dy'} = 0.$$

Съ другой стороны, взявъ уравненія (35), (36) и (37) № 6, мы выразили, что система (54) имѣетъ рѣшеніе $V = \Lambda(\omega, x, y)$. Поэтому скобки, составленныя изъ первыхъ частей ея уравненій, должны уничтожиться; такъ какъ притомъ величина $\frac{dV}{dy'} = \frac{d\Lambda}{d\omega}$ не нуль, то въ уравненіи (79) должно быть

$$B(m) - C(l) = 0,$$

для упомянутыхъ величинъ k и l ; то есть, условіе (71) удовлетворено.

Тоже самое мы увидѣли бы, если бы подставили прямо величину (78') функції l въ уравненіе (71), обусловивъ величину P уравненіемъ (77). Выраженіе, стоящее въ лѣвой части равенства (71), обратилось бы въ тождество, на основаніи уравненій (77) и (78').

Если k не зависитъ отъ ω , то есть, $\frac{d\varphi}{d\omega} = 0$, то уравненія (74) и (75) сдѣлаются неопределѣлennыми. Тѣмъ не менѣе мы изъ уравненія (73) находимъ

$$l = P + 2\omega \frac{d\varphi}{dy'} x' + \left(\frac{d\varphi}{dx} + \varphi \frac{d\varphi}{dy'} \right) x'^2,$$

гдѣ P есть функція ω, x, y , введенная интегрированіемъ. Эта величина l есть частный случай (78'), и въ ней коэффициентъ P долженъ удовлетворять уравненію (77), гдѣ нужно сдѣлать $\frac{d\varphi}{d\omega} = 0$, равно какъ и въ уравненіяхъ (78).

Такимъ образомъ, принявъ во вниманіе теорему № 12, мы получимъ слѣдующую:

Если группа задач имѣетъ два интеграла: одинъ съ време-

немъ, другой безъ времени и второго вида

$$\Lambda(y' - kx', x, y) = \alpha,$$

то силы X, Y каждой задачи этой группы должны удовлетворять условію

$$Y - \varphi(\omega, x, y) X = P + 2 \left(\frac{d\varphi}{d\omega} P + \omega \frac{d\varphi}{dy'} \right) x' \\ + \left[\left(\frac{d\varphi}{d\omega} \right)^2 P + \frac{d\varphi}{dx} + \varphi \frac{d\varphi}{dy'} + \omega \frac{d\varphi}{dy'} \frac{d\varphi}{d\omega} \right] x'^2,$$

гдѣ ω есть величина $y' - kx'$, $k = \varphi$ произвольная функція отъ ω, x, y , а P функція тѣхъ же переменныхъ, удовлетворяющая уравненію

$$\frac{dP}{dx} + \left(\varphi - \omega \frac{d\varphi}{d\omega} \right) \frac{dP}{dy'} + \omega \frac{d\varphi}{dy'} \frac{dP}{d\omega} \\ = \omega^2 \frac{d^2\varphi}{dy'^2} + \left(2\omega \frac{d^2\varphi}{dy'd\omega} + \frac{d\varphi}{dy'} \right) P + \frac{d^2\varphi}{d\omega^2} \cdot P^2.$$

Это условіе есть необходимое и достаточное.

Интегралъ $\Lambda(\omega, x, y)$ получается интегрированіемъ нормальной системы

$$\frac{d\Lambda}{dy'} + \frac{P}{\omega} \frac{d\Lambda}{d\omega} = 0,$$

$$\frac{d\Lambda}{dx} + \left[\left(\frac{d\varphi}{d\omega} - \frac{\varphi}{\omega} \right) P + \omega \frac{d\varphi}{dy'} \right] \frac{d\Lambda}{d\omega} = 0.$$

Интегралъ съ временемъ находится по теоремѣ № 11.

Настоящая теорема и теорема № 12 вполнѣ рѣшаютъ вопросъ о задачахъ, имѣющихъ два интеграла: одинъ съ временемъ, другой безъ времени.

15. Приложимъ сказанное къ частнымъ случаямъ, и во первыхъ найдемъ задачи съ силами, независящими отъ скоростей, имѣющія два интеграла общихъ. Здѣсь мы встрѣтимся съ интеграломъ, которымъ, по моему мнѣнію, слѣдуетъ дополнить изслѣдованіе Бертрана.

Ищемъ сначала интеграль безъ времени въ предположеніи k и l независящихъ отъ скоростей. Тогда $\frac{d\phi}{d\omega} = 0$, и выражение (78') величины l должно обратиться въ количество P , которое не должно зависеть отъ ω . Поэтому изъ уравненія (78') мы будемъ имѣть

$$\frac{d\phi}{dx} + \varphi \frac{d\phi}{dy} = 0, \quad \omega \frac{d\phi}{dy} = 0;$$

откуда находимъ, что $k = \varphi$ есть величина постоянная. Далѣе, изъ уравненія (77) выводимъ

$$\frac{dP}{dx} + \varphi \frac{dP}{dy} = 0,$$

откуда заключаемъ, что

$$P = l = \Pi(y - \varphi x),$$

гдѣ Π есть знакъ произвольной функциї. Подставляемъ эту величину P въ два уравненія системы (78) и мы будемъ имѣть для опредѣленія Λ систему

$$(79) \quad \begin{cases} \frac{d\Lambda}{dy} + \frac{\Pi(y - \varphi x)}{\omega} \frac{d\Lambda}{d\omega} = 0, \\ \frac{d\Lambda}{dx} - \frac{\varphi \Pi(y - \varphi x)}{\omega} \frac{d\Lambda}{d\omega} = 0. \end{cases}$$

Одинъ интеграль первого изъ этихъ уравненій будетъ

$$\beta_1 = \frac{\omega^2}{2} - \Pi_1(y - \varphi x),$$

гдѣ функция $\Pi_1 x$ есть $\int \Pi x dx$. Сдѣлаемъ теперь

$$\Lambda = M(\beta_1, x);$$

тогда будетъ

$$\frac{d\Lambda}{dx} = \frac{dM}{dx} + \varphi \Pi(y - \varphi x) \frac{dM}{d\beta_1}, \quad \frac{d\Lambda}{d\omega} = \omega \frac{dM}{d\beta_1}.$$

Подставивъ эти величины во второе изъ уравненій (79), мы

обратимъ его въ слѣдующее:

$$\frac{dM}{dx} = 0,$$

откуда заключаемъ, что $\Lambda = M$ будеть произвольною функциєю отъ β_1 . Такимъ образомъ интеграль безъ времени въ настоящемъ случаѣ будеть

$$(79') \quad \frac{(y - \varphi x)^2}{2} - \Pi_1(y - \varphi x) = \alpha,$$

или иначе

$$(80) \quad y' - \varphi x' = \sqrt{2} \sqrt{\Pi_1(y - \varphi x) + \alpha}.$$

Отсюда выводимъ слѣдующій интеграль съ временемъ по теоремѣ $n^o 11$:

$$(81) \quad t + \beta = \frac{1}{\sqrt{2}} \int \frac{d(y - \varphi x)}{\sqrt{\Pi_1(y - \varphi x) + \alpha}}.$$

Сюда, по взятіи квадратуры, нужно подставить мѣсто α его величину (79').

Интеграль (81) есть именно тотъ, который не находится у Бертрана въ изслѣдованіи задачъ съ силами не зависящими отъ скоростей. Изъ его интеграла съ временемъ

$$(82) \quad C_1 [(x + C)y' - (y + C')x'] = t + \beta,$$

гдѣ C_1, C, C' и β суть постоянныя произвольныя, не можетъ слѣдовать интеграль (81), какія бы величины ни приписывали постояннымъ произвольнымъ. Мы увидимъ, что Бертрановъ интеграль соотвѣтствуетъ тѣмъ задачамъ, у которыхъ онъ есть единственныій общій. Интеграль (81) можно разсматривать какъ иѣ-которую комбинацію двухъ Бертрановыхъ формъ — комбинацію, которая имѣеть мѣсто, когда интеграль (82) не имѣеть мѣста.

Вспомнивъ теперь замѣчаніе въ концѣ $n^o 9$, мы получимъ слѣдующую теорему:

Задачи съ силами X, Y , не зависящими отъ скоростей, имѣющія два интеграла общихъ: одинъ съ временемъ, другой безъ време-

мени, должны удовлетворять условію

$$Y - kX = \Pi(y - kx),$$

где k постоянное произвольное и Π произвольная функция. Условие это есть необходимое и достаточное. При соблюдении его два интеграла, общие рассматриваемым задачамъ будутъ

$$(y' - kx')^2 - 2\Pi_1(y - kx) = 2\alpha,$$

$$-t + \frac{1}{\sqrt{2}} \int \frac{dy - kdx}{\sqrt{\Pi_1(y - kx) + \alpha}} = \beta,$$

где $\Pi_1 x = \int \Pi_1 dx$.

Задачи съ силами, зависящими отъ скоростей, которые удовлетворяютъ упомянутому условію, будутъ также имѣть эти два интеграла; если же задача ему не удовлетворяетъ, то и не будетъ имѣть, ни того, ни другого интеграла.

16. Приложимъ еще теоремы $n^o 12$ и $n^o 14$ къ изслѣдованию задачъ въ одной и той же сопротивляющей срединѣ. Мы предположимъ, что на движущуюся точку дѣйствуетъ сила, которой проекція на оси координатъ суть M и N , и сопротивленіе средины, направленное по касательной, есть функция только отъ скорости точки. Мы будемъ предполагать, что M и N зависятъ только отъ координатъ x и y движущейся точки. Пусть будетъ $F(x'^2 + y'^2)$ сопротивленіе средины. Его проекціи на оси координатъ будутъ: $x' \frac{F(x'^2 + y'^2)}{\sqrt{x'^2 + y'^2}}$ и $y' \frac{F(x'^2 + y'^2)}{\sqrt{(x'^2 + y'^2)}}$. Мы для сокращенія означимъ функцию $\frac{F(x'^2 + y'^2)}{\sqrt{x'^2 + y'^2}}$ такъ: $f(x'^2 + y'^2)$, а величину $x'^2 + y'^2$ означимъ черезъ v .

Пусть другая задача съ тою же срединою имѣть силы M_1 и N_1 ; тогда

$$k = \frac{N - N_1}{M - M_1}, \quad l = \frac{MN_1 - M_1 N}{M - M_1} + (y' - kx')fv.$$

Откуда видимъ, что k не зависитъ отъ x' и y' ; что же касается величины l , то означивъ буквою n функцию $\frac{MN_1 - M_1 N}{M - M_1}$,

зависящую только отъ x, y , мы будемъ имѣть, согласно съ прежними обозначеніями,

$$(83) \quad l = n + \omega fv,$$

гдѣ

$$(84) \quad v = x'^2 + y'^2 = \omega^2 + 2\omega kx' + (1 + k^2)x'^2.$$

Интегралъ безъ времени, который имѣютъ двѣ рассматриваемыя задачи, долженъ быть по $n^o 5$ вида

$$V = \Lambda(\omega, x, y),$$

а величина l вида

$$(85) \quad l = P + Qx' + Rx'^2,$$

гдѣ P, Q и R суть функции отъ ω, x, y , удовлетворяющія уравненіямъ (35) и (37). Сравнивая выраженія (83) и (85) величины l , мы легко находимъ, что функция fv должна быть вида

$$(86) \quad fv = A + Bv = (A + B\omega^2) + 2B\omega kx' + B(1 + k^2)x'^2,$$

гдѣ A и B постоянныя количества. Отсюда находимъ

$$P = n + A\omega + B\omega^3, \quad Q = 2B\omega^2 k, \quad R = B(1 + k^2)\omega.$$

Подставляя эти величины въ уравненія (35) и (37), мы будемъ имѣть

$$\omega B(1 + k^2) = \frac{dk}{dx} + k \frac{dk}{dy},$$

откуда, такъ какъ k не зависитъ отъ ω , выводимъ

$$B = 0 \quad \text{и} \quad \frac{dk}{dx} + k \frac{dk}{dy} = 0.$$

Такимъ образомъ fv обращается въ постоянное A ; Q и R въ нули, а l въ $n + A\omega$. Подставляя величины $Q=0$ и $P=n+A\omega$ въ уравненіе (37), мы найдемъ слѣдующее:

$$2A \frac{dk}{dy} + \omega \frac{d^2 k}{dy^2} + \frac{1}{\omega} \left(\frac{dn}{dx} + k \frac{dn}{dy} + 3n \frac{dk}{dy} \right) = 0.$$

Такъ какъ A есть постоянное, а k и n не зависятъ отъ ω , то это уравненіе распадается на три

$$(87) \quad 2A \frac{dk}{dy} = 0, \quad \frac{d^2k}{dy^2} = 0, \quad \frac{dn}{dx} + k \frac{dn}{dy} + 3n \frac{dk}{dy} = 0.$$

Такъ какъ сопротивленіе средины не нуль, то A не нуль. Тогда первое изъ этихъ уравненій будетъ

$$\frac{dk}{dy} = 0,$$

и самая общая величина, удовлетворяющая уравненіямъ (87) и уравненію $\frac{dn}{dx} + k \frac{dk}{dy} = 0$ будетъ, слѣдовательно, $k =$ постоянному.

Подставляя эту величину въ третье уравненіе (87) и интегрируя его, мы получимъ

$$(88) \quad n = \Pi(y - kx).$$

Откуда заключаемъ, имѣя въ виду уравненіе (83), что

$$(89) \quad l = P = \Pi(y - kx) + A\omega.$$

Здѣсь Π означаетъ произвольную функцию.

Величина (89) функции P удовлетворяетъ уравненію (77) при постоянномъ $k = \varphi$, поэтому рассматриваемыя задачи имѣютъ, кроме интеграла безъ времени, еще одинъ интеграль общей съ временемъ.

Интеграль безъ времени получится по теоремѣ $n^o 14$ интегрированіемъ системы

$$(90) \quad \begin{cases} \frac{d\Lambda}{dy} + \left[A + \frac{\Pi(y - kx)}{\omega} \right] \frac{d\Lambda}{d\omega} = 0, \\ \frac{d\Lambda}{dx} - k \left[A + \frac{\Pi(y - kx)}{\omega} \right] \frac{d\Lambda}{d\omega} = 0, \end{cases}$$

или, что одно и то же, системы

$$\frac{d\Lambda}{dy} = -\frac{1}{k} \frac{d\Lambda}{dx} = -\left[A + \frac{\Pi(y - kx)}{\omega} \right] \frac{d\Lambda}{d\omega}.$$

Отсюда видимъ, что Λ есть функция отъ ω и $y - kx$. Означая

$y - kx$ буквою p и подставляя величину Λ , выраженную въ переменныхъ ω и p , въ первое изъ уравненій (90), мы обратимъ его въ слѣдующее:

$$(91) \quad \frac{d\Lambda}{dp} + \left[A + \frac{\Pi(p)}{\omega} \right] \frac{d\Lambda}{d\omega} = 0,$$

интегрированіе котораго приводится къ интегрированію обыкновенного уравненія

$$(92) \quad dp = \frac{\omega d\omega}{A\omega + \Pi(p)}.$$

Интеграль уравненія (92) по замѣнѣніи въ немъ величины p количествомъ $y - kx$ и будетъ искомымъ интеграломъ безъ времени. Изъ него, найдя $y' - kx'$ въ функции отъ $y - kx$ и постоянного произвольного, мы получимъ по теоремѣ $n^o 11$ интеграль съ временемъ квадратурою.

Изъ уравненія $fv = A$, получается $F(x'^2 + y'^2) = A\sqrt{x'^2 + y'^2}$, и, слѣдовательно, задачи съ одною сопротивляющейся срединою и съ силами M и N , не зависящими отъ скоростей, только тогда будутъ имѣть общій интеграль, независимый отъ времени, когда сопротивленіе средины пропорціонально первой степени скорости. Разумѣется, мы исключаемъ случай $M = 0, N = 0$, когда движение будетъ прямолинейное. Въ этомъ случаѣ задачи съ какою угодно срединою будутъ имѣть два интеграла общихъ, независящихъ отъ времени и не будутъ имѣть интеграла общаго съ временемъ.

Предыдущіе результаты даютъ теорему:

Возьмемъ всѣ задачи о движении свободной точки въ плоскости, при одной и той же сопротивляющейся срединѣ, съ силами не зависящими отъ скоростей. Такія задачи могутъ имѣть только тогда интегралы общіе, не зависящіе отъ времени, когда, или сопротивленіе средины пропорціонально первой степени скорости, или же сила, дѣйствующая въ задачѣ есть нуль, то есть, движение происходитъ только въ слѣдствіе начальной скорости по прямой линіи.

Въ первомъ случаѣ силы M и N каждой задачи должны удовлетворять условію

$$N - kM = \Pi(y - kx),$$

гдѣ k есть постоянная, а $\Pi(y - kx)$ произвольная функция.

При исполненіи этого условія задачи будутъ имѣть одинъ интегралъ общей безъ времени, который будетъ интеграломъ обыкновенного уравненія первого порядка

$$dp = \frac{\omega dw}{A\omega + \Pi(p)},$$

гдѣ черезъ p означена величина $y - kx$, а черезъ ω величина $y' - kx'$.

Кромъ него они будутъ имѣть еще общий интегралъ съ временемъ, выводящійся изъ интеграла безъ времени посредствомъ квадратуры.

Во второмъ случаѣ, каковъ бы ни былъ законъ сопротивленія средины, задачи будутъ имѣть два интеграла общихъ безъ времени

$$y' = ax', \quad y - x \frac{y'}{x'} = \beta,$$

выражающихъ, что движение происходитъ по прямой.

IV-й случай: одинъ интегралъ съ временемъ.

17. Здѣсь мы разсмотримъ случай, когда задачи будутъ имѣть только одинъ общий интегралъ, а именно, интегралъ съ временемъ. Такъ какъ онъ имѣеть видъ $V = -t + W$, гдѣ W есть функция четырехъ переменныхъ x', y', x, y , то нужно искать W . Мы видѣли въ № 1, что она удовлетворяетъ двумъ уравненіямъ (5), изъ которыхъ можно вывести слѣдующія:

$$(93) \quad \begin{cases} \frac{dW}{dx'} + k \frac{dW}{dy} = 0, \\ x' \frac{dW}{dx} + y' \frac{dW}{dy} + l \frac{dW}{dy'} = 1. \end{cases}$$

Система (93) есть преобразованіе системы (5).

Изъ этихъ уравненій мы заключаемъ, что k и l совершенно определены, если функция W известна, то есть, если известенъ общий интегралъ съ временемъ. Съ другой стороны, какова бы ни была W , величины k и l имѣютъ определенные значения. Поэтому, мы видимъ, что

Интегралъ съ временемъ всякой задачи о движении свободной точки въ плоскости будетъ общимъ ей и некоторымъ другимъ такимъ же задачамъ. Если силы этой задачи не удовлетворяютъ условіямъ теоремы № 14, то она, имѣя интегралъ съ временемъ, общий ей и упомянутымъ другимъ задачамъ, не будетъ съ ними имѣть другихъ интеграловъ общихъ.

Если мы составимъ скобки изъ первыхъ частей уравненій (93), то получимъ

$$(94) \quad \frac{dW}{dx} + k \frac{dW}{dy} + m \frac{dW}{dy'} = 0.$$

Введемъ знакоположенія № 11; тогда скобки первого и втораго уравненій (93) съ уравненіемъ (94) будутъ

$$(95) \quad \begin{cases} A(k) \frac{dW}{dy} + [A(m) - C(k)] \frac{dW}{dy'} = 0, \\ [B(k) - m] \frac{dW}{dy} + [B(m) - C(l)] \frac{dW}{dy'} = 0. \end{cases}$$

Изъ этихъ уравненій одно должно быть слѣдствиемъ другого; поэтому, величины k и l должны удовлетворять условію

$$(96) \quad \frac{A(k)}{B(k) - m} = \frac{A(m) - C(k)}{B(m) - C(l)}.$$

При исполненіи этого условія два уравненія (95) обращаются въ одно и тогда система уравненій (93), (94), (95) будетъ имѣть одинъ только интегралъ общий, если обѣ части условія (96) не обращаются въ 0. Въ этомъ послѣднемъ случаѣ три уравненія (93) и (94) будутъ имѣть решеніе съ произвольною функциєю, и задачи, кроме интеграла съ временемъ, будутъ имѣть еще общий интегралъ безъ времени.

Исключивъ этотъ случай, мы будемъ имѣть систему

$$(97) \quad \left\{ \begin{array}{l} \frac{dW}{dx'} + k \frac{dW}{dy'} = 0, \\ x' \frac{dW}{dx} + y' \frac{dW}{dy} + l \frac{dW}{dy'} = 1, \\ \frac{dW}{dx} + k \frac{dW}{dy} + m \frac{dW}{dy'} = 0, \\ A(k) \frac{dW}{dy} + [A(m) - C(k)] \frac{dW}{dy'} = 0, \\ \text{или } [B(k) - m] \frac{dW}{dy} + [B(m) - C(l)] \frac{dW}{dy'} = 0, \end{array} \right.$$

которая будетъ имѣть рѣшеніе, если k и l удовлетворяютъ условію (96). Это рѣшеніе получится посредствомъ квадратуры, если k и l даны.

18. Мы разберемъ частный случай, когда k не зависитъ отъ x' и y' , а величина l будетъ вида

$$l = n + \omega fv,$$

какъ въ № 16.

Общая величина W , слѣдующая изъ первого уравненія системы (97), есть

$$W = \Lambda(\omega, x, y).$$

Подставляя ее во второе и третье уравненія этой системы, мы получимъ слѣдующія:

$$(98) \quad \omega \frac{d\Lambda}{dy} + (n + \omega fv) \frac{d\Lambda}{d\omega} + x' \left(\frac{d\Lambda}{dx} + k \frac{d\Lambda}{dy} - \omega \frac{dk}{dy} \frac{d\Lambda}{d\omega} \right) - x'^2 \left(\frac{dk}{dx} + k \frac{dk}{dy} \right) \frac{d\Lambda}{d\omega} = 1$$

$$(99) \quad \frac{d\Lambda}{dx} + k \frac{d\Lambda}{dy} + x' \left(\frac{m}{x'} - \frac{dk}{dx} - k \frac{dk}{dy} \right) \frac{d\Lambda}{d\omega} = 0.$$

Изъ уравненія (98) заключаемъ, что fv имѣеть величину

$$fv = A + Bv;$$

и, слѣдовательно, будетъ

$$(100) \quad l = n + \omega fv = n + A\omega + B\omega^3 + 2Bk\omega^3 x' + B(1 + k^2) \omega x'^2.$$

Подставляя эту величину въ уравненіе (98) и уравнивая въ немъ коэффиціенты при x' и x'^2 нулю, а независимый отъ x' единицѣ, мы получимъ

$$\omega \frac{d\Lambda}{dy} + (n + A\omega + B\omega^3) \frac{d\Lambda}{d\omega} = 1,$$

$$\frac{d\Lambda}{dx} + k \frac{d\Lambda}{dy} + \omega \left(2Bk\omega - \frac{dk}{dy} \right) \frac{d\Lambda}{d\omega} = 0,$$

$$B\omega(1 + k^2) - \left(\frac{dk}{dx} + k \frac{dk}{dy} \right) = 0.$$

Изъ послѣдняго заключаемъ

$$(100') \quad B = 0, \quad \frac{dk}{dx} + k \frac{dk}{dy} = 0,$$

такъ какъ k не зависитъ отъ ω , по условію. Предыдущія уравненія обращаются, поэтому, въ слѣдующія:

$$(101) \quad \left\{ \begin{array}{l} \frac{d\Lambda}{dy} + \left(\frac{n}{\omega} + A \right) \frac{d\Lambda}{d\omega} = \frac{1}{\omega}, \\ \frac{d\Lambda}{dx} + k \frac{d\Lambda}{dy} - \omega \frac{dk}{dy} \frac{d\Lambda}{d\omega} = 0. \end{array} \right.$$

Величина m обращается въ $-\omega \frac{dk}{dy}$; слѣдовательно, уравненіе (99) будетъ тождественно со вторымъ изъ уравненій (101).

Далѣе мы имѣемъ

$$\begin{aligned} B(k) &= \omega \frac{dk}{dy}, \quad B(k) - m = 2\omega \frac{dk}{dy}, \\ -B(m) &= x' \frac{d \left((y' - kx') \frac{dk}{dy} \right)}{dx} + (\omega + kx') \frac{d \left((y' - kx') \frac{dk}{dy} \right)}{dy} + (n + A\omega) \frac{dk}{dy} \frac{d(y' - kx')}{dy} \\ &= -x'^2 \left[\frac{dk}{dx} \frac{dk}{dy} + k \left(\frac{dk}{dy} \right)^2 \right] + \omega x' \left[\frac{d^2 k}{dxdy} - \left(\frac{dk}{dy} \right)^2 + k \frac{d^2 k}{dy^2} \right] \\ &\quad + \omega^2 \frac{d^2 k}{dy^2} + (n + A\omega) \frac{dk}{dy}. \end{aligned}$$

Эта величина, на основании уравнения (100'), обращается въ болѣе простую

$$-B(m) = \left[\omega^2 \frac{d^3 k}{dy^3} + (n + A\omega) \frac{dk}{dy} \right] - 2\omega \left(\frac{dk}{dy} \right)^2 x'.$$

Точно также

$$C(l) = C(n + A\omega) = C(n) + AC(y' - kx') = \frac{dn}{dx} + k \frac{dn}{dy} - A\omega \frac{dk}{dy};$$

следовательно

$$B(m) - C(l) = 2\omega \left(\frac{dk}{dy} \right)^2 x' - \left(\omega^2 \frac{d^3 k}{dy^3} + n \frac{dk}{dy} + \frac{dn}{dx} + k \frac{dn}{dy} \right).$$

Подставляя вычисленныя величины въ послѣднее уравненіе системы (97), мы получимъ

$$(102) \quad 2\omega \frac{dk}{dy} \frac{d\Lambda}{dy} - \left(\frac{dn}{dx} + k \frac{dn}{dy} + n \frac{dk}{dy} + \omega^2 \frac{d^3 k}{dy^3} \right) \frac{d\Lambda}{d\omega} = 0.$$

Изъ уравненій (101) и (102) мы выводимъ слѣдующее уравненіе для опредѣленія $\frac{d\Lambda}{d\omega}$:

$$(103) \quad 2 \frac{dk}{dy} - \left(\frac{dn}{dx} + k \frac{dn}{dy} + 3n \frac{dk}{dy} + 2A\omega \frac{dk}{dy} + \omega^2 \frac{d^3 k}{dy^3} \right) \frac{d\Lambda}{d\omega} = 0,$$

которое также можно было получить и прямо, составляя скобки изъ двухъ уравненій (101), рѣшенныхъ относительно $\frac{d\Lambda}{dx}$ и $\frac{d\Lambda}{dy}$.

Изъ уравненій (101) и (103) находимъ слѣдующія величины для $\frac{d\Lambda}{dy}$ и $\frac{d\Lambda}{d\omega}$:

$$(104) \quad \begin{cases} \frac{d\Lambda}{d\omega} = \frac{2 \frac{dk}{dy}}{\frac{dn}{dx} + k \frac{dn}{dy} + 3n \frac{dk}{dy} + 2A\omega \frac{dk}{dy} + \omega^2 \frac{d^3 k}{dy^3}}, \\ \frac{d\Lambda}{dy} = \frac{1}{\omega} - \frac{2 \left(A + \frac{n}{\omega} \right) \frac{dk}{dy}}{\frac{dn}{dx} + k \frac{dn}{dy} + 3n \frac{dk}{dy} + 2A\omega \frac{dk}{dy} + \omega^2 \frac{d^3 k}{dy^3}}. \end{cases}$$

Составляемъ теперь уравненіе

$$(104') \quad \frac{d}{dy} \left(\frac{d\Lambda}{d\omega} \right) - \frac{d}{d\omega} \left(\frac{d\Lambda}{dy} \right) = 0,$$

освобождаемъ его отъ знаменателей и располагаемъ его по степенямъ ω . Такъ какъ функции k и n не зависятъ отъ ω , то коэффициенты при различныхъ степеняхъ ω въ этомъ уравненіи должны быть равны нулю. Такимъ образомъ коэффициентъ при ω^4 даетъ

$$(105) \quad 3 \left(\frac{d^3 k}{dy^3} \right)^2 - \frac{dk}{dy} \frac{d^3 k}{dy^3} = 0.$$

Уравненіе (105) имѣть общимъ интеграломъ слѣдующее:

$$k = \frac{B}{A - y} + C$$

и частнымъ интеграломъ

$$k = Gy + H,$$

гдѣ A, B, C, G, H суть функции отъ x . Общій интегралъ въ соединеніи съ уравненіемъ

$$(106) \quad \frac{dk}{dx} + k \frac{dk}{dy} = 0,$$

доставляетъ для k величину постоянную, при конечныхъ значеніяхъ A, B и C . При безконечно большихъ значеніяхъ этихъ величинъ изъ общаго мы получаемъ упомянутый частный, который въ соединеніи съ уравненіемъ (106) даетъ величину

$$(107) \quad k = \frac{y + C'}{x + C},$$

гдѣ C и C' суть постоянныя произвольныя.

Далѣе коэффициенты при ω^3 въ упомянутомъ уравненіи даутъ тождество, а при ω^2 и ω дадутъ уравненія, которыя, на основаніи величины (107), обращаются въ слѣдующія:

$$(107') \quad \frac{d}{dy} \left(\frac{dn}{dx} + \frac{y + C'}{x + C} \frac{dn}{dy} + \frac{3n}{x + C} \right) = 0,$$

$$(108) \quad A \left(\frac{dn}{dx} + \frac{y + C'}{x + C} \frac{dn}{dy} + \frac{n}{x + C} \right) = 0.$$

Коэффициент же независимый отъ ω даеть

$$(109) \left(\frac{dn}{dx} + \frac{y+C'}{x+C} \frac{dn}{dy} + \frac{3n}{x+C} \right) \left(\frac{dn}{dx} + \frac{y+C'}{x+C} \frac{dn}{dy} + \frac{n}{x+C} \right) = 0.$$

Мы не будемъ здѣсь рассматривать случая, когда C и C' равны бесконечности, причемъ k обращается въ постоянное. Легко видѣть, что тогда условіе, при которомъ два интеграла одинъ съ временемъ, другой безъ времени, будутъ общими рассматриваемымъ задачамъ, будетъ удовлетворено.

Мы попадемъ, такимъ образомъ, на прежній случай, именно на тотъ, который мы разбирали въ № 16.

Уравненія (107'), (108) и (109) ведутъ къ двумъ предположеніямъ

$$1) \frac{dn}{dx} + \frac{y+C'}{x+C} \frac{dn}{dy} + \frac{3n}{x+C} = 0,$$

$$2) \frac{dn}{dx} + \frac{y+C'}{x+C} \frac{dn}{dy} + \frac{n}{x+C} = 0.$$

Первое можетъ имѣть мѣсто только, если $A = 0$, то есть, если сопротивленіе средины нуль. Но и тогда изъ уравненія (103) получаемъ $\frac{dk}{dy} = 0$, и, слѣдовательно, по уравненію (106) будетъ $\frac{dk}{dx} = 0$, то есть, k есть постоянное.

Этотъ случай нами исключенъ.

Второе предположеніе даетъ намъ для n величину

$$n = \frac{\Pi \left(\frac{y+C'}{x+C} \right)}{x+C}.$$

По уравненію (107') должно быть при этой величинѣ

$$\frac{d}{dy} \left(\frac{2n}{x+C} \right) = \frac{2\Pi' \left(\frac{y+C'}{x+C} \right)}{(x+C)^3} = 0,$$

гдѣ Π' есть производная функции Π . Мы видимъ, слѣдовательно, что $\Pi' \left(\frac{y+C'}{x+C} \right) = 0$, то есть $\Pi \left(\frac{y+C'}{x+C} \right)$ будетъ постоянна.

Обозначимъ се черезъ L ; тогда уравненія (101) и (103) при величинахъ

$$k = \frac{y+C'}{x+C}, \quad l = n + A\omega = A\omega + \frac{L}{x+C}$$

далуть

$$(110) \quad \frac{d\Lambda}{d\omega} = \frac{x+C}{L+A\omega(x+C)}, \quad \frac{d\Lambda}{dy} = 0, \quad \frac{d\Lambda}{dx} = \frac{\omega}{L+A\omega(x+C)}.$$

Составляя уравненія

$$\frac{d}{dx} \left(\frac{d\Lambda}{d\omega} \right) = \frac{d}{d\omega} \left(\frac{d\Lambda}{dx} \right), \quad \frac{d}{dx} \left(\frac{d\Lambda}{dy} \right) = \frac{d}{dy} \left(\frac{d\Lambda}{dx} \right),$$

мы увидимъ, что они обращаются въ тождество.

Функция Λ получается посредствомъ квадратуры

$$(111) \quad \Lambda = \int \frac{(x+C)d\omega + \omega dx}{L+A\omega(x+C)}.$$

Если A не нуль, то мы получимъ

$$\Lambda = \frac{1}{A} \log [L + A\omega(x+C)] + E.$$

Если же $A = 0$, то будетъ

$$\Lambda = \frac{(x+C)\omega}{L} + E.$$

Въ обоихъ случаяхъ величина E есть постоянная произвольная.

Такимъ образомъ интегралъ съ временемъ, при существованіи сопротивляющейся средины, будетъ

$$t + \beta = \frac{1}{A} \log [L + A(y'(x+C) - x'(y+C'))].$$

Для задачъ же въ пустотѣ онъ будетъ

$$t + \beta = C_1 [y'(x+C) - x'(y+C')],$$

$$\text{гдѣ } C_1 = \frac{1}{L}.$$

Такимъ образомъ мы выводимъ теорему:

Задачи при одной и той же сопротивляющейся срединѣ тогда только могутъ имѣть общий интегралъ съ временемъ, когда сопротивление средины пропорционально первой степени скорости.

Условіе необходимое и достаточное, при которомъ эти задачи будутъ имѣть только одинъ общий интегралъ, и, именно, съ временемъ, состоитъ въ томъ, что силы M и N каждой задачи, не зависящія отъ x' и y' , должны удовлетворять уравненію

$$(x + C)N - (y + C')M = L,$$

гдѣ L , C и C' суть постоянныя.

Упомянутый интегралъ есть слѣдующій:

$$\beta = -t + \frac{1}{A} \log \left\{ L + A[y'(x + C) - x'(y + C')] \right\}.$$

Въ немъ A есть постоянный коэффиціентъ, зависящій отъ сопротивленія средины.

Силы X и Y задачъ, безъ сопротивляющейся средины, не зависящія отъ x' и y' , должны удовлетворять условію

$$(x + C)Y - (y + C')X = L,$$

для того, чтобы эти задачи имѣли одинъ только интегралъ общій: интегралъ съ временемъ. Если условіе это исполнено, то онъ будетъ

$$\beta = -t + \frac{1}{L} [y'(x + C) - x'(y + C')].$$

Послѣдній интегралъ находится также у Бертрана, только представленъ имъ въ иномъ видѣ.

3.

SUR LES ÉQUATIONS SIMULTANÉES
AUX DIFFÉRENCES PARTIELLES
DU PREMIER ORDRE.

(COMPTE RENDUS, LE 21 JUIN 1869).

Parmi plusieurs méthodes fécondes que Bour a proposées dans son Mémoire sur les équations différentielles¹⁾, une des plus remarquables est celle qu'il a désignée sous le nom de la *Seconde méthode d'abaissement*, et dont il attribue l'idée première à Jacobi.

Les développements que Bour a fait sur ce sujet peuvent servir de base à une méthode générale d'intégration des équations simultanées aux différences partielles du premier ordre, dont je vais exposer ici le procédé.

Soient q_1, q_2, \dots, q_n les variables indépendantes; V leur fonction connue;

$$p_1 = \frac{\partial V}{\partial q_1}, \quad p_2 = \frac{\partial V}{\partial q_2}, \dots, \quad p_n = \frac{\partial V}{\partial q_n}$$

les dérivées partielles de V ; f_1, f_2, \dots, f_i les fonctions données de

$$q_1, q_2, \dots, q_n, \quad V, \quad p_1, p_2, \dots, p_n,$$

qui satisfont *identiquement* à l'équation

$$\begin{aligned} & \frac{\partial f_k}{\partial q_1} \frac{\partial f_l}{\partial p_1} - \frac{\partial f_k}{\partial p_1} \frac{\partial f_l}{\partial q_1} + \frac{\partial f_k}{\partial q_2} \frac{\partial f_l}{\partial p_2} - \frac{\partial f_k}{\partial p_2} \frac{\partial f_l}{\partial q_2} + \dots \\ & + \frac{\partial f_k}{\partial q_n} \frac{\partial f_l}{\partial p_n} - \frac{\partial f_k}{\partial p_n} \frac{\partial f_l}{\partial q_n} + \frac{\partial f_k}{\partial V} \left(p_1 \frac{\partial f_l}{\partial p_1} + p_2 \frac{\partial f_l}{\partial p_2} + \dots + p_n \frac{\partial f_l}{\partial p_n} \right) \\ & - \frac{\partial f_l}{\partial V} \left(p_1 \frac{\partial f_k}{\partial p_1} + p_2 \frac{\partial f_k}{\partial p_2} + \dots + p_n \frac{\partial f_k}{\partial p_n} \right) = 0 \end{aligned}$$

¹⁾ *Journal de l'École Polytechnique*, 39-e cahier, 1862.

pour toutes les valeurs des indices k et l contenues dans la suite $1, 2, 3, \dots, i$; enfin a_1, a_2, \dots, a_i des constantes quelconques, le nombre i étant moindre que n , ou égal à n .

Supposons de plus que les équations

$$(1) \quad f_1 = a_1, \quad f_2 = a_2, \dots, \quad f_i = a_i$$

ne donnent par l'élimination de p_1, p_2, \dots, p_n , V aucune relation entre q_1, q_2, \dots, q_n .

Ces équations ont une solution commune, et pour la déterminer il faut procéder comme il suit:

Intégrons une des équations (1), par exemple $f_1 = a_1$, et supposons d'abord qu'aucune des quantités p_1, p_2, \dots ne manque dans la fonction f_1 . Soit

$$(2) \quad V = F(q_1, q_2, \dots, q_n, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A)$$

une intégrale complète de l'équation $f_1 = a_1$, contenant n constantes arbitraires $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A$ indépendantes entre elles. L'intégrale générale s'en déduit en regardant une de ces constantes, par exemple A , comme une fonction arbitraire des autres $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}$, et ces dernières comme des fonctions de q_1, q_2, \dots, q_n qui satisfont aux équations

$$(3) \quad \frac{\partial F}{\partial \alpha_1} + \frac{\partial F}{\partial A} \frac{\partial A}{\partial \alpha_1} = 0, \quad \frac{\partial F}{\partial \alpha_2} + \frac{\partial F}{\partial A} \frac{\partial A}{\partial \alpha_2} = 0, \dots, \quad \frac{\partial F}{\partial \alpha_{n-1}} + \frac{\partial F}{\partial A} \frac{\partial A}{\partial \alpha_{n-1}} = 0.$$

Pour que la valeur (2) de V soit une intégrale complète, il faut qu'il soit impossible de déduire des équations (3), par l'élimination de q_1, q_2, \dots, q_n , aucune relation de la forme

$$\Pi \left(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A, \frac{\partial A}{\partial \alpha_1}, \frac{\partial A}{\partial \alpha_2}, \dots, \frac{\partial A}{\partial \alpha_{n-1}} \right) = 0$$

indépendante de q_1, q_2, \dots, q_n . C'est dans ce sens que j'ai entendu l'indépendance des constantes $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A$.

L'intégrale générale de l'équation $f_1 = a_1$ est exprimée par l'ensemble des équations (2) et (3). Substituons la dans toutes les équations du système (1).

A cet effet, résolvons les équations

$$(4) \quad \begin{cases} F(q_1, q_2, \dots, q_n, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A) = V, \\ \frac{\partial F}{\partial q_1} = p_1, \quad \frac{\partial F}{\partial q_2} = p_2, \dots, \quad \frac{\partial F}{\partial q_n} = p_n, \\ \frac{\partial F}{\partial \alpha_1} + \frac{\partial F}{\partial A} \frac{\partial A}{\partial \alpha_1} = 0, \quad \frac{\partial F}{\partial \alpha_2} + \frac{\partial F}{\partial A} \frac{\partial A}{\partial \alpha_2} = 0, \dots, \\ \frac{\partial F}{\partial \alpha_{n-1}} + \frac{\partial F}{\partial A} \frac{\partial A}{\partial \alpha_{n-1}} = 0, \end{cases}$$

par rapport aux quantités

$$(5) \quad q_1, q_2, \dots, q_n, \quad V, \quad p_1, p_2, \dots, p_n,$$

ce qui est toujours possible. Les quantités (5) s'exprimeront en fonctions de

$$\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A, \frac{\partial A}{\partial \alpha_1}, \frac{\partial A}{\partial \alpha_2}, \dots, \frac{\partial A}{\partial \alpha_{n-1}}.$$

Substituons leurs valeurs dans les équations (1). La première d'elles, $f_1 = a_1$, deviendra une identité. Quant aux autres, elles ne contiendront plus la variable q_1 , de sorte que, si F_2, F_3, \dots, F_i sont les valeurs respectives de f_2, f_3, \dots, f_i après la substitution, les quantités F_2, F_3, \dots, F_i ne dépendent que de

$$\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A, \frac{\partial A}{\partial \alpha_1}, \frac{\partial A}{\partial \alpha_2}, \dots, \frac{\partial A}{\partial \alpha_{n-1}}.$$

Ainsi le système proposé consistant en i équations et contenant n variables indépendantes q_1, q_2, \dots, q_n sera transformé dans le suivant:

$$(6) \quad F_2 = a_2, \quad F_3 = a_3, \dots, \quad F_i = a_i,$$

dont le nombre des équations est $i-1$, et celui des variables indépendantes $n-1$, ces dernières étant $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}$. La fonction inconnue dans les équations (6) est A .

Il est remarquable que le système (6) présente les mêmes circonstances que le proposé, c'est-à-dire, en désignant, pour

abréger, les quantités

$$\frac{\partial A}{\partial \alpha_1}, \frac{\partial A}{\partial \alpha_2}, \dots, \frac{\partial A}{\partial \alpha_{n-1}}$$

respectivement par $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_{n-1}$, l'équation

$$\begin{aligned} & \frac{\partial F_k}{\partial \alpha_1} \frac{\partial F_l}{\partial \beta_1} - \frac{\partial F_k}{\partial \beta_1} \frac{\partial F_l}{\partial \alpha_1} + \frac{\partial F_k}{\partial \alpha_2} \frac{\partial F_l}{\partial \beta_2} - \frac{\partial F_k}{\partial \beta_2} \frac{\partial F_l}{\partial \alpha_2} + \dots \\ & + \frac{\partial F_k}{\partial \alpha_{n-1}} \frac{\partial F_l}{\partial \beta_{n-1}} - \frac{\partial F_k}{\partial \beta_{n-1}} \frac{\partial F_l}{\partial \alpha_{n-1}} \\ & + \frac{\partial F_k}{\partial A} \left(\beta_1 \frac{\partial F_l}{\partial \beta_1} + \beta_2 \frac{\partial F_l}{\partial \beta_2} + \dots + \beta_{n-1} \frac{\partial F_l}{\partial \beta_{n-1}} \right) \\ & - \frac{\partial F_l}{\partial A} \left(\beta_1 \frac{\partial F_k}{\partial \beta_1} + \beta_2 \frac{\partial F_k}{\partial \beta_2} + \dots + \beta_{n-1} \frac{\partial F_k}{\partial \beta_{n-1}} \right) = 0 \end{aligned}$$

aura lieu *identiquement* pour toutes les valeurs des indices k et l comprises dans la suite $2, 3, \dots, i$.

Tout se réduit donc à trouver A comme fonction de $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}$ qui satisfont aux équations (6). Connaissant la valeur de A , on aura celle de V en résolvant les équations (3) par rapport à $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}$ qui seront exprimées alors en fonctions de q_1, q_2, \dots, q_n et des quantités qui figurent dans la fonction A , supposée connue.

En vertu des valeurs de $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A$, comme leur fonction, sera aussi exprimée en q_1, q_2, \dots, q_n ; en substituant les valeurs trouvées de $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-1}, A$ dans l'équation (2) on aura l'expression cherchée de V .

Or, pour déterminer A , nous n'avons qu'à traiter le système (6) absolument de la même manière que le proposé. En intégrant une de ses équations, par exemple $F_2 = a_2$, on le transformera dans un autre, dont le nombre des équations sera $i-2$ et celui des variables indépendantes $n-2$, la fonction inconnue étant nouvelle. En continuant de procéder toujours de la même manière et de passer de système en système, on se trouvera réduit à la fin à une seule équation dont le nombre des variables indépendantes sera $n-i+1$. Son intégrale complète contiendra $n-i+1$ constantes arbitraires indépendantes entre elles. Connaissant cette

intégrale, nous trouverons, au moyen des différentiations et des simples opérations algébriques, les fonctions inconnues de tous les systèmes par lesquels nous avons passé. Nous aurons aussi la valeur de V dans laquelle figureront les $n-i+1$ constantes mentionnées. Soit

$$(7) \quad V = \varphi(q_1, q_2, \dots, q_n, h_1, h_2, \dots, h_{n-i}, H)$$

cette valeur, $h_1, h_2, \dots, h_{n-i}, H$ étant les constantes. On aura la valeur la plus générale de V en regardant H comme fonction de h_1, h_2, \dots, h_{n-i} et combinant l'équation (7) avec celles-ci:

$$\begin{aligned} \frac{\partial \varphi}{\partial h_1} + \frac{\partial \varphi}{\partial H} \frac{\partial H}{\partial h_1} &= 0, \quad \frac{\partial \varphi}{\partial h_2} + \frac{\partial \varphi}{\partial H} \frac{\partial H}{\partial h_2} = 0, \dots, \\ \frac{\partial \varphi}{\partial h_{n-i}} + \frac{\partial \varphi}{\partial H} \frac{\partial H}{\partial h_{n-i}} &= 0. \end{aligned}$$

Supposons maintenant que quelques unes des quantités p_1, p_2, \dots, p_n , par exemple p_1, p_2, \dots, p_k , manquent dans la fonction f_1 . Alors, dans l'intégrale complète de l'équation $f_1 = a_1$, les quantités q_1, q_2, \dots, q_k figureront comme constantes. Soit

$$V = F(q_{k+1}, q_{k+2}, \dots, q_n, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-k-1}, q_1, q_2, \dots, q_k, A)$$

cette intégrale, $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-k-1}, A$ étant des constantes introduites par l'intégration.

La modification qui est à faire dans la méthode, consiste à prendre au lieu des équations (4) les suivantes:

$$(8) \quad \left\{ \begin{array}{l} F = V, \quad \frac{\partial F}{\partial q_{k+1}} = p_{k+1}, \quad \frac{\partial F}{\partial q_{k+2}} = p_{k+2}, \dots, \quad \frac{\partial F}{\partial q_n} = p_n, \\ \frac{\partial F}{\partial q_1} + \frac{\partial F}{\partial A} \frac{\partial A}{\partial q_1} = 0, \quad \frac{\partial F}{\partial q_2} + \frac{\partial F}{\partial A} \frac{\partial A}{\partial q_2} = 0, \dots, \\ \quad \vdots \quad \frac{\partial F}{\partial q_k} + \frac{\partial F}{\partial A} \frac{\partial A}{\partial q_k} = 0, \\ \frac{\partial F}{\partial \alpha_1} + \frac{\partial F}{\partial A} \frac{\partial A}{\partial \alpha_1} = 0, \quad \frac{\partial F}{\partial \alpha_2} + \frac{\partial F}{\partial A} \frac{\partial A}{\partial \alpha_2} = 0, \dots, \\ \quad \frac{\partial F}{\partial \alpha_{n-k-1}} + \frac{\partial F}{\partial A} \frac{\partial A}{\partial \alpha_{n-k-1}} = 0, \end{array} \right.$$

dans lesquelles A est regardé comme fonction de

$$\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-k-1}, q_1, q_2, \dots, q_k.$$

Résolvons les équations (8), dont le nombre est $2n - k$, par rapport à autant d'inconnues

$$p_1, p_2, \dots, p_n, V, q_{k+2}, q_{k+3}, \dots, q_n,$$

et substituons les expressions trouvées de ces inconnues dans les équations du système proposé. La première $f_1 = a_1$ sera une identité. Les autres après la transformation

$$f_2 = a_2, f_3 = a_3, \dots, f_i = a_i$$

ne dépendront que des quantités

$$\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n-k-1}, q_1, q_2, \dots, q_k, A, \frac{\partial A}{\partial x_1}, \frac{\partial A}{\partial x_2}, \dots, \frac{\partial A}{\partial x_{n-k-1}}, \\ \frac{\partial A}{\partial q_1}, \frac{\partial A}{\partial q_2}, \dots, \frac{\partial A}{\partial q_k},$$

et la variable q_{k+1} disparaîtra totalement.

(21 juin 1869).

4.
SUR LES INTÉGRALES DES ÉQUATIONS
DU
MOUVEMENT D'UN POINT MATÉRIEL.

(MATHEMATISCHE ANNALEN, BD. II, 1870).

Les questions sur les intégrales communes à plusieurs problèmes de Mécanique se rapportent essentiellement à la théorie des équations simultanées aux dérivées partielles. M. Bertrand a pour la première fois résolu une question générale de ce genre, en donnant une méthode simple et très-élégante pour traiter les problèmes de Mécanique dans lesquelles les forces motrices ne dépendent que des coordonnées des points mobiles. L'application de cette méthode au mouvement d'un seul point a été l'objet des recherches remarquables de M. Bertrand et de celles de M. Rouché. Je reprends ici les équations du mouvement d'un point sur une surface pour faire étude du cas plus général dans lequel les forces appliquées au mobile sont des fonctions quelconques de ses coordonnées et des composantes de sa vitesse. Or, si une seule intégrale est commune à plusieurs problèmes, sa forme est arbitraire par rapport à ces quantités. C'est pourquoi je me suis borné au cas dans lequel les problèmes admettent deux intégrales communes.

La question se réduit à la recherche des expressions générales des fonctions X, Y de quatre variables $x, y, \frac{dx}{dt}, \frac{dy}{dt}$, telles que les équations différentielles

$$\frac{d^2x}{dt^2} = X, \quad \frac{d^2y}{dt^2} = Y$$

puissent avoir deux intégrales communes avec des équations de même forme

$$\frac{d^2x}{dt^2} = X_1, \quad \frac{d^2y}{dt^2} = Y_1.$$

La méthode de M. Bertrand n'étant point applicable à cette question, je fais usage d'une autre, qui est fondée sur un théorème bien connue relatif aux équations simultanées aux dérivées partielles. Ce théorème peut être énoncé comme il suit:

Soient

$$q_1, q_2, \dots, q_n$$

les variables indépendantes, V leur fonction,

$$p_1 = \frac{\partial V}{\partial q_1}, \quad p_2 = \frac{\partial V}{\partial q_2}, \dots, \quad p_n = \frac{\partial V}{\partial q_n}$$

ses dérivées partielles du premier ordre,

$$\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_\mu$$

des fonctions de $q_1, q_2, \dots, q_n, p_1, p_2, \dots, p_n$ linéaires et homogènes par rapport à p_1, p_2, \dots, p_n .

Supposons, que des équations

$$(1) \quad \varphi_1 = 0, \quad \varphi_2 = 0, \dots, \quad \varphi_\mu = 0$$

on ne puisse déduire par l'élimination de p_1, p_2, \dots, p_n aucune relation de la forme

$$\Pi(q_1, q_2, \dots, q_n) = 0,$$

et que parmi ces équations il n'y en ait aucune, qui soit la conséquence des autres. Alors le système d'équations (1), en y regardant V comme inconnue, sera satisfait par $n - \mu$ fonctions de q_1, q_2, \dots, q_n indépendantes entre elles, si les conditions

$$(2) \quad \frac{\partial \varphi_i}{\partial p_1} \frac{\partial \varphi_j}{\partial q_1} - \frac{\partial \varphi_i}{\partial p_1} \frac{\partial \varphi_j}{\partial q_1} + \frac{\partial \varphi_i}{\partial p_2} \frac{\partial \varphi_j}{\partial q_2} - \frac{\partial \varphi_i}{\partial p_2} \frac{\partial \varphi_j}{\partial q_2} + \dots + \frac{\partial \varphi_i}{\partial p_n} \frac{\partial \varphi_j}{\partial q_n} - \frac{\partial \varphi_i}{\partial p_n} \frac{\partial \varphi_j}{\partial q_n} = 0$$

sont remplies soit identiquement, soit en vertu des équations (1) pour toutes les valeurs de i et j contenues dans la suite 1, 2, 3...n.

L'expression qui se trouve dans le premier terme de l'équation (2) est celle de Poisson. On la désigne ordinairement par le symbole (φ_i, φ_j) .

Il importe de distinguer le cas où les équations (2) sont iden-

tiques de celui où elles n'ont lieu qu'en vertu du système (1). Dans le premier cas je nommerai l'ensemble des équations (1) le système normal et dans le second le système fermé.

Soient maintenant ξ, η, ζ les coordonnées rectangulaires du point mobile, dont nous supposons la masse égale à l'unité; t le temps; ξ', η', ζ' les dérivées

$$(3) \quad \begin{aligned} & \frac{d\xi}{dt}, \quad \frac{d\eta}{dt}, \quad \frac{d\zeta}{dt}; \\ & f(\xi, \eta, \zeta) = 0 \end{aligned}$$

l'équation de la surface sur laquelle le point est assujetti à rester, et H, K, L les composantes de la force qui agit sur le mobile. Nous supposons que H, K, L sont des fonctions quelconques de $\xi, \eta, \zeta, \xi', \eta', \zeta'$.

On peut regarder ξ, η, ζ , comme trois fonctions de deux variables x et y telles que leurs valeurs satisfassent à l'équation $f(\xi, \eta, \zeta) = 0$, quels que soient x et y . D'après cette supposition les quantités $\xi', \eta', \zeta', H, K, L$ seront des fonctions de $x, y, \frac{dx}{dt}$ et $\frac{dy}{dt}$. Pour abréger faisons

$$\frac{dx}{dt} = x', \quad \frac{dy}{dt} = y'.$$

Le carré de l'élément linéaire sur la surface (3)

$$ds^2 = d\xi^2 + d\eta^2 + d\zeta^2$$

prendra la forme

$$ds^2 = E dx^2 + 2F dx dy + G dy^2,$$

et on aura pour l'expression de la force vive

$$\frac{1}{2} \frac{ds^2}{dt^2} = T = \frac{1}{2} (Ex'^2 + 2Fx'y' + Gy'^2).$$

Parmi les divers systèmes x, y de coordonnées sur la surface un des plus remarquables est celui pour lequel les coefficients E et G sont égaux à zéro. C'est le système que Bour a nommé le

système de coordonnées symmétiques. Nous en ferons usage dans la suite.

Faisons

$$M = H \frac{\partial \xi}{\partial x} + K \frac{\partial \eta}{\partial x} + L \frac{\partial \zeta}{\partial x},$$

$$N = H \frac{\partial \xi}{\partial y} + K \frac{\partial \eta}{\partial y} + L \frac{\partial \zeta}{\partial y};$$

les quantités M et N seront, dans nos suppositions, des fonctions quelconques de x, y, x' et y' .

Les équations du mouvement prennent maintenant la forme bien connue

$$(4) \quad \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial T}{\partial x'} \right) - \frac{\partial T}{\partial x} = M, \quad \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial T}{\partial y'} \right) - \frac{\partial T}{\partial y} = N.$$

Dans la suite nous ferons constamment usage du signe d pour exprimer la différentiation complète et du signe ∂ pour désigner des différentiations partielles.

Les équations (4) étant développées et résolues par rapport à

$$\frac{d^2 x}{dt^2} \text{ et } \frac{d^2 y}{dt^2}$$

deviennent

$$(5) \quad \begin{cases} (EG - F^2) \frac{d^2 x}{dt^2} = GM - FN + \left(F \frac{\partial F}{\partial x} - \frac{1}{2} F \frac{\partial E}{\partial y} - \frac{1}{2} G \frac{\partial E}{\partial x} \right) x'^2 \\ \quad + \left(F \frac{\partial G}{\partial x} - G \frac{\partial E}{\partial y} \right) x' y' + \left(\frac{1}{2} F \frac{\partial G}{\partial y} + \frac{1}{2} G \frac{\partial G}{\partial x} - G \frac{\partial F}{\partial y} \right) y'^2, \\ (EG - F^2) \frac{d^2 y}{dt^2} = EN - FM + \left(\frac{1}{2} F \frac{\partial E}{\partial x} + \frac{1}{2} E \frac{\partial E}{\partial y} - E \frac{\partial F}{\partial x} \right) x'^2 \\ \quad + \left(F \frac{\partial E}{\partial y} - E \frac{\partial G}{\partial x} \right) x' y' + \left(F \frac{\partial F}{\partial y} - \frac{1}{2} F \frac{\partial G}{\partial x} - \frac{1}{2} E \frac{\partial G}{\partial y} \right) y'^2. \end{cases}$$

Nous les écrirons plus simplement ainsi

$$\frac{d^2 x}{dt^2} = X, \quad \frac{d^2 y}{dt^2} = Y,$$

en désignant par X et Y des fonctions de x, y, x', y' dont les expressions dépendent de celles de M, N, E, F, G . Si x et y sont

des coordonnées symmétiques, les valeurs de X et Y sont

$$(6) \quad X = \frac{N}{F} - \frac{\partial \log F}{\partial x} x'^2, \quad Y = \frac{M}{F} - \frac{\partial \log F}{\partial y} y'^2.$$

Nous désignerons le problème défini par X et Y simplement comme problème (X, Y) et les quantités X et Y comme forces de ce problème. Nous désignerons également x' et y' comme vitesses du mobile.

1. Les équations

$$\frac{d^2 x}{dt^2} = X, \quad \frac{d^2 y}{dt^2} = Y$$

du problème (X, Y) ont les mêmes intégrales que le système d'équations différentielles ordinaires

$$\frac{dx}{dt} = x', \quad \frac{dy}{dt} = y', \quad \frac{dx'}{dt} = X, \quad \frac{dy'}{dt} = Y,$$

ou l'équation aux dérivées partielles

$$\frac{\partial V}{\partial t} + x' \frac{\partial V}{\partial x} + y' \frac{\partial V}{\partial y} + X \frac{\partial V}{\partial x'} + Y \frac{\partial V}{\partial y'} = 0.$$

C'est cette dernière équation qui nous servira pour définir les intégrales du problème (X, Y) .

Supposons que V soit une intégrale commune à deux problèmes (X, Y) et (X_1, Y_1) . Elle doit satisfaire simultanément à deux équations

$$\frac{\partial V}{\partial t} + x' \frac{\partial V}{\partial x} + y' \frac{\partial V}{\partial y} + X \frac{\partial V}{\partial x'} + Y \frac{\partial V}{\partial y'} = 0,$$

$$\frac{\partial V}{\partial t} + x' \frac{\partial V}{\partial x} + y' \frac{\partial V}{\partial y} + X_1 \frac{\partial V}{\partial x'} + Y_1 \frac{\partial V}{\partial y'} = 0,$$

ou, ce qui est le même, à ces deux autres

$$(7) \quad \begin{cases} \frac{\partial V}{\partial t} + x' \frac{\partial V}{\partial x} + y' \frac{\partial V}{\partial y} + X \frac{\partial V}{\partial x'} + Y \frac{\partial V}{\partial y'} = 0, \\ (X - X_1) \frac{\partial V}{\partial x'} + (Y - Y_1) \frac{\partial V}{\partial y'} = 0, \end{cases}$$

L'intégrale V dépend nécessairement au moins d'une seule des vitesses x', y' . En effet, dans le cas contraire, en supposant

$$\frac{\partial V}{\partial x'} = 0, \quad \frac{\partial V}{\partial y'} = 0,$$

le système (7) se réduira à une seule équation

$$\frac{\partial V}{\partial t} + x' \frac{\partial V}{\partial x} + y' \frac{\partial V}{\partial y} = 0,$$

qui étant différentiée par rapport à x' et y' donne

$$\frac{\partial V}{\partial x} = 0, \quad \frac{\partial V}{\partial y} = 0,$$

et par conséquent $\frac{\partial V}{\partial t} = 0$. De là il résulte que V est une constante.

Chaque problème (X, Y) a quatre intégrales, savoir, trois qui sont des fonctions de x, y, x', y' et une seule de la forme

$$-t + F(x, y, x', y').$$

Il est évident que les problèmes (X, Y) et (X_1, Y_1) ne peuvent point avoir trois intégrales communes sans devenir identiques, c'est-à-dire, sans qu'on ait $X = X_1, Y = Y_1$. Nous allons nous occuper des problèmes qui ont deux intégrales communes.

2. Le premier cas et le plus simple est celui où l'une des vitesses x', y' ne figure pas dans les intégrales en question.

Soient V et W ces intégrales, et supposons, par exemple,

$$\frac{\partial V}{\partial y'} = 0;$$

alors le système (7) donne

$$(X - X_1) \frac{\partial V}{\partial x'} = 0,$$

et comme on ne peut pas avoir en même temps

$$\frac{\partial V}{\partial x'} = 0 \text{ et } \frac{\partial V}{\partial y'} = 0,$$

il faut que l'on ait

$$X = X_1.$$

L'intégrale W qui doit satisfaire à l'équation

$$(X - X_1) \frac{\partial W}{\partial x'} + (Y - Y_1) \frac{\partial W}{\partial y'} = 0,$$

ou, ce qui est le même, à l'équation

$$(Y - Y_1) \frac{\partial W}{\partial y'} = 0,$$

ne peut pas dépendre de y' , car autrement on aurait $Y = Y_1$, et les deux problèmes (X, Y) et (X_1, Y_1) seraient identiques. Ainsi V et W ne contiennent pas y' .

Il est très facile de démontrer que l'une de ces intégrales dépend de t , et que ni l'une ni l'autre ne dépendent de y . En effet, soit

$$V = f(x, y, x') = \alpha, \quad W = F(x, y, x') - \gamma t = \beta,$$

α et β étant des constantes arbitraires et γ désignant zéro ou un.

Résolvons l'équation

$$f(x, y, x') = \alpha$$

par rapport à x' , et soit

$$x' = \lambda(x, y, \alpha)$$

sa valeur.

Substituons-la dans l'équation

$$F(x, y, x') = \gamma t + \beta$$

et désignons la fonction

$$F[x, y, \lambda(x, y, \alpha)]$$

par $\mu(x, y, \alpha)$; il viendra

$$\mu(x, y, \alpha) = \gamma t + \beta.$$

En différentiant cette équation par rapport à t , on a

$$(8) \quad x' \frac{\partial \mu}{\partial x} + y' \frac{\partial \mu}{\partial y} = \gamma.$$

L'équation (8) doit devenir identique, si l'on substitue au lieu de α sa valeur $f(x, y, x')$, car alors elle sera le résultat de la différentiation complète de l'intégrale

$$F(x, y, x') = \gamma t + \beta.$$

Par conséquent la valeur $\alpha = f(x, y, x')$ satisfait à l'équation (8); or $f(x, y, x')$ ne contenant pas y' on doit avoir

$$\frac{\partial \mu}{\partial y} = 0$$

et par suite

$$x' \frac{\partial \mu}{\partial x} = \gamma.$$

Il est évident maintenant que γ n'est point zéro, car dans le cas contraire on aurait $\frac{\partial \mu}{\partial x} = 0$ et l'intégrale W serait une fonction de V ; par conséquent on a $\gamma = 1$ et

$$x' \frac{\partial \mu}{\partial x} = 1.$$

La fonction $\alpha = f(x, y, x')$ satisfaisant à cette équation ne saurait contenir y , car μ est indépendant de y . Ainsi les deux intégrales dont nous nous occupons sont de la forme

$$V = f(x, x') = \alpha, \quad W = F(x, x') - t = \beta.$$

Il est évident que l'équation

$$\frac{d^2 x}{dt^2} = X,$$

est équivalente à celle-ci

$$x' \frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial f}{\partial x'} \frac{d^2 x}{dt^2} = 0,$$

qui s'obtient en différentiant l'intégrale

$$f(x, x') = \alpha,$$

et que X est une fonction de x et x' seuls.

Les deux intégrales V et W sont les intégrales premières de l'équation

$$\frac{d^2 x}{dt^2} = X.$$

Nous aurons le cas absolument semblable à celui que nous venons de considérer, si les deux intégrales communes V et W ne dépendent pas de x' .

Dans la suite nous ferons abstraction de ces cas et nous supposerons qu'aucune des dérivées

$$\frac{\partial V}{\partial x'}, \quad \frac{\partial V}{\partial y'}$$

ne soit égale à zéro, V étant toujours une intégrale commune à deux problèmes.

Cela posé il est facile de voir que les problèmes (X, Y) et (X_1, Y_1) n'étant point identiques X est différent de X_1 et Y de Y_1 . En effet l'équation

$$(X - X_1) \frac{\partial V}{\partial x'} + (Y - Y_1) \frac{\partial V}{\partial y'} = 0,$$

se réduit à

$$(Y - Y_1) \frac{\partial V}{\partial y'} = 0,$$

si nous supposons $X = X_1$, et à

$$(X - X_1) \frac{\partial V}{\partial x'} = 0,$$

si l'on a $Y = Y_1$. Or $\frac{\partial V}{\partial y'}$ et $\frac{\partial V}{\partial x'}$ différent de zéro, on doit avoir $Y = Y_1$ dans le premier cas et $X = X_1$ dans le second. Par conséquent dans tous les cas les problèmes (X, Y) et (X_1, Y_1) seront identiques, contrairement à la supposition.

3. Les équations (7) peuvent être transformées en les deux suivantes

$$\frac{\partial V}{\partial x'} + \frac{Y - Y_1}{X - X_1} \frac{\partial V}{\partial y'} = 0,$$

$$\frac{\partial V}{\partial t} + x' \frac{\partial V}{\partial x} + y' \frac{\partial V}{\partial y} + \frac{XY_1 - X_1 Y}{X - X_1} \frac{\partial V}{\partial y'} = 0.$$

Désignons pour abréger par k la quantité

$$\frac{Y - Y_1}{X - X_1}$$

et par l la quantité

$$\frac{XY_1 - X_1 Y}{X - X_1} = Y - kX = Y_1 - kX_1;$$

alors les deux équations ci-dessus deviennent

$$(9) \quad \begin{cases} \frac{\partial V}{\partial x'} + k \frac{\partial V}{\partial y'} = 0, \\ \frac{\partial V}{\partial t} + x' \frac{\partial V}{\partial x} + y' \frac{\partial V}{\partial y} + l \frac{\partial V}{\partial y'} = 0. \end{cases}$$

Notre recherche se réduira à assigner aux quantités k et l les valeurs nécessaires et suffisantes pour que le problème (X, Y) puisse avoir deux intégrales communes avec d'autres problèmes. Ces valeurs nous donneront sur-le-champ les conditions pour les forces X et Y ; car si nous avons

$$k = \varphi, \quad l = \psi,$$

nous aurons en vertu des expressions de k et l en X, Y, X_1, Y_1 ,

$$Y - \varphi X = \psi;$$

c'est la condition cherchée.

Les valeurs de k et l ne sont jamais infinies d'après les suppositions sur les forces X, Y, X_1, Y_1 , que nous avons faites au n° 2.

Composons la fonction de Poisson avec les deux expressions

$$\frac{\partial V}{\partial x'} + k \frac{\partial V}{\partial y'}, \quad \frac{\partial V}{\partial t} + x' \frac{\partial V}{\partial x} + y' \frac{\partial V}{\partial y} + l \frac{\partial V}{\partial y'},$$

nous formerons l'équation

$$(10) \quad \frac{\partial V}{\partial x} + k \frac{\partial V}{\partial y} + \left(\frac{\partial l}{\partial x'} + k \frac{\partial l}{\partial y'} - l \frac{\partial k}{\partial y'} - x' \frac{\partial k}{\partial x} - y' \frac{\partial k}{\partial y} \right) \frac{\partial V}{\partial y'} = 0,$$

qui est satisfaite par toutes les valeurs de k, l et V qui satisfont au système (9). Composons la fonction de Poisson avec les premiers termes des équations (10) et (9), et nous aurons deux nouvelles équations qui seront satisfaites par les mêmes valeurs de k, l et V . Or, d'après notre supposition, le nombre des intégrales communes à toutes ces équations étant deux, il faut que quelques-unes d'entre elles soient identiques ou des conséquences des autres. Ainsi nous aurons des équations de condition pour k et l , qui nous permettront de trouver les valeurs générales de ces quantités.

Nous distinguerons le cas où les deux intégrales communes ne dépendent pas du temps de celui où l'une d'elles contient le temps.

4. Le premier de ces cas est très-simple. Les deux intégrales en question ne dépendant pas de t , le système (9) se réduit au suivant

$$\frac{\partial V}{\partial x'} + k \frac{\partial V}{\partial y'} = 0,$$

$$x' \frac{\partial V}{\partial x} + y' \frac{\partial V}{\partial y} + l \frac{\partial V}{\partial y'} = 0,$$

ou, ce qui est le même,

$$(11) \quad \begin{cases} \frac{\partial V}{\partial x'} + k \frac{\partial V}{\partial y'} = 0, \\ \frac{\partial V}{\partial x} + \frac{y'}{x'} \frac{\partial V}{\partial y} + \frac{l}{x'} \frac{\partial V}{\partial y'} = 0. \end{cases}$$

Ces deux équations étant combinées pour former la fonction de Poisson, donnent

$$(12) \quad \left(\frac{k}{x'} - \frac{y'}{x'^2} \right) \frac{\partial V}{\partial y} + \left(\frac{1}{x'} \frac{\partial l}{\partial x} + k \frac{\partial l}{\partial y'} - \frac{l}{x^2} - \frac{l}{x'} \frac{\partial k}{\partial y'} - \frac{\partial k}{\partial x} - \frac{y'}{x'} \frac{\partial k}{\partial y} \right) \frac{\partial V}{\partial y'} = 0.$$

Or l'existence de deux intégrales communes, fonctions de quatre variables x, y, x', y' , exige, d'après le théorème énoncé plus haut, que le système (11) soit fermé ou normal. Il ne saurait être fermé, car l'équation (12) n'a pas lieu en vertu des équa-

tions (11); il doit donc être normal et l'équation (12) identique; par conséquent on a

$$\frac{k}{x} - \frac{y'}{x^2} = 0, \quad \frac{1}{x} \frac{\partial l}{\partial x} + \frac{k}{x} \frac{\partial l}{\partial y} - \frac{l}{x^2} - \frac{l}{x} \frac{\partial k}{\partial y} - \frac{\partial k}{\partial x} - \frac{y'}{x} \frac{\partial k}{\partial y} = 0,$$

et il en résulte

$$k = \frac{y'}{x}, \quad x' \frac{\partial l}{\partial x} + y' \frac{\partial l}{\partial y} = 2l.$$

La dernière équation a pour intégrale générale

$$l = x^3 \Pi \left(x, y, \frac{y'}{x} \right),$$

Π désignant une fonction arbitraire.

Les valeurs trouvées de k et l donnent pour les forces X et Y la condition suivante

$$(13) \quad x' Y - y' X = x^3 \Pi \left(x, y, \frac{y'}{x} \right),$$

qui est nécessaire et suffisante.

Pour avoir les intégrales cherchées substituons au lieu de X et Y respectivement

$$\frac{d^2 x}{dt^2} \text{ et } \frac{d^2 y}{dt^2}$$

dans l'équation (13). En prenant alors x pour variable indépendante il viendra

$$\frac{d^2 y}{dx^2} = \Pi \left(x, y, \frac{dy}{dx} \right).$$

Les deux intégrales premières de cette équation sont aussi les intégrales communes que nous cherchons. La fonction Π étant arbitraire, elles n'ont pas la forme déterminée comme fonction de $x, y, \frac{y'}{x}$.

5. Il nous reste à étudier le cas dans lequel une des deux intégrales communes dépend de t . Reprenons les équations (9) et (10), qui ont lieu pour toute intégrale commune V . En dé-

signant, pour abréger, par m l'expression

$$\frac{\partial l}{\partial x} + k \frac{\partial l}{\partial y} - l \frac{\partial k}{\partial y} - x' \frac{\partial k}{\partial x} - y' \frac{\partial k}{\partial y},$$

ces équations formeront le système

$$(14) \quad \begin{cases} \frac{\partial V}{\partial x} + k \frac{\partial V}{\partial y} = 0, \\ \frac{\partial V}{\partial t} + x' \frac{\partial V}{\partial x} + y' \frac{\partial V}{\partial y} + l \frac{\partial V}{\partial y} = 0, \\ \frac{\partial V}{\partial x} + k \frac{\partial V}{\partial y} + m \frac{\partial V}{\partial y} = 0, \end{cases}$$

qui dans le cas dont nous nous occupons doit être fermé ou normal. Faisons pour abréger

$$A(V) = \frac{\partial V}{\partial x} + k \frac{\partial V}{\partial y},$$

$$B(V) = \frac{\partial V}{\partial t} + x' \frac{\partial V}{\partial x} + y' \frac{\partial V}{\partial y} + l \frac{\partial V}{\partial y},$$

$$C(V) = \frac{\partial V}{\partial x} + k \frac{\partial V}{\partial y} + m \frac{\partial V}{\partial y},$$

$A(V), B(V), C(V)$ désignant des opérations différentielles complètement déterminées, exécutées sur la fonction V dont la dernière peut être représentée ainsi

$$(15) \quad C(V) = A[B(V)] - B[A(V)].$$

Combinons $A(V)$ et $C(V)$ pour former la fonction de Poisson, faisons le même avec $B(V)$ et $C(V)$ et nous aurons les deux équations

$$(16) \quad \begin{cases} A(k) \frac{\partial V}{\partial y} + [A(m) - C(k)] \frac{\partial V}{\partial y} = 0, \\ [B(k) - m] \frac{\partial V}{\partial y} + [B(m) - C(l)] \frac{\partial V}{\partial y} = 0, \end{cases}$$

qui doivent être identiques. En effet, le système (14) étant fermé ou normal et les équations (16) n'ayant point lieu en vertu de

ce système, il faut qu'elles aient lieu identiquement. Ainsi il vient

$$(17) \quad A(k) = 0, \quad A(m) - C(k) = 0, \quad B(k) - m = 0, \quad B(m) - C(l) = 0.$$

Or il est facile de faire voir que l'équation

$$A(m) - C(k) = 0$$

est la conséquence des deux autres

$$A(k) = 0, \quad B(k) - m = 0.$$

En effet, de l'équation

$$m = B(k)$$

on déduit

$$A(m) = A[B(k)],$$

et, comme on a $A(k) = 0$, il vient

$$A(m) = A[B(k)] - B[A(k)],$$

ou, d'après (15),

$$A(m) = C(k).$$

Les équations (17) se réduiront donc aux suivantes

$$(18) \quad A(k) = 0, \quad m = B(k), \quad B(m) - C(l) = 0.$$

Elles représentent les conditions nécessaires et suffisantes pour que le système (14) ait deux intégrales communes, et déterminent les valeurs générales de k et l .

6. L'intégrale générale de l'équation

$$A(k) = \frac{\partial k}{\partial x} + k \frac{\partial k}{\partial y'} = 0,$$

est donnée par la formule

$$(19) \quad \psi(x, y, y' - kx', k) = 0,$$

ψ étant une fonction arbitraire.

De là on peut déduire

$$(20) \quad k = \varphi(x, y, y' - kx')$$

dans tous les cas excepté celui, où la dernière des quatre quantités

$$x, y, y' - kx', k$$

ne figure pas dans l'équation (19).

Dans ce cas on obtient

$$y' - kx' = f(x, y)$$

et, par conséquent,

$$(21) \quad k = \frac{y' - f(x, y)}{x'}$$

La fonction ψ étant arbitraire, les fonctions φ et f le sont également. Nous supposerons que f ne soit pas zéro, car en faisant $f(x, y) = 0$, on aurait $k = \frac{y'}{x'}$ et l'on obtiendrait le cas considéré au n° 4.

Les deux valeurs (20) et (21) de k conduisent à deux formes des intégrales.

Considérons d'abord la valeur (20) de k et prenons $y' - kx'$ pour une des variables indépendantes au lieu de y' , ce qui est possible, k étant défini par l'équation (20).

Introduisons la nouvelle variable dans l'équation

$$\frac{\partial V}{\partial x'} + k \frac{\partial V}{\partial y'} = 0.$$

En désignant par z la quantité $y' - kx'$ et par Λ la fonction V exprimée en t, x, y, z et x' , on aura

$$\frac{\partial V}{\partial x'} = \frac{\partial \Lambda}{\partial x'} + \frac{\partial \Lambda}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial x'},$$

$$\frac{\partial V}{\partial y'} = \frac{\partial \Lambda}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial y'}.$$

Or de l'équation

$$z = y' - kx'$$

on déduit

$$\frac{\partial z}{\partial x'} = - \left(k + x' \frac{\partial k}{\partial x'} \right), \quad \frac{\partial z}{\partial y'} = 1 - x' \frac{\partial k}{\partial y'};$$

et par conséquent il vient

$$\frac{\partial V}{\partial x'} = \frac{\partial \Lambda}{\partial x'} - \left(k + x' \frac{\partial k}{\partial x'} \right) \frac{\partial \Lambda}{\partial z},$$

$$\frac{\partial V}{\partial y'} = \left(1 - x' \frac{\partial k}{\partial y'} \right) \frac{\partial \Lambda}{\partial z}.$$

De là on obtient

$$\frac{\partial V}{\partial x'} + k \frac{\partial V}{\partial y'} = \frac{\partial \Lambda}{\partial x'} - x' \left(\frac{\partial k}{\partial x'} + k \frac{\partial k}{\partial y'} \right) \frac{\partial \Lambda}{\partial z} = 0,$$

et, en vertu de l'équation

$$\frac{\partial k}{\partial x'} + k \frac{\partial k}{\partial y'} = 0,$$

on déduit

$$\frac{\partial \Lambda}{\partial x'} = 0.$$

Il résulte de là que l'intégrale indépendante de t , que nous désignerons dorénavant par V , est de la forme

$$(22) \quad V = \Lambda(x, y, z)$$

et l'intégrale, dans laquelle figure t , a la forme

$$-t + M(x, y, z).$$

Adoptant maintenant la valeur

$$k = \frac{y' - f(x, y)}{x'},$$

on aura

$$\frac{\partial V}{\partial x'} + k \frac{\partial V}{\partial y'} = \frac{\partial V}{\partial x'} + \frac{y' - f(x, y)}{x'} \frac{\partial V}{\partial y'} = 0.$$

De cette équation on obtient

$$(23) \quad V = \Lambda \left(x, y, \frac{y' - f(x, y)}{x'} \right)$$

Λ étant une fonction arbitraire.

L'intégrale avec le temps est de la forme

$$-t + M \left(x, y, \frac{y' - f(x, y)}{x'} \right).$$

7. Nous allons maintenant chercher la dépendance mutuelle des deux intégrales communes, et pour embrasser ensemble les deux cas considérés dans le n° précédent désignons par ξ la quantité z , si V est de la forme (22) et la quantité

$$\frac{y' - f(x, y)}{x'}$$

si la forme de V est donnée par la formule (23). Soient

$$\Lambda(x, y, \xi) = \alpha, \quad -t + M(x, y, \xi) = \beta$$

les deux intégrales en question, α et β étant des constantes arbitraires, et

$$\xi = \lambda(x, y, \alpha)$$

la valeur de ξ , déduite de l'équation

$$\Lambda(x, y, \xi) = \alpha.$$

Substituons-la dans l'équation

$$M(x, y, \xi) = t + \beta$$

et supposons que celle-ci, après la substitution, devienne

$$\mu(x, y, \alpha) = t + \beta.$$

Différentions cette équation par rapport à t , il viendra

$$(24) \quad \frac{\partial \mu}{\partial x} x' + \frac{\partial \mu}{\partial y} y' = 1.$$

Ce résultat devient une identité, si l'on y remplace α par la fonction $\Lambda(x, y, \xi)$, car alors il sera le résultat de la différentiation complète de l'intégrale

$$M(x, y, \xi) = t + \beta,$$

dans lequel on a substitué au lieu de

$$\frac{d^2x}{dt^2} \text{ et } \frac{d^2y}{dt^2}$$

respectivement X et Y ou X_1 et Y_1 .

La valeur $\Lambda(x, y, \xi)$ de α satisfaisant à l'équation (24) ou, ce qui est le même, à celle-ci

$$(25) \quad dt = \frac{\partial \mu}{\partial x} dx + \frac{\partial \mu}{\partial y} dy,$$

il est facile de démontrer que l'équation (25) donne pour dt la même valeur qu'on obtiendrait de l'intégrale

$$\Lambda(x, y, \xi) = \alpha$$

en la résolvant par rapport à dt . Soit cette dernière

$$(26) \quad dt = Adx + Bdy$$

A et B étant des fonctions de x, y, α , savoir

$$A = -\frac{\varphi(x, y, \lambda)}{\lambda}, \quad B = \frac{1}{\lambda},$$

si l'on fait $\xi = z$, et

$$A = -\frac{\lambda}{f(x, y)}, \quad B = \frac{1}{f(x, y)},$$

si l'on suppose

$$\xi = \frac{y' - f(x, y)}{x'},$$

λ dans tous les cas désignant $\lambda(x, y, \alpha)$.

La valeur $\alpha = \Lambda(x, y, \xi)$ satisfaisant aux équations (25) et

(26) satisfaira aussi à l'équation

$$\left(A - \frac{\partial \mu}{\partial x} \right) dx + \left(B - \frac{\partial \mu}{\partial y} \right) dy = 0,$$

ou à cette autre

$$A - \frac{\partial \mu}{\partial x} + \left(B - \frac{\partial \mu}{\partial y} \right) \frac{y'}{x} = 0.$$

Or celle-ci ne peut être satisfaite par la valeur mentionnée qu'en faisant

$$A - \frac{\partial \mu}{\partial x} = 0, \quad B - \frac{\partial \mu}{\partial y} = 0;$$

car, dans le cas contraire, $\Lambda(x, y, \xi)$ serait une fonction de $x, y, \frac{y'}{x}$ ce qui n'a pas lieu.

Ainsi on a

$$A = \frac{\partial \mu}{\partial x}, \quad B = \frac{\partial \mu}{\partial y}.$$

De là il résulte que l'équation

$$\Lambda(x, y, \xi) = \alpha,$$

étant résolue par rapport à dt , devient

$$dt = \frac{\partial \mu}{\partial x} dx + \frac{\partial \mu}{\partial y} dy$$

intégrable par quadrature. Son intégrale

$$t + \beta = \mu(x, y, \alpha)$$

n'est autre que l'intégrale commune avec le temps.

Ainsi la recherche des intégrales communes se réduit à celle de l'intégrale indépendante du temps.

8. Considérons d'abord la forme

$$V = \Lambda(x, y, z),$$

z désignant la quantité $y' - kx'$ et k étant défini par l'équation

$$(27) \quad k = \varphi(x, y, z).$$

La première des conditions (18)

$$A(k) = 0$$

est satisfaite par la valeur (27) de k ; quant à la seconde

$$m - B(k) = 0,$$

qui étant développée devient

$$(28) \quad \frac{\partial l}{\partial x'} + k \frac{\partial l}{\partial y'} - 2 \left(x' \frac{\partial k}{\partial x} + y' \frac{\partial k}{\partial y} + l \frac{\partial k}{\partial y'} \right) = 0,$$

elle nous donnera la valeur de l .

Prenons x, y, x', z pour variables indépendantes et composons d'abord les dérivées partielles de k au moyen de l'équation (27), ensuite celles d'une fonction quelconque V_1 de x, y, x', y' . En désignant par Λ_1 la fonction V_1 exprimée en x, y, x' et z , nous aurons

$$(29) \quad \left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial k}{\partial x} = \frac{\frac{\partial \Phi}{\partial x}}{1 + x' \frac{\partial \Phi}{\partial z}}, \quad \frac{\partial k}{\partial y} = \frac{\frac{\partial \Phi}{\partial y}}{1 + x' \frac{\partial \Phi}{\partial z}}, \\ \frac{\partial k}{\partial x'} = - \frac{\frac{\partial \Phi}{\partial z}}{1 + x' \frac{\partial \Phi}{\partial z}}, \quad \frac{\partial k}{\partial y'} = \frac{\frac{\partial \Phi}{\partial z}}{1 + x' \frac{\partial \Phi}{\partial z}}, \\ \frac{\partial V_1}{\partial x} = \frac{\partial \Lambda_1}{\partial x} - \frac{x' \frac{\partial \Phi}{\partial x}}{1 + x' \frac{\partial \Phi}{\partial z}} \frac{\partial \Lambda_1}{\partial z}, \quad \frac{\partial V_1}{\partial y} = \frac{\partial \Lambda_1}{\partial y} - \frac{x' \frac{\partial \Phi}{\partial y}}{1 + x' \frac{\partial \Phi}{\partial z}} \frac{\partial \Lambda_1}{\partial z}, \\ \frac{\partial V_1}{\partial x'} = \frac{\partial \Lambda_1}{\partial x} - \frac{\varphi}{1 + x' \frac{\partial \Phi}{\partial z}} \frac{\partial \Lambda_1}{\partial z}, \quad \frac{\partial V_1}{\partial y'} = \frac{1}{1 + x' \frac{\partial \Phi}{\partial z}} \frac{\partial \Lambda_1}{\partial z}. \end{array} \right.$$

En faisant $V_1 = l$ on aura les dérivées de l . Substituons-les dans l'équation (28); il viendra

$$\frac{1}{2} \frac{\partial l}{\partial x'} = \frac{\frac{\partial \Phi}{\partial z} l + z \frac{\partial \Phi}{\partial y} + x' \left(\frac{\partial \Phi}{\partial x} + \varphi \frac{\partial \Phi}{\partial y} \right)}{1 + x' \frac{\partial \Phi}{\partial z}}.$$

On peut regarder cette équation comme ordinaire à une seule variable x' . Elle est linéaire et du premier ordre. Son intégrale générale se trouve facilement et peut être représentée ainsi

$$(30) \quad l = z\Phi + 2z \left(\frac{\partial \Phi}{\partial z} \Phi + \frac{\partial \Phi}{\partial y} \right) x' + \left[\left(\frac{\partial \Phi}{\partial z} \right)^2 z\Phi + \frac{\partial \Phi}{\partial x} + \varphi \frac{\partial \Phi}{\partial y} + z \frac{\partial \Phi}{\partial y} \frac{\partial \Phi}{\partial z} \right] x'^2,$$

Φ étant une fonction arbitraire de x, y, z .

La valeur

$$V = \Lambda(x, y, z)$$

de l'intégrale cherchée satisfait à la première équation

$$\frac{\partial V}{\partial x'} + k \frac{\partial V}{\partial y'} = 0$$

du système (14); il nous faut encore satisfaire à la seconde

$$(31) \quad x' \frac{\partial V}{\partial x} + y' \frac{\partial V}{\partial y} + l \frac{\partial V}{\partial y'} = 0,$$

le terme $\frac{\partial V}{\partial t}$ étant maintenant égal à zéro. Quant à la troisième, elle aura lieu en vertu des deux premières.

Pour satisfaire à l'équation (31) transformons-la au moyen des formules (29) en y faisant $V_1 = V$, $\Lambda_1 = \Lambda$; elle se réduit alors à la suivante

$$z \frac{\partial \Lambda}{\partial y} + l \frac{\partial \Lambda}{\partial z} + x' \left[\frac{\partial \Lambda}{\partial x} + \left(\varphi + z \frac{\partial \Phi}{\partial z} \right) \frac{\partial \Lambda}{\partial y} - z \frac{\partial \Phi}{\partial y} \frac{\partial \Lambda}{\partial z} \right] + x'^2 \left[\frac{\partial \Phi}{\partial z} \left(\frac{\partial \Lambda}{\partial x} + \varphi \frac{\partial \Lambda}{\partial y} \right) - \frac{\partial \Lambda}{\partial z} \left(\frac{\partial \Phi}{\partial x} + \varphi \frac{\partial \Phi}{\partial y} \right) \right] = 0.$$

Substituons ici la valeur (30) de l ; il viendra

$$z \left(\frac{\partial \Lambda}{\partial y} + \Phi \frac{\partial \Lambda}{\partial z} \right) + x' \left[\frac{\partial \Lambda}{\partial x} + \left(\varphi + z \frac{\partial \Phi}{\partial z} \right) \frac{\partial \Lambda}{\partial y} + z \left(2\Phi \frac{\partial \Phi}{\partial z} + \frac{\partial \Phi}{\partial y} \frac{\partial \Lambda}{\partial z} \right) \right] + x'^2 \frac{\partial \Phi}{\partial z} \left[\frac{\partial \Lambda}{\partial x} + \varphi \frac{\partial \Lambda}{\partial y} + z \left(\Phi \frac{\partial \Phi}{\partial z} + \frac{\partial \Phi}{\partial y} \frac{\partial \Lambda}{\partial z} \right) \right] = 0.$$

Les fonctions φ , Φ et Λ sont indépendantes de x' ; par conséquent le coefficient de x' , celui de x'^2 et la somme des termes, dans lesquels x' ne figure pas, sont séparément égaux à zéro. Ainsi nous aurons trois équations qui se réduisent à deux indépendantes entre elles

$$\frac{\partial \Lambda}{\partial y} + \Phi \frac{\partial \Lambda}{\partial z} = 0,$$

$$\frac{\partial \Lambda}{\partial x} + \varphi \frac{\partial \Lambda}{\partial y} + z \left(\Phi \frac{\partial \varphi}{\partial z} + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \right) \frac{\partial \Lambda}{\partial z} = 0.$$

Étant résolues par rapport à

$$\frac{\partial \Lambda}{\partial x} \text{ et } \frac{\partial \Lambda}{\partial y}$$

elles deviennent

$$(32) \quad \begin{cases} \frac{\partial \Lambda}{\partial y} + \Phi \frac{\partial \Lambda}{\partial z} = 0, \\ \frac{\partial \Lambda}{\partial x} + \left[z \left(\Phi \frac{\partial \varphi}{\partial z} + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \right) - \varphi \Phi \right] \frac{\partial \Lambda}{\partial z} = 0. \end{cases}$$

Pour satisfaire à l'équation (31) il faut que Λ satisfasse simultanément aux équations (32). Le nombre des variables du système (32) étant trois, et ce système, n'étant point fermé, il faut qu'il soit normal. Combinant donc les expressions

$$\frac{\partial \Lambda}{\partial y} + \Phi \frac{\partial \Lambda}{\partial z}, \quad \frac{\partial \Lambda}{\partial x} + \left[z \left(\Phi \frac{\partial \varphi}{\partial z} + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \right) - \varphi \Phi \right] \frac{\partial \Lambda}{\partial z}$$

pour en former la fonction de Poisson et égalant le résultat à zéro, on aura

$$(33) \quad \frac{\partial \Phi}{\partial x} + \left[z \left(\Phi \frac{\partial \varphi}{\partial z} + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \right) - \varphi \Phi \right] \frac{\partial \Phi}{\partial z} = \\ = \frac{\partial}{\partial y} \left[z \left(\Phi \frac{\partial \varphi}{\partial z} + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \right) - \varphi \Phi \right] + \Phi \frac{\partial}{\partial z} \left[z \left(\Phi \frac{\partial \varphi}{\partial z} + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \right) - \varphi \Phi \right]$$

ou en développant

$$(34) \quad \frac{\partial \Phi}{\partial x} + \left(\varphi - z \frac{\partial \varphi}{\partial z} \right) \frac{\partial \Phi}{\partial y} + z \frac{\partial \varphi}{\partial y} \frac{\partial \Phi}{\partial z} = z \left(\frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} + 2\Phi \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y \partial z} + \Phi^2 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z^2} \right).$$

C'est la condition nécessaire et suffisante pour que le système (32) ait une solution.

Maintenant les valeurs (27) de k , (30) de l et $\Lambda(x, y, z)$ de V satisfont au système (14), les fonctions φ et Φ étant assujetties à la condition (34).

9. Nous allons maintenant chercher les conditions nécessaires et suffisantes qu'il faut imposer aux forces X et Y . Elles sont exprimées par l'équation

$$Y - kX = l,$$

qui dans le cas dont nous nous occupons devient

$$(35) \quad Y - \varphi X = z\Phi + 2z \left(\frac{\partial \varphi}{\partial z} \Phi + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \right) x' + \\ + \left[\frac{\partial \varphi}{\partial x} + \varphi \frac{\partial \varphi}{\partial y} + z \frac{\partial \varphi}{\partial y} \frac{\partial \varphi}{\partial z} + z\Phi \left(\frac{\partial \varphi}{\partial z} \right)^2 \right] x'^2,$$

φ et Φ étant des fonctions de x , y , z liées entre elles par l'équation

$$(36) \quad \frac{\partial \Phi}{\partial x} + \left(\varphi - z \frac{\partial \varphi}{\partial z} \right) \frac{\partial \Phi}{\partial y} + z \frac{\partial \varphi}{\partial y} \frac{\partial \Phi}{\partial z} = z \left(\frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} + 2\Phi \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y \partial z} + \Phi^2 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z^2} \right)$$

et la variable z s'exprimant en x, y, x', y' à l'aide des équations

$$(37) \quad z = y' - kx', \quad k = \varphi(x, y, z).$$

Pour avoir l'expression la plus générale des forces X , Y , il nous faut avoir recours à l'intégrale générale de l'équation (36) qui peut être exprimée, comme il est très-facile de le vérifier, de la manière suivante:

Soit u une variable auxiliaire et $F(x, y, u)$ une fonction quelconque de x, y, u . Substituons $F(x, y, u)$ dans les formules

$$(38) \quad \Phi = \frac{\partial F}{\partial y}, \quad \varphi = F \left[\psi(x, u) - \int \frac{\partial \left(\frac{1}{F} \right)}{\partial x} dy \right],$$

$\psi(x, u)$ étant une fonction arbitraire, et après avoir fait les diffé-

rentiations et l'intégration, indiquées dans ces formules, remplaçons u par sa valeur en fonction de x, y, z , qui suit de l'équation

$$z = F(x, y, u);$$

alors les formules (38) donneront pour Φ et φ les valeurs les plus générales que ces fonctions puissent avoir, et qui satisfont à l'équation (36).

Si nous substituons ces valeurs dans l'équation (35), nous aurons l'expression la plus générale des forces X, Y en supposant l'une d'elles arbitraire et l'autre définie par cette équation.

Les fonctions arbitraires $F(x, y, u)$ et $\psi(x, u)$ qui y entrent ne dépendent point l'une de l'autre.

Supposons maintenant que l'on donne une des fonctions Φ, φ . La détermination de l'autre dépend alors de l'intégration des équations différentielles ordinaires.

En effet, soit

$$\Phi(x, y, z)$$

l'expression donnée de Φ . Nous trouverons $F(x, y, u)$ en intégrant l'équation ordinaire du premier ordre

$$\frac{\partial F}{\partial y} = \Phi(x, y, F),$$

et remplaçant la constante arbitraire, qui entrera dans l'intégrale générale par une fonction arbitraire de x et u .

Ensuite nous déterminerons φ en substituant l'expression trouvée de F dans l'équation

$$\varphi = F \left[\psi(x, u) - \int \frac{\partial(\frac{1}{F})}{\partial x} dy \right].$$

Si c'est la fonction φ , qui est donnée en x, y, z , l'autre fonction Φ sera déterminée par l'intégration de l'équation (36). Or cette intégration se réduit à celle du système d'équations ordinaires

$$dx = \frac{dy}{\varphi - z \frac{\partial \varphi}{\partial x}} = \frac{dz}{z \frac{\partial \varphi}{\partial y}} = \frac{d\Phi}{z \left(\frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} + 2\Phi \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y \partial z} + \Phi^2 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z^2} \right)}.$$

Il n'est point nécessaire d'intégrer toutes les trois équations de ce système; les deux équations

$$(39) \quad dx = \frac{dy}{\varphi - z \frac{\partial \varphi}{\partial x}} = \frac{dz}{z \frac{\partial \varphi}{\partial y}}$$

suffisent. En effet, soit $\varphi(x, y, z)$ l'expression donnée de φ . La fonction $F(x, y, u)$ se déduit alors de l'équation

$$\frac{\varphi(x, y, F)}{F} = \psi(x, u) - \int \frac{\partial(\frac{1}{F})}{\partial x} dy,$$

ou de cette autre

$$\frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\varphi(x, y, F)}{F} \right) = - \frac{\partial(\frac{1}{F})}{\partial x},$$

qui, en la développant, devient

$$F \left(\frac{\partial \varphi}{\partial y} + \frac{\partial \varphi}{\partial F} \frac{\partial F}{\partial y} \right) - \varphi \frac{\partial F}{\partial y} = \frac{\partial F}{\partial x}.$$

Or l'intégration de cette équation, qui peut être représentée ainsi

$$\frac{\partial F}{\partial x} + \left(\varphi - F \frac{\partial \varphi}{\partial F} \right) \frac{\partial F}{\partial y} = F \frac{\partial \varphi}{\partial y},$$

se réduit à celle du système d'équations ordinaires

$$(40) \quad dx = \frac{dy}{\varphi - F \frac{\partial \varphi}{\partial F}} = \frac{dF}{F \frac{\partial \varphi}{\partial y}}.$$

Ce système n'est autre que (39) dans laquelle z est remplacé par F .

Ainsi la fonction φ étant donnée, nous n'avons qu'à intégrer les équations (39) ou (40). Soient

$$\omega(x, y, F) = \text{Constante},$$

$$\sigma(x, y, F) = \text{Constante}$$

les deux intégrales du système (40). Nous aurons la fonction F

de l'équation

$$\Pi[\omega(x, y, F), \sigma(x, y, F), u] = 0,$$

Il désignant une fonction arbitraire. Quant à Φ on l'obtiendra de l'équation

$$\Phi = \frac{\partial F}{\partial y}.$$

10. Quand on veut reconnaître, si les forces données X et Y satisfont aux conditions du cas qui nous occupe, on sera quelquefois conduit à des opérations algébriques difficiles.

Soient

$$X(x, y, x', y'), \quad Y(x, y, x', y')$$

les expressions données de X et Y . La quantité $Y - \varphi X$ étant exprimée en x, y, x', z, φ , au moyen de l'équation

$$z = y' - x' \varphi$$

devient égale à la fonction

$$Y(x, y, x', z + x' \varphi) - \varphi X(x, y, x', z + x' \varphi),$$

que nous désignerons pour abréger par l .

Le seul cas dont nous nous occuperons est celui dans lequel les fonctions

$$l, \quad \frac{\partial l}{\partial x'}, \quad \frac{\partial^2 l}{\partial x'^2}$$

ne deviennent point infinies pour $x' = 0$, quels que soient x, y, z, φ . Alors l'équation (35) fait voir que l'expression de l est de la forme

$$(41) \quad l = zP + 2Qx' + Rx'^2,$$

P, Q et R étant indépendants de x' , et ayant respectivement les valeurs que prennent les fonctions

$$\frac{l}{z}, \quad \frac{1}{2} \frac{\partial l}{\partial x'}, \quad \frac{1}{2} \frac{\partial^2 l}{\partial x'^2}$$

pour $x' = 0$. Par conséquent P, Q, R sont des fonctions données

de x, y, z et φ . Il est très-facile de s'assurer qu'elles sont de la forme

$$(42) \quad \begin{cases} P = m + n\varphi, \\ Q = p + q\varphi + r\varphi^2, \\ R = s + t\varphi + u\varphi^2 + v\varphi^3, \end{cases}$$

les coefficients $m, n, p, q, r, s, t, u, v$ étant des fonctions déterminées de x, y, z .

En comparant les valeurs (41) et (35) de l on aura

$$(43) \quad \begin{cases} \Phi = P, & z \left(\frac{\partial \Phi}{\partial z} \Phi + \frac{\partial \Phi}{\partial y} \right) = Q, \\ \frac{\partial \Phi}{\partial x} + \varphi \frac{\partial \Phi}{\partial y} + z \frac{\partial \Phi}{\partial y} \frac{\partial \Phi}{\partial z} + z \Phi \left(\frac{\partial \Phi}{\partial z} \right)^2 = R. \end{cases}$$

Tout se réduit donc à savoir s'il existe une valeur convenable de φ , qui satisfait aux équations (43), (41) et (36). Les équations (43) en vertu de la valeur P de Φ deviennent

$$z \left(\frac{\partial \Phi}{\partial z} P + \frac{\partial \Phi}{\partial y} \right) = Q, \quad \frac{\partial \Phi}{\partial x} + \varphi \frac{\partial \Phi}{\partial y} + z \frac{\partial \Phi}{\partial y} \frac{\partial \Phi}{\partial z} + z P \left(\frac{\partial \Phi}{\partial z} \right)^2 = R.$$

En les résolvant par rapport à

$$\frac{\partial \Phi}{\partial x} \text{ et } \frac{\partial \Phi}{\partial y}$$

on obtient

$$(44) \quad \frac{\partial \Phi}{\partial y} + P \frac{\partial \Phi}{\partial z} + \frac{Q}{z} = 0, \quad \frac{\partial \Phi}{\partial x} + (Q - \varphi P) \frac{\partial \Phi}{\partial z} + \frac{\varphi Q}{z} - R = 0.$$

Quant à l'équation (36) elle peut d'abord être écrite dans la forme (33), savoir,

$$\begin{aligned} \frac{\partial \Phi}{\partial x} + \left[z \left(\Phi \frac{\partial \Phi}{\partial z} + \frac{\partial \Phi}{\partial y} \right) - \varphi \Phi \right] \frac{\partial \Phi}{\partial z} &= \frac{\partial}{\partial y} \left[z \left(\Phi \frac{\partial \Phi}{\partial z} + \frac{\partial \Phi}{\partial y} \right) - \varphi \Phi \right] \\ &+ \Phi \frac{\partial}{\partial z} \left[z \left(\Phi \frac{\partial \Phi}{\partial z} + \frac{\partial \Phi}{\partial y} \right) - \varphi \Phi \right] \end{aligned}$$

et ensuite, en vertu des équations

$$\Phi = P, \quad z \left(\Phi \frac{\partial \Phi}{\partial z} + \frac{\partial \Phi}{\partial y} \right) - \varphi \Phi = Q - \varphi P,$$

dans la forme

$$\begin{aligned} \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial P}{\partial \varphi} \frac{\partial \varphi}{\partial x} + (Q - \varphi P) \left(\frac{\partial P}{\partial z} + \frac{\partial P}{\partial \varphi} \frac{\partial \varphi}{\partial z} \right) \\ = \frac{\partial}{\partial y} (Q - \varphi P) + P \frac{\partial}{\partial z} (Q - \varphi P). \end{aligned}$$

Cette équation se réduit en la développant à la suivante

$$\begin{aligned} \frac{\partial P}{\partial x} + (Q - \varphi P) \frac{\partial P}{\partial z} + \frac{\partial P}{\partial \varphi} \left(\frac{\partial \varphi}{\partial x} + (Q - \varphi P) \frac{\partial \varphi}{\partial z} \right) = \\ = \frac{\partial Q}{\partial y} - \varphi \frac{\partial P}{\partial y} + P \left(\frac{\partial Q}{\partial z} - \varphi \frac{\partial P}{\partial z} \right) + \left(\frac{\partial Q}{\partial \varphi} - P - \varphi \frac{\partial P}{\partial \varphi} \right) \left(\frac{\partial \varphi}{\partial y} + P \frac{\partial \varphi}{\partial z} \right), \end{aligned}$$

et, en vertu des équations (44), à cette autre

$$(45) \quad \frac{\partial P}{\partial x} + \varphi \frac{\partial P}{\partial y} + Q \frac{\partial P}{\partial z} + R \frac{\partial P}{\partial \varphi} = \frac{\partial Q}{\partial y} + P \frac{\partial Q}{\partial z} + \frac{Q}{z} \frac{\partial Q}{\partial \varphi} - \frac{PQ}{z}.$$

Les dérivées partielles qui figurent dans cette équation sont prises en regardant les variables x, y, z, φ comme indépendantes.

La valeur cherchée de φ doit être une des racines de l'équation (45) qui dans le cas général sera du troisième degré.

Il est très-facile de composer une autre équation à laquelle φ doit satisfaire. En effet, φ étant une solution du système (44), il faut que la fonction de Poisson composée en combinant les deux expressions

$$\frac{\partial \varphi}{\partial y} + P \frac{\partial \varphi}{\partial z} - \frac{Q}{z}, \quad \frac{\partial \varphi}{\partial x} + (Q - \varphi P) \frac{\partial \varphi}{\partial z} + \frac{\varphi Q}{z} - R$$

donne zéro pour résultat soit identiquement soit en vertu de la valeur cherchée de φ . Nous aurons ainsi une équation qui, en ayant égard à l'équation (45), se réduit à celle-ci

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{Q}{z} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\varphi Q}{z} - R \right) + (Q - \varphi P) \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{Q}{z} \right) + P \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\varphi Q}{z} - R \right) = 0,$$

et en la développant on obtient d'après les équations (44)

$$(46) \quad \frac{\partial Q}{\partial x} + \varphi \frac{\partial Q}{\partial y} + Q \frac{\partial Q}{\partial z} + R \frac{\partial Q}{\partial \varphi} = z \left(\frac{\partial R}{\partial y} + P \frac{\partial R}{\partial z} \right) + Q \frac{\partial R}{\partial \varphi}.$$

Cette équation, dans laquelle les dérivées partielles sont prises dans le même sens que dans l'équation (45), doit être satisfait par la fonction φ . Dans le cas général elle sera du quatrième degré par rapport à φ .

La résultante obtenue en éliminant φ des équations (45), (46) doit avoir lieu identiquement. Cela nous donnera une équation entre les quantités

$$m, n, p, q, r, s, t, u, v$$

et leurs dérivées partielles.

Si aucune des équations (45), (46) n'est identique nous essaierons chacune de leurs racines communes en les substituant dans le système (44) et dans l'équation

$$l = zP + 2Qx' + Rx'^2.$$

Si quelques-unes d'entre elles y satisfont, les forces données X et Y satisfont à l'équation (35), qui exprime les conditions du problème. Dans le cas contraire X, Y ne conviennent point.

Si une seule des équations (45), (46) devient identique, nous essayerons d'une manière semblable les racines de l'autre.

Si toutes les deux sont des identités, le système (44) aura une solution, et il faut qu'elle satisfasse identiquement à l'équation

$$l = zP + 2Qx' + Rx'^2.$$

II. Dans tous les cas les deux intégrales cherchées seront trouvées en intégrant d'abord le système normal

$$(47) \quad \begin{cases} \frac{\partial \Lambda}{\partial y} + \Phi \frac{\partial \Lambda}{\partial z} = 0, \\ \frac{\partial \Lambda}{\partial x} + \left[z \left(\Phi \frac{\partial \varphi}{\partial z} + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \right) - \varphi \Phi \right] \frac{\partial \Lambda}{\partial z} = 0, \end{cases}$$

pour obtenir sa solution $\Lambda(x, y, z)$, ensuite en résolvant l'équation

$$\Lambda(x, y, z) = \alpha$$

par rapport à dt au moyen des équations

$$z = \frac{dy - kdx}{dt}, \quad k = \varphi(x, y, z)$$

et enfin en prenant une quadrature.

Quant à l'intégration du système (47) elle se réduit à celle de deux équations ordinaires du premier ordre, dont la première est

$$(48) \quad \frac{dz}{dy} = \Phi.$$

La variable x doit être traitée ici comme une constante. Soit

$$\text{Constante} = \omega(x, y, z)$$

l'intégrale générale de l'équation (48); alors en prenant pour variables indépendantes x, y, ω au lieu de x, y, z dans la seconde équation du système (47) on obtiendra une équation linéaire et homogène par rapport aux dérivées

$$\frac{\partial \Lambda}{\partial x}, \quad \frac{\partial \Lambda}{\partial \omega}$$

dans laquelle les quantités

$$y, \quad \frac{\partial \Lambda}{\partial y}$$

ne figureront pas. L'intégration d'une telle équation peut toujours être ramenée à celle d'une équation ordinaire du premier ordre.

Son intégrale générale donne la fonction cherchée $\Lambda(x, y, z)$.

12. Considérons maintenant la forme (23) de l'intégrale V . Soit donc

$$V = \Lambda\left(x, y, \frac{y' - f(x, y)}{x'}\right) = \alpha.$$

De là on déduit

$$(48) \quad \frac{y' - f(x, y)}{x'} = \lambda(x, y, \alpha)$$

et de cette équation, en la résolvant par rapport à dt , on obtient

$$dt = -\frac{\lambda}{f} dx + \frac{1}{f} dy.$$

En vertu de ce que nous avons dit au n° 7 il faut que cette

expression de dt soit une différentielle complète, et par conséquent il faut que l'on ait

$$-\frac{\partial\left(\frac{\lambda}{f}\right)}{\partial y} = \frac{\partial\left(\frac{1}{f}\right)}{\partial x}.$$

On déduit de là la valeur de λ

$$\lambda = f \left[\Pi(x, \alpha) - \int \frac{\partial\left(\frac{1}{f}\right)}{\partial x} dy \right],$$

$\Pi(x, \alpha)$ étant une fonction arbitraire.

Nous n'avons qu'à substituer la valeur trouvée de λ dans l'équation (48) pour avoir l'intégrale V ; elle sera déterminée par la résolution de l'équation

$$(49) \quad \frac{y' - f}{x' f} = \Pi(x, \alpha) - \int \frac{\partial\left(\frac{1}{f}\right)}{\partial x} dy$$

par rapport à α .

De l'équation (49) on déduit facilement la valeur de dt

$$dt = \frac{dy}{f} - \left[\Pi(x, \alpha) - \int \frac{\partial\left(\frac{1}{f}\right)}{\partial x} dy \right] dx$$

et l'intégrale avec le temps

$$t + \beta = \int \left\{ \frac{dy}{f} - \left[\Pi(x, \alpha) - \int \frac{\partial\left(\frac{1}{f}\right)}{\partial x} dy \right] dx \right\}.$$

Pour obtenir les conditions pour les forces X et Y il nous faut avoir la valeur de t . Nous l'aurons facilement de l'équation

$$(50) \quad x' \frac{\partial V}{\partial x} + y' \frac{\partial V}{\partial y} + l \frac{\partial V}{\partial y'} = 0.$$

Faisons pour abréger

$$\zeta = \frac{y' - f}{x' f} + \int \frac{\partial\left(\frac{1}{f}\right)}{\partial x} dy$$

et soit

$$\alpha = V = \Omega(x, \zeta)$$

la valeur de V qu'on déduit de l'équation (49).

Composons les dérivées de V pour les substituer dans l'équation (50); nous aurons

$$\frac{\partial V}{\partial x} = \frac{\partial \Omega}{\partial x} - \left[\frac{y'}{x' f^2} \cdot \frac{\partial f}{\partial x} - \frac{\partial}{\partial x} \int \frac{\partial(\frac{1}{f})}{\partial x} dy \right] \frac{\partial \Omega}{\partial \zeta},$$

$$\frac{\partial V}{\partial y} = -\frac{1}{x' f^2} \left(x' \frac{\partial f}{\partial x} + y' \frac{\partial f}{\partial y} \right) \frac{\partial \Omega}{\partial \zeta},$$

$$\frac{\partial V}{\partial y'} = \frac{1}{x' f} \frac{\partial \Omega}{\partial \zeta}.$$

En désignant maintenant par $\omega(x, \zeta)$ le quotient

$$-\frac{\partial \Omega}{\partial x} : \frac{\partial \Omega}{\partial \zeta},$$

on aura de l'équation (50) la valeur suivante de l

$$l = x'^2 \left[\omega(x, \zeta) - \frac{\partial}{\partial x} \int \frac{\partial(\frac{1}{f})}{\partial x} dy \right] + 2x'y' \frac{\partial \log f}{\partial x} + y'^2 \frac{\partial \log f}{\partial y}.$$

Les conditions nécessaires et suffisantes auxquelles X et Y doivent satisfaire dans le cas en question sont exprimées par l'équation

$$Y - \frac{y-f}{x'} X = x'^2 \left[\omega(x, \zeta) - \frac{\partial}{\partial x} \int \frac{\partial(\frac{1}{f})}{\partial x} dy \right] + 2x'y' \frac{\partial \log f}{\partial x} + y'^2 \frac{\partial \log f}{\partial y},$$

$\omega(x, \zeta)$ étant une fonction arbitraire de x , et de

$$\zeta = \frac{y-f}{x' f} + \int \frac{\partial(\frac{1}{f})}{\partial x} dy.$$

L'intégrale $V = \Omega(x, \zeta)$ sera déterminée par l'équation

$$\frac{\partial \Omega}{\partial x} + \omega(x, \zeta) \frac{\partial \Omega}{\partial \zeta} = 0.$$

13. Nous allons maintenant appliquer les formules générales au mouvement d'un point sur un plan et sur une surface quelconque sous l'influence des forces H, K, L , qui ne dépendent que des coordonnées du mobile.

Quant au mouvement d'un point sur un plan, on peut prendre les coordonnées rectangulaires dans ce plan pour x, y et faire dans les formules (5)

$$E = 1, \quad F = 0, \quad G = 1.$$

Alors on aura

$$(51) \quad \frac{dx}{dt^2} = M, \quad \frac{dy}{dt^2} = N,$$

M et N ne contenant point x' et y' . Les valeurs de k et l seront données par les formules

$$k = \frac{N - N_1}{M - M_1}, \quad l = \frac{MN_1 - M_1 N}{M - M_1},$$

d'où l'on voit que ces quantités ne dépendent pas non plus de x' et y' . Or maintenant k étant une fonction de x, y , il faut prendre les formules des n° 8 et 9 et faire

$$k = \phi(x, y).$$

En exprimant que la valeur (30) de l ne dépend pas de z et en y supposant $\frac{\partial \phi}{\partial z} = 0$, on aura

$$(52) \quad \frac{\partial \phi}{\partial x} + \phi \frac{\partial \phi}{\partial y} = 0, \quad \frac{\partial \phi}{\partial y} = 0,$$

et l'on doit que Φ est de la forme

$$\Phi = \frac{\sigma(x, y)}{z},$$

$\sigma(x, y)$ étant indépendant de z .

On déduit des équations (52)

$$\frac{\partial \phi}{\partial x} = 0, \quad \frac{\partial \phi}{\partial y} = 0,$$

et on conclut de là que k est une constante.

L'équation (34) en vertu de la valeur constante de ϕ devient

$$\frac{\partial \sigma(x, y)}{\partial x} + k \frac{\partial \sigma(x, y)}{\partial y} = 0,$$

L'intégrale générale de cette équation

$$\sigma(x, y) = \Pi(y - kx),$$

dans laquelle $\Pi(y - kx)$ est une fonction arbitraire, donne pour l la valeur

$$l = z\Phi = \Pi(y - kx).$$

De là nous aurons les conditions pour M et N exprimées par l'équation

$$(53) \quad N - kM = \Pi(y - kx).$$

Pour avoir les deux intégrales communes au problème (M, N) et à d'autres problèmes, le plus simple est de substituer au lieu de M et N respectivement les dérivées

$$\frac{d^2x}{dt^2}, \quad \frac{d^2y}{dt^2}$$

dans l'équation (53). Nous aurons de la sorte

$$(54) \quad \frac{d^2(y - kx)}{dt^2} = \Pi(y - kx).$$

En intégrant cette équation et désignant par $\Pi_1(x)$ la fonction $\int \Pi(x) dx$, les deux intégrales en question seront exprimées ainsi

$$\frac{1}{2}(y' - kx')^2 - \Pi_1(y - kx) = \alpha,$$

$$-t + \frac{1}{\sqrt{2}} \int \frac{d(y - kx)}{\sqrt{\alpha + \Pi_1(y - kx)}} = \beta.$$

Dans la dernière équation, après avoir fait l'intégration, on doit remplacer α par sa valeur

$$\frac{1}{2}(y' - kx')^2 - \Pi_1(y - kx).$$

Considérons maintenant le mouvement d'un point sur une surface. Désignons par x, y les coordonnées symétriques sur cette surface; alors d'après les formules (6) nous aurons

$$X = \frac{N}{F} - \frac{\partial \log F}{\partial x} x'^2, \quad Y = \frac{M}{F} - \frac{\partial \log F}{\partial y} y'^2.$$

Soient M_1, N_1 les quantités analogues à M et N qui se rapportent à un autre problème (X_1, Y_1) sur la même surface, ayant deux intégrales communes avec le problème (X, Y). Nous supposons que M_1 et N_1 ne dépendent point de x', y' . Nous aurons semblablement

$$X_1 = \frac{N_1}{F} - \frac{\partial \log F}{\partial x} x'^2, \quad Y_1 = \frac{M_1}{F} - \frac{\partial \log F}{\partial y} y'^2.$$

En désignant par n la quantité

$$\frac{NM_1 - MN_1}{F(N - N_1)}$$

nous déduisons des formules précédentes

$$(55) \quad k = \frac{Y - Y_1}{X - X_1} = \frac{M - M_1}{N - N_1},$$

$$l = \frac{Y_1 X - X_1 Y}{X - X_1} = n + k \frac{\partial \log F}{\partial x} x'^2 - \frac{\partial \log F}{\partial y} y'^2.$$

La quantité k est maintenant de la forme $\phi(x, y)$, par conséquent il faut prendre les formules du n° 8 et n° 9. En faisant

$$y' = z + x' \phi$$

dans l'équation (55) pour exprimer l en fonction de x, y, z , nous aurons

$$l = \left(n - z^2 \frac{\partial \log F}{\partial y} \right) - 2\phi \frac{\partial \log F}{\partial y} zx' + \phi \left(\frac{\partial \log F}{\partial x} - \phi \frac{\partial \log F}{\partial y} \right) x'^2.$$

Comparons maintenant cette valeur de l avec celle du n° 8

$$l = z\Phi + 2z \left(\frac{\partial \Phi}{\partial z} \Phi + \frac{\partial \Phi}{\partial y} \right) x' + \left[\frac{\partial \Phi}{\partial x} + \phi \frac{\partial \Phi}{\partial y} + z \frac{\partial \Phi}{\partial y} \frac{\partial \Phi}{\partial z} + z\Phi \left(\frac{\partial \Phi}{\partial z} \right)^2 \right] x'^2;$$

il viendra

$$\Phi = \frac{n}{z} - z \frac{\partial \log F}{\partial y}, \quad \frac{\partial \Phi}{\partial z} + \frac{\partial \Phi}{\partial y} = -\varphi \frac{\partial \log F}{\partial y},$$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial x} + \varphi \frac{\partial \varphi}{\partial y} + z \frac{\partial \varphi}{\partial y} \frac{\partial \varphi}{\partial z} + z \Phi \left(\frac{\partial \varphi}{\partial z} \right)^2 = \varphi \left(\frac{\partial \log F}{\partial x} - \varphi \frac{\partial \log F}{\partial y} \right).$$

Or en remarquant que $\frac{\partial \varphi}{\partial z}$ est égale à zéro, on aura

$$(56) \quad \begin{cases} \Phi = \frac{n}{z} - z \frac{\partial \log F}{\partial y}, \quad \frac{\partial \varphi}{\partial y} = -\varphi \frac{\partial \log F}{\partial y}, \\ \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \varphi \frac{\partial \varphi}{\partial y} = \varphi \left(\frac{\partial \log F}{\partial x} - \varphi \frac{\partial \log F}{\partial y} \right). \end{cases}$$

Les fonctions Φ et φ satisfont à l'équation (34) du n° 8. En vertu de la valeur actuelle de Φ elle devient

$$\frac{1}{z} \left(\frac{\partial n}{\partial x} + \varphi \frac{\partial n}{\partial y} - n \frac{\partial \varphi}{\partial y} \right) - z \left(\frac{\partial^2 \log F}{\partial x \partial y} + \varphi \frac{\partial^2 \log F}{\partial y^2} + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \frac{\partial \log F}{\partial y} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} \right) = 0.$$

Les quantités φ , F , n ne dépendant point de z , on aura séparément

$$(57) \quad \begin{cases} \frac{\partial n}{\partial x} + \varphi \frac{\partial n}{\partial y} - n \frac{\partial \varphi}{\partial y} = 0, \\ \frac{\partial^2 \log F}{\partial x \partial y} + \varphi \frac{\partial^2 \log F}{\partial y^2} + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \frac{\partial \log F}{\partial y} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} = 0. \end{cases}$$

Les fonctions φ et F satisfont donc aux équations

$$(58) \quad \begin{cases} \frac{\partial \varphi}{\partial y} = -\varphi \frac{\partial \log F}{\partial y}, \\ \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \varphi \frac{\partial \varphi}{\partial y} = \varphi \left(\frac{\partial \log F}{\partial x} - \varphi \frac{\partial \log F}{\partial y} \right), \\ \frac{\partial^2 \log F}{\partial x \partial y} + \varphi \frac{\partial^2 \log F}{\partial y^2} + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \frac{\partial \log F}{\partial y} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} = 0. \end{cases}$$

Les deux premières de ces équations étant représentées ainsi

$$\frac{\partial \log(\varphi F)}{\partial y} = 0, \quad \frac{\partial \log\left(\frac{\varphi}{F}\right)}{\partial x} = -\varphi \frac{\partial \log(\varphi F)}{\partial y},$$

s'intègrent facilement et l'on obtient

$$(59) \quad \varphi = \frac{\omega x}{\psi y}, \quad F = \omega x \cdot \psi y$$

ωx et ψy étant des fonctions arbitraires.

Les valeurs (59) satisfont à la troisième équation (58). La première des équations (57) en vertu des valeurs (59) devient

$$\frac{1}{\omega x} \frac{\partial \log n}{\partial x} + \frac{1}{\psi y} \frac{\partial \log n}{\partial y} = -\frac{\psi' y}{(\psi y)^2}.$$

Elle peut être facilement intégrée. Son intégrale générale est exprimée par l'équation

$$(60) \quad n = \frac{1}{\psi y} \Pi \left(\int \omega x \, dx - \int \psi y \, dy \right),$$

Π désignant une fonction arbitraire. Les équations (59) et (60) conduisent immédiatement à la condition nécessaire et suffisante qu'il faut imposer aux quantités M , N . En effet, d'après les valeurs de k et n nous aurons

$$\begin{aligned} k &= \frac{M - M_1}{N - N_1} = \frac{\omega x}{\psi y}, \\ n &= \frac{NM_1 - MN_1}{F(M - M_1)} = \frac{1}{\omega x \cdot \psi y} \left(M - \frac{M - M_1}{N - N_1} N \right) = \frac{1}{\omega x \cdot \psi y} \left(M - \frac{\omega x}{\psi y} N \right) \\ &= \frac{1}{\psi y} \Pi \left(\int \omega x \, dx - \int \psi y \, dy \right). \end{aligned}$$

Cela nous donne

$$(61) \quad \frac{M}{\omega x} - \frac{N}{\psi y} = \Pi \left(\int \omega x \, dx - \int \psi y \, dy \right).$$

C'est la condition cherchée.

Pour avoir les deux intégrales dont nous nous occupons, substituons dans l'équation (61) au lieu de $\frac{M}{\omega x}$ et $\frac{N}{\psi y}$ leurs valeurs qu'on obtient des équations

$$\frac{d^2 x}{dt^2} = \frac{N}{F} - \frac{\partial \log F}{\partial x} x'^2, \quad \frac{d^2 y}{dt^2} = \frac{M}{F} - \frac{\partial \log F}{\partial y} y'^2.$$

En vertu de l'équation

$$F = \omega x \cdot \psi y$$

elles deviennent

$$\frac{M}{\omega x} = \frac{d^2 y}{dt^2} \psi y + y'^2 \psi' y = \frac{d(\psi y y')}{dt},$$

$$\frac{N}{\psi y} = \frac{d^2 x}{dt^2} \omega x + x'^2 \omega' x = \frac{d(\omega x x')}{dt}.$$

En les substituant dans l'équation (61), il viendra

$$-\frac{d^2 (\int \omega x dx - \int \psi y dy)}{dt^2} = \Pi \left(\int \omega x dx - \int \psi y dy \right).$$

Par l'intégration de cette équation on obtient les deux intégrales en question. Elles sont

$$(x' \omega x - y' \psi y)^2 + 2\Pi_1 (\int \omega x dx - \int \psi y dy) = \alpha,$$

$$-t + \int \frac{\omega x dx - \psi y dy}{\sqrt{\alpha - 2\Pi_1 (\int \omega x dx - \int \psi y dy)}} = \beta.$$

Nous avons désigné par $\Pi_1 x$ la fonction $\int \Pi x dx$. Après avoir fait l'intégration dans la dernière équation on remplacera α par sa valeur.

L'équation

$$F = \omega x \cdot \psi y$$

fait voir que la surface sur laquelle reste le mobile doit être développable.

Les cas particuliers, auxquels nous avons fait l'application des formules générales, peuvent aussi être très facilement traités par la méthode de M. Bertrand.

5.

SUR LE THÉORÈME
DE
POISSON ET SON RÉCIPROQUE.

(MÉLANGES MATHÉMATIQUES ET ASTRONOMIQUES TIRÉS DU BULLETIN DE L'ACADEMIE DES SCIENCES DE ST.-PÉTERSBOURG, T. IV, 1872; LU LE 20 AVRIL 1871).

On démontre dans les traités de Mécanique Analytique que, φ et ψ étant deux intégrales quelconques d'un système canonique, la fonction (φ, ψ) en est également une intégrale. Mais la proposition réciproque de ce théorème célèbre n'a pas encore été démontrée. Il est remarquable, qu'en supposant que l'expression (φ, ψ) devienne une intégrale d'un certain système dont φ et ψ sont deux intégrales quelconques, on est obligé d'admettre la forme canonique de ce système.

Je vais démontrer dans cette note les deux théorèmes en les réunissant dans une seule démonstration.

Quand il s'agit des intégrales d'un système d'équations de la forme

$$(1) \quad dx = \frac{dx_1}{X_1} = \frac{dx_2}{X_2} = \dots = \frac{dx_n}{X_n},$$

x, x_1, x_2, \dots, x_n étant les variables et X_1, X_2, \dots, X_n leurs fonctions, on peut considérer l'équation correspondante aux différences partielles

$$(2) \quad \frac{\partial v}{\partial x} + X_1 \frac{\partial v}{\partial x_1} + X_2 \frac{\partial v}{\partial x_2} + \dots + X_n \frac{\partial v}{\partial x_n} = 0,$$

dont les intégrales appartiennent au système (1) et réciproquement.

Je me servirai ici constamment de l'équation aux différences partielles au lieu du système qui lui correspond.

Cherchons d'abord quelles sont les conditions nécessaires et suffisantes pour que la formule

$$Y_1 \frac{\partial v}{\partial x_1} + Y_2 \frac{\partial v}{\partial x_2} + \cdots + Y_n \frac{\partial v}{\partial x_n},$$

dont les coefficients

$$Y_1, Y_2, \dots, Y_n$$

sont des fonctions de x, x_1, x_2, \dots, x_n , devienne une intégrale de l'équation (2) pour toutes les intégrales v de cette équation.

En adoptant l'algorithme de Jacobi, désignons les expressions

$$\frac{\partial v}{\partial x} + X_1 \frac{\partial v}{\partial x_1} + X_2 \frac{\partial v}{\partial x_2} + \cdots + X_n \frac{\partial v}{\partial x_n},$$

$$Y_1 \frac{\partial v}{\partial x_1} + Y_2 \frac{\partial v}{\partial x_2} + \cdots + Y_n \frac{\partial v}{\partial x_n}$$

respectivement par

$$X(v), \quad Y(v);$$

nous aurons identiquement pour toute fonction v ¹⁾

$$\begin{aligned} X(Y(v)) - Y(X(v)) &= \\ [X(Y_1) - Y(X_1)] \frac{\partial v}{\partial x_1} + [X(Y_2) - Y(X_2)] \frac{\partial v}{\partial x_2} + \cdots \\ &+ [X(Y_n) - Y(X_n)] \frac{\partial v}{\partial x_n}. \end{aligned}$$

En supposant maintenant que v et $Y(v)$ soient des intégrales de l'équation (2), il viendra

$$(3) \quad \left\{ \begin{array}{l} [X(Y_1) - Y(X_1)] \frac{\partial v}{\partial x_1} + [X(Y_2) - Y(X_2)] \frac{\partial v}{\partial x_2} + \cdots \\ + [X(Y_n) - Y(X_n)] \frac{\partial v}{\partial x_n} = 0, \end{array} \right.$$

et comme v représente toutes les intégrales possibles de (2), l'équation (3) ne peut avoir lieu qu'en faisant

$$(4) \quad \left\{ \begin{array}{l} X(Y_1) - Y(X_1) = 0, \quad X(Y_2) - Y(X_2) = 0, \\ X(Y_n) - Y(X_n) = 0. \end{array} \right.$$

Les conditions (4) sont donc nécessaires. Elles sont suffisantes, car en les admettant, on aura

$$X(Y(v)) - Y(X(v)) = 0,$$

et en supposant que v soit une intégrale de l'équation (2), on obtiendra

$$X(v) = 0, \quad Y(X(v)) = 0, \quad X(Y(v)) = 0.$$

L'expression $Y(v)$ est donc une intégrale de (2).

Passons maintenant à la démonstration du théorème concernant les équations canoniques.

Désignons par

$$(5) \quad t, q_1, q_2, \dots, q_m, \quad p_1, p_2, \dots, p_m$$

les variables indépendantes et supposons que l'expression

$$(v, \psi) = \left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial \psi}{\partial p_1} \frac{\partial v}{\partial q_1} + \frac{\partial \psi}{\partial p_2} \frac{\partial v}{\partial q_2} + \cdots + \frac{\partial \psi}{\partial p_m} \frac{\partial v}{\partial q_m} \\ - \frac{\partial \psi}{\partial q_1} \frac{\partial v}{\partial p_1} - \frac{\partial \psi}{\partial q_2} \frac{\partial v}{\partial p_2} - \cdots - \frac{\partial \psi}{\partial q_m} \frac{\partial v}{\partial p_m} \end{array} \right.$$

soit une intégrale d'une équation de la forme

$$(6) \quad \left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial v}{\partial t} + A_1 \frac{\partial v}{\partial q_1} + A_2 \frac{\partial v}{\partial q_2} + \cdots + A_m \frac{\partial v}{\partial q_m} \\ + B_1 \frac{\partial v}{\partial p_1} + B_2 \frac{\partial v}{\partial p_2} + \cdots + B_m \frac{\partial v}{\partial p_m} = 0 \end{array} \right.$$

pour toutes les intégrales v et ψ de cette équation.

Je suppose que les coefficients

$$(7) \quad A_1, A_2, \dots, A_m, \quad B_1, B_2, \dots, B_m$$

¹⁾ Nova methodus etc. par Jacobi. Journal de Crelle, t. LX, p. 36.

soient des fonctions des variables (5), et je vais chercher leur forme.

Désignons la formule

$$\begin{aligned} \frac{\partial v}{\partial t} + A_1 \frac{\partial v}{\partial q_1} + A_2 \frac{\partial v}{\partial q_2} + \cdots + A_m \frac{\partial v}{\partial q_m} \\ + B_1 \frac{\partial v}{\partial p_1} + B_2 \frac{\partial v}{\partial p_2} + \cdots + B_m \frac{\partial v}{\partial p_m} \end{aligned}$$

par $A(v)$.

En vertu des conditions (4) nous aurons

$$(8) \quad \begin{cases} A\left(\frac{\partial \psi}{\partial p_i}\right) - (A_i, \psi) = 0, \\ A\left(-\frac{\partial v}{\partial q_i}\right) - (B_i, \psi) = -A\left(\frac{\partial \psi}{\partial q_i}\right) - (B_i, \psi) = 0 \end{cases}$$

pour toutes les valeurs 1, 2, 3, ..., m de i.

Or de l'équation

$$A(\psi) = 0$$

on déduit, en la différentiant par rapport à p_i et q_i ,

$$\begin{aligned} A\left(\frac{\partial \psi}{\partial p_i}\right) &= -\sum_{\mu=1}^m \left(\frac{\partial A_\mu}{\partial p_i} \frac{\partial \psi}{\partial q_\mu} + \frac{\partial B_\mu}{\partial p_i} \frac{\partial \psi}{\partial p_\mu} \right), \\ -A\left(\frac{\partial \psi}{\partial q_i}\right) &= \sum_{\mu=1}^m \left(\frac{\partial A_\mu}{\partial q_i} \frac{\partial \psi}{\partial q_\mu} + \frac{\partial B_\mu}{\partial q_i} \frac{\partial \psi}{\partial p_\mu} \right). \end{aligned}$$

On a encore

$$\begin{aligned} (A_i, \psi) &= \sum_{\mu=1}^m \left(\frac{\partial A_i}{\partial q_\mu} \frac{\partial \psi}{\partial p_\mu} - \frac{\partial A_i}{\partial q_\mu} \frac{\partial \psi}{\partial q_\mu} \right), \\ (B_i, \psi) &= \sum_{\mu=1}^m \left(\frac{\partial B_i}{\partial q_\mu} \frac{\partial \psi}{\partial p_\mu} - \frac{\partial B_i}{\partial p_\mu} \frac{\partial \psi}{\partial q_\mu} \right). \end{aligned}$$

En substituant maintenant ces expressions dans les équations (8), il viendra

$$\sum_{\mu=1}^m \left[\left(\frac{\partial A_i}{\partial p_\mu} - \frac{\partial A_\mu}{\partial p_i} \right) \frac{\partial \psi}{\partial q_\mu} - \left(\frac{\partial A_i}{\partial q_\mu} + \frac{\partial B_\mu}{\partial p_i} \right) \frac{\partial \psi}{\partial p_\mu} \right] = 0,$$

$$\sum_{\mu=1}^m \left[\left(\frac{\partial A_\mu}{\partial q_i} + \frac{\partial B_i}{\partial p_\mu} \right) \frac{\partial \psi}{\partial q_\mu} + \left(\frac{\partial B_\mu}{\partial q_i} - \frac{\partial B_i}{\partial p_\mu} \right) \frac{\partial \psi}{\partial p_\mu} \right] = 0.$$

Ces équations étant satisfaites par toutes les intégrales ψ de l'équation (7), elles sont des identités, et l'on aura

$$(9) \quad \frac{\partial A_i}{\partial p_\mu} - \frac{\partial A_\mu}{\partial p_i} = 0, \quad \frac{\partial B_\mu}{\partial q_i} - \frac{\partial B_i}{\partial q_\mu} = 0, \quad \frac{\partial A_i}{\partial q_\mu} + \frac{\partial B_\mu}{\partial p_i} = 0,$$

i et μ étant deux nombres quelconques de la suite 1, 2, 3, ..., m.

Les trois équations (9) prennent la place des équations (8) et représentent les conditions nécessaires et suffisantes pour que la formule (v, ψ) soit une intégrale de l'équation (6). Leur intégrations fournira les valeurs les plus générales des coéfficients (7).

Les équations

$$\frac{\partial A_i}{\partial p_\mu} - \frac{\partial A_\mu}{\partial p_i} = 0, \quad \frac{\partial B_\mu}{\partial q_i} - \frac{\partial B_i}{\partial q_\mu} = 0$$

donnent facilement

$$A_i = \frac{\partial L}{\partial p_i}, \quad B_i = \frac{\partial M}{\partial q_i},$$

L, M désignant des fonctions arbitraires des variables (5). Faissons

$$M = K - L$$

et l'équation

$$\frac{\partial A_i}{\partial q_\mu} + \frac{\partial B_\mu}{\partial p_i} = 0$$

deviendra

$$\frac{\partial^2 K}{\partial p_i \partial q_\mu} = 0.$$

De là on obtient

$$K = \phi(t, q_1, q_2, \dots, q_m) + \omega(t, p_1, p_2, \dots, p_m),$$

φ et ω étant des fonctions arbitraires. Cela étant on aura

$$A_i = \frac{\partial L}{\partial p_i}, \quad B_i = -\frac{\partial L}{\partial q_i} + \frac{\partial K}{\partial q_i} = -\frac{\partial L}{\partial q_i} + \frac{\partial \varphi}{\partial q_i}.$$

Soit maintenant

$$H = L - \varphi(t, q_1, q_2, \dots, q_m);$$

on obtiendra définitivement

$$A_i = \frac{\partial H}{\partial p_i}, \quad B_i = -\frac{\partial H}{\partial q_i}.$$

En vertu de ces valeurs l'équation (6) s'écritra simplement

$$(10) \quad \frac{\partial v}{\partial t} + (v, H) = 0,$$

8.

et représente une équation canonique quelconque, car H est une fonction entièrement arbitraire de

$$t, q_1, q_2, \dots, q_m, p_1, p_2, \dots, p_m.$$

En appliquant maintenant le théorème démontré au système canonique correspondant à l'équation (10), on a la proposition suivante:

Soient φ et ψ deux intégrales quelconques du système d'équations

$$dt = \frac{dq_1}{A_1} = \frac{dq_2}{A_2} = \dots = \frac{dq_m}{A_m} = \frac{dp_1}{B_1} = \frac{dp_2}{B_2} = \dots = \frac{dp_m}{B_m},$$

et supposons que la formule

$$(\varphi, \psi)$$

en soit aussi une intégrale. Alors ce système est canonique et les coefficients A_i, B_i ont la forme

$$A_i = \frac{\partial H}{\partial p_i}, \quad B_i = -\frac{\partial H}{\partial q_i}.$$

Réiproquement, A_i et B_i ayant ces valeurs, deux intégrales, φ et ψ , du système donnent la troisième (φ, ψ) .

SUR LES FORMES

QUADRATIQUES POSITIVES QUATERNAIRES.

(PAR A. KORKINE ET G. ZOLOTAREFF; MATHEMATISCHE ANNALEN, BD. V, 1872).

La recherche des limites précises des minima des formes quadratiques positives de déterminant donné, les variables étant des nombres entiers, présente des grandes difficultés et constitue un des points les plus importants dans la théorie de ces formes. Jusqu'à présent on ne connaît les limites précises des minima que pour les formes binaires et ternaires. Dans nos efforts de trouver ces limites pour des formes avec un nombre plus grand des variables nous avons obtenu quelques résultats non sans importance pour la solution du problème, que nous nous sommes proposé, — résultats, que nous faisons connaître dans un autre mémoire.

Dans cette note nous allons nous occuper des formes quaternaires, et comme premier résultat de nos recherches nous allons démontrer la limite précise de leurs minima. Il est très remarquable qu'elle suit immédiatement de la limite connue pour les formes ternaires.

Soit

$$f = \sum_{i=1, k=1}^{i=4, k=4} a_{ik} x_i x_k$$

une forme quaternaire positive de déterminant — D .

Il est permis de supposer que le coefficient a_{11} soit le minimum de f , car dans le cas contraire on peut trouver une forme équivalente à f , qui satisfait à cette condition.

Cela posé, considérons la forme

$$F(X_1, X_2, X_3, X_4)$$

qui se déduit de f par la substitution

$$\begin{aligned}x_1 &= X_1 + l_1 X_2 + m_1 X_3 + n_1 X_4, \\x_2 &= l_1 X_2 + m_2 X_3 + n_2 X_4, \\x_3 &= l_2 X_2 + m_3 X_3 + n_3 X_4, \\x_4 &= l_3 X_2 + m_4 X_3 + n_4 X_4.\end{aligned}$$

Les coefficients de cette substitution l, m, \dots sont des entiers, qui ne sont assujettis qu'à la seule condition

$$(1) \quad \begin{vmatrix} l_1, & m_1, & n_1 \\ l_2, & m_2, & n_2 \\ l_3, & m_3, & n_3 \end{vmatrix} = \pm 1.$$

Il est évident, que le minimum commun a_{11} de f et F figure dans F comme le coefficient de X_1^2 .

Faisons dans F

$$X_4 = 0,$$

en laissant les autres variables quelconques, et désignons par $-\Delta$ le déterminant de la forme ternaire

$$F(X_1, X_2, X_3, 0).$$

Il est facile de voir que le minimum de cette forme est aussi a_{11} , et par conséquent en vertu de la limite connue des minima des formes ternaires nous aurons

$$(2) \quad a_{11} \leq \sqrt[3]{2\Delta}.$$

Soient maintenant

$$y_1, y_2, y_3, y_4$$

les variables de la forme

$$\varphi(y_1, y_2, y_3, y_4)$$

adjointe à f , respectivement correspondantes à x_1, x_2, x_3, x_4 , c'est à dire, soit $\varphi(y_1, y_2, y_3, y_4)$ le produit $Df(x_1, x_2, x_3, x_4)$ trans-

formé par la substitution:

$$y_1 = \frac{1}{2} \frac{\partial f}{\partial x_1}, \quad y_2 = \frac{1}{2} \frac{\partial f}{\partial x_2}, \quad y_3 = \frac{1}{2} \frac{\partial f}{\partial x_3}, \quad y_4 = \frac{1}{2} \frac{\partial f}{\partial x_4}.$$

Le nombre Δ est représenté *) par la forme φ en y faisant

$$\begin{aligned}y_1 &= 0, \\y_2 &= m_2 l_3 - m_3 l_2, \\y_3 &= m_3 l_1 - m_1 l_3, \\y_4 &= m_1 l_2 - m_2 l_1,\end{aligned}$$

où les quantités

$$l_1, l_2, l_3, m_1, m_2, m_3$$

ne sont assujetties qu'à la condition (1), à laquelle on peut évidemment satisfaire par le choix convenable de m_1, m_2, m_3 , si les nombres

$$\begin{aligned}m_2 l_3 - m_3 l_2, \\m_3 l_1 - m_1 l_3, \\m_1 l_2 - m_2 l_1,\end{aligned}$$

n'ont point de diviseur commun.

Nous disposerons de $l_1, l_2, l_3, m_1, m_2, m_3$ de sorte que la forme ternaire

$$\varphi(0, y_2, y_3, y_4)$$

reçoive la valeur minimum en y posant

$$\begin{aligned}y_2 &= m_2 l_3 - m_3 l_2, \\y_3 &= m_3 l_1 - m_1 l_3, \\y_4 &= m_1 l_2 - m_2 l_1.\end{aligned}$$

Cela est toujours possible en vertu du théorème connu *), et les nombres y_2, y_3, y_4 , qui donnent le minimum de φ , n'ayant point

*) Mathematische Werke von Jacobi, Band 2.—Hermite, première lettre sur la théorie des nombres, p. 223.

**) Gauss: Disquisitiones Arithmeticae, art. 279.

de diviseur commun, la condition unique pour les entiers

est satisfaite. $l_1, l_2, l_3, m_1, m_2, m_3$

Ainsi le minimum de

(3) $\varphi(0, y_2, y_3, y_4)$

sera précisément la quantité Δ et par conséquent, en ayant égard à ce que le déterminant de la forme (3) est $-D^2 a_{11}$, il viendra

(4) $\Delta \leq \sqrt[3]{2D^2 a_{11}}$.

7-

Les inégalités (2) et (4) donnent

$$a_{11} \leq \sqrt[4]{4D}.$$

La limite $\sqrt[4]{4D}$ est précise, car il est le minimum de la forme positive

$$\sqrt[4]{4D} [x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + x_4^2 + x_1 x_2 + x_1 x_3 + x_1 x_4]$$

de déterminant $-D$.

Nous avons donc le théorème suivant: *On peut assigner aux variables de toute forme quadratique positive quaternaire de déterminant $-D$ des valeurs entières telles, que la valeur de la forme ne surpassse point la quantité*

$$\sqrt[4]{4D},$$

et il existe de telles formes dont les minima sont égaux à

$$\sqrt[4]{4D}.$$

SUR LES FORMES QUADRATIQUES.

(PAR A. KORKINE ET G. ZOLOTAREFF; MATHEMATISCHE ANNALEN, BD. VI, 1873).

Dans la théorie arithmétique des formes on attribue aux variables des valeurs entières arbitraires. Quant à leurs coefficients on les suppose ordinairement aussi entiers, mais quelques recherches arithmétiques et en particulier celles dont nous nous occupons dans ce Mémoire demandent la considération des formes à coefficients réels quelconques. Ne considérant d'abord que les formes quadratiques positives et faisant abstraction de la valeur zéro qu'elles obtiennent quand toutes les variables s'annulent, on voit facilement que de toutes les autres valeurs d'une telle forme il existe la plus petite.

Ce minimum est complètement déterminé lorsque les coefficients de la forme sont donnés; par conséquent il en est une fonction.

Considérons l'ensemble de toutes les formes positives à n variables de déterminant — D . On les obtient toutes en faisant varier d'une manière continue les coefficients de l'une d'elles. Le minimum de cette forme, comme fonction des coefficients variera aussi d'une manière continue, et reviendra aux mêmes valeurs pour toutes les formes équivalentes. Il est évident, qu'il peut avoir des valeurs aussi petites qu'on voudra.

Il atteindra en variant un ou plusieurs maxima, qui correspondent aux formes non équivalentes et dont le nombre dépend essentiellement de n . Pour démontrer leur existence nous en donnons ici quelques uns. Les quantités

$$(a) \quad 2 \sqrt[n]{\frac{D}{n+1}}, \quad \sqrt[2^{n-2}]{D}, \quad 2 \sqrt[2^n]{D}, \quad 2 \sqrt[6]{\frac{D}{3}}, \quad \sqrt[6]{64D},$$

sont en effet des maxima du minimum de la forme considérée comme fonction des coefficients, si dans la première on suppose $n \geq 2$, dans la deuxième $n \geq 3$, dans la troisième $n \geq 8$; la quatrième n'est le maximum que pour $n = 6$, et la cinquième que pour $n = 7$.

On peut se rendre compte de l'existence de ces maxima en considérant les formes suivantes de déterminant — D .

$$U_n = 2 \sqrt[n]{\frac{D}{n+1}} \left[\sum_{i=1}^{i=n} x_i^2 + \sum_{j, k} x_j x_k \right]^*,$$

$$V_n = \sqrt[n-2]{2^n D} \left[\sum_{i=1}^{i=n} x_i^2 + \sum_{j, k} x_j x_k - x_1 x_2 \right],$$

$$W_n = 2 \sqrt[n]{D} \left[\sum_{i=1}^{i=n} x_i^2 + \sum_{j, k} x_j x_k - x_1 x_2 - x_2 x_n + \frac{n-8}{8} x_n^2 \right],$$

$$T_n = 2 \sqrt[n]{D} \left[\sum_{i=1}^{i=n} x_i^2 + \sum_{j, k} x_j x_k - x_1 x_2 - x_2 x_n - \frac{1}{2} x_{n-1} x_n + \frac{n-9}{8} x_n^2 \right],$$

$$X = 2 \sqrt[\frac{6}{3}]{D} \left[\left(x_1 + \frac{x_3 + x_4 + x_5 + x_6}{2} \right)^2 + \left(x_2 + \frac{x_3 + x_4 + x_5}{2} \right)^2 + \frac{1}{2} \left(x_3 + \frac{x_6}{2} \right)^2 + \frac{1}{2} \left(x_4 + \frac{x_6}{2} \right)^2 + \frac{1}{2} \left(x_5 + \frac{x_6}{2} \right)^2 + \frac{3}{8} x_6^2 \right],$$

$$Y = \sqrt[7]{64 D} \left[\left(x_1 + \frac{x_3 + x_4 + x_5 + x_6 + x_7}{2} \right)^2 + \left(x_2 + \frac{x_3 + x_4 + x_5 + x_6}{2} \right)^2 + \frac{1}{2} \left(x_3 + \frac{x_7}{2} \right)^2 + \frac{1}{2} \left(x_4 + \frac{x_7}{2} \right)^2 + \frac{1}{2} \left(x_5 + \frac{x_7}{2} \right)^2 + \frac{1}{2} \left(x_6 + \frac{x_7}{2} \right)^2 + \frac{1}{4} x_7^2 \right].$$

La somme

$$\sum_{j, k} x_j x_k$$

*) La forme U_n a été donnée pour la première fois dans un Mémoire intitulé: «Sur une certaine équation indéterminée du troisième degré» (en russe) par Zolotareff.

s'étend à toutes les valeurs $1, 2, 3, \dots, n$ des entiers j et k différents entre eux.

Pour que les minima de W_n et T_n aient la valeur

$$2 \sqrt[n]{D}$$

il faut que n soit pair et supérieure à 7 dans W_n et impair et supérieur à 8 dans T_n .

On peut vérifier immédiatement le déterminant de U_n , V_n , W_n , T_n en les représentant par les sommes

$$U_n = 2 \sqrt[n]{\frac{D}{n+1}} \left[\left(x_1 + \frac{x_2 + x_3 + \dots + x_n}{2} \right)^2 + \frac{3}{4} \left(x_2 + \frac{x_3 + \dots + x_n}{3} \right)^2 + \dots + \frac{i+1}{2i} \left(x_i + \frac{x_{i+1} + \dots + x_n}{i+1} \right)^2 + \dots + \frac{n+1}{2n} x_n^2 \right],$$

$$V_n = \sqrt[n-2]{2^n D} \left[\left(x_1 + \frac{x_3 + x_4 + \dots + x_n}{2} \right)^2 + \left(x_2 + \frac{x_3 + x_4 + \dots + x_n}{2} \right)^2 + \frac{x_3^2}{2} + \frac{x_4^2}{2} + \dots + \frac{x_n^2}{2} \right],$$

$$W_n = 2 \sqrt[n]{D} \left[\left(x_1 + \frac{x_3 + x_4 + \dots + x_n}{2} \right)^2 + \left(x_2 + \frac{x_3 + x_4 + \dots + x_{n-1}}{2} \right)^2 + \frac{1}{2} \left(x_3 + \frac{x_n}{2} \right)^2 + \frac{1}{2} \left(x_4 + \frac{x_n}{2} \right)^2 + \dots + \frac{1}{2} \left(x_{n-1} + \frac{x_n}{2} \right)^2 + \frac{1}{8} x_n^2 \right],$$

$$T_n = 2 \sqrt[n]{D} \left[\left(x_1 + \frac{x_3 + x_4 + \dots + x_n}{2} \right)^2 + \left(x_2 + \frac{x_3 + x_4 + \dots + x_{n-1}}{2} \right)^2 + \frac{1}{2} \left(x_3 + \frac{x_n}{2} \right)^2 + \frac{1}{2} \left(x_4 + \frac{x_n}{2} \right)^2 + \dots + \frac{1}{2} \left(x_{n-2} + \frac{x_n}{2} \right)^2 + \frac{1}{2} x_{n-1}^2 + \frac{1}{8} x_n^2 \right].$$

Le nombre n étant assujettie aux restrictions dont nous avons dit, les formes

$$U_n, V_n, W_n, T_n, X, Y,$$

ont une propriété commune fondamentale: leurs minima diminuent nécessairement quelles que soient les variations infiniment petites que subissent leurs coefficients, pourvue qu'elles laissent leur déterminant invariable.

Nous nommerons *forme extrême* toute forme qui jouit de cette propriété. Les quantités (*a*), étant des minima des formes extrêmes, sont effectivement des maxima comme il a été dit.

La limite

$$2 \sqrt[n]{\frac{D}{n+1}}$$

a été donnée pour la première fois par M. Hermite. Dans une lettre de l'illustre auteur à Jacobi on trouve une conjecture énoncée en ces termes: «Mes premières recherches dans le cas d'une forme à *n* variables de déterminant *D* m'avaient donné la limite

$$\left(\frac{4}{3}\right)^{\frac{1}{2}(n-1)} \sqrt[n]{D},$$

je suis porté à présumer, mais sans pouvoir le démontrer que le coefficient numérique

$$\left(\frac{4}{3}\right)^{\frac{1}{2}(n-1)}$$

doit être remplacé par $\frac{2}{\sqrt{n+1}}$.

En essayant de vérifier cette conjecture nous sommes parvenus à démontrer que la quantité $2 \sqrt[n]{\frac{D}{n+1}}$ est effectivement le minimum de la forme extrême ou, ce qui revient au même, la limite précise pour un certain groupe de formes. Mais on voit de ce qui précède qu'il y a des minima qui la surpassent et, par conséquent, elle ne s'étend pas à toutes les formes à *n* variables de déterminant $-D$. La limite précise pour l'ensemble de ces formes est le plus grand des minima des formes extrêmes, qui y sont contenues.

Le nombre de représentations de ces minima par des formes

correspondantes est surtout à remarquer: Convenons de compter comme une seule les deux représentations, qui s'obtiennent l'une de l'autre en changeant les signes de toutes les variables. Cela posé, le minimum de *U_n* aura $\frac{n(n+1)}{2}$ représentations; ceux de *V_n*, *W_n* et *T_n* en auront chacun $n(n-1)$, *n* étant supérieur à 8 dans *W_n* et à 9 dans *T_n*; quant aux formes *W₈*, *T₉*, *X* et *Y*, leur correspondent respectivement les nombres 120, 136, 36, 63.

En général la propriété caractéristique de la forme extrême à *n* variables est d'avoir au moins $\frac{n(n+1)}{2}$ représentations de son minimum.

Les limites que nous avons considérées ci-dessus sont encore utiles dans la théorie des formes indéterminées.

En effet, soit Ω une quantité quelconque non inférieure à la limite précise de minimum de toute forme positive à *n* variables de déterminant $-D$; il est facile de démontrer qu'on peut assigner aux variables d'une forme indéterminée, dont *n* est le nombre de variables et $\pm D$ le déterminant, des valeurs telles que celle de la forme ne surpassera pas Ω . Soit

$$f = \pm A_1 X_1^2 \pm A_2 X_2^2 + \cdots \pm A_n X_n^2$$

cette forme, *A₁*, *A₂*, ..., *A_n* étant des quantités positives et *X₁*, *X₂*, ..., *X_n* des fonctions linéaires homogènes à coefficients réels.

Considérons la forme positive

$$\varphi = A_1 X_1^2 + A_2 X_2^2 + \cdots + A_n X_n^2$$

dont le déterminant est évidemment $-D$, c'est à dire égal à celui de *f* en valeur absolue.

En attribuant aux variables des valeurs pour lesquelles φ est minimum, on aura immédiatement la valeur absolue de

$$f \leq \varphi \leq \Omega.$$

On peut de cette manière obtenir plusieurs limites pour des

valeurs des formes indéterminées, mais ici, comme dans la théorie des formes positives, il est à rechercher des limites précises.

Ainsi pour les formes binaires de déterminant positif D une telle limite est

$$\sqrt{\frac{4}{5} D}.$$

Or relativement à ces limites se manifeste encore une grande différence entre les formes indéterminées et déterminées. Pour la faire voir en ce qui concerne les formes binaires et la limite $\sqrt{\frac{4}{5} D}$ nous ajoutons que si l'on exclue la forme

$$\sqrt{\frac{4}{5} D} (x^2 + xy - y^2)$$

et ses équivalentes, la limite précise pour les autres formes de même déterminant est $\sqrt{\frac{D}{2}}$.

En nous bornant dans ce Mémoire aux formes positives, nous nous servons d'une méthode particulière de réduction que nous appelons le développement des formes suivant les minima.

En préférant de nous restreindre à ce qui nous est strictement nécessaire, nous n'entrons point ici dans toutes les détails de cette réduction. Nous considérons en particulier les formes ternaires et les conséquences qu'on peut tirer de leur théorie pour des formes à un nombre plus grand de variables.

Comme application des formes binaires nous donnons une nouvelle démonstration du théorème important de M. Hermite concernant la limite

$$\left(\frac{4}{3}\right)^{\frac{n-1}{2}} \sqrt[n]{D}$$

des minima des formes positives.

De la théorie les formes ternaires nous déduisons une nouvelle limite pour ces minima plus approchée à la précise que celle de M. Hermite.

Pour les formes binaires, ternaires et quaternaires elle est effectivement précise *).

A partir des formes à cinq variables il en diffère, ce que nous démontrons au moyen d'une certaine proposition relative à ces formes.

n° 1. Dans ses lettres à Jacobi, M. Hermite en considérant les formes quadratiques à coefficients entiers de déterminant donné a démontré qu'elles se laissent distribuer en un nombre fini de classes. Cela se tire de la possibilité de choisir de toutes les formes équivalentes une forme dont les coefficients sont limités, leurs limites s'exprimant en fonction du déterminant commun.

La recherche de telles formes constitue la théorie de réduction.

Quant aux formes quadratiques positives, il existe une méthode de réduction d'après laquelle les limitations des coefficients des formes à un nombre quelconque de variables s'obtiennent immédiatement de la théorie des formes binaires.

Cette méthode consiste en ce qui suit: Etant donnée une forme f quadratique positive à n variables, on trouvera une forme équivalente à f dans laquelle le coefficient du carré de la première variable sera le minimum de la forme.

Soit

$$Ax_1^2 + By^2 + Cz^2 + \dots + Et^2 + 2kxy + 2lxz + \dots + 2myz + \dots$$

cette forme et A son minimum. En la représentant ainsi:

$$A\left(x_1 + \frac{k}{A}y + \frac{l}{A}z + \dots\right)^2 + \varphi(y, z, \dots, t)$$

considérons la forme $\varphi(y, z, \dots, t)$ à $n-1$ variables y, z, \dots, t .

*) Nous avons donné une autre démonstration pour la limite précise des minima des formes quaternaires dans une Note «Sur les formes quadratiques positives quaternaires» Mathematische Annalen, Band V., Seite 581.

Soit A' son minimum et

$$A'(x_2 + \lambda z' + \mu u' + \dots + \rho t')^2 + \psi(z', u', \dots, t')$$

une forme à $n-1$ variables x_2, z', u', \dots, t' équivalente à $\varphi, \psi(z', u', \dots, t')$ étant une forme à $n-2$ variables z', u', \dots, t' . Nous pouvons opérer avec la forme ψ comme nous avons fait avec f et φ . En continuant la même marche, nous aurons en définitive une forme

$$(1) \quad A(x_1 + \alpha x_2 + \beta x_3 + \dots + \gamma x_n)^2 + A'(x_2 + \delta x_3 + \dots + \zeta x_n)^2 + \dots + A^{(n-2)}(x_{n-1} + \sigma x_n)^2 + A^{(n-1)}x_n^2$$

équivalente à f , A étant son minimum; A' le minimum de la forme

$$A'(x_2 + \delta x_3 + \dots + \zeta x_n)^2 + \dots + A^{(n-2)}(x_{n-1} + \sigma x_n) + A^{(n-1)}x_n^2$$

et ainsi de suite; enfin $A^{(n-2)}$ le minimum de la forme binaire

$$A^{(n-2)}(x_{n-1} + \sigma x_n)^2 + A^{(n-1)}x_n^2.$$

Quant aux coefficients

$$\alpha, \beta, \gamma, \delta, \dots, \zeta, \dots, \sigma,$$

on peut supposer leurs valeurs numériques être non supérieures à $\frac{1}{2}$. Car, si quelques-uns d'eux surpassent $\frac{1}{2}$, on les rabaissera en faisant la substitution

$$\begin{aligned} x_1 &= X_1 + lX_2 + mX_3 + \dots + pX_n, \\ x_2 &= \quad X_2 + qX_3 + \dots + rX_n, \\ &\dots \dots \dots \dots \dots \\ x_{n-1} &= \quad \quad \quad X_{n-1} + sX_n, \\ x_n &= \quad \quad \quad X_n, \end{aligned}$$

où les entiers $l, m, n, p, q, \dots, r, \dots, s$ ont des valeurs convenables.

Ce mode de représentation de f par une forme (1) à elle équivalente nous nommerons le développement de f suivant les minima.

Nous ne déterminons pas complètement la forme (1), quoi qu'on pût fixer les signes de quelques coefficients

$$\alpha, \beta, \gamma, \delta, \dots, \zeta, \dots, \sigma.$$

Il existera ainsi plusieurs développements suivant les minima pour une forme donnée.

Dans quelques cas il existe même plusieurs systèmes des coefficients devant les carrés. Mais pour la démonstration des propositions que nous donnons dans ce Mémoire il sera indifférent lequel de plusieurs développements suivant les minima nous aurons à considérer.

Pour abréger le discours nous nommerons A —le premier coefficient, A' le deuxième et ainsi de suite.

Le développement de la forme suivant les minima jouit de cette propriété remarquable qu'en retranchant de la forme développée la somme de quelques carrés consécutifs à partir du premier, le reste sera aussi développé suivant les minima. De même en supposant dans ce reste toutes les variables $x_\lambda, x_{\lambda+1}, \dots, x_n$ à partir d'une variable quelconque x_λ jusqu'à x_n égales à zéro, on obtient une nouvelle forme développée suivant les minima.

n° 2. Considérons maintenant une forme binaire

$$f = k(x + \lambda y)^2 + ly^2,$$

k étant son minimum.

Le nombre $k\lambda^2 + l$ représenté par la forme f , si l'on y fait $x = 0, y = 1$, ne sera pas moindre que le minimum k de f . Cela nous donne l'inégalité

$$k\lambda^2 + l \geq k$$

ou

$$l \geq k(1 - \lambda^2).$$

Il suit de là, en vertu de ce que λ^2 ne dépasse pas $\frac{1}{4}$, l'inégalité

$$l \geq \frac{3}{4}k$$

qui nous donne la limite inférieure précise du second coefficient dans le développement des formes binaires.

n° 3. Cette limite de l étant connue, on obtient facilement des limitations des coefficients dans le développement des formes suivant les minima. En effet, soit

$$f = A(x_1 + \alpha x_2 + \beta x_3 + \dots + \gamma x_n)^2 + A'(x_2 + \delta x_3 + \dots + \zeta x_n)^2 + \dots + A^{(n-2)}(x_{n-1} + \sigma x_n)^2 + A^{(n-1)}x_n^2$$

ce développement pour une forme f de déterminant $-D$. Il en résulte, que $A, A', \dots, A^{(n-2)}$ sont les minima des formes binaires

$$\begin{aligned} & A(x_1 + \alpha x_2)^2 + A' x_2^2, \\ & A'(x_2 + \delta x_3)^2 + A'' x_3^2, \\ & \dots \dots \dots \\ & A^{(n-2)}(x_{n-1} + \sigma x_n)^2 + A^{(n-1)}x_n^2 \end{aligned}$$

et, par conséquent, on aura

$$A' \geq \frac{3}{4}A, A'' \geq \frac{3}{4}A' \geq \left(\frac{3}{4}\right)^2 A, \dots, A^{(n-1)} \geq \frac{3}{4}A^{(n-2)} \geq \left(\frac{3}{4}\right)^{n-1} A.$$

D'où, en vertu de l'équation

$$AA' A'' \dots A^{(n-1)} = D,$$

il viendra

$$A \leq \left(\frac{4}{3}\right)^{\frac{n-1}{2}} \sqrt[n]{D}.$$

Cette limite de minima a été donnée pour la première fois par M. Hermite*).

n° 4. Considérons une forme ternaire f au minimum A ; soit

$$\frac{f}{A} = (x + \lambda y + \mu z)^2 + k(y + \sigma z)^2 + lz^2$$

*) Hermite «Première lettre sur la théorie des nombres», Mathematische Werke von Jacobi, Band II.

le développement suivant les minima du rapport $\frac{f}{A}$ qui est une forme dont le minimum est égal à l'unité.

En changeant s'il est nécessaire le signe de y et de z , on peut faire λ et μ positifs.

Quant au signe de σ , il est à distinguer deux cas:

$$\sigma \leq 0 \text{ et } \sigma > 0.$$

Dans le premier nous aurons les inégalités

$$(1) \quad k + \lambda^2 \geq 1,$$

$$(2) \quad l + k\sigma^2 + \mu^2 \geq 1,$$

$$l + k(1 + \sigma)^2 + (1 - \lambda - \mu)^2 \geq 1,$$

qui expriment que les valeurs de $\frac{f}{A}$ pour

$$x = 0, \quad y = 1, \quad z = 0,$$

$$x = 0, \quad y = 0, \quad z = 1,$$

$$x = -1, \quad y = 1, \quad z = 1$$

ne sont pas moindre que son minimum. Ajoutons-y l'inégalité

$$(3) \quad l + k\sigma^2 \geq k$$

exprimant que la valeur de la forme binaire

$$k(y + \sigma z)^2 + lz^2$$

pour

$$y = 1, \quad z = 1$$

n'est pas inférieur à son minimum. Les inégalités (1) et (3) nous donne d'abord

$$k \geq 1 - \lambda^2 \geq \frac{3}{4}$$

et ensuite

$$k \leq \frac{l}{1 - \sigma^2}$$

$$l \geq k(1 - \sigma^2) \geq (1 - \lambda^2)(1 - \sigma^2),$$

$$(4) \quad \begin{aligned} 1 - \lambda^2 &\leq \frac{l}{1 - \sigma^2}, \\ \lambda^2 &\geq 1 - \frac{l}{1 - \sigma^2}. \end{aligned}$$

De l'inégalité (2) nous aurons

$$(5) \quad \begin{aligned} l &\geq 1 - k\sigma^2 - \mu^2 \geq 1 - \mu^2 - \frac{l\sigma^2}{1 - \sigma^2}, \\ \mu^2 &\geq 1 - \frac{l}{1 - \sigma^2}. \end{aligned}$$

Ayant en vue de démontrer que l n'est pas moindre que $\frac{2}{3}$, nous pouvons supposer

$$\frac{l}{1 - \sigma^2} < 1.$$

Car dans le cas contraire on aurait

$$l \geq 1 - \sigma^2 \geq \frac{3}{4}$$

et la proposition aurait lieu d'elle même. Par la même raison on peut supposer

$$-\sigma \geq \frac{1}{3}.$$

En effet, si l'on avait $-\sigma < \frac{1}{3}$, l'inégalité

$$l \geq k(1 - \sigma^2)$$

donnerait

$$l > \frac{8}{9}k \geq \frac{8}{9} \cdot \frac{3}{4} = \frac{2}{3}.$$

Cela posé, nous aurons en vertu de (4) et (5),

$$\begin{aligned} \lambda &\geq \sqrt{1 - \frac{l}{1 - \sigma^2}}, \\ \mu &\geq \sqrt{1 - \frac{l}{1 - \sigma^2}}. \end{aligned}$$

Maintenant dans l'inégalité

$$l + k(1 + \sigma)^2 + (1 - \lambda - \mu)^2 \geq 1$$

on peut substituer au lieu de k la valeur

$$\frac{l}{1 - \sigma^2},$$

qui n'est pas moindre que k , et au lieu de λ et μ la quantité

$$\sqrt{1 - \frac{l}{1 - \sigma^2}}$$

qui ne surpassé pas λ et μ .

Il suit de la sorte

$$l + \frac{1 + \sigma}{1 - \sigma}l + \left(1 - 2\sqrt{1 - \frac{l}{1 - \sigma^2}}\right)^2 \geq 1$$

ou en réduisant

$$2 - \frac{l}{1 + \sigma} \geq 2\sqrt{1 - \frac{l}{1 - \sigma^2}}.$$

De là on tire

$$\frac{l}{1 + \sigma} \left(\frac{l}{1 + \sigma} + \frac{4\sigma}{1 - \sigma} \right) \geq 0$$

et enfin

$$(6) \quad l \geq -\frac{4\sigma(1 + \sigma)}{1 - \sigma}.$$

Cette inégalité donne la limite inférieure précise du coefficient l en fonction de σ . En faisant varier σ de $-\frac{1}{3}$ jusqu'à $-\frac{1}{2}$, on voit que le minimum de la fonction

$$-\frac{4\sigma(1 + \sigma)}{1 - \sigma}$$

est égal à $\frac{2}{3}$ et correspond aux valeurs $\sigma = -\frac{1}{3}$ et $\sigma = -\frac{1}{2}$.

Ainsi nous aurons

$$l \geq \frac{2}{3}.$$

Supposons maintenant $\sigma > 0$.

Nous aurons les inégalités

$$(7) \quad \begin{cases} k + \lambda^2 \geq 1, & l + k\sigma^2 \geq k, \\ l + k\sigma^2 + \mu^2 \geq 1, & \end{cases}$$

comme dans le cas précédent, et encore

$$(8) \quad l + k(1 - \sigma)^2 + (\lambda - \mu)^2 \geq 1.$$

De trois inégalités (7) il viendra comme précédemment

$$k \leq \frac{l}{1 - \sigma^2}, \quad \lambda \geq \sqrt{1 - \frac{l}{1 - \sigma^2}}, \quad \mu \geq \sqrt{1 - \frac{l}{1 - \sigma^2}}.$$

En remplaçant dans (8) k par $\frac{l}{1 - \sigma^2}$, λ par $\frac{1}{2}$ et μ par $\sqrt{1 - \frac{l}{1 - \sigma^2}}$, ce qui est permis, nous aurons

$$l + \frac{1 - \sigma}{1 + \sigma} l + \left(\frac{1}{2} - \sqrt{1 - \frac{l}{1 - \sigma^2}} \right)^2 \geq 1,$$

ou en réduisant

$$\frac{1}{4} + \frac{1 - 2\sigma}{1 - \sigma^2} l \geq \sqrt{1 - \frac{l}{1 - \sigma^2}}.$$

En faisant maintenant pour abréger

$$u = \frac{1 - 2\sigma}{1 - \sigma^2} l,$$

l'inégalité précédente donnera

$$u^2 + \frac{3 - 2\sigma}{2(1 - 2\sigma)} u \geq \frac{15}{16}.$$

On voit de là que u ne doit pas être inférieur à la racine positive de l'équation

$$u^2 + \frac{3 - 2\sigma}{2(1 - 2\sigma)} u - \frac{15}{16} = 0$$

et, par conséquent, on aura

$$u \geq \frac{-3 + 2\sigma + 2\sqrt{2}\sqrt{3 - 9\sigma + 8\sigma^2}}{4(1 - 2\sigma)}.$$

Cela nous donne la limite inférieure précise pour l en fonction de σ . Nous aurons en effet

$$(9) \quad l \geq \frac{1 - \sigma^2}{4(1 - 2\sigma)^2} [-3 + 2\sigma + 2\sqrt{2}\sqrt{3 - 9\sigma + 8\sigma^2}].$$

La quantité σ variant de $\frac{1}{3}$ à $\frac{1}{2}$, le minimum du second terme de cette inégalité correspondra à $\sigma = \frac{1}{3}$ et sera égal à $\frac{2}{3}$. Ainsi dans le cas actuel on a aussi $l \geq \frac{2}{3}$.

Nous obtenons donc le théorème suivant: *Dans le développement du rapport d'une forme quadratique positive à son minimum le second coefficient n'est pas inférieur à $\frac{3}{4}$ et le troisième à $\frac{2}{3}$.*

n° 5. Cherchons maintenant quelles sont les formes ternaires $\frac{f}{A}$, dont le dernier coefficient dans leurs développements suivant les minima

$$\frac{f}{A} = (x + \lambda y + \mu z)^2 + k(y + \sigma z)^2 + lz^2$$

est égal à $\frac{2}{3}$.

Les inégalités (6) et (9) du n° 4 montrent que cela n'est possible que dans les deux cas $\sigma = \pm \frac{1}{3}$ et $\sigma = -\frac{1}{2}$.

Supposons, en premier lieu, $\sigma = \pm \frac{1}{3}$, $l = \frac{2}{3}$. Les inégalités

$$\lambda \geq \sqrt{1 - \frac{l}{1 - \sigma^2}}, \quad \mu \geq \sqrt{1 - \frac{l}{1 - \sigma^2}},$$

$$k \geq 1 - \lambda^2, \quad k \leq \frac{l}{1 - \sigma^2}$$

du même n° donnent d'abord

$$\lambda \geq \frac{1}{2}, \quad \mu \geq \frac{1}{2}$$

et, comme λ et μ ne surpassent pas $\frac{1}{2}$, nous aurons $\lambda = \frac{1}{2}$, $\mu = \frac{1}{2}$.

Elles donnent ensuite

$$k \geq \frac{3}{4}, \quad k \leq \frac{\frac{2}{3}}{1 - \left(\frac{1}{3}\right)^2} = \frac{3}{4},$$

d'où il viendra $k = \frac{3}{4}$.

On a donc deux formes

$$\frac{f}{A} = \left(x + \frac{1}{2}y + \frac{1}{2}z \right)^2 + \frac{3}{4} \left(y + \frac{1}{3}z \right)^2 + \frac{2}{3}z^2,$$

$$\frac{f}{A} = \left(x + \frac{1}{2}y + \frac{1}{2}z \right)^2 + \frac{3}{4} \left(y - \frac{1}{3}z \right)^2 + \frac{2}{3}z^2.$$

Elles sont évidemment équivalentes, la première se transformant dans la seconde si l'on substitue dans elle $x+y$ au lieu de x et $-y$ au lieu de y . En désignant par $-D$ le déterminant de la forme f , celui de $\frac{f}{A}$ sera $-\frac{D}{A^3}$ et, comme il est égal à $-\frac{1}{2}$, nous aurons $\frac{D}{A^3} = \frac{1}{2}$, $A = \sqrt[3]{2D}$.

Soient, en second lieu, $\sigma = -\frac{1}{2}$ et $l = \frac{2}{3}$.

Les inégalités

$$\lambda \geq \sqrt{1 - \frac{l}{1 - \sigma^2}}, \quad \mu \geq \sqrt{1 - \frac{l}{1 - \sigma^2}}, \quad k \leq \frac{l}{1 - \sigma^2}$$

deviennent

$$\lambda \geq \frac{1}{3}, \quad \mu \geq \frac{1}{3}, \quad k \leq \frac{8}{9}.$$

D'ailleurs la valeur de la forme $\frac{f}{A}$ pour $x = -1$, $y = 1$, $z = 1$ n'est pas inférieure à l'unité, c'est à dire on a

$$(1 - \lambda - \mu)^2 + \frac{1}{4}k + \frac{2}{3} \geq 1.$$

Dans cette inégalité on peut faire $\lambda = \frac{1}{3}$, $\mu = \frac{1}{3}$, ces valeurs étant des minima des coefficients λ et μ . On obtient de cette manière

$$\frac{1}{9} + \frac{1}{4}k + \frac{2}{3} \geq 1$$

et de là

$$k \geq \frac{8}{9}.$$

Les inégalités $k \geq \frac{8}{9}$ et $k \leq \frac{8}{9}$ donnent $k = \frac{8}{9}$. Cette valeur n'est possible que si l'on suppose $\lambda = \frac{1}{3}$ et $\mu = \frac{1}{3}$.

Ainsi nous obtenons une autre forme $\frac{f}{A}$, dont le dernier coefficient est $\frac{2}{3}$:

$$\frac{f}{A} = \left(x + \frac{1}{3}y + \frac{1}{3}z \right)^2 + \frac{8}{9} \left(y - \frac{1}{2}z \right)^2 + \frac{2}{3}z^2.$$

En désignant par $-D$ le déterminant de f , nous aurons aisément

$$A = \frac{3}{2} \sqrt[3]{\frac{D}{2}}.$$

On obtient donc le théorème suivant: *Les formes quadratiques positives ternaires de déterminant $-D$, dont le dernier coefficient dans le développement suivant les minima du rapport de la forme à son minimum est égal à $\frac{2}{3}$, constituent deux classes représentées par les formes*

$$\sqrt[3]{2D} \left[\left(x + \frac{1}{2}y + \frac{1}{2}z \right)^2 + \frac{3}{4} \left(y + \frac{1}{3}z \right)^2 + \frac{2}{3}z^2 \right],$$

$$\frac{3}{2} \sqrt[3]{\frac{D}{2}} \left[\left(x + \frac{1}{3}y + \frac{1}{3}z \right)^2 + \frac{8}{9} \left(y - \frac{1}{2}z \right)^2 + \frac{2}{3}z^2 \right].$$

n° 6. Nous avons vu dans le n° 3, comment le théorème de M. Hermite concernant une limite

$$\left(\frac{4}{3} \right)^{\frac{n-1}{2}} \sqrt[3]{D}$$

se déduit du développement des formes suivant les minima. Nous allons maintenant démontrer qu'au moyen du même développement on obtient une autre limite plus approchée à la limite précise.

Soit, en effet, ce développement

$$AX_1^2 + A'X_2^2 + \dots + A^{(n-1)}X_n^2$$

pour une forme f à n variables x_1, x_2, \dots, x_n , où

$$\begin{aligned} X_1 &= x_1 + ax_2 + \beta x_3 + \dots + \gamma x_n, \\ X_2 &= x_2 + \delta x_3 + \dots + \zeta x_n, \\ &\dots \\ X_n &= x_n. \end{aligned}$$

Cela posé, nous allons appliquer le théorème du n° 4 aux formes ternaires qui se déduisent de f et des formes

$$(10) \quad A' X_2^2 + A'' X_3^2 + \dots + A^{(n-1)} X_n^2,$$

$$(11) \quad A'' X_3^2 + \dots + A^{(n-1)} X_n^2,$$

.....

en posant dans f

$$x_4 = 0, \dots, x_n = 0,$$

dans la forme (10)

$$x_5 = 0, \dots, x_n = 0,$$

dans la forme (11)

$$x_6 = 0, \dots, x_n = 0$$

et ainsi de suite.

Ces formes ternaires nous donnent les inégalités

$$A' \geq \frac{3}{4} A,$$

$$A'' \geq \frac{2}{3} A,$$

$$A''' \geq \frac{2}{3} A' \geq \frac{2}{3} \cdot \frac{3}{4} A,$$

$$A'''' \geq \frac{2}{3} A'' \geq \left(\frac{2}{3}\right)^2 A.$$

Il en résulte

$$(12) \quad \begin{cases} A^{(2i-1)} \geq \frac{3}{4} \left(\frac{2}{3}\right)^{i-1} A, \\ A^{2i} \geq \left(\frac{2}{3}\right)^i A. \end{cases}$$

Au moyen de ces inégalités on obtient la limite de A en fonc-

tion de déterminant — D de la forme. En effet, on a

$$AA' \dots A^{(n-1)} = D.$$

Si n est pair = $2m$, nous aurons, en ayant égard aux inégalités (12),

$$A \leq \frac{\frac{m-2}{2}}{\frac{m-3}{2}} \sqrt[m]{D}$$

et, si n est impair = $2m+1$, il viendra

$$A \leq \sqrt[m]{\frac{3^{m(m-1)}}{2^{m(m-2)}} D}$$

c. a. d.

Dans le développement suivant les minima d'une forme positive

$$f = AX_1^2 + A'X_2^2 + \dots + A^{(n-1)}X_n^2$$

de déterminant — D , les limites inférieures des coefficients

$$A', A'', \dots, A^{(n-1)}$$

en fonction de A sont données par les inégalités

$$A^{(2i-1)} \geq \frac{3}{4} \left(\frac{2}{3}\right)^{i-1} A, \quad A^{2i} \geq \left(\frac{2}{3}\right)^i A.$$

Quant au minimum A de f , il ne surpassera pas la limite

$$(13) \quad \frac{\frac{m-2}{2}}{\frac{m-3}{2}} \sqrt[m]{D}$$

n étant pair = $2m$, et la limite

$$(14) \quad \sqrt[m]{\frac{3^{m(m-1)}}{2^{m(m-2)}} D},$$

si n est impair = $2m+1$.

n°7. Il suit de ce théorème que le dernier coefficient dans le développement d'une forme quaternaire suivant les minima ne peut pas surpasser $\frac{1}{2}$ de son minimum.

Soit f cette forme et A son minimum. Soit aussi

$$\frac{f}{A} = (x + \alpha y + \beta z + \gamma t)^2 + k(y + \delta z + \varepsilon t)^2 + l(z + \zeta t)^2 + mt^2$$

le développement de $\frac{f}{A}$ suivant les minima.

Supposons $m = \frac{1}{2}$ et cherchons les formes $\frac{f}{A}$ qui ont cette quantité pour leur dernier coefficient. D'abord, l étant le minimum de la forme binaire

$$l(z + \zeta t)^2 + mt^2,$$

on a

$$m \geq \frac{3}{4}l, \quad l \leq \frac{4}{3}m = \frac{2}{3}.$$

Or l ne peut pas être inférieur à $\frac{2}{3}$; par conséquent $l = \frac{2}{3}$.

Pour cette valeur de l , en vertu du théorème du n° 5, on a $k = \frac{8}{9}$ ou $k = \frac{3}{4}$.

Or on ne peut pas supposer $k = \frac{8}{9}$, car on a dans ce cas

$$m \geq \frac{2}{3}k, \quad k \leq \frac{3}{2}m,$$

c'est à dire

$$\frac{8}{9} \leq \frac{3}{2} \cdot \frac{1}{2} = \frac{3}{4}$$

ce qui est absurde.

Ainsi $k = \frac{3}{4}$. Maintenant la forme

$$(y + \delta z + \varepsilon t)^2 + \frac{l}{k}(z + \zeta t)^2 + \frac{m}{k}t^2$$

a les coefficients

$$1, \quad \frac{l}{k} = \frac{8}{9}, \quad \frac{m}{k} = \frac{2}{3}$$

devant les carrés; par conséquent en supposant δ et ε positifs, ce qui est toujours possible de faire en disposant convenablement des

signes de z et de t , on aura d'après le théorème précédent

$$\delta = \frac{1}{3}, \quad \varepsilon = \frac{1}{3}, \quad \zeta = -\frac{1}{2}.$$

La forme ternaire

$$(x + \alpha y + \beta z)^2 + k(y + \delta z)^2 + lz^2,$$

qu'on obtient de $\frac{f}{A}$ en supposant $t = 0$, a pour les coefficients des carrés les nombres

$$1, \quad k = \frac{3}{4}, \quad l = \frac{2}{3};$$

on a d'ailleurs $\delta = \frac{1}{3}$; par suite, en vertu du théorème mentionné, on doit avoir

$$\alpha = \pm \frac{1}{2}, \quad \beta = \pm \frac{1}{2}.$$

On peut supposer

$$\alpha = \frac{1}{2}, \quad \beta = \frac{1}{2},$$

car dans les autres cas

$$\alpha = -\frac{1}{2}, \quad \beta = -\frac{1}{2},$$

$$\alpha = -\frac{1}{2}, \quad \beta = \frac{1}{2},$$

$$\alpha = \frac{1}{2}, \quad \beta = -\frac{1}{2}$$

on substituerait au lieu de x dans le premier cas $x + z$, dans le second $x + y$ et dans le troisième $x + y + z$ et on aura toujours $\alpha = \frac{1}{2}$, $\beta = \frac{1}{2}$. La valeur de $\frac{f}{A}$ pour

$$x = 0, \quad y = 0, \quad z = 0, \quad t = 1$$

ne doit pas être inférieure à l'unité; par conséquent, on a

$$\gamma^2 + \frac{3}{4} \geq 1, \quad \gamma^2 \geq \frac{1}{4}.$$

Or la valeur numérique de γ ne pouvant surpasser $\frac{1}{2}$, il viendra

$$\gamma^2 = \frac{1}{4}, \quad \gamma = \pm \frac{1}{2}.$$

On peut supposer $\gamma = \frac{1}{2}$, car dans le cas contraire on substituera $x + t$ au lieu de x et on aura $\gamma = -\frac{1}{2}$. Maintenant tous les coefficients de la forme $\frac{f}{A}$ sont déterminés.

En désignant le déterminant de f par $-D$, on trouve

$$A = \sqrt[4]{4D}.$$

Nous avons donc le théorème suivant: *Les formes quadratiques positives quaternaires de déterminant $-D$, dont le dernier coefficient dans le développement suivant les minima est égal à $\frac{1}{2}$ de leur minima, constituent une seule classe représentée par la forme*

$$\begin{aligned} \sqrt[4]{4D} \left[\left(x + \frac{1}{2}y + \frac{1}{2}z + \frac{1}{2}t \right)^2 + \frac{3}{4} \left(y + \frac{1}{3}z + \frac{1}{3}t \right)^2 \right. \\ \left. + \frac{2}{3} \left(z - \frac{1}{2}t \right)^2 + \frac{1}{2}t^2 \right]. \end{aligned}$$

n° 8. Le théorème connu de M. Seeber concernant les limites du produit des coefficients des carrés des variables dans la forme ternaire réduite d'après sa méthode est lié intimement à notre développement des formes suivant les minima. Cette liaison ressortira évidemment de la démonstration de ce théorème que nous allons donner.

Convenons de représenter désormais par (u) la valeur numérique de la quantité u .

Cela posé, nous aurons le théorème: *Si dans la forme*

$$\varphi = x^2 + y^2 + z^2 + 2\lambda'xz + 2\lambda''xy,$$

réduite à la manière de M. Seeber, on a

(15)

$$(\lambda) \leq (\lambda') \leq (\lambda''),$$

la représentation de φ par la somme

$$\begin{aligned} \varphi = & (x + \lambda''y + \lambda'z)^2 + (1 - \lambda''^2) \left(y + \frac{\lambda - \lambda'\lambda''}{1 - \lambda''^2} z \right)^2 \\ & + \frac{1 - \lambda^2 - \lambda'^2 - \lambda''^2 + 2\lambda\lambda'\lambda''}{1 - \lambda''^2} z^2 \end{aligned}$$

sera son développement suivant les minima.

Les conditions de M. Seeber pour que la forme φ soit réduite consistent en ce que les coefficients $\lambda, \lambda', \lambda''$ satisfont aux inégalités

$$(16) \quad (\lambda) \leq \frac{1}{2}, \quad (\lambda') \leq \frac{1}{2}, \quad (\lambda'') \leq \frac{1}{2}$$

et, s'ils sont tous négatifs, outre les inégalités (16) on aura encore

$$(17) \quad (\lambda) + (\lambda') + (\lambda'') \leq 1.$$

Pour démontrer le théorème énoncé, nous n'avons qu'à faire voir que $1 - \lambda''^2$ est le minimum de la forme binaire

$$\begin{aligned} & (1 - \lambda''^2) \left(y + \frac{\lambda - \lambda'\lambda''}{1 - \lambda''^2} z \right)^2 + \frac{1 - \lambda^2 - \lambda'^2 - \lambda''^2 + 2\lambda\lambda'\lambda''}{1 - \lambda''^2} z^2 \\ & = (1 - \lambda''^2)y^2 + 2(\lambda - \lambda'\lambda'')yz + (1 - \lambda'^2)z^2. \end{aligned}$$

Or cela sera évident, si nous démontrons que la valeur absolue du coefficient

$$\frac{\lambda - \lambda'\lambda''}{1 - \lambda''^2}$$

ne dépasse pas $\frac{1}{2}$.

Pour abréger les raisonnements, nous nous servirons des identités, qui résultent de l'analyse détaillée de nos minima où les variables satisfont à quelques inégalités de condition.

Considérons d'abord le premier cas

$$\lambda > 0, \quad \lambda' > 0, \quad \lambda'' > 0.$$

On vérifiera sans difficulté les identités

$$(18) \frac{1}{3} - \frac{\lambda - \lambda' \lambda''}{1 - \lambda'^2} = \frac{\lambda' - \lambda}{1 - \lambda'^2} + \frac{\lambda'' - \lambda'}{1 + \lambda''} + \frac{1 - 2\lambda''}{3(1 + \lambda'')}$$

$$(19) \frac{1}{3} + \frac{\lambda - \lambda' \lambda''}{1 - \lambda'^2} = \frac{3\lambda + 3\lambda''(\lambda'' - \lambda') + (1 - 2\lambda'')(1 + 2\lambda'')}{3(1 - \lambda'^2)}.$$

Les seconds membres de ces égalités se composent des termes positifs, comme on voit par les conditions (15) et (16), la valeur absolue du coefficient

$$\frac{\lambda - \lambda' \lambda''}{1 - \lambda'^2}$$

ne surpassé pas $\frac{1}{3}$ et à fortiori $\frac{1}{2}$.

Passons au second cas

$$\lambda < 0, \quad \lambda' < 0, \quad \lambda'' < 0.$$

On aura l'identité

$$\frac{1}{2} - \frac{\lambda' \lambda'' - \lambda}{1 - \lambda'^2} = \frac{1 + \lambda + \lambda' + \lambda''}{2(1 + \lambda'')} + \frac{\lambda - \lambda'}{2(1 - \lambda'')}$$

d'où l'on voit que le coefficient mentionné ne surpassé pas $\frac{1}{2}$.

Le théorème proposé est donc démontré. Il résulte du théorème du n° 4 que le coefficient

$$\frac{1 - \lambda^2 - \lambda'^2 - \lambda''^2 + 2\lambda\lambda'\lambda''}{1 - \lambda'^2},$$

que nous désignerons par p , ne sera pas inférieur à $\frac{2}{3}$. Cela se vérifie d'ailleurs par les inégalités que nous allons donner. Dans le premier cas

$$\lambda > 0, \quad \lambda' > 0, \quad \lambda'' > 0,$$

nous aurons

$$p = (1 - \lambda'^2) \left[1 - \left(\frac{\lambda - \lambda' \lambda''}{1 - \lambda'^2} \right)^2 \right] + \lambda''^2 - \lambda'^2.$$

Or des identités (18) et (19) il vient

$$\left(\frac{\lambda - \lambda' \lambda''}{1 - \lambda'^2} \right)^2 \leq \frac{1}{9}$$

et, par conséquent, l'équation précédente nous donne

$$p \geq \frac{8}{9}(1 - \lambda'^2) \geq \frac{8}{9} \cdot \frac{3}{4} = \frac{2}{3}.$$

Dans le second cas

$$\lambda < 0, \quad \lambda' < 0, \quad \lambda'' < 0$$

nous aurons

$$p - \frac{2}{3} = - \frac{(\lambda + \lambda')(1 + \lambda + \lambda' + \lambda'')}{1 - \lambda'^2} + \frac{\lambda' - \lambda'' + (1 + 2\lambda') [1 + \lambda + \lambda' + \lambda'' + (\lambda - \lambda') + (\lambda - \lambda'')]}{3(1 - \lambda'')}$$

D'après les inégalités (15), (16) et (17) on voit que la différence

$$p - \frac{2}{3}$$

est positive ou zéro et, par conséquent,

$$p \geq \frac{2}{3}.$$

Maintenant nous allons démontrer le théorème:

Si la forme positive

$$f = \xi^2 x^2 + \eta^2 y^2 + \zeta^2 z^2 + 2\lambda\eta\zeta yz + 2\lambda'\xi\zeta xz + 2\lambda''\xi\eta xy$$

aux variables x, y, z est réduite à la manière de M. Seeber, la forme

$$\varphi = x^2 + y^2 + z^2 + 2\lambda yz + 2\lambda' xz + 2\lambda'' xy$$

est également réduite.

Les conditions pour les coefficients de f sont

$$(20) \quad \xi \leq \eta \leq \zeta,$$

$$(21) \quad (2\lambda) \leq \frac{\eta}{\zeta}, \quad (2\lambda') \leq \frac{\xi}{\zeta}, \quad (2\lambda'') \leq \frac{\xi}{\eta}$$

dans le cas $\lambda > 0, \lambda' > 0, \lambda'' > 0$.

Il faut y ajouter encore la condition

$$(22) \quad \xi^2 + \eta^2 + 2\lambda\eta\zeta + 2\lambda'\zeta\xi + 2\lambda''\xi\eta \geq 0$$

dans le cas de

$$\lambda \leq 0, \quad \lambda' \leq 0, \quad \lambda'' \leq 0.$$

Des inégalités (20) et (21) il résulte immédiatement

$$(23) \quad (\lambda) \leq \frac{1}{2}, \quad (\lambda') \leq \frac{1}{2}, \quad (\lambda'') \leq \frac{1}{2},$$

ce qui constitue les conditions de réduction pour la forme ϕ dans le premier cas.

L'identité

$$2\eta\zeta(1 + \lambda + \lambda' + \lambda'') = (\eta - \xi)(\xi + 2\lambda'\zeta) + (\zeta - \xi)(\xi + 2\lambda''\eta) \\ + \xi^2 + \eta^2 + 2\lambda\eta\zeta + 2\lambda'\zeta\xi + 2\lambda''\xi\eta \\ + (\zeta - \eta)\eta + (\eta - \xi)(\zeta - \xi)$$

fait voir que dans le second cas, outre les conditions (23), on aura encore

$$(\lambda) + (\lambda') + (\lambda'') \leq 1,$$

d'où il suit le théorème énoncé.

En supposant que (λ) est le plus petit des coefficients (λ) , (λ') , (λ'') et (λ'') le plus grand, représentons f par la somme

$$f = \xi^2 \left(x + \lambda'' \frac{\eta}{\xi} y + \frac{\lambda'\zeta}{\xi} z \right)^2 + \eta^2 \left(1 - \lambda''^2 \right) \left(y + \frac{\lambda - \lambda'\lambda''}{1 - \lambda''^2} \frac{\zeta}{\eta} z \right)^2 \\ + \frac{1 - \lambda^2 - \lambda'^2 - \lambda''^2 + 2\lambda\lambda'\lambda''}{1 - \lambda''^2} \zeta^2 z^2.$$

D'après le premier théorème de ce n° nous avons

$$1 - \lambda''^2 \geq \frac{3}{4}, \quad \frac{1 - \lambda^2 - \lambda'^2 - \lambda''^2 + 2\lambda\lambda'\lambda''}{1 - \lambda''^2} \geq \frac{2}{3}.$$

Ensuite en désignant par $-D$ le déterminant de f , il viendra

$$D \geq \frac{1}{2} \xi^2 \eta^2 \zeta^2,$$

ou, ce qui revient au même,

$$(24) \quad \xi^2 \eta^2 \zeta^2 \leq 2D.$$

On a évidemment encore

$$1 - \lambda''^2 \leq 1, \quad \frac{1 - \lambda^2 - \lambda'^2 - \lambda''^2 + 2\lambda\lambda'\lambda''}{1 - \lambda''^2} \leq 1.$$

Il en résultera

$$\xi^2 \eta^2 \zeta^2 \geq D.$$

L'inégalité (24) constitue le théorème de M. Seeber.

n° 9. Soit proposée une forme à cinq variables au minimum A . Supposons que le développement de $\frac{f}{A}$ suivant les minima s'exprime comme il suit:

$$\frac{f}{A} = (x + \alpha y + \beta z + \gamma t + \delta u)^2 + k(y + \varepsilon z + \zeta t + \theta u)^2 \\ + l(z + \xi t + \eta u)^2 + m(t + \sigma u)^2 + nu^2.$$

Il résulte du théorème du n° 6 que le nombre n n'est pas inférieur à $\frac{4}{9}$.

Nous allons maintenant faire voir que n ne peut pas être égal à $\frac{4}{9}$. Supposons $n = \frac{4}{9}$ et démontrons que cela est impossible.

Comme nous avons $n \geq \frac{2}{3} l$, il vient

$$l \leq \frac{3}{2} n = \frac{3}{2} \cdot \frac{4}{9} = \frac{2}{3}.$$

Or l n'est pas inférieur à $\frac{2}{3}$; par conséquent on aura

$$l = \frac{2}{3}.$$

D'après le théorème du n° 5 dans la forme

$$l(z + \xi t + \eta u)^2 + m(t + \sigma u)^2 + nu^2,$$

dont le dernier coefficient est égal à $\frac{2}{3}l = \frac{4}{9}$, le coefficient m doit être égal à $\frac{3}{4}l = \frac{1}{2}$, ou encore à $\frac{8}{9}l = \frac{16}{27}$. D'après la même proposition dans la forme

$$(x + \alpha y + \beta z)^2 + k(y + \epsilon z)^2 + lz^2$$

l étant égal à $\frac{2}{3}$, on a

$$k = \frac{3}{4}, \text{ ou encore } k = \frac{8}{9}.$$

Il résulte ainsi les quatre combinaisons

$$1) \quad k = \frac{8}{9}, \quad l = \frac{2}{3}, \quad m = \frac{1}{2}, \quad n = \frac{4}{9};$$

$$2) \quad k = \frac{8}{9}, \quad l = \frac{2}{3}, \quad m = \frac{16}{27}, \quad n = \frac{4}{9};$$

$$3) \quad k = \frac{3}{4}, \quad l = \frac{2}{3}, \quad m = \frac{1}{2}, \quad n = \frac{4}{9};$$

$$4) \quad k = \frac{3}{4}, \quad l = \frac{2}{3}, \quad m = \frac{16}{27}, \quad n = \frac{4}{9}.$$

Quant à la première combinaison, elle est évidemment impossible. En effet il doit être $m \geq \frac{2}{3}k$ ou $\frac{1}{2} \geq \frac{2}{3} \frac{8}{9} = \frac{16}{27}$, ce qui est absurde.

Passons à la seconde. Dans le cas actuel la forme quaternaire

$$(25) \quad \frac{f}{A} = (x + \alpha y + \beta z + \gamma t + \delta u)^2$$

est d'après le théorème du n° 7 équivalente à celle-ci

$$(26) \quad \frac{8}{9} \left[\left(y + \frac{1}{2}z + \frac{1}{2}t + \frac{1}{2}u \right)^2 + \frac{3}{4} \left(z + \frac{1}{3}t + \frac{1}{3}u \right)^2 + \frac{2}{3} \left(t - \frac{1}{2}u \right)^2 + \frac{1}{2}u^2 \right].$$

Si la forme (25) n'est pas identique à (26), on peut les faire

identiques en changeant y, z, t, u en d'autres variables au moyen de la transformation du module un .

On peut par conséquent faire

$$\begin{aligned} \frac{f}{A} &= (x + \alpha y + \beta z + \gamma t + \delta u)^2 + \frac{8}{9} \left(y + \frac{1}{2}z + \frac{1}{2}t + \frac{1}{2}u \right)^2 \\ &\quad + \frac{2}{3} \left(z + \frac{1}{3}t + \frac{1}{3}u \right)^2 + \frac{16}{27} \left(t - \frac{1}{2}u \right)^2 + \frac{4}{9}u^2. \end{aligned}$$

Pour déterminer α et β , considérons la forme

$$(x + \alpha y + \beta z)^2 + \frac{8}{9} \left(y + \frac{1}{2}z \right)^2 + \frac{2}{3}z^2.$$

En vertu du théorème du n° 5 il vient

$$\alpha = \pm \frac{1}{3}, \quad \beta = \mp \frac{1}{3}$$

où l'on doit prendre ensemble les signes supérieurs ou inférieurs.

On peut supposer

$$\alpha = \frac{1}{3}, \quad \beta = -\frac{1}{3},$$

car dans le cas contraire on pourrait changer les signes des variables y, z, t, u ce qui ne change pas la forme (25).

La valeur de $\frac{f}{A}$ pour

$$x = 0, \quad y = 0, \quad z = 0, \quad t = 1, \quad u = 0$$

n'est pas inférieure à l'unité, c'est à dire

$$\gamma^2 + \frac{8}{9} \geq 1,$$

d'où

$$(\gamma) \geq \frac{1}{3}.$$

Les valeurs de $\frac{f}{A}$ pour

$$\begin{aligned} \text{et pour } &x = 0, \quad y = 1, \quad z = 0, \quad t = -1, \quad u = 0 \\ &x = 0, \quad y = 0, \quad z = 1, \quad t = -1, \quad u = 0 \end{aligned}$$

nous donnent comme précédemment

$$\left(\gamma - \frac{1}{3}\right)^2 \geq \frac{1}{9}, \quad \left(\gamma + \frac{1}{3}\right)^2 \geq \frac{1}{9}.$$

Quelque soit γ positif ou négatif, l'une de ces inégalités ne peut pas être satisfaite, puisque (γ) est comprise entre $\frac{1}{3}$ et $\frac{1}{2}$.

Ainsi il n'existe pas de valeur convenable de γ et la seconde combinaison est impossible. Dans la troisième combinaison on a

$$k = \frac{3}{4}, \quad l = \frac{2}{3}, \quad m = \frac{1}{2}, \quad n = \frac{4}{9}$$

et, par conséquent, en vertu du théorème du n° 7, la forme à quatre variables, qu'on obtient de $\frac{f}{A}$ en supposant $u=0$, est équivalente à la suivante

$$\begin{aligned} & \left(x + \frac{1}{2}y + \frac{1}{2}z + \frac{1}{2}t\right)^2 + \frac{3}{4}\left(y + \frac{1}{3}z + \frac{1}{3}t\right)^2 \\ & + \frac{2}{3}\left(z - \frac{1}{2}t\right)^2 + \frac{1}{2}t^2. \end{aligned}$$

En transformant, s'il est nécessaire, les variables x, y, z, t on peut faire

$$\begin{aligned} \frac{f}{A} = & \left(x + \frac{1}{2}y + \frac{1}{2}z + \frac{1}{2}t + \delta u\right)^2 + \frac{3}{4}\left(y + \frac{1}{3}z + \frac{1}{3}t + \theta u\right)^2 \\ & + \frac{2}{3}\left(z - \frac{1}{2}t + \eta u\right)^2 + \frac{1}{2}(t + \sigma u)^2 + \frac{4}{9}u^2. \end{aligned}$$

Dans la forme ternaire

$$\begin{aligned} & \frac{2}{3}\left(z - \frac{1}{2}t + \eta u\right)^2 + \frac{1}{2}(t + \sigma u)^2 + \frac{4}{9}u^2 \\ = & \frac{2}{3}\left[\left(z - \frac{1}{2}t + \eta u\right)^2 + \frac{3}{4}(t + \sigma u)^2 + \frac{2}{3}u^2\right], \end{aligned}$$

d'après le théorème du n° 5, doit être

$$\sigma = \pm \frac{1}{3}, \quad \eta = \pm \frac{1}{2}.$$

On peut faire $\sigma = \frac{1}{3}$ en disposant de signe de u . De même on peut toujours supposer $\eta = \frac{1}{2}$, car le cas $\eta = -\frac{1}{2}$ se réduirait à celui-la en changeant x en $x + pu$, y en $y + qu$, z en $z + u$ et en déterminant les entiers p et q de sorte que les coefficients de u sous le premier et le second carré ne soient pas supérieurs à $\frac{1}{2}$ en valeur absolue. De la valeur de la forme

$$(27) \quad \frac{f}{A} = \left(x + \frac{1}{2}y + \frac{1}{2}z + \frac{1}{2}t + \delta u\right)^2$$

pour $y = 0, z = 0, t = 0, u = 1$, il vient

$$\frac{3}{4}\theta^2 + \frac{2}{3} \geq \frac{3}{4},$$

d'où il résulte

$$(\theta) \geq \frac{1}{3}.$$

Maintenant les valeurs de la forme (27) pour

$$y = 0, \quad z = -1, \quad t = 0, \quad u = 1,$$

$$y = 1, \quad z = -1, \quad t = -1, \quad u = 1,$$

ne sont pas inférieures au minimum $\frac{3}{4}$ de la forme (27); ainsi on aura

$$\left(\theta - \frac{1}{3}\right)^2 \geq \frac{1}{9}, \quad \left(\theta + \frac{1}{3}\right)^2 \geq \frac{1}{9}.$$

Quelque soit le signe de θ , l'une de ces inégalités n'est pas satisfaite, car on a

$$(\theta) \geq \frac{1}{3}, \quad (\theta) \leq \frac{1}{2}.$$

Ainsi la troisième combinaison est impossible.

Passons à la dernière combinaison:

$$k = \frac{3}{4}, \quad l = \frac{2}{3}, \quad m = \frac{16}{27}, \quad n = \frac{4}{9}.$$

Dans le cas actuel la forme ternaire

$$l(z + \xi t + \eta u)^2 + m(t + \sigma u)^2 + nu^2$$

avec les coefficients

$$l = \frac{2}{3}, \quad m = \frac{2}{3} - \frac{8}{9}, \quad n = \frac{2}{3} - \frac{2}{3}$$

est équivalente à la forme

$$(28) \quad \frac{2}{3} \left[\left(z + \frac{1}{3}t + \frac{1}{3}u \right)^2 + \frac{8}{9} \left(t - \frac{1}{2}u \right)^2 + \frac{2}{3}u^2 \right]$$

et l'on peut les faire identiques en transformant les variables z, t, u .

Ainsi nous aurons

$$\xi = \frac{1}{3}, \quad \eta = \frac{1}{3}, \quad \sigma = -\frac{1}{2}.$$

De même la forme

$$(x + \alpha y + \beta z)^2 + \frac{3}{4}(y + \varepsilon z)^2 + \frac{2}{3}z^2$$

est équivalente à la forme

$$\left(x + \frac{1}{2}y + \frac{1}{2}z \right)^2 + \frac{3}{4} \left(y \pm \frac{1}{3}z \right)^2 + \frac{2}{3}z^2.$$

Comme on peut changer les signes de z, t, u sans changer par cela la forme (28) nous en profiterons pour faire ε positif.

En vertu du n° 5 nous aurons

$$\alpha = \pm \frac{1}{2}, \quad \beta = \pm \frac{1}{2}, \quad \varepsilon = \frac{1}{3}.$$

On peut faire

$$\alpha = \frac{1}{2}, \quad \beta = \frac{1}{2},$$

car les autres combinaisons des signes se réduisent à celle-ci.

En exprimant que les valeurs de la forme

$$\frac{f}{A} = \left(x + \frac{1}{2}y + \frac{1}{2}z + \gamma t + \delta u \right)^2$$

pour

$$y = 0, \quad z = 0, \quad t = 1, \quad u = 0$$

et pour

$$y = 0, \quad z = 0, \quad t = 0, \quad u = 1$$

ne sont pas inférieures à $\frac{3}{4}$, nous aurons

$$\zeta^2 \geq \frac{1}{9}, \quad \theta^2 \geq \frac{1}{9}$$

et par conséquent

$$(29) \quad (\zeta) \geq \frac{1}{3}, \quad (\theta) \geq \frac{1}{3}.$$

De même les valeurs de $\frac{f}{A}$ pour

$$x = 0, \quad y = 0, \quad z = 0, \quad t = 1, \quad u = 0$$

et pour

$$x = 0, \quad y = 0, \quad z = 0, \quad t = 0, \quad u = 1$$

donnent

$$\gamma^2 + \frac{3}{4}\zeta^2 + \frac{2}{3} \geq 1, \quad \delta^2 + \frac{3}{4}\theta^2 + \frac{2}{3} \geq 1,$$

c'est à dire

$$(30) \quad (\gamma) \geq \sqrt{\frac{1}{3} - \frac{3}{4}\zeta^2}, \quad (\delta) \geq \sqrt{\frac{1}{3} - \frac{3}{4}\theta^2}.$$

Faisons voir maintenant que ζ et θ ne peuvent pas être positifs. Soit d'abord

$$\gamma > 0.$$

La valeur de $\frac{f}{A}$ pour

$$x = 0, \quad y = 0, \quad z = -1, \quad t = 1, \quad u = 0$$

nous donne l'inégalité

$$(31) \quad \left(\frac{1}{2} - \gamma \right)^2 + \frac{3}{4} \left(\zeta - \frac{1}{3} \right)^2 + \frac{8}{9} \geq 1$$

qui sera satisfaite, si au lieu de γ on y substitue son minimum

$\sqrt{\frac{1}{3} - \frac{3}{4}\zeta^2}$, puisque $\gamma \leq \frac{1}{3}$. Nous aurons donc

$$\left(\frac{1}{2} - \sqrt{\frac{1}{3} - \frac{3}{4}\zeta^2}\right)^2 + \frac{3}{4}\left(\zeta - \frac{1}{3}\right)^2 \geq \frac{1}{9}.$$

De là nous obtenons

$$\zeta^2 - \frac{5}{9}\zeta - \frac{2}{81} \geq 0.$$

Cette inégalité fait voir que ζ doit être supérieur à la racine positive

$$\frac{5 + \sqrt{33}}{18} > \frac{1}{2}$$

de l'équation

$$\zeta^2 - \frac{5}{9}\zeta - \frac{2}{81} = 0,$$

ce qui est impossible, ou être supérieur en valeur absolue à sa racine négative. Ainsi ζ ne peut être positif.

Répétant la même analyse et considérant la valeur de $\frac{f}{A}$ pour

$$x=0, y=0, z=-1, t=0, u=1,$$

nous n'avons qu'à changer dans ce qui précède γ en δ et ζ en θ et nous verrons que θ ne peut pas être positif pour $\delta > 0$.

Soit maintenant

$$\gamma < 0.$$

De la valeur de $\frac{f}{A}$ pour

$$x=1, y=0, z=-1, t=1, u=0$$

il viendra

$$\left(\frac{1}{2} - (\gamma)\right)^2 + \frac{3}{4}\left(\zeta - \frac{1}{3}\right)^2 + \frac{8}{9} \geq 1.$$

Or cette inégalité est identique à (31) et il en résulte que ζ n'est pas positif. Si $\delta < 0$, la valeur de $\frac{f}{A}$ pour

$$x=1, y=0, z=-1, t=0, u=1$$

fait voir de la même manière que θ n'est pas positif. Ainsi il est démontré que ζ et θ ne peuvent avoir que valeurs négatives.

Cela posé, nous allons faire voir que les valeurs négatives ζ et θ sont également impossibles. Considérons deux cas:

- 1) γ et δ sont de mêmes signes,
- 2) γ et δ sont des signes différents.

Soient, en premier lieu,

$$\gamma > 0, \delta > 0.$$

De la valeur de la forme $\frac{f}{A}$ pour

$$x=-1, y=1, z=-1, t=1, u=1$$

on déduit

$$(32) \quad (\gamma + \delta - 1)^2 + \frac{3}{4}\left(\frac{2}{3} + \zeta + \theta\right)^2 \geq \frac{1}{3}.$$

Or en vertu de (30) il vient

$$\gamma + \delta \geq 2\sqrt{\frac{1}{3} - \frac{3}{4}\frac{1}{2^2}} = \frac{1}{2}\sqrt{\frac{7}{3}},$$

par conséquent

$$1 - \gamma - \delta \leq 1 - \frac{1}{2}\sqrt{\frac{7}{3}}.$$

De même en vertu de (29) on aura

$$0 \leq -\left(\frac{2}{3} + \zeta + \theta\right) \leq \frac{1}{3}$$

et, par suite, de l'inégalité (32) il vient

$$\left(1 - \frac{1}{2}\sqrt{\frac{7}{3}}\right)^2 + \frac{3}{4}\frac{1}{9} \geq \frac{1}{3},$$

ce qui est impossible et, par conséquent, l'inégalité (32) est impossible.

Soient, en second lieu,

$$\gamma < 0, \quad \delta < 0.$$

La valeur de $\frac{f}{A}$ pour

$$x = 1, \quad y = 1, \quad z = -1, \quad t = 1, \quad u = 1$$

donnera

$$[(\gamma + \delta) - 1]^2 + \frac{3}{4} \left(\frac{2}{3} + \zeta + \theta \right)^2 \geq \frac{1}{3}.$$

Cette inégalité coïncide avec (31) et est également impossible.

Considérons maintenant le second cas où γ et δ sont de signes différents. Prenons la valeur de $\frac{f}{A}$ pour

$$x = 0, \quad y = 1, \quad z = -1, \quad t = 1, \quad u = 1.$$

Nous aurons

$$(33) \quad (\gamma + \delta)^2 + \frac{3}{4} \left(\frac{2}{3} + \zeta + \theta \right)^2 \geq \frac{1}{3}.$$

Or nous avons vu que

$$-\left(\frac{2}{3} + \zeta + \theta\right) \leq \frac{1}{3}$$

et, en vertu de (30),

$$(\gamma + \delta)^2 \leq \left(\frac{1}{2} - \frac{1}{4} \sqrt{\frac{7}{3}}\right)^2;$$

par conséquent l'inégalité (33) donne

$$\left(\frac{1}{2} - \frac{1}{4} \sqrt{\frac{7}{3}}\right)^2 + \frac{3}{4} \cdot \frac{1}{9} \geq \frac{1}{3},$$

ce qui est impossible.

Ainsi ζ et θ ne peuvent pas être négatifs.

Nous avons donc le théorème suivant.

Dans le développement d'une forme quadratique positive suivant les minima le cinquième coefficient surpassé toujours $\frac{4}{9}$ du minimum de la forme et leur différence est une quantité finie.

n° 10. Il suit de ce théorème que la limite donnée au n° 6 n'est précise que pour $n = 2, 3, 4$. A partir de $n = 5$ elle n'est plus précise.

En effet, les formules du n° 6 donnent pour $n = 5$ la limite $\sqrt[5]{9D}$. Or elle n'est possible qu'en supposant le cinquième coefficient égal à $\frac{4}{9}$ du minimum de la forme et les autres coefficients devant les carrés égaux à leurs valeurs minima. Cela est impossible en vertu du théorème du n° précédent. Il est évident à fortiori que les formules du n° 6 donnent pour $n > 5$ des limites qui ne sont pas précises.

8.

SUR UN CERTAIN MINIMUM.

(PAR MM. A. KORKINE ET G. ZOLOTAREFF; NOUVELLES ANNALES DE MATHÉMATIQUES, DEUXIÈME SÉRIE, T. XII, 1873).

1. Soit $f(x)$ une fonction entière de x de la forme

$$(1) \quad f(x) = x^n + a_1 x^{n-1} + a_2 x^{n-2} + \cdots + a_n,$$

a_1, a_2, \dots, a_n étant des constantes réelles.

En désignant par

[A]

la valeur absolue de la quantité réelle A, nous nous proposons de déterminer les coefficients

$$a_1, a_2, \dots, a_n$$

de $f(x)$, de sorte que l'intégrale

$$\int_{-1}^{+1} [f(x)] dx$$

ait la valeur minimum.

2. En supposant maintenant que, de tous les polynômes du $n^{\text{ème}}$ degré de la forme (1), $f(x)$ soit celui pour lequel l'intégrale

$$\int_{-1}^{+1} [f(x)] dx$$

est minimum, nous allons démontrer que toutes les n racines de l'équation

$$f(x) = 0$$

sont réelles, inégales et comprises entre -1 et $+1$.

On voit d'abord que cette équation n'a pas de racines imaginaires

En effet, en supposant

$$f(x) = \{(x - \alpha)^2 + \beta^2\}^p f_1(x),$$

$f_1(x)$ étant un polynôme du degré $n - 2p$, qui n'est pas divisible par

$$(x - \alpha)^2 + \beta^2,$$

et p un nombre entier positif, on aura

$$\int_{-1}^{+1} [f(x)] dx = \int_{-1}^{+1} \{(x - \alpha)^2 + \beta^2\}^p [f_1(x)] dx.$$

Or, la quantité β étant différente de zéro, on peut diminuer β^2 sans changer la forme (1) du polynôme $f(x)$, et, par suite, on diminuera la valeur de l'intégrale

$$\int_{-1}^{+1} [f(x)] dx,$$

qui ne sera pas, par conséquent, minimum, contrairement à notre supposition.

On verra de la même manière que toutes les racines de l'équation

$$f(x) = 0$$

sont comprises entre -1 et $+1$.

En effet, si l'on avait

$$f(x) = (x - \alpha)^p F(x),$$

α étant supérieur à 1 en valeur absolue, p un nombre entier positif et $F(x)$ un polynôme entier du degré $n - p$, on pourrait diminuer la valeur absolue de α et, par suite, celle de l'intégrale

$$\int_{-1}^{+1} [f(x)] dx,$$

qui est égale à

$$\int_{-1}^{+1} \{[\alpha] - x\}^p [F(x)] dx$$

dans le cas de α positif, et à

$$\int_{-1}^{+1} \{[\alpha] + x\}^p [F(x)] dx$$

si α est négatif; ce qui est impossible en vertu de la supposition.

Il ne sera pas non plus difficile de démontrer que l'équation

$$f(x) = 0$$

a toutes ses racines inégales.

Supposons

$$f(x) = (x - \alpha)^2 F_1(x),$$

α étant compris entre -1 et $+1$, et $F_1(x)$ un polynôme du degré $n - 2$, qui peut être encore divisible par $x - \alpha$.

Considérons la fonction

$$f_1(x) = \{(x - \alpha)^2 - h^2\} F_1(x),$$

où h est une quantité infiniment petite. Comme la valeur absolue de

$$(x - \alpha)^2 - h^2$$

est moindre que celle de

$$(x - \alpha)^2,$$

si x n'est pas compris entre

$$\alpha - h \text{ et } \alpha + h,$$

et la différence

$$(x - \alpha)^2 - \{(x - \alpha)^2 - h^2\}$$

est égale à h^2 , l'intégrale

$$\int_{-1}^{+1} [f_1(x)] dx$$

est inférieure à l'intégrale

$$\int_{-1}^{+1} [f(x)] dx,$$

et leur différence est une quantité infiniment petite du second ordre par rapport à h ; car les intégrales

$$\int_{a-h}^{a+h} [f(x)] dx, \quad \int_{a-h}^{a+h} [f_1(x)] dx$$

sont du troisième ordre.

Donc, en variant infiniment peu les coefficients de $f(x)$, on diminuera la valeur de l'intégrale

$$\int_{-1}^{+1} [f(x)] dx,$$

qui ne sera pas, par conséquent, minimum.

Ainsi toutes les racines de l'équation

$$f(x) = 0$$

sont réelles, inégales et comprises entre -1 et $+1$.

3. Soient

$$\alpha_1 < \alpha_2 < \alpha_3 < \dots < \alpha_n$$

ces racines; on aura

$$\begin{aligned} \int_{-1}^{+1} [f(x)] dx &= (-1)^n \left\{ \int_{-1}^{\alpha_1} f(x) dx - \int_{\alpha_1}^{\alpha_2} f(x) dx \right. \\ &\quad \left. + \int_{\alpha_2}^{\alpha_3} f(x) dx - \dots + (-1)^n \int_{\alpha_n}^1 f(x) dx \right\}. \end{aligned}$$

En désignant, pour abréger, la formule

$$\int_{-1}^{\alpha_1} \varphi(x) dx - \int_{\alpha_1}^{\alpha_2} \varphi(x) dx + \int_{\alpha_2}^{\alpha_3} \varphi(x) dx - \dots + (-1)^n \int_{\alpha_n}^1 \varphi(x) dx$$

par

$$S\varphi(x) dx,$$

il viendra

$$\int_{-1}^{+1} [f(x)] dx = (-1)^n Sf(x) dx.$$

L'intégrale

$$\int_{-1}^{+1} [f(x)] dx$$

peut être considérée comme fonction des coefficients

$$a_1, a_2, \dots, a_n,$$

car les racines

$$\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$$

en sont également des fonctions.

On déterminera les valeurs de

$$a_1, a_2, \dots, a_n,$$

qui rendent l'intégrale

$$(-1)^n Sf(x) dx$$

minimum, par les équations

$$\frac{\partial Sf(x) dx}{\partial a_1} = 0, \quad \frac{\partial Sf(x) dx}{\partial a_2} = 0, \dots, \quad \frac{\partial Sf(x) dx}{\partial a_n} = 0,$$

d'après les règles connues du Calcul différentiel.

En effectuant les différentiations, on aura

$$Sa^{n-1} dx = 0, \quad Sa^{n-2} dx = 0, \dots, \quad Sdx = 0.$$

Ainsi on aura

$$f(x) = (-1)^n f(-x),$$

quel que soit x , et la proposition énoncée est démontrée.

6. Avant de chercher la solution des équations générales (2), considérons quelques cas particuliers.

Pour $n = 1$, on aura évidemment

$$f(x) = x.$$

Pour $n = 2$, on aura

$$\alpha_1 = -\alpha_2, \quad 2\alpha_1 = -1, \quad \alpha_1^2 - \alpha_2^2 = 0,$$

$$f(x) = x^2 - \frac{1}{4}.$$

Pour $n = 3$, on aura

$$\alpha_1 = -\alpha_3, \quad \alpha_2 = 0, \quad 2\alpha_1^2 = 1,$$

$$f(x) = x^3 - \frac{1}{2}x.$$

Pour $n = 4$, on obtient

$$\alpha_1 = -\alpha_4, \quad \alpha_2 = -\alpha_3, \quad 2(\alpha_1 - \alpha_2) = -1, \quad 2(\alpha_1^3 - \alpha_2^3) = -1.$$

On trouve aisément une fonction

$$(x - \alpha_1)(x + \alpha_2),$$

quand les deux sommes

$$\alpha_1 - \alpha_2, \quad \alpha_1^3 - \alpha_2^3$$

sont données. En effet, il vient

$$(x - \alpha_1)(x + \alpha_2) = x^2 + \frac{1}{2}x - \frac{1}{4}$$

et, par suite,

$$(x - \alpha_1)(x - \alpha_2) = x^2 - \frac{1}{2}x - \frac{1}{4}.$$

Donc

$$f(x) = \left(x^2 + \frac{1}{2}x - \frac{1}{4}\right) \left(x^2 - \frac{1}{2}x - \frac{1}{4}\right) = x^4 - \frac{3}{4}x^2 + \frac{1}{16}.$$

Les résultats trouvés sont contenus dans cette formule générale

$$f(x) = \frac{1}{2^n} \frac{\sin \{(n+1) \arccos x\}}{\sqrt{1-x^2}},$$

que nous allons vérifier.

7. Soit u une fonction de x , qui, étant développée suivant les puissances descendantes de x , commence par le terme

$$\frac{A}{x},$$

où A est une constante différente de zéro. Soit encore $\varphi(x)$ une fonction entière du degré $n+1$, telle que, dans le produit

$$u\varphi(x)$$

développé suivant le puissances descendantes de x , les termes en

$$x^{-1}, \quad x^{-2}, \dots, \quad x^{-(n+1)}$$

manquent. On aura

$$(5) \quad u\varphi(x) = \psi(x)(1 + \varepsilon),$$

$\psi(x)$ étant une fonction entière du degré n et ε une fonction de la forme

$$\frac{B}{x^{2n+2}} + \frac{C}{x^{2n+3}} + \dots$$

Désignons par

$$c_1, c_2, \dots, c_n$$

les n racines de l'équation

$$\psi(x) = 0.$$

Il viendra

$$\frac{\varphi(x)}{x - c_i} = \text{fonction entière} + \frac{\varphi(c_i)}{x} + \frac{c_i \varphi'(c_i)}{x^2} + \frac{c_i^2 \varphi''(c_i)}{x^3} + \dots,$$

et de là

$$(6) \quad \sum_{i=1}^{i=n} \frac{\varphi(x)}{x - c_i} = \varphi(x) \frac{\psi'(x)}{\psi(x)} = \text{fonction entière} + \frac{\Sigma \varphi(c_i)}{x} + \frac{\Sigma c_i \varphi'(c_i)}{x^2} + \frac{\Sigma c_i^2 \varphi''(c_i)}{x^3} + \dots$$

Or de l'équation (5) on déduit

$$\frac{\varphi'(x)}{\varphi(x)} + \frac{u'}{u} = \frac{\psi'(x)}{\psi(x)} + \frac{\varepsilon'}{1+\varepsilon},$$

ou, ce qui revient au même,

$$\varphi'(x) + \varphi(x) \frac{u'}{u} = \varphi(x) \frac{\psi'(x)}{\psi(x)} + \frac{\varphi(x) \varepsilon'}{1+\varepsilon}.$$

La fonction

$$\frac{\varphi(x) \varepsilon'}{1+\varepsilon}$$

étant de la forme

$$\frac{k}{x^{n+2}} + \frac{l}{x^{n+3}} + \dots,$$

il s'ensuit que les termes avec les puissances

$$x^{-1}, x^{-2}, \dots, x^{-(n+1)},$$

dans les développements des deux fonctions

$$\varphi(x) \frac{u'}{u}, \quad \varphi(x) \frac{\psi'(x)}{\psi(x)},$$

suivant les puissances descendantes de x , sont les mêmes.

Ainsi, en ayant égard à l'équation (6), on voit que les sommes

$$\Sigma \varphi(c_i), \quad \Sigma c_i \varphi(c_i), \quad \Sigma c_i^2 \varphi(c_i), \dots, \quad \Sigma c_i^n \varphi(c_i)$$

sont les coefficients des termes en

$$\frac{1}{x}, \quad \frac{1}{x^2}, \dots, \quad \frac{1}{x^{n+1}}$$

dans le développement de la fonction

$$\varphi(x) \frac{u'}{u}.$$

8. En faisant maintenant

$$u = \frac{1}{\sqrt{x^2 - 1}},$$

on aura

$$\varphi(x) = \frac{1}{2^n} \cos \{(n+1) \arccos x\},$$

$$\psi(x) = \frac{1}{2^n} \frac{\sin \{(n+1) \arccos x\}}{\sqrt{1-x^2}},$$

$$\varphi(x) \frac{u'}{u} = -x \frac{\varphi(x)}{x^2 - 1}.$$

En divisant $\varphi(x)$ par $x^2 - 1$, on aura une équation de la forme

$$\varphi(x) = (x^2 - 1) F(x) + Ax + B,$$

$F(x)$ étant une fonction entière.

On déterminera A et B en faisant dans cette équation

$$x = -1 \text{ et } x = +1;$$

il viendra

$$B - A = \frac{(-1)^{n+1}}{2^n}, \quad B + A = \frac{1}{2^n},$$

et, par suite,

$$B = \frac{1 + (-1)^{n+1}}{2^{n+1}}, \quad A = \frac{1 - (-1)^{n+1}}{2^{n+1}}.$$

On aura de plus

$$(7) \quad \begin{aligned} \varphi(x) \frac{u'}{u} &= -x \frac{\varphi(x)}{x^2 - 1} = -xF(x) - A - \frac{Bx + A}{x^2 - 1} \\ &= -\left\{ A + xF(x) + \frac{B}{x} + \frac{A}{x^2} + \frac{B}{x^3} \right. \\ &\quad \left. + \frac{A}{x^4} + \frac{B}{x^5} + \frac{A}{x^6} + \dots \right\}. \end{aligned}$$

Les racines de l'équation

$$\psi(x) = 0$$

étant

$$\cos \frac{\pi}{n+1}, \quad \cos \frac{2\pi}{n+1}, \quad \cos \frac{3\pi}{n+1}, \dots, \quad \cos \frac{n\pi}{n+1},$$

faisons

$$\alpha_i = \cos \frac{(n-i+1)\pi}{n+1},$$

et nous aurons

$$\alpha_1 < \alpha_2 < \alpha_3 < \dots < \alpha_n,$$

$$\varphi(\alpha_i) = \frac{1}{2^n}(-1)^{n-i+1} = \frac{1}{2^n}(-1)^{n+i+1}.$$

En vertu de la proposition du n° 7, en ayant égard à l'équation (7), on voit que la somme

$$\sum \alpha_i^\lambda \varphi(\alpha_i) = -\frac{1}{2^n}(-1)^{n+1} \sum (-1)^{i-1} \alpha_i^\lambda$$

est égale à $-B$ si le nombre entier λ est pair, et à $-A$ si λ est impair.

On aura donc

$$-\frac{1}{2^n}(-1)^{n+1} \sum (-1)^{i-1} \alpha_i^\lambda = -\frac{1 + (-1)^{n+1+\lambda}}{2^{n+1}},$$

car le second terme de cette équation se réduit à $-B$ lorsque λ est pair, et à $-A$ dans le cas contraire.

On déduit de là

$$\sum (-1)^{i-1} \alpha_i^\lambda = \frac{(-1)^\lambda + (-1)^{n+1}}{2} = \epsilon_\lambda.$$

En faisant ici

$$\lambda = 1, 2, 3, \dots, n,$$

on obtient les équations (2), et la formule

$$f(x) = \frac{1}{2^n} \frac{\sin \{(n+1) \arccos x\}}{\sqrt{1-x^2}}$$

est vérifiée.

9. Dans ce qui précède, nous avons donné la solution complète de la question que nous nous étions proposée. Comme elle a été trouvée par induction, il ne sera pas sans intérêt de la vérifier d'une manière plus directe.

En reprenant les équations

$$Sdx = 0, Sxdx = 0, Sx^2 dx = 0, \dots, Sx^{n-1} dx = 0$$

du n° 3, dont la solution comprend celle de la question proposée, on voit facilement que le développement de l'intégrale

$$S \frac{dz}{x-z} = \frac{Sdz}{x} + \frac{Szdz}{x^2} + \frac{Sz^2 dz}{x^3} + \dots$$

doit commencer, en vertu de ces équations, par le terme

$$\frac{Sz^n dz}{x^{n+1}}.$$

Supposons, en premier lieu, n impair. En faisant, pour abréger,

$$U = (x - \alpha_2)(x - \alpha_4) \dots (x - \alpha_{n-1}),$$

$$V = (x - \alpha_1)(x - \alpha_3) \dots (x - \alpha_n),$$

on aura facilement, en effectuant l'intégration,

$$S \frac{dz}{x-z} = \log \frac{U^2(x^2-1)}{V^2} = \log \left\{ 1 + \frac{(x^2-1)U^2-V^2}{V^2} \right\}.$$

Pour que le développement de

$$S \frac{dz}{x-z}$$

commence par le terme

$$\frac{Sz^n dz}{x^{n+1}},$$

il faut que celui de la fonction

$$\frac{(x^2-1)U^2-V^2}{V^2}$$

soit de la forme

$$\frac{A}{x^{n+1}} + \frac{B}{x^{n+2}} + \dots$$

Or, V^2 étant un polynôme du degré $n+1$, il faut que la différence

$$(x^2-1)U^2-V^2$$

ait une valeur constante.

On aura ainsi l'équation indéterminée

$$(x^2 - 1) U^2 - V^2 = \text{const.}$$

En faisant $x = \cos \varphi$, on tire de là, par des méthodes connues,

$$U = \pm C \frac{\sin\left(\frac{n+1}{2}\varphi\right)}{\sin \varphi},$$

$$V = \pm C \cos\left(\frac{n+1}{2}\varphi\right),$$

$$f(x) = UV = \pm \frac{1}{2} C^2 \frac{\sin(n+1)\varphi}{\sin \varphi},$$

C'estant une constante. Comme la fonction $f(x)$ est de la forme

$$x^n + a_1 x^{n-1} + \dots,$$

il viendra

$$\pm \frac{1}{2} C^2 = \frac{1}{2^n}.$$

Ainsi, pour n impair, on a

$$f(x) = \frac{1}{2^n} \frac{\sin\{(n+1)\arccos x\}}{\cos x}$$

Soit, en second lieu, n pair. En faisant maintenant

$$U = (x - \alpha_2)(x - \alpha_4) \dots (x - \alpha_n),$$

$$V = (x - \alpha_1)(x - \alpha_3) \dots (x - \alpha_{n-1}),$$

on aura

$$\int \frac{dz}{x-z} = \log \frac{(x+1)U^2}{(x-1)V^2} = \log \left\{ 1 + \frac{(x+1)U^2 - (x-1)V^2}{(x-1)V^2} \right\}.$$

En remarquant, comme précédemment, que le développement de

$$\int \frac{dz}{x-z}$$

doit commencer par le terme

$$\frac{\int z^n dz}{x^{n+1}},$$

et que le polynôme $(x-1)V^2$ est du degré $n-1$, on conclura que la différence

$$(x+1)U^2 - (x-1)V^2$$

est une constante.

On aura de la sorte

$$(x+1)U^2 - (x-1)V^2 = \text{const.}$$

En faisant $x = \cos \varphi$, on tire de là, sans difficulté,

$$U = \pm C \frac{\cos\left(\frac{n+1}{2}\varphi\right)}{\cos \frac{\varphi}{2}}, \quad V = \pm C \frac{\sin\left(\frac{n+1}{2}\varphi\right)}{\sin \frac{\varphi}{2}},$$

$$f(x) = UV = \pm C^2 \frac{\sin(n+1)\varphi}{\sin \varphi},$$

où C est une constante.

On trouve encore

$$\pm C^2 = \frac{1}{2^n},$$

et l'on aura, comme dans le cas précédent,

$$f(x) = \frac{1}{2^n} \frac{\sin\{(n+1)\arccos x\}}{\sqrt{1-x^2}}.$$

10. Notre fonction $f(x)$ appartient à une classe de polynômes qu'on peut définir comme il suit:

Considérons l'intégrale

$$u = \int_{-1}^{+1} \frac{F(z) dz}{x-z},$$

où $F(z)$ est une fonction réelle et positive entre les limites $z = -1$ et $z = +1$, et soient $\psi(x)$ et $\varphi(x)$ deux fonctions entières, dont la dernière du degré m , telles que la différence

$$u\varphi(x) - \psi(x),$$

développée suivant les puissances descendantes de x , soit de la

forme

$$\frac{A}{x^{m+1}} + \frac{B}{x^{m+2}} + \dots$$

Les fonctions $\varphi(x)$ et $\psi(x)$ constituent deux classes de polynômes, et $f(x)$ appartient à la seconde. En effet, si l'on suppose

$$F(z) = \frac{1}{\sqrt{1-z^2}}, \quad m = n + 1,$$

le polynôme $\psi(x)$ correspondant ne diffère de $f(x)$ que par un facteur constant. Les propriétés des fonctions $\varphi(x)$ ont été étudiées par plusieurs géomètres; celles des polynômes $\psi(x)$ sont jusqu'à présent très-peu connues.

Nous allons démontrer la propriété fondamentale des fonctions $\psi(x)$, qui consiste en ce que *les racines de l'équation*

$$\psi(x) = 0$$

sont réelles, inégales et comprises entre -1 et $+1$. On sait, par la théorie de l'intégrale u , que les racines de l'équation

$$\varphi(x) = 0$$

ont également cette propriété.

Nous empruntons à cette théorie les équations

$$(8) \quad \left\{ \begin{array}{l} \int_{-1}^{+1} \varphi(z) F(z) dz = 0, \\ \int_{-1}^{+1} z \varphi(z) F(z) dz = 0, \\ \dots \dots \dots, \\ \int_{-1}^{+1} z^{m-1} \varphi(z) F(z) dz = 0, \end{array} \right.$$

$$(9) \quad \psi(x) = \int_{-1}^{+1} \frac{\varphi(z) - \varphi(x)}{x - z} F(z) dz,$$

sur lesquelles sera fondée notre démonstration.

Désignons par $v(x)$ la fonction entière

$$\frac{\varphi(x)}{x - \alpha} = A_0 x^{m-1} + A_1 x^{m-2} + \dots + A_{m-1},$$

$x - \alpha$ étant un des facteurs de $\varphi(x)$.

Soient encore

$$C_0 = \int_{-1}^{+1} v(z) F(z) dz,$$

$$C_1 = \int_{-1}^{+1} z v(z) F(z) dz,$$

.....

$$C_m = \int_{-1}^{+1} z^m v(z) F(z) dz.$$

On a entre les C_i des relations simples exprimées par les équations

$$C_i = \alpha C_{i-1} (i = 1, 2, 3, \dots, m),$$

car il est évident que la différence

$$C_i - \alpha C_{i-1} = \int_{-1}^{+1} z^{i-1} (z - \alpha) v(z) F(z) dz = \int_{-1}^{+1} z^{i-1} \varphi(z) F(z) dz$$

s'annule en vertu des équations (8). On obtient de la sorte

$$C_1 = \alpha C_0, \quad C_2 = \alpha C_1 = \alpha^2 C_0, \dots, \quad C_m = \alpha^m C_0,$$

En multipliant les équations

$$C_{m-1} = \alpha^{m-1} C_0 = \int_{-1}^{+1} z^{m-1} v(z) F(z) dz,$$

$$C_{m-2} = \alpha^{m-2} C_0 = \int_{-1}^{+1} z^{m-2} v(z) F(z) dz,$$

.....

$$C_1 = \alpha C_0 = \int_{-1}^{+1} z v(z) F(z) dz,$$

$$C_0 = C_0 = \int_{-1}^{+1} v(z) F(z) dz$$

respectivement par les coefficients

$$A_0, A_1, \dots, A_{m-2}, A_{m-1}$$

de la fonction $v(z)$, on aura

$$C_0 v(\alpha) = C_0 \varphi'(\alpha) = \int_{-1}^{+1} \{v(z)\}^2 F(z) dz = \psi(\alpha) \varphi'(\alpha);$$

car on a évidemment, d'après (9),

$$C_0 = \int_{-1}^{+1} v(z) F(z) dz = \int_{-1}^{+1} \frac{\varphi(z)}{z-\alpha} F(z) dz = \psi(\alpha).$$

L'intégrale

$$\int_{-1}^{+1} \{v(z)\}^2 F(z) dz$$

étant positive, on en conclut que $\psi(\alpha)$ et $\varphi'(\alpha)$ sont des quantités de même signe.

Il s'ensuit, en vertu du théorème connu de Rolle, que les racines de l'équation

$$\psi(x) = 0$$

sont réelles, inégales et comprises entre -1 et $+1$, chaque racine en particulier étant comprise entre deux racines consécutives de l'équation $\varphi(x) = 0$.



θ.

SUR LES FORMES
QUADRATIQUES POSITIVES.

(PAR A. KORKINE ET G. ZOLOTAREFF; MATHEMATISCHE ANNALEN,
BAND XI, 1877).

Dans nos recherches sur les formes quadratiques, nous avons rencontré et défini les formes que nous nommons *extrêmes*. La question sur la détermination précise de la limite des minima des formes quadratiques se réduit à la recherche d'une forme extrême au plus grand minimum. Or il est facile de voir que d'autres questions fondamentales de la théorie des formes quadratiques dépendent aussi de l'étude de telles formes.

A cet effet, et pour compléter les recherches que nous avons déjà publiées, nous nous sommes proposé de donner dans ce Mémoire, avec quelques propriétés fondamentales de ces formes, toutes les formes extrêmes binaires, ternaires, quaternaires et à cinq variables.

Notre Mémoire est divisé en deux chapitres:

Dans le premier, nous considérons principalement les formes à un nombre quelconque de variables.

Le second est consacré aux formes à cinq variables.

Chapitre premier.

1. Rappelons d'abord la définition des formes extrêmes.

Nous nommons *extrême* une forme quadratique positive si son minimum est diminué, lorsqu'on attribue aux coefficients des accroissements infiniment petits, tels que la valeur du déterminant de la forme reste invariable. Il est clair que toutes les formes équivalentes à une forme extrême sont aussi des formes extrêmes. Nous considérons, dans ce qui suit, toute la classe de formes — équivalentes comme une seule forme.

Quoique la définition que nous venons de donner exprime la propriété caractéristique des formes extrêmes par laquelle elles sont complètement déterminées, toutefois la recherche de ces formes pour un nombre donné de variables présente de grandes difficultés.

Elle demande, en effet, une étude étendue des propriétés des valeurs entières des variables pour lesquelles la forme reçoit la valeur minimum.

Quelles que soient, d'ailleurs, les difficultés de la recherche, la question des formes extrêmes est cependant la première qu'on puisse se proposer dans la théorie des formes quadratiques.

Les formes binaires et ternaires qui ont été étudiées sont si peu compliquées en comparaison avec les autres, où le nombre de variables est plus grand, que la recherche des formes extrêmes ne s'est point présentée dans leur théorie comme une question séparée; mais elle entraînait implicitement dans la réduction de ces formes. Or, si l'on suivait la même voie dans l'étude des formes avec un nombre de variables un peu considérable, il faudrait établir des tables avec un nombre énorme d'inégalités, qui déterminent la forme réduite dans des cas donnés.

Si même on n'avait aucune peine à former ces inégalités, il faudrait néanmoins abandonner tout espoir d'en tirer des conclusions semblables à celles qui ont été déduites pour les formes binaires et ternaires. Or la composition même de ces inégalités demande la connaissance des propriétés des valeurs entières des variables pour lesquelles la forme est la plus petite possible, ce qui constitue la partie la plus essentielle dans la recherche des formes extrêmes. Quand une forme est donnée, on peut facilement reconnaître si elle est extrême ou non, par une méthode que nous allons appliquer à trois formes:

$$U_n = 2 \sqrt[n+1]{\frac{D}{n+1}} [x_1^2 + x_2^2 + \cdots + x_n^2 + x_1 x_2 + x_1 x_3 + \cdots + x_{n-1} x_n],$$

$$V_n = \sqrt[n-2]{2^n D} [x_1^2 + x_2^2 + \cdots + x_n^2 + x_1 x_3 + x_1 x_4 + \cdots + x_2 x_3 + \cdots + x_{n-1} x_n],$$

$$Z = \sqrt[5]{\frac{2^9}{3^4} D} \left[x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + x_4^2 + x_5^2 - \frac{1}{2} x_1 x_2 - \frac{1}{2} x_1 x_3 - \frac{1}{2} x_1 x_4 - \frac{1}{2} x_1 x_5 + \frac{1}{2} x_2 x_3 + \frac{1}{2} x_2 x_4 - x_2 x_5 + \frac{1}{2} x_3 x_4 - x_3 x_5 - x_4 x_5 \right].$$

Ce sont les seules formes extrêmes dont nous aurons à nous occuper dans ce Mémoire.

2. Considérons d'abord la forme U_n . Son minimum s'obtient,

1°. Lorsque $x_i = 1$, $x_1 = x_2 = \cdots = x_{i-1} = x_{i+1} = \cdots = x_n = 0$. Cela nous donne n représentations, i étant un des nombres 1, 2, 3, ..., n .

2°. Lorsque $x_i = 1$, $x_k = -1$, les autres x étant égaux à zéro. Nous obtenons de cette manière $\frac{n(n-1)}{2}$ représentations, les nombres i et k étant différents entre eux et compris dans la suite 1, 2, 3, ..., n *).

Considérons avec U_n une forme f de même déterminant — D telle que la différence $f - U_n$ soit une forme quadratique à coefficients infiniment petits. Une telle forme f peut être écrite comme il suit:

$$f = 2 \sqrt[n]{\frac{D}{n+1}} [(1 + \alpha_{11}) x_1^2 + (1 + \alpha_{22}) x_2^2 + \cdots + (1 + \alpha_{nn}) x_n^2 + (1 + \alpha_{12}) x_1 x_2 + (1 + \alpha_{13}) x_1 x_3 + \cdots + (1 + \alpha_{n-1,n}) x_{n-1} x_n].$$

Ici les quantités α_{ii} et $\alpha_{ik} = \alpha_{ki}$ sont infiniment petites ou zéros.

*) Les autres représentations en nombre $\frac{n(n-1)}{2}$, qui s'obtiennent de celles que nous donnons ici par le changement des signes de toutes les variables, ne nous étant point nécessaires, nous en faisons abstraction.

Nous exceptons le cas dans lequel tous les α sont égaux à zéro, car on aura alors identiquement $f = U_n$.

En égalant le déterminant de f à $-D$, on aura, après les réductions,

$$(1) \quad n(\alpha_{11} + \alpha_{22} + \dots + \alpha_{nn}) - (\alpha_{12} + \alpha_{13} + \alpha_{23} + \dots + \alpha_{n-1,n}) + \Omega = 0,$$

Ω étant la somme des termes dont chacun est infiniment petit en comparaison avec quelques-unes des quantités α . Donnons maintenant une autre forme à l'équation (1).

Supposons d'abord que, pour

$$x_i = 1, \quad x_1 = x_2 = \dots = x_{i-1} = x_{i+1} = \dots = x_n = 0,$$

la forme f devienne égale à

$$(2) \quad 2 \sqrt[n]{\frac{D}{n+1}} (1 + \omega_{ii}),$$

de sorte que $\omega_{ii} = \alpha_{ii}$.

Supposons ensuite que, pour $x_i = 1, x_k = -1$, les autres x égaux à zéro, la forme f devienne

$$(3) \quad 2 \sqrt[n]{\frac{D}{n+1}} (1 + \omega_{ik}),$$

de sorte que $\omega_{ik} = \omega_{ki} = \alpha_{ii} + \alpha_{kk} - \alpha_{ik}$.

En désignant maintenant par $\Sigma\omega$ la somme de toutes les quantités ω_{ii} et ω_{ik} en nombre $\frac{n(n+1)}{2}$, nous aurons facilement

$$\Sigma\omega = n(\alpha_{11} + \alpha_{22} + \dots + \alpha_{nn}) - (\alpha_{12} + \alpha_{13} + \alpha_{23} + \dots + \alpha_{n-1,n}).$$

Cela nous conduit à cette forme de l'équation (1)

$$(4) \quad \Sigma\omega + \Omega = 0.$$

Les quantités ω ne peuvent pas être égales à zéro toutes ensemble, car il s'ensuivrait que tous les α seraient égaux à zéro et nous avons fait abstraction de ce cas. Il est évident, de ce que nous avons dit de Ω , que, parmi les quantités ω , quelques-unes sont

négatives et les autres positives, car il serait impossible de satisfaire à l'équation (4) dans une autre supposition.

Supposons que ω_{ii} soit négatif. Alors la valeur (2) de la forme f sera moindre que $2 \sqrt[n]{\frac{D}{n+1}}$.

Si maintenant ω_{ik} est négatif, alors la valeur (3) de f sera moindre que $2 \sqrt[n]{\frac{D}{n+1}}$. Ainsi, dans tous les cas, il y a une valeur de f plus petite que le minimum de U_n . Il s'ensuit que le minimum de f est, à fortiori, inférieur à celui de U_n .

Donc le minimum de toute forme de déterminant $-D$, obtenue de U_n par des variations infiniment petites des coefficients est moindre que celui de U_n , et par conséquent U_n est une forme extrême.

3. Passons maintenant à la forme V_n . Son minimum s'obtient:

1°. Lorsque $x_i = 1$, les autres x sont égaux à zéro

$$i = 1, 2, \dots, n.$$

2°. Lorsque $x_i = 1, x_k = -1$; les autres x sont égaux à zéro, i et k étant deux nombres différents pris de la suite $1, 2, 3, \dots, n$, la combinaison $i = 1, k = 2$ exceptée.

3°. Lorsque $x_1 = -1, x_2 = -1, x_i = 1, i = 3, 4, \dots, n$; les autres x sont égaux à zéro.

4°. Lorsque $x_1 = -1, x_2 = -1, x_i = 1, x_k = 1$; les autres x sont nuls, i et k étant deux nombres différents de la suite $3, 4, \dots, n$.

Considérons avec V_n une autre forme f du même déterminant $-D$ et telle que la différence $f - V_n$ soit une forme dont tous les coefficients soient infiniment petits. La forme f peut être représentée comme il suit:

$$f = \sqrt[n-2]{2^{n-2} D} [(1 + \alpha_{11})x_1^2 + (1 + \alpha_{22})x_2^2 + \dots + (1 + \alpha_{nn})x_n^2 + \alpha_{12}x_1x_2 + (1 + \alpha_{13})x_1x_3 + (1 + \alpha_{23})x_2x_3 + \dots + (1 + \alpha_{n-1,n})x_{n-1}x_n];$$

les quantités α_{ii} et α_{ik} sont des infiniment petits ou zéros.

En exprimant que le déterminant de f est égal à $-D$, il viendra, après quelques réductions,

$$(1) \quad n(\alpha_{11} + \alpha_{22}) + 4(\alpha_{33} + \alpha_{44} + \dots + \alpha_{nn}) + (n-2)\alpha_{12} \\ - 2(\alpha_{13} + \alpha_{14} + \dots + \alpha_{1n}) \\ - 2(\alpha_{23} + \alpha_{24} + \dots + \alpha_{2n}) + \Omega = 0,$$

Ω étant la somme des termes qui sont infiniment petits par rapport à quelques-unes des quantités α .

Maintenant nous allons donner une autre forme à l'équation (1) et, dans ce but, nous supposerons que:

1°. x_i étant égal à l'unité et les autres x à zéro, la valeur de f soit

$$\sqrt[4]{2^{n-2} D}(1 + \omega_{ii}),$$

de sorte que $\omega_{ii} = \alpha_{ii}$;

2°. x_i étant égal à -1 , x_k à $+1$ et les autres x à zéro, la valeur de f soit

$$\sqrt[4]{2^{n-2} D}(1 + \omega_{ik}),$$

de sorte que $\omega_{ik} = \alpha_{ii} + \alpha_{kk} - \alpha_{ik}$, la combinaison $i = 1, k = 2$ étant exceptée;

3°. x_1 et x_2 étant égaux à -1 , x_i à $+1$ et les autres x à zéro, la valeur de f soit

$$\sqrt[4]{2^{n-2} D}(1 + \varepsilon_i)$$

$$(i = 3, 4, \dots, n),$$

de manière que $\varepsilon_i = \alpha_{11} + \alpha_{22} + \alpha_{ii} + \alpha_{12} - \alpha_{1i} - \alpha_{2i}$;

4°. x_1 et x_2 étant égaux à -1 , x_i et x_k à $+1$ et les autres x à zéro, la valeur de f soit

$$\sqrt[4]{2^{n-2} D}(1 + \varepsilon_{ik}),$$

de sorte que $\varepsilon_{ik} = \alpha_{11} + \alpha_{22} + \alpha_{ii} + \alpha_{kk} + \alpha_{12} - \alpha_{1i} - \alpha_{1k} - \alpha_{2i} - \alpha_{2k} + \alpha_{ik}$.

Maintenant, en ajoutant toutes les équations,

$$\omega_{ii} = \alpha_{ii},$$

$$\omega_{ik} = \alpha_{ii} + \alpha_{kk} - \alpha_{ik},$$

$$\varepsilon_i = \alpha_{11} + \alpha_{22} + \alpha_{ii} + \alpha_{12} - \alpha_{1i} - \alpha_{2i},$$

$$\varepsilon_{ik} = \alpha_{11} + \alpha_{22} + \alpha_{ii} + \alpha_{kk} + \alpha_{12} - \alpha_{1i} - \alpha_{1k} - \alpha_{2i} - \alpha_{2k} + \alpha_{ik},$$

on aura

$$\Sigma \omega_{ii} + \Sigma \omega_{ik} + \Sigma \varepsilon_i + \Sigma \varepsilon_{ik}$$

$$= \frac{n-1}{2} (n(\alpha_{11} + \alpha_{22}) + 4(\alpha_{33} + \alpha_{44} + \dots + \alpha_{nn}) + (n-2)\alpha_{12})$$

$$- 2(\alpha_{13} + \alpha_{14} + \dots + \alpha_{1n})$$

$$- 2(\alpha_{23} + \alpha_{24} + \dots + \alpha_{2n}).$$

Par conséquent l'équation (1) prend la forme

$$\Sigma \omega_{ii} + \Sigma \omega_{ik} + \Sigma \varepsilon_i + \Sigma \varepsilon_{ik} + \frac{n-1}{2} \Omega = 0.$$

Il résulte de là, comme précédemment pour la forme U_n , que la forme V_n est extrême.

4. Discutons de la même manière la forme

$$Z = \sqrt[5]{\frac{2^9 D}{3^4}} \left[x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + x_4^2 + x_5^2 - \frac{1}{2} x_1 x_2 - \frac{1}{2} x_1 x_3 - \frac{1}{2} x_1 x_4 - \frac{1}{2} x_1 x_5 + \frac{1}{2} x_2 x_3 + \frac{1}{2} x_2 x_4 - x_2 x_5 + \frac{1}{2} x_3 x_4 - x_3 x_5 - x_4 x_5 \right] \\ = \sqrt[5]{\frac{2^9 D}{3^4}} \left[\left(x_5 - \frac{x_2 + x_3 + x_4 - x_1}{2} - \frac{x_1}{4} \right)^2 + \frac{3}{4} \left(x_2 - \frac{x_1}{2} \right)^2 + \frac{3}{4} \left(x_3 - \frac{x_1}{2} \right)^2 + \frac{3}{4} \left(x_4 - \frac{x_1}{2} \right)^2 + \frac{3}{8} x_1^2 \right].$$

Ayant Z en forme d'une somme de carrés, il est facile de trouver les représentations de son minimum. Elles sont contenues dans la table suivante:

x_1	x_2	x_3	x_4	x_5
1	0	0	0	0
0	1	0	0	0
0	0	1	0	0
0	0	0	1	0
0	0	0	0	1
0	1	0	0	1
0	0	1	0	1
0	0	0	1	1
1	1	0	0	1
1	0	1	0	1
1	0	0	1	1
1	1	1	0	1
1	1	0	1	1
1	0	1	1	1
1	1	1	1	2

Chaque ligne contient une représentation du minimum de Z ; par exemple, dans la dernière ligne, figure la représentation

$$x_1 = 1, \quad x_2 = 1, \quad x_3 = 1, \quad x_4 = 1, \quad x_5 = 2.$$

Pour démontrer que Z est une forme extrême, considérons la forme

$$f = \sqrt{\frac{2^9 D}{3^4}} \left[(1 + \alpha_{11})x_1^2 + (1 + \alpha_{22})x_2^2 + (1 + \alpha_{33})x_3^2 + (1 + \alpha_{44})x_4^2 + (1 + \alpha_{55})x_5^2 + \left(-\frac{1}{2} + \alpha_{12}\right)x_1 x_2 + \left(-\frac{1}{2} + \alpha_{13}\right)x_1 x_3 + \left(-\frac{1}{2} + \alpha_{14}\right)x_1 x_4 + \left(-\frac{1}{2} + \alpha_{15}\right)x_1 x_5 + \left(\frac{1}{2} + \alpha_{23}\right)x_2 x_3 + \left(\frac{1}{2} + \alpha_{24}\right)x_2 x_4 + (-1 + \alpha_{25})x_2 x_5 + \left(\frac{1}{2} + \alpha_{34}\right)x_3 x_4 + (-1 + \alpha_{35})x_3 x_5 + (-1 + \alpha_{45})x_4 x_5 \right],$$

toutes les quantités α étant infiniment petites.

Désignons maintenant par

$$\sqrt[5]{\frac{2^9 D}{3^4}}(1 + \omega_1), \quad \sqrt[5]{\frac{2^9 D}{3^4}}(1 + \omega_2), \dots, \quad \sqrt[5]{\frac{2^9 D}{3^4}}(1 + \omega_{15})$$

les valeurs de f qui s'obtiennent en attribuant aux variables successivement les quinze systèmes de valeurs contenues dans la table qui précède.

En exprimant que le déterminant de f est égal à celui de Z , on aura, après quelques réductions,

$$(1) \quad 7\alpha_{55} + 3\alpha_{22} + 3\alpha_{33} + 3\alpha_{44} + 4\alpha_{11} + 3\alpha_{25} + 3\alpha_{35} + 3\alpha_{45} + 4\alpha_{15} \\ + \alpha_{23} + \alpha_{24} + \alpha_{34} + 2\alpha_{12} + 2\alpha_{13} + 2\alpha_{14} + \Omega = 0,$$

Ω désignant la somme des termes dont chacun est infiniment petit par rapport à quelques-unes des quantités $\alpha_{11}, \alpha_{22}, \dots, \alpha_{15}$. D'après la définition des quantités $\omega_1, \omega_2, \dots, \omega_{15}$, il viendra

$$\frac{1}{2} \Sigma \omega = 7\alpha_{55} + 3\alpha_{22} + 3\alpha_{33} + 3\alpha_{44} + 4\alpha_{11} + 3\alpha_{25} + 3\alpha_{35} + 3\alpha_{45} \\ + 4\alpha_{15} + \alpha_{23} + \alpha_{24} + \alpha_{34} + 2\alpha_{12} + 2\alpha_{13} + 2\alpha_{14},$$

de sorte que l'équation (1) prendra la forme

$$\Sigma \omega + 2\Omega = 0.$$

Donc, etc.

5. La méthode que nous avons appliquée aux formes U_n , V_n et Z peut être employée toutes les fois qu'on demande si une forme donnée est extrême ou non. Mais il faut recourir à d'autres moyens si l'on a à trouver toutes les formes extrêmes pour un nombre donné de variables.

Dans notre Mémoire *Sur les formes quadratiques* *), nous avons énoncé un théorème concernant le nombre de représentations du minimum d'une forme extrême. Ce nombre ne peut être inférieur à $\frac{n(n+1)}{2}$. On peut facilement vérifier cette proposition

*) *Mathematische Annalen* VI. Band, S. 366.

pour toutes les formes extrêmes que nous y avons données. Comme elle est fondamentale pour nous, nous en donnerons la démonstration. Soit

$$f = \sum a_{ik} x_i x_k$$

une forme de déterminant — D .

Désignons les différentes représentations du minimum M de f comme il suit:

$$(1) \quad \begin{array}{c} x_1 \ x_2 \ \dots \ x_n \\ \hline p_1 \ p_2 \ \dots \ p_n \\ q_1 \ q_2 \ \dots \ q_n \\ \dots \dots \dots \\ r_1 \ r_2 \ \dots \ r_n. \end{array}$$

Supposons que cette table ne renferme pas au moins $\frac{n(n+1)}{2}$ représentations, qui déterminent complètement la forme f , son minimum étant donné.

Cela posé, nous allons démontrer qu'en faisant varier infiniment peu les coefficients de f , on obtient une forme de même déterminant et dont le minimum surpassé celui de f .

En exprimant que la table (1) contient les représentations du nombre M , on aura les équations

$$(2) \quad \sum p_i p_k a_{ik} = M, \quad \sum q_i q_k a_{ik} = M, \dots$$

La supposition que ces représentations ne déterminent pas la forme f consiste en ce que les équations (2) avec inconnues a_{ik} ont un nombre infini de solutions.

Il suit de là que les équations

$$\sum p_i p_k \lambda_{ik} = 0, \dots$$

peuvent être satisfaites par les valeurs λ_{ik} qui ne s'annulent pas toutes à la fois. De telles valeurs λ_{ik} étant trouvées, considérons la forme

$$f + \epsilon \varphi,$$

ϵ désignant une quantité infiniment petite et φ la forme

La forme

$$\sum \lambda_{ik} x_i x_k \\ f + \epsilon \varphi$$

devient minimum pour les mêmes valeurs (1) des variables que f ; mais, pour ces valeurs, la forme φ s'annule; par conséquent le minimum de $f + \epsilon \varphi$ sera aussi égal à M , comme celui de f .

Faisons voir que le déterminant de $f + \epsilon \varphi$, pour la valeur convenable de ϵ , devient inférieur à D en valeur absolue. Désignons-le par — D' ; on a

$$D' = D + \epsilon \left(\frac{dD}{da_{11}} \lambda_{11} + \frac{dD}{da_{22}} \lambda_{22} + \dots + \frac{dD}{da_{nn}} \lambda_{nn} \right. \\ \left. + \frac{dD}{da_{12}} \lambda_{12} + \frac{dD}{da_{13}} \lambda_{13} + \dots + \frac{dD}{da_{n-1,n}} \lambda_{n-1,n} \right) + \Omega,$$

Ω étant la somme de termes des ordres supérieurs au premier par rapport à ϵ .

Il y a ici deux cas à distinguer:

1^o. Lorsque l'expression

$$P = \frac{dD}{da_{11}} \lambda_{11} + \frac{dD}{da_{22}} \lambda_{22} + \dots + \frac{dD}{da_{n-1,n}} \lambda_{n-1,n}$$

diffère de zéro;

2^o. Lorsque

$$P = 0.$$

Dans le premier cas, ϵ étant pris avec le signe contraire à celui de P , on voit immédiatement que

$$D' = D + \epsilon P + \Omega < D.$$

Dans le second cas, lorsque $P = 0$, représentons Ω sous la forme

$$\Omega = K \frac{\epsilon^2}{2} + \Omega_1,$$

K étant indépendant de ϵ et Ω_1 une quantité infiniment petite par rapport à ϵ^2 .

Cela posé, nous faisons voir que le coefficient

$$K = \frac{d^2 D}{da_{11}^2} \lambda_{11}^2 + 2 \frac{d^2 D}{da_{12} da_{13}} \lambda_{12} \lambda_{13} + \dots$$

est négatif.

A cet effet, considérons l'expression

$$P^2 - DK,$$

qui est, comme on sait, l'invariant simultané des deux formes f et φ . Transformons dans f et φ les variables par une même transformation linéaire dont le déterminant est égal à l'unité. Soient z_1, z_2, \dots, z_n les nouvelles variables.

La transformation mentionnée peut être choisie de sorte que f devienne

$$f = \alpha_{11} z_1^2 + \alpha_{22} z_2^2 + \dots + \alpha_{nn} z_n^2.$$

Supposons que φ prenne la forme

$$\varphi = \sum \mu_{ik} z_i z_k.$$

Composons maintenant, pour la nouvelle forme de f et φ , l'expression $P^2 - DK$. Nous aurons facilement

$$\begin{aligned} P^2 - DK &= D^2 \left[\left(\frac{\mu_{11}}{\alpha_{11}} \right)^2 + \left(\frac{\mu_{22}}{\alpha_{22}} \right)^2 + \dots + \left(\frac{\mu_{nn}}{\alpha_{nn}} \right)^2 + 2 \frac{\mu_{12}^2}{\alpha_{11} \alpha_{22}} \right. \\ &\quad \left. + 2 \frac{\mu_{13}^2}{\alpha_{11} \alpha_{33}} + \dots + 2 \frac{\mu_{n-1,n}^2}{\alpha_{n-1,n} \alpha_{n,n}} \right]. \end{aligned}$$

On voit de là que $P^2 - DK$ est positif, car α_{ii} sont tous positifs. Or de l'inégalité

$$P^2 - DK > 0,$$

à cause de l'équation

$$P = 0,$$

on déduit que K est négatif. Dans le cas considéré, on a

$$D = D + K \frac{\epsilon^2}{2} + \Omega,$$

et il suit de là que $D' < D$.

Ainsi on peut supposer, dans l'un et l'autre cas,

$$D' = D(1 - \eta), \quad \eta > 0.$$

Alors la forme

$$\frac{f + \epsilon \varphi}{\sqrt[3]{1 - \eta}}$$

aura le déterminant $-D$ et le minimum $\frac{M}{\sqrt[3]{1 - \eta}} > M$.

Donc le minimum de la forme f peut être augmenté par des variations infiniment petites des coefficients qui laissent la valeur du déterminant invariable.

Par conséquent, si une forme est telle que son minimum ne puisse être augmenté de cette manière, il aura au moins $\frac{n(n+1)}{2}$ représentations qui déterminent complètement la forme.

6. Soit

$$f = \sum \alpha_{ik} x_i x_k$$

une forme dont le minimum ne puisse être augmenté par des variations infiniment petites de ses coefficients, en laissant la valeur du déterminant invariable.

Il est facile de démontrer que par ces variations le minimum de f variera et, par conséquent, sera nécessairement diminué.

En effet, considérons la forme

$$f + \sum \alpha_{ik} x_i x_k = f + \psi,$$

de même déterminant que f , $\psi = \sum \alpha_{ik} x_i x_k$ étant une forme à coefficients infiniment petits, et supposons que le minimum de $(f + \psi)$ soit le même que celui de f . Il ne peut donc être augmenté comme celui de f et la forme

$$f + \psi$$

aura au moins $\frac{n(n+1)}{2}$ représentations de ce minimum (n° 5.), qui seront évidemment contenues parmi celles du minimum de f . Supposons qu'elles soient

$$\begin{aligned} p_1 & p_2 \dots p_n \\ q_1 & q_2 \dots q_n \\ \dots & \dots \\ s_1 & s_2 \dots s_n. \end{aligned}$$

D'après le n° 5., les équations

$$\Sigma p_i p_k a_{ik} = M, \quad \Sigma q_i q_k a_{ik} = M, \dots,$$

ainsi que les équations

$$\Sigma p_i p_k (a_{ik} + \alpha_{ik}) = M, \quad \Sigma q_i q_k (a_{ik} + \alpha_{ik}) = M, \dots$$

admettent une solution déterminée.

Il résulte de là que tous les α_{ik} s'annulent, et la forme $f + \psi$ est la même que f , ce qui est contraire à la supposition.

7. De ce que nous avons dit dans les numéros précédents il résulte les conséquences suivantes:

1°. Une forme dont le minimum ne peut être augmenté, si l'on fait varier infiniment peu ses coefficients, en laissant la valeur du déterminant invariable, est une forme extrême (n° 6.).

2°. Toute forme extrême a au moins $\frac{n(n+1)}{2}$ représentations de son minimum qui déterminent complètement cette forme, en supposant que son minimum soit donné.

3°. Les formes avec le plus grand minimum, choisies dans l'ensemble de toutes les formes de même déterminant et avec les mêmes variables, sont nécessairement extrêmes.

4°. La détermination précise de la limite des minima se réduit évidemment à la recherche des formes extrêmes avec le plus grand minimum. Par conséquent cette détermination sera accomplie si l'on a composé toutes les formes extrêmes, le déterminant et le nombre des variables étant donnés.

5°. Le rapport d'une forme extrême à son minimum est une forme dont tous les coefficients sont des nombres rationnels.

Cela résulte de ce que, en vertu du n° 5., les coefficients de

toute forme extrême sont déterminés par les équations linéaires semblables aux équations (2).

8. Nous allons nous occuper maintenant des déterminants formés avec des nombres qui représentent le minimum de la forme. Nous les nommerons *déterminants caractéristiques*. Un tel déterminant sera, par exemple,

$$\left| \begin{array}{c} p_1 p_2 \dots p_n \\ q_1 q_2 \dots q_n \\ \dots \dots \\ r_1 r_2 \dots r_n \end{array} \right|,$$

les lignes

$$\begin{aligned} p_1 & p_2 \dots p_n \\ q_1 & q_2 \dots q_n \\ \dots & \dots \\ r_1 & r_2 \dots r_n \end{aligned}$$

désignant les représentations du minimum de la forme, comme dans Nr. 5. la table (1); leur nombre est n .

Ces déterminants constituent un élément essentiel dans notre méthode de composer des formes extrêmes; c'est pourquoi nous allons démontrer quelques-unes de leurs propriétés.

Pour toute forme extrême, il existe au moins un déterminant caractéristique qui ne soit pas égal à zéro.

Supposons le contraire et soient, comme dans la table (1),

$$\begin{aligned} p_1 & p_2 \dots p_n \\ q_1 & q_2 \dots q_n \\ \dots & \dots \end{aligned}$$

toutes les représentations du minimum de f .

Il suit de notre supposition qu'il existe des nombres

$$\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n$$

qui ne sont pas zéro tous ensemble et tels qu'on ait

$$\begin{aligned} p_1 \xi_1 + p_2 \xi_2 + \dots + p_n \xi_n &= 0, \\ q_1 \xi_1 + q_2 \xi_2 + \dots + q_n \xi_n &= 0, \\ \dots &\dots \end{aligned}$$

Soit maintenant ϵ une quantité infiniment petite positive. La forme

$$f' = f - \epsilon (\xi_1 x_1 + \xi_2 x_2 + \dots + \xi_n x_n)^2$$

a évidemment le même minimum que f et les mêmes représentations de ce minimum.

Le déterminant de la forme f' est

$$-D - \epsilon F(\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n),$$

$F(\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n)$ étant la forme adjointe à f .

Ce déterminant sera par conséquent inférieur à D en valeur absolue.

D'où il résulte facilement, comme dans le n° 5., que f n'est pas une forme extrême, et le théorème est démontré.

9. Pour une forme positive quelconque à n variables, dont le nombre de représentations du minimum n'est pas inférieur à n , les valeurs absolues des déterminants caractéristiques ne surpassent pas une certaine limite, qui ne dépend que du nombre n de variables.

Pour les formes binaires, ce théorème résultera de la formule

$$(1) \quad (u^2 + v^2)(u'^2 + v'^2) = (uv' - vu')^2 + (uu' + vv')^2.$$

En effet, soit $f(x, y)$ la forme binaire du déterminant $-D$, représentée par la somme de carrés

$$(ax + by)^2 + (a'x + b'y)^2.$$

En posant, dans la formule (1)

$$\begin{aligned} u &= ap_1 + bp_2, & v &= a'p_1 + b'p_2, \\ u' &= aq_1 + bq_2, & v' &= a'q_1 + b'q_2, \end{aligned}$$

nous aurons

$$f(p_1, p_2)f(q_1, q_2) = (ab' - ba')^2(p_1 q_2 - p_2 q_1)^2 + (uu' + vv')^2.$$

En désignant par Δ la quantité

$$\begin{aligned} p_1 q_2 - p_2 q_1, \\ \text{il vient} \\ f(p_1, p_2)f(q_1, q_2) \geq D\Delta^2. \end{aligned}$$

Supposons maintenant que les valeurs

$$f(p_1, p_2), \quad f(q_1, q_2)$$

soient égales au minimum M de F . Il viendra

$$M^2 \geq D\Delta^2.$$

Or on sait que

$$M \leq \sqrt{\frac{4}{3} D};$$

donc

$$(\Delta) \leq \sqrt{\frac{4}{3}},$$

(Δ) désignant la valeur absolue de Δ .

En supposant que les nombres p_1, p_2, q_1, q_2 soient des entiers, on aura

$$(\Delta) = 0, \text{ ou } (\Delta) = 1.$$

Or on ne peut pas supposer $\Delta = 0$, car il viendrait

$$\frac{p_1}{p_2} = \frac{q_1}{q_2},$$

et comme p_1 est un nombre premier à p_2 et q_1 à q_2 , on aurait nécessairement

$$p_1 = \pm q_1, \quad p_2 = \pm q_2,$$

et les deux représentations $(p_1 p_2)$ et $(q_1 q_2)$ ne seront point différentes entre elles.

De la même manière pour les formes ternaires dans la formule connue d'Euler

$$\begin{aligned}
 & (p^2 + q^2 + r^2 + s^2)(p'^2 + q'^2 + r'^2 + s'^2) \\
 & = (pp' - qq' + rr' - ss')^2 + (pq' + qp' - rs' - sr')^2 \\
 & + (pr' + sq' - qs' - rp')^2 + (ps' + qr' + rq' + sp')^2
 \end{aligned}$$

supposons

$$\begin{aligned}
 p &= uu' + vv' + ww', \quad q = vw' - uv', \\
 r &= uw' - uw', \quad s = uv' - vu', \\
 r' &= u'', \quad q' = v'', \quad p' = w'', \quad s' = 0,
 \end{aligned}$$

et, en ayant égard à l'identité

$$\begin{aligned}
 (uu' + vv' + ww')^2 + (vw' - uv')^2 + (wu' - uw')^2 + (uv' - vu')^2 \\
 = (u^2 + v^2 + w^2)(u'^2 + v'^2 + w'^2),
 \end{aligned}$$

nous aurons

$$\begin{aligned}
 (2) \quad & (u^2 + v^2 + w^2)(u'^2 + v'^2 + w'^2)(u''^2 + v''^2 + w''^2) \\
 & = [(vw' - uv')u'' + (wu' - uw')v'' + (uv' - vu')w'']^2 \\
 & \quad + \text{une somme de carrés.}
 \end{aligned}$$

Soit maintenant $f(x, y, z)$ une forme positive ternaire du déterminant $-D$. Représentons-la sous la forme d'une somme de carrés

$$f(x, y, z) = (ax + by + cz)^2 + (a'x + b'y + c'z)^2 + (a''x + b''y + c''z)^2.$$

Faisons maintenant, dans la formule (2),

$$\begin{aligned}
 u &= ap_1 + bp_2 + cp_3, \quad v = a'p_1 + b'p_2 + c'p_3, \\
 u' &= aq_1 + bq_2 + cq_3, \quad v' = a'q_1 + b'q_2 + c'q_3, \\
 u'' &= ar_1 + br_2 + cr_3, \quad v'' = a'r_1 + b'r_2 + c'r_3, \\
 w &= a''p_1 + b''p_2 + c''p_3, \\
 w' &= a''q_1 + b''q_2 + c''q_3, \\
 w'' &= a''r_1 + b''r_2 + c''r_3.
 \end{aligned}$$

Alors on aura

$$\begin{aligned}
 & f(p_1, p_2, p_3)f(q_1, q_2, q_3)f(r_1, r_2, r_3) \\
 & = D \begin{vmatrix} p_1 & p_2 & p_3 \\ q_1 & q_2 & q_3 \\ r_1 & r_2 & r_3 \end{vmatrix}^2 \rightarrow \text{une somme de carrés.}
 \end{aligned}$$

Par conséquent

$$f(p_1, p_2, p_3)f(q_1, q_2, q_3)f(r_1, r_2, r_3) \geq D\Delta^2,$$

Δ désignant le déterminant

$$\begin{vmatrix} p_1 & p_2 & p_3 \\ q_1 & q_2 & q_3 \\ r_1 & r_2 & r_3 \end{vmatrix}.$$

Supposons maintenant qu'on ait

$$f(p_1, p_2, p_3) = f(q_1, q_2, q_3) = f(r_1, r_2, r_3) = M,$$

M étant le minimum de f .

Il viendra

$$M^3 \geq D\Delta^2.$$

Or

$$M \leq \sqrt[3]{2D};$$

donc

$$(\Delta) \leq \sqrt{2}.$$

Ainsi

$$(\Delta) = 0 \text{ ou } (\Delta) = 1.$$

10. Voici une démonstration générale de notre théorème:

Soit $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ une forme positive à n variables x_1, x_2, \dots, x_n . Faisons la transformation

$$x_1 = p_1 z_1 + q_1 z_2 + \dots + r_1 z_n,$$

$$x_2 = p_2 z_1 + q_2 z_2 + \dots + r_2 z_n,$$

$$\dots \dots \dots \dots \dots$$

$$x_n = p_n z_1 + q_n z_2 + \dots + r_n z_n,$$

z_1, z_2, \dots, z_n étant de nouvelles variables.

Soit encore

$$\varphi = \sum a_{ik} z_i z_k$$

la forme transformée. On aura

$$a_{11} = f(p_1, p_2, \dots, p_n), \quad a_{22} = f(q_1, q_2, \dots, q_n).$$

Représentons φ par la somme de carrés

$$\begin{aligned} \varphi = a_{11} & \left(z^2 + \frac{a_{12} z_2 + a_{13} z_3 + \dots + a_{1n} z_n}{a_{11}} \right)^2 + K(z_2 + \lambda z_3 + \dots)^2 \\ & + L(z_3 + \dots)^2 + \dots + N z_n^2, \end{aligned}$$

où, pour abréger, nous avons désigné par K, λ, L, \dots, N les quantités suivantes:

$$K = \frac{a_{22} a_{11} - a_{12}^2}{a_{11}}, \quad \lambda = \frac{a_{23} a_{11} - a_{12} a_{13}}{a_{22} a_{11} - a_{12}^2};$$

$$L = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{12} & a_{22} & a_{23} \\ a_{13} & a_{23} & a_{33} \end{vmatrix} : (a_{22} a_{11} - a_{12}^2),$$

$$N = \begin{vmatrix} a_{11} a_{12} \dots a_{1n} \\ a_{12} a_{22} \dots a_{2n} \\ \dots \dots \dots \\ a_{1n} a_{2n} \dots a_{nn} \end{vmatrix} : \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1, n-1} \\ a_{12} & a_{22} & \dots & a_{2, n-1} \\ \dots \dots \dots \\ a_{1, n-1} a_{2, n-1} \dots a_{n-1, n-1} \end{vmatrix}.$$

On a, en premier lieu,

$$a_{11} K \cdot L \dots N = D\Delta^2,$$

Δ désignant le déterminant

$$\begin{vmatrix} p_1 & p_2 & \dots & p_n \\ q_1 & q_2 & \dots & q_n \\ \dots \dots \dots \end{vmatrix}.$$

En second lieu, il est évident que

$$K \leqq a_{22} = f(q_1, q_2, \dots, q_n), \dots, N \leqq a_{nn} = f(r_1, r_2, \dots, r_n).$$

Donc

$$f(p_1, p_2, \dots, p_n) f(q_1, q_2, \dots, q_n) \dots f(r_1, r_2, \dots, r_n) \geqq D\Delta^2.$$

Si maintenant nous supposons

$$f(p_1, p_2, \dots, p_n) = f(q_1, q_2, \dots, q_n) = \dots = M,$$

M étant le minimum de f , il viendra

$$M^n \geqq D\Delta^2.$$

Or

$$M < \sqrt[n]{\mu D},$$

μ ne dépendant que de n .

Il résulte de là

$$(\Delta) \leqq \sqrt{\mu}.$$

Donc le théorème est démontré.

On déduit de là les conséquences qui suivent:

1°. Pour les formes binaires, $\mu = \frac{4}{3}$, $(\Delta) \leqq \sqrt{\frac{4}{3}}$; Δ ne pouvant être nul (n° 9), on aura $(\Delta) = 1$.

2°. Pour les formes ternaires, $\mu = \left(\frac{4}{3}\right)^3$; $(\Delta) \leqq \left(\frac{4}{3}\right)^{\frac{3}{2}}$; par conséquent (Δ) est un des nombres 0, 1.

3°. Pour les formes quaternaires, d'après le théorème de M. Hermite, $\mu = \left(\frac{4}{3}\right)^6$. Par conséquent $(\Delta) \leqq \left(\frac{4}{3}\right)^3$. Donc (Δ) ne peut être qu'un des nombres 0, 1, 2.

Il résulte de notre Mémoire*) que (Δ) ne peut être égal à 2 que pour la forme V_4 .

En effet, afin que (Δ) soit égal à 2, il faut qu'on ait $\mu = 4$, et que par conséquent le minimum de la forme soit $\sqrt[4]{4D}$. Or un tel minimum ne peut avoir lieu que pour la forme V_4 .

*) Mathematische Annalen, VI. Band, S. 366.

4°. Pour les formes à cinq variables, nous profiterons de la limite $\mu = 9$ donnée dans le Mémoire cité.

D'où il résulte $(\Delta) \leq 3$.

Remarquant que (Δ) ne peut être égal à 3, car dans ce cas on aurait

$$M = \sqrt[5]{9D},$$

ce qui est impossible (n° 10 du Mémoire), on voit que (Δ) est un des nombres 0, 1, 2.

11. En nous fondant sur les propositions établies dans les numéros précédents, nous pouvons établir les formes extrêmes directement.

A cet effet, nous allons chercher pour chacune d'elles les représentations de son minimum en nombre $\frac{n(n+1)}{2}$, qui la déterminent complètement. Nous rangerons ces systèmes de nombres en tables, comme nous avons fait dans le n° 4 pour la forme Z . Soit

$$(I) \quad \left\{ \begin{array}{llll} \alpha, & \beta, & \gamma, & \dots, \lambda \\ \alpha', & \beta', & \gamma', & \dots, \lambda' \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \alpha^{(\mu-1)}, & \beta^{(\mu-1)}, & \gamma^{(\mu-1)}, & \dots, \lambda^{(\mu-1)} \end{array} \right.$$

une table contenant μ systèmes de nombres.

Deux lignes

$$\alpha, \beta, \gamma, \dots, \lambda$$

$$\alpha', \beta', \gamma', \dots, \lambda'$$

sont considérées comme distinctes si les égalités

$$\alpha' = \alpha, \beta' = \beta, \dots, \lambda' = \lambda,$$

ou ces autres

$$\alpha' = -\alpha, \beta' = -\beta, \dots, \lambda' = -\lambda$$

n'ont pas lieu toutes ensemble. Dans le cas contraire nous comp-

terons ces deux lignes

$$\alpha, \beta, \gamma, \dots, \lambda$$

$$\alpha', \beta', \gamma', \dots, \lambda'$$

comme une seule.

De plus, nous faisons abstraction du système dont tous les nombres sont égaux à zéro, et nous désignons par n le nombre de colonnes dans la table (I).

Soient

$$x_1, x_2, \dots, x_n$$

n variables, et supposons que chaque ligne de la table (I) comprenne leurs valeurs simultanées, de sorte qu'on ait successivement

$$x_1 = \alpha, x_2 = \beta, \dots, x_n = \lambda,$$

$$x_1 = \alpha', x_2 = \beta', \dots, x_n = \lambda',$$

.....

Nous exprimerons cela en écrivant la table (I) comme il suit:

$$(I') \quad \begin{array}{cccc} x_1 & x_2 & \dots & x_n \\ \hline \alpha & \beta & \dots & \lambda \\ \alpha' & \beta' & \dots & \lambda' \\ \dots & \dots & \dots & \dots \end{array}$$

En remplaçant les variables

$$x_1, x_2, \dots, x_n$$

par les suivantes:

$$y_1, y_2, \dots, y_n,$$

au moyen des équations

$$x_1 = g_1 y_1 + g_2 y_2 + \dots + g_n y_n,$$

.....

$$x_n = g_1^{(n-1)} y_1 + g_2^{(n-1)} y_2 + \dots + g_n^{(n-1)} y_n,$$

les nombres $g_i^{(k)}$ étant des entiers et le déterminant $\Sigma \pm g_1 g'_2 \dots g_n^{(n-1)}$

étant égal à ± 1 , nous déduirons de la table (I) une nouvelle table qui se rapporte aux variables

$$y_1, y_2, \dots, y_n.$$

Soit

y_1	y_2	\dots	y_n
a	b	\dots	l
a'	b'	\dots	l'
\dots	\dots	\dots	\dots
$a^{(n-1)}$	$b^{(n-1)}$	\dots	$l^{(n-1)}$

cette table. Nous dirons qu'elle est équivalente à la table (I).

Remarque I. — Si nous changons l'ordre des colonnes dans une table quelconque ou les signes de tous les nombres d'une même colonne, nous formerons une nouvelle table à elle équivalente.

De plus, nous laissons l'ordre des lignes tout à fait arbitraire; par conséquent on pourra mettre les lignes de la table dans tel ordre que l'on voudra.

Remarque II. — Si l'un des déterminants formés avec n lignes d'une table est égal à ± 1 , on peut toujours transformer cette table en une autre table équivalente où se trouveront les lignes suivantes:

y_1	y_2	\dots	y_n
1	0	\dots	0
0	1	\dots	0
\dots	\dots	\dots	\dots
0	0	\dots	1.

En effet, soit

$$\begin{vmatrix} \alpha & \beta & \gamma & \dots & \lambda \\ \alpha' & \beta' & \gamma' & \dots & \lambda' \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \alpha^{(n-1)} & \beta^{(n-1)} & \gamma^{(n-1)} & \dots & \lambda^{(n-1)} \end{vmatrix}$$

ce déterminant.

En faisant la transformation de la table (I) au moyen des formules

$$\begin{aligned} x_1 &= \alpha y_1 + \alpha' y_2 + \dots + \alpha^{(n-1)} y_n, \\ x_2 &= \beta y_1 + \beta' y_2 + \dots + \beta^{(n-1)} y_n, \\ \dots &\dots \dots \dots \dots \\ x_n &= \lambda y_1 + \lambda' y_2 + \dots + \lambda^{(n-1)} y_n, \end{aligned}$$

nous aurons la table

y_1	y_2	\dots	y_n
1	0	\dots	0
0	1	\dots	0
\dots	\dots	\dots	\dots
0	0	\dots	1
α	b	\dots	l
a'	b'	\dots	l'
\dots	\dots	\dots	\dots

équivalente à la table (I).

Cette table contient n lignes formée chacune avec l'unité et $n - 1$ zéros qui correspondent aux lignes

$$\begin{aligned} \alpha, \beta, \dots, \lambda \\ \alpha', \beta', \dots, \lambda' \\ \dots \dots \dots \end{aligned}$$

de la table (I).

Ajoutons encore que tous les nombres $a, b, c, \dots, a', b', c', \dots$, ainsi que les déterminants comme

$$\begin{vmatrix} a, & b \\ a', & b' \end{vmatrix}, \quad \begin{vmatrix} a, & b, & c \\ a', & b', & c' \\ a'', & b'', & c'' \end{vmatrix}, \text{ etc.}$$

sont égaux aux déterminants formés avec n lignes de la table (2). Par exemple:

$$a = \begin{vmatrix} a & b & c & \dots & l \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 1 \end{vmatrix}, \quad \begin{vmatrix} a & b \\ a' & b' \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a & b & c & \dots & l \\ a' & b' & c' & \dots & l' \\ 0 & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 1 \end{vmatrix}, \text{ etc.}$$

12. Passons maintenant à la recherche des formes extrêmes dont les déterminants caractéristiques ne surpassent pas l'unité en valeur absolue. Cette question se réduit à la recherche d'un type auquel peuvent être ramenées toutes les tables

$$(1) \quad \begin{array}{c} x_1 \ x_2 \dots x_n \\ \hline a \ \beta \dots \lambda \\ a' \ \beta' \dots \lambda' \\ \dots \dots \dots \end{array}$$

pour lesquelles les déterminants formés avec n lignes quelconques sont égaux à zéro ou à ± 1 .

Relativement à la table (1) nous allons démontrer le théorème qui suit:

Soit donnée une table (1) à $\mu \geq \frac{n(n+1)}{2}$ lignes distinctes.

Supposons que, parmi les déterminants formés avec n de ces lignes, il y en ait au moins un qui soit égal à ± 1 et que tous les autres ne surpassent pas l'unité en valeur absolue.

Cela posé, on va voir que la table donnée contient précisément $\frac{n(n+1)}{2}$ lignes et qu'elle peut être transformée en l'équivalente

$$\begin{array}{cccccc} 1, & 0, & 0, \dots, 0 \\ 0, & 1, & 0, \dots, 0 \\ 0, & 0, & 0, \dots, 1 \\ 1, -1, & 0, \dots, 0 \\ 1, & 0, -1, \dots, 0 \\ \dots \dots \dots \end{array}$$

Cette dernière table contient, en premier lieu, les n lignes

$$\begin{array}{c} 1 \ 0 \dots 0 \\ 0 \ 1 \dots 0 \\ \dots \dots \dots \\ 0 \ 0 \dots 1 \end{array}$$

et encore $\frac{n(n-1)}{2}$ lignes formées chacune de deux unités $+1$ et -1 , et $n-2$ zéros.

Avant de démontrer le théorème général, nous allons indiquer une propriété de la table (1).

D'après la supposition, au moins un des déterminants formés avec n lignes de la table (1) est égal à ± 1 . Donc, d'après le n° 11, elle peut être transformée dans une équivalente

$$(2) \quad \begin{array}{c} 1 \ 0 \ 0 \dots 0 \\ 0 \ 1 \ 0 \dots 0 \\ \dots \dots \dots \\ 0 \ 0 \ 0 \dots 1 \\ a \ b \ c \dots l \\ a' \ b' \ c' \dots l' \\ \dots \dots \dots \\ \dots \dots \dots \end{array}$$

Tous les nombres

$$\begin{array}{c} a \ b \ c \dots \\ a' \ b' \ c' \dots \\ \dots \dots \dots \end{array}$$

ainsi que les déterminants

$$\begin{vmatrix} a & b \\ a' & b' \end{vmatrix}, \quad \begin{vmatrix} a & b & c \\ a' & b' & c' \\ a'' & b'' & c'' \end{vmatrix}, \text{ etc.,}$$

sont nuls ou ± 1 .

Maintenant on voit facilement que le théorème énoncé a lieu pour $n = 2$.

En effet, il existe dans ce cas quatre systèmes différents formés de zéros, de $+1$ et de -1 . Ce sont

$$\begin{array}{ll} 1^0 & 1 \quad 0 \\ 2^0 & 0 \quad 1 \\ 3^0 & 1 \quad -1 \\ 4^0 & 1 \quad 1. \end{array}$$

Les systèmes (3) et (4) donnent le déterminant

$$\begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix}$$

égal à 2.

Par conséquent ils ne peuvent pas se trouver ensemble dans la table (1). Ainsi la table cherchée pour $n = 2$ ne peut être formée que de deux manières

$$\begin{array}{ll} 1 \quad 0 & 1 \quad 0 \\ 0 \quad 1 & \text{et} \quad 0 \quad 1 \\ 1 \quad -1 & 1 \quad 1. \end{array}$$

Il est évident que la seconde de ces tables est équivalente à la première et le théorème est démontré pour $n = 2$.

Nous allons démontrer maintenant que la table

$$(3) \quad \begin{array}{ll} 1 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \dots & 0 \\ 0 \quad 1 \quad 0 \quad 0 \dots & 0 \\ 0 \quad 0 \quad 1 \quad 0 \dots & 0 \\ \dots \dots \dots & \\ b \quad c \quad d \quad \dots & l \\ b' \quad c' \quad d' \quad \dots & l' \\ \dots \dots \dots & \end{array}$$

résultant de la table (2), si l'on supprime la première ligne et la première colonne, a au moins $\frac{n(n-1)}{2}$ lignes distinctes.

Soient

$$\begin{array}{lll} B & C & \dots & L \\ B' & C' & \dots & L' \end{array}$$

deux systèmes non différents entre eux, savoir

$$B = \pm B', \quad C = \pm C', \dots, \quad L = \pm L'.$$

Echangeant alors, s'il est nécessaire, dans les tables (2) et (3) les signes de tous les termes de la ligne où se trouve le système $B' C', \dots, L'$, nous la ferons identique au système B, C, \dots, L .

Ainsi deux lignes de la table (2), dans lesquelles se trouvent les systèmes B, C, \dots, L et B', C', \dots, L' seront

$$\begin{array}{lll} A & B & C \dots L \\ A' & B & C \dots L. \end{array}$$

Donc ils ne sont distingués l'un de l'autre que par l'élément A .

Chacun des nombres distincts A et A' est égal à zéro ou à ± 1 .

Remarquons maintenant que les nombres A et A' ne peuvent être égaux à l'unité avec des signes différents.

En effet, si tous les nombres B, C, \dots, L étaient égaux à zéro, les systèmes

$$\begin{array}{lll} A & B & C \dots L \\ A' & B & C \dots L \end{array}$$

ne seraient pas distincts, ce qui est contraire à la supposition.

Donc l'un au moins des nombres B, C, \dots, L est égal à ± 1 . Soit, par exemple, $B = \pm 1$.

En supposant A et A' égaux à l'unité avec des signes différents, on aura le déterminant

$$\begin{vmatrix} A & B \\ A' & B \end{vmatrix}$$

égal à ± 2 , ce qui ne peut être.

Ainsi l'un des éléments A et A' est zéro et l'autre l'unité avec un signe déterminé. On peut toujours supposer ce signe positif, car dans le cas contraire on pourrait changer le signe de tous les termes de la ligne à laquelle appartient A .

Nous désignerons l'ensemble de deux systèmes

$$A \ B \ C \dots L$$

$$A' \ B \ C \dots L$$

par une seule ligne

$$(\alpha) \quad A \ B \ C \dots L$$

l'élément A ayant deux valeurs 0 et 1.

Les systèmes semblables à (α) seront dits les *systèmes doubles*.

Pour savoir le nombre des systèmes distincts de la table (3), il faut chercher combien il y a des systèmes doubles dans la table (2).

Quant à celui-ci nous aurons la proposition suivante:

Le nombre de systèmes doubles de la table (2) ne dépasse pas $n - 1$.

Supposons, au contraire, que les systèmes doubles s'y trouvent en nombre au moins égal à n .

Soient

$$(4) \quad \begin{array}{cccccc} A & B & C & \dots & L \\ A_1 & B_1 & C_1 & \dots & L_1 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ A_{n-1} & B_{n-1} & C_{n-1} & \dots & L_{n-1} \end{array}$$

ces systèmes.

Remarquons que dans la même colonne de cette table ne peuvent se trouver deux unités de signes différents.

En effet, soient, par exemple, B et B_1 de tels éléments. Alors supposant

$$A = 1, \quad A_1 = 1,$$

nous aurons le déterminant

$$\begin{vmatrix} A & B \\ A_1 & B_1 \end{vmatrix}$$

égal à ± 2 , ce qui ne peut avoir lieu. Il suit de là que, en changeant, s'il est nécessaire, les signes de tous les termes des colonnes, nous pouvons faire positifs tous les termes de la table (4).

Cela posé, nous allons voir si cette table est possible.

Parmi les systèmes

$$\begin{array}{cccccc} B & C & \dots & L \\ B_1 & C_1 & \dots & L_1 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ B_{n-1} & C_{n-1} & \dots & L_{n-1} \end{array}$$

il en existe au moins un qui contient deux ou un plus grand nombre d'unités, car le nombre de systèmes distincts formés avec l'unité et $n - 2$ zéros est égal à $n - 1$.

D'après cela, il est permis de supposer

$$B = 1, \quad C = 1.$$

En outre, il est facile à voir que les couples des nombres

$$(B_1, C_1), (B_2, C_2), \dots, (B_{n-1}, C_{n-1})$$

peuvent se réduire à ceux-ci: (0, 0), (1, 1), et encore à l'un des deux couples (0, 1) et (1, 0).

En effet, supposons, quant à ces derniers, que parmi les couples $(B_1, C_1), (B_2, C_2), \dots, (B_n, C_n)$ il y ait l'un et l'autre.

Soient, par exemple, $B_1 = 0, C_1 = 1, B_2 = 1, C_2 = 0$. Nous aurons alors le déterminant

$$\begin{vmatrix} A & B & C \\ A_1 & B_1 & C_1 \\ A_2 & B_2 & C_2 \end{vmatrix},$$

dont les éléments sont pris à la table (4). Si nous faisons $A = 0, A_1 = A_2 = 1$, le déterminant sera égal à 2, ce qui est impossible.

Ainsi, parmi les couples $(B_1, C_1), (B_2, C_2), \dots$, il ne peut se trouver qu'un des couples $(0, 1)$ et $(1, 0)$, par exemple $(0, 1)$.

Maintenant, en retranchant les éléments de la deuxième colonne de ceux de la troisième, nous transformons la table (4) en une nouvelle qui lui est équivalente. Les éléments de cette nouvelle table seront encore égaux à zéro ou à l'unité positive, car, d'après la supposition, les éléments de la troisième colonne ne sont pas inférieurs à ceux de la deuxième.

Dans la nouvelle table, le système A, B, C, \dots, L sera remplacé par celui-ci: $A, B, C - B, \dots, L$, contenant moins d'unités que le précédent, car $C - B = 0$.

Quant aux autres lignes de la nouvelle table qui remplaceront les lignes $A_1, B_1, \dots, L_1, A_2, B_2, \dots, L_2$, chacun d'elles contiendra un même nombre d'unités ou ce nombre moins un.

On conçoit maintenant qu'en faisant plusieurs transformations analogues aux précédentes on réduit toutes les lignes

$$\begin{array}{cccccc} B & C & \dots & L \\ B_1 & C_1 & \dots & L_1 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ B_{n-1} & C_{n-1} & \dots & L_{n-1} \end{array}$$

aux autres, dont chacune contiendra une unité et $n - 2$ zéros.

D'où l'on voit que la table (4) est impossible, car le nombre de telles lignes distinctes est égal à $n - 1$. Donc le nombre de systèmes doubles ne surpasser pas $n - 1$ ou, en d'autres termes, le nombre de lignes distinctes de la table (3) n'est pas inférieur à $\frac{n(n-1)}{2}$. Maintenant passons à la démonstration de notre proposition.

Supposons qu'elle ait lieu pour le nombre $n - 1$ et faisons voir qu'elle subsiste encore pour le nombre n .

Le théorème ayant lieu, par hypothèse, pour le nombre $n - 1$, on voit que le nombre de systèmes distincts de la table (3) ne surpasser pas $\frac{n(n-1)}{2}$. Mais on vient de voir que ce nombre

n'est pas inférieur à $\frac{n(n-1)}{2}$; par conséquent il est égal à $\frac{n(n-1)}{2}$. Il en résulte encore que le nombre de systèmes doubles de la table (2) est égal à $(n - 1)$. Donc les systèmes dans la table (2) sont en nombre $\frac{n(n+1)}{2}$.

Nous avons vu que les systèmes doubles peuvent être toujours présentés ainsi:

$$\begin{array}{cccccc} A_1 & 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ A_2 & 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ A_{n-1} & 0 & 0 & 0 & \dots & 1, \end{array}$$

les nombres A_1, A_2, \dots, A_{n-1} étant égaux à zéro ou à l'unité.

Donc étant donnés ces $n - 1$ systèmes doubles, ainsi que le système $1, 0, 0, \dots, 0$, nous ferons connaître qu'il se trouve $\frac{(n-1)(n-2)}{2}$ autres systèmes qui forment avec les systèmes mentionnés plus haut la table que nous cherchons.

Remarquons, en premier lieu, que si, dans le système quelconque

$$a, b, c, \dots, l,$$

le premier élément a est égal à zéro, deux des éléments b, c, \dots, l sont égaux à l'unité avec des signes différents et les autres sont nuls.

En effet, si, parmi les éléments

$$b, c, \dots, l$$

il y en avait au moins trois égaux à l'unité, on en pourrait trouver deux égaux à l'unité avec un même signe. Soient, par exemple, $b = c = \pm 1$. En supposant, dans le déterminant

$$\begin{vmatrix} A_1 & 1 & 0 \\ A_2 & 0 & 1 \\ 0 & b & c \end{vmatrix},$$

$A_1 = A_2 = 1$, il vient

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & \pm 1 & \pm 1 \end{vmatrix} = \mp 2,$$

ce qui est impossible.

Donc l'élément a étant nul, deux des éléments b, c, \dots, l sont égaux à l'unité avec des signes contraires et les autres sont des zéros.

Supposons, en second lieu, $a = \pm 1$. On peut toujours prendre $a = 1$, en changeant, dans le cas contraire, les signes de tous les termes de la ligne a, b, c, \dots, l .

Alors aucun des nombres b, c, \dots, l ne sera égal à l'unité négative. En effet, en supposant, par exemple, $b = -1$ et $A_1 = 1$, on aurait le déterminant

$$\begin{vmatrix} A_1 & 1 \\ a & b \end{vmatrix}$$

égal à -2 .

Remarquons encore que parmi les nombres b, c, \dots, l , il n'y en a plus de deux égaux à l'unité. Supposant, en effet, qu'il y en ait k qui soient égaux à l'unité, nous aurons le déterminant

$$\begin{vmatrix} A_1 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ A_2 & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ A_{n-1} & 0 & 0 & \dots & 1 \\ a & b & c & \dots & l \end{vmatrix}.$$

En supposant

$$A_1 = A_2 = \dots = A_{n-1} = 1$$

il est facile de voir que ce déterminant est égal à $\pm (k-1)$, ce qui est encore impossible, k étant supérieur à 2.

Donc les systèmes en nombre $\frac{(n-1)(n-2)}{2}$ qu'il nous reste

à chercher ne peuvent appartenir qu'à deux groupes

$$(I) \quad 0, b, c, \dots, l,$$

où les deux nombres parmi b, c, \dots, l sont égaux à l'unité avec des signes contraires et les autres sont zéros; et

$$(II) \quad 1, b, c, \dots, l,$$

deux des nombres b, c, \dots, l étant égaux à l'unité positive et les autres à zéro.

Maintenant nous allons démontrer que, pour tous les $\frac{(n-1)(n-2)}{2}$ systèmes recherchés, on peut prendre $\frac{(n-1)(n-2)}{2}$ systèmes du premier groupe.

En effet, on va voir que, si la table contient les systèmes du second groupe, elle peut être transformée en une équivalente de telle manière, que les systèmes du second groupe disparaissent. Nous commençons par un cas particulier $n = 3$. Alors on a les systèmes

$$1 \ 0 \ 0$$

$$A_1 \ 1 \ 0$$

$$A_2 \ 0 \ 1,$$

savoir cinq systèmes.

Il nous faut encore chercher un système. Ce dernier système est un des deux suivants:

$$0 \ 1 \ -1 \text{ système du } 1^{\text{er}} \text{ groupe}$$

$$1 \ 1 \ 1 \text{ système du } 2^{\text{e}} \text{ groupe.}$$

Considérons la table

$$1 \ 0 \ 0$$

$$A_1 \ 1 \ 0$$

$$A_2 \ 0 \ 1$$

$$1 \ 1 \ 1$$

ou, ce qui est le même, la table

$$\begin{matrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1. \end{matrix}$$

En retranchant les éléments de la 3^e colonne de ceux de la 1^e colonne, on aura la table

$$\begin{matrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1. \end{matrix}$$

Après le changement de signe de tous les termes de quelques lignes et colonnes, cette table se transformera dans la suivante:

$$\begin{matrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1. \end{matrix}$$

D'où il suit:

Si dans le cas de $n=3$, la 6^e ligne appartient au second groupe, la table peut être transformée dans une équivalente qui ne contient aucun système de ce groupe.

Au moyen de cette transformation, les systèmes

$$\begin{matrix} A_1 & 1 & 0 \\ A_2 & 0 & 1 \end{matrix}$$

se transforment en eux mêmes.

De plus, dans les 2^e et 3^e colonnes, rien n'est changé aux signes de quelques termes près.

Pour passer maintenant au cas général, nous supposons que la même propriété subsiste pour un nombre quelconque $n-1$ et nous faisons voir qu'elle aura encore lieu pour un nombre n . Ainsi nous supposons que la table correspondante au nombre $n-1$, dans laquelle existent les systèmes 1, 0, ..., 0; A_1 , 1, 0, 0, ...; A_{n-2} , 0, 0, ..., 1 peut être transformée dans l'équivalente

$$\begin{matrix} 1 & 0 & 0 \dots & 0 & 0 \\ A_1 & 1 & 0 \dots & 0 & 0 \\ A_2 & 0 & 1 \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ A_{n-2} & 0 & 0 \dots & 1 & 0 \\ 0 & -1 & +1 \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 \dots & -1, & 1 \end{matrix}$$

et qu'au moyen de cette transformation les systèmes 1, 0, 0, ..., 0; A_1 , 1, 0, 0, 0, ...; A_{n-2} , 0, 0, ..., 1 se transforment en eux-mêmes et dans les 2^e, 3^e, ..., $n-1$ ^{ème} colonnes rien n'est changé aux signes de quelques termes près.

Cela posé, nous considérons la table correspondante au nombre n , dans laquelle existent les systèmes

$$\begin{matrix} 1 & 0 & 0 \dots & 0 \\ A_1 & 1 & 0 \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ A_{n-1} & 0 & 0 \dots & 1 \end{matrix}$$

et encore $\frac{(n-1)(n-2)}{2}$ systèmes appartenant aux groupes I et II.

En effaçant la dernière colonne et ne considérant que les lignes distinctes, on aura la table correspondante à $n-1$.

Cette table, d'après ce qu'on a admis, peut être transformée dans la suivante:

$$\begin{array}{cccccc} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ A_1 & 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ A_{n-2} & 0 & 0 & \dots & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & -1 & 1. \end{array}$$

D'après cela, la table qui se rapporte au nombre n peut être écrite comme il suit:

$$\begin{array}{cccccc} 1 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ A_1 & 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ A_{n-1} & 0 & 0 & 0 & \dots & 1 \\ 0 & -1 & 1 & 0 & \dots & \alpha_1 \\ 0 & -1 & 0 & 1 & \dots & \alpha_2 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \lambda_1 & \mu_1 & \nu_1 & \rho_1 & \dots & \tau_1 \\ \lambda_2 & \mu_2 & \nu_2 & \rho_2 & \dots & \tau_2 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \lambda_{n-2} & \mu_{n-2} & \nu_{n-2} & \rho_{n-2} & \dots & \tau_{n-2}. \end{array}$$

Les systèmes

$$\begin{array}{cccccc} 0 & -1 & 1 & 0 & \dots & \alpha_1 \\ 0 & -1 & 0 & 1 & \dots & \alpha_2 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \end{array}$$

doivent appartenir au premier groupe et par conséquent on aura

$$\alpha_1 = \alpha_2 = \dots = 0.$$

En outre, tous les nombres $\tau_1, \tau_2, \dots, \tau_{n-2}$ sont égaux à $+1$, car le nombre de lignes distinctes ayant zéro en dernière colonne ne peut surpasser $\frac{n(n-1)}{2}$ et nous avons déjà toutes ces lignes.

Il est à remarquer encore que tous les nombres $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ sont nuls, on tous sont égaux à $+1$ (-1 peut être converti en $+1$).

En effet, soit au contraire le nombre λ égal à zéro dans l'une des lignes et dans l'autre à l'unité; savoir, supposons une des lignes appartenant au premier groupe et l'autre au second. Soient, par exemple,

$$\begin{aligned} \lambda_1 &= 0, \quad \mu_1 = -1, \quad \nu_1 = 0, \dots, \quad \tau_1 = 1 \\ \lambda_2 &= 1, \quad \mu_2 = 0, \quad \nu_2 = 1, \dots, \quad \tau_2 = 1. \end{aligned}$$

En ajoutant à ces deux systèmes celui-ci:

$$0, \quad -1, \quad +1, \dots, \quad 0,$$

on aura ce déterminant

$$\begin{vmatrix} \mu_1 & \nu_1 & \tau_1 \\ \mu_2 & \nu_2 & \tau_2 \\ -1 & +1 & 0 \end{vmatrix} = 2,$$

ce qui est impossible. Donc les nombres

$$\lambda_1, \mu_1, \nu_1, \dots, \tau_1; \quad \lambda_2, \mu_2, \nu_2, \dots, \tau_2$$

ne peuvent être assignés que de deux manières, ce qui nous conduit aux deux tables suivantes:

$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \dots 0 \\ A_1 & 1 & 0 \dots 0 \\ \dots & \dots & \dots \\ A_{n-1} & 0 & 0 \dots 1 \\ 0 & -1 & 1 \dots 0 \\ \dots & \dots & \dots \\ 0 & -1 & 0 \dots 1 \\ 0 & 0 & -1 \dots 1 \\ \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 \dots -11 \end{pmatrix}$	$\text{et } (\delta) \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \dots 0 \\ A_1 & 0 & 0 \dots 0 \\ \dots & \dots & \dots \\ A_{n-1} & 0 & 0 \dots 1 \\ 0 & -1 & 1 \dots 0 \\ \dots & \dots & \dots \\ 1 & 1 & 0 \dots 1 \\ 1 & 0 & 1 \dots 1 \\ \dots & \dots & \dots \\ 1 & 0 & 0 \dots 11. \end{pmatrix}$
---	---

On transforme facilement la table (δ) en table (γ) et au moyen de cette transformation les systèmes

$$\begin{array}{l} 1 \quad 0 \quad 0 \dots 0 \\ A_1 \quad 1 \quad 0 \dots 0 \\ A_2 \quad 0 \quad 1 \dots 0 \\ \dots \\ A_{n-1} \quad 0 \quad 0 \dots 1 \end{array}$$

se transforment en eux-mêmes et dans les $2^{\circ}, 3^{\circ}, \dots, n^{\text{èmes}}$ colonnes rien ne change aux signes de quelques termes près.

Il est évident encore que tous les déterminants formés avec n lignes de la table (γ) sont égaux à zéro ou à ± 1 .

Enfin nous remarquons que, dans la table (γ), les éléments A_1, A_2, \dots, A_{n-1} , au lieu de leurs valeurs 0 et ± 1 , peuvent avoir les valeurs 0 et -1 ; cela revient à changer les signes de tous les termes de la 1^{re} colonne.

Donc le théorème est démontré.

13. On déduit de ce théorème la conséquence suivante:

Toutes les formes extrêmes à n variables dont les déterminants caractéristiques sont égaux à zéro ou à ± 1 sont équa-

lents à la forme

$$U_n = 2 \sqrt[n+1]{\frac{D}{n+1}} [x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2 + x_1 x_2 + \dots].$$

Nous avons vu, en effet, que les tables correspondantes à telles formes se transforment dans la table qui correspond à U_n .

Pour abréger, nous dirons qu'il n'existe qu'une seule forme extrême U_n dont les déterminants caractéristiques sont de 0 ou ± 1 .

En ayant égard aux limites des déterminants caractéristiques pour les formes binaires et ternaires (n° 9.), on voit qu'il existe une seule forme binaire extrême

$$\sqrt{\frac{4}{3}} D (x_1^2 + x_2^2 + x_1 x_2),$$

ainsi qu'une seule forme extrême ternaire

$$\sqrt[3]{2D} (x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + x_1 x_2 + x_1 x_3 + x_2 x_3).$$

Deuxième Chapitre.

14. En passant à la recherche des formes extrêmes à 5 variables, remarquons d'abord qu'en vertu du n° 10 leurs déterminants caractéristiques ne surpassent pas 2 en valeur absolue.

D'abord il faut démontrer que chacune d'elles en a au moins un égal à ± 1 . Cela deviendra évident si nous faisons voir que les formes extrêmes à cinq variables dont tous les déterminants caractéristiques sont égaux à zéro ou à ± 2 sont impossibles.

En effet, supposons que $f(x_1, x_2, x_3, x_4, x_5)$ est une de ces formes et que la table

	x_1	x_2	x_3	x_4	x_5
(1)	p_1	p_2	p_3	p_4	p_5
	q_1	q_2	q_3	q_4	q_5

	r_1	r_2	r_3	r_4	r_5

	s_1	s_2	s_3	s_4	s_5

contient toutes les représentations du minimum M de f .

D'après le n° 7, cette table contiendra au moins $\frac{5 \cdot 6}{2} = 15$ lignes.

Comme tous les déterminants caractéristiques de f ne sont pas égaux à zéro (n° 8.), il en existera au moins un égal à ± 2 .

Supposons que ce soit le déterminant

$$\begin{vmatrix} p_1 & p_2 & p_3 & p_4 & p_5 \\ q_1 & q_2 & q_3 & q_4 & q_5 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ r_1 & r_2 & r_3 & r_4 & r_5 \end{vmatrix}$$

et, désignant par

$$z_1, z_2, z_3, z_4, z_5$$

les nouvelles variables, faisons la transformation

$$x_1 = p_1 z_1 + q_1 z_2 + \dots + r_1 z_5,$$

$$x_2 = p_2 z_1 + q_2 z_2 + \dots + r_2 z_5,$$

.....

$$x_5 = p_5 z_1 + q_5 z_2 + \dots + r_5 z_5.$$

Soit

$$\varphi(z_1, z_2, z_3, z_4, z_5)$$

la forme f transformée.

En vertu de ce que tous les déterminants caractéristiques de f sont égaux à zéro ou à ± 2 , il est évident qu'à toute ligne, comme

$$x_1 = s_1, \quad x_2 = s_2, \dots, \quad x_5 = s_5$$

de la table (1) correspondent les valeurs de z_1, z_2, \dots, z_5 égales aux nombres entiers. Il est évident de plus que φ étant comme f une forme extrême tous les déterminants caractéristiques de φ sont égaux à zéro ou à ± 1 et que le minimum de φ est égal à M .

En désignant par D le déterminant de f , $4D$ sera celui de φ .

En vertu du n° 13, le minimum M de φ sera égal à la

quantité

$$\sqrt[5]{\frac{64 D}{3}} > \sqrt[5]{9 D}.$$

Or cela est impossible, car on doit avoir

$$M < \sqrt[5]{9 D}.$$

Donc la forme telle que f est impossible.

Remarque. — Par le même raisonnement on s'assure que la proposition démontrée dans ce numéro a encore lieu pour les formes quaternaires; savoir que parmi les déterminants caractéristiques des formes extrêmes quaternaires, il en est au moins un qui soit égal à l'unité.

A cet effet, il suffit de savoir que, pour les formes quaternaires,

$$M > \left(\frac{4}{3}\right)^{\frac{3}{2}} \sqrt[4]{D}.$$

15. Nous nous servirons dans ce qui suit d'une proposition relative aux formes quaternaires que nous allons maintenant démontrer.

Soit $f(x_1, x_2, x_3, x_4)$ une forme quaternaire qui reçoit la valeur minimum M , lorsqu'une des variables, par exemple x_4 , est égale à 2, les autres variables ayant des valeurs convenables.

Supposons de plus que f devienne égal à M pour les trois systèmes de la valeurs des variables que voici:

$$(1) \quad \begin{cases} x_1 = 1, & x_2 = 0, & x_3 = 0, & x_4 = 0, \\ x_1 = 0, & x_2 = 1, & x_3 = 0, & x_4 = 0, \\ x_1 = 0, & x_2 = 0, & x_3 = 1, & x_4 = 0. \end{cases}$$

En d'autres termes supposons que la table de f contienne les lignes

x_1	x_2	x_3	x_4
1	0	0	0
0	1	0	0
0	0	1	0
a_1	a_2	a_3	2

a_1, a_2, a_3 étant des entiers. Cela posé, nous allons démontrer que f est l'une des huit formes équivalentes à V_4 qu'on obtient de l'expression

$$M \left[\left(x_1 \pm \frac{x_4}{2} \right)^2 + \left(x_2 \pm \frac{x_4}{2} \right)^2 + \left(x_3 \pm \frac{x_4}{2} \right)^2 + \frac{x_4^2}{4} \right],$$

en combinant les signes \pm de toutes les manières possibles.

Comme le minimum M de f a les trois représentations (1), les coefficients de x_1^2, x_2^2, x_3^2 dans f sont égaux à M ; ainsi l'on aura

$$f = Mx_1^2 + Mx_2^2 + Mx_3^2 + \dots$$

Représentons f sous la forme d'une somme de carrés:

$$\begin{aligned} f = M[(x_1 + \alpha x_2 + \beta x_3 + \gamma x_4)^2 &+ N(x_2 + \delta x_3 + \varepsilon x_4)^2 \\ &+ P(x_3 + \zeta x_4)^2 + Qx_4^2]. \end{aligned}$$

Remarquons d'abord que le coefficient Q ne peut surpasser $\frac{1}{4}$, car, si l'on avait

$$Q > \frac{1}{4},$$

on aurait

$$f(a_1, a_2, a_3, 2) > 4QM > M,$$

ce qui est impossible.

Ensuite faisons voir que le coefficient Q ne peut pas être non plus inférieur à $\frac{1}{4}$. En effet, dans le cas contraire, après avoir supposé $x_4 = 1$ et attribué aux variables x_3, x_2, x_1 des valeurs

telles, que chacun des carrés

$$(x_3 + \zeta x_4)^2, (x_2 + \delta x_3 + \varepsilon x_4)^2, (x_1 + \alpha x_2 + \beta x_3 + \gamma x_4)^2$$

ne surpasse pas $\frac{1}{4}$, la forme f deviendrait inférieure à M , ce qui ne peut avoir lieu. Donc Q doit être égal à $\frac{1}{4}$.

En outre, on aura

$$N = P = 1.$$

En effet, il est évident d'abord que chacune de ces quantités N et P ne surpasse pas l'unité. D'un autre côté, aucune d'elles ne peut être inférieure à l'unité, car dans ce cas, en prenant $x_4 = 1$ et attribuant aux nombres x_1, x_2, x_3 des valeurs telles que les trois carrés mentionnés ne soient pas supérieurs à $\frac{1}{4}$, on aurait la valeur de f moindre que M . Donc on aura

$$\begin{aligned} f &= Mx_1^2 + Mx_2^2 + Mx_3^2 + \dots \\ &= M \left[(x_1 + \alpha x_2 + \beta x_3 + \gamma x_4)^2 + (x_2 + \delta x_3 + \varepsilon x_4)^2 \right. \\ &\quad \left. + (x_3 + \zeta x_4)^2 + \frac{1}{4}x_4^2 \right]. \end{aligned}$$

En égalant les coefficients des x_2^2 et x_3^2 dans l'une et l'autre expression de f , et en remarquant que le coefficient de x_4^2 ne peut être moindre que M , il vient

$$\alpha = 0, \beta = 0, \delta = 0,$$

$$\gamma^2 + \varepsilon^2 + \zeta^2 \geq \frac{3}{4}.$$

Comme les quantités $\gamma, \varepsilon, \zeta$ ne surpassent pas $\frac{1}{2}$, en valeur absolue, on doit avoir

$$\gamma = \pm \frac{1}{2}, \varepsilon = \pm \frac{1}{2}, \zeta = \pm \frac{1}{2}.$$

Le théorème est démontré.

16. En ayant égard aux limitations des déterminants caractéristiques pour les formes quaternaires (n° 10), ainsi qu'à la proposition du n° 13, on voit qu'il existe seulement deux formes extrêmes quaternaires

$$2 \sqrt[4]{\frac{D}{5}} (x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + x_4^2 + x_1 x_2 + x_1 x_3 + x_1 x_4 + x_2 x_3 + x_2 x_4 + x_3 x_4),$$

$$\sqrt[4]{4D} (x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + x_4^2 \pm x_1 x_4 \pm x_2 x_3 \pm x_3 x_4).$$

Il en résulte que $\sqrt[4]{4D}$ est la limite précise des minima des formes quaternaires.

Nous avons ainsi une nouvelle démonstration de ce théorème.

17. Il suit de ce qui précède que toutes les formes extrêmes à cinq variables se distribuent en deux groupes:

dans le premier sont contenues les formes dont les déterminants caractéristiques ne surpassent pas l'unité, en valeur absolue; ces formes sont équivalentes à U_5 en vertu du n° 13; dans le second se trouvent les formes pour chacune des quelles il existe des déterminants caractéristiques égaux à ± 2 .

En considérant le dernier groupe de formes nous avons à distinguer deux cas:

1°. Lorsque toutes les valeurs des variables qui donnent le minimum de la forme sont égales à zéro et à ± 1 .

2°. Lorsque parmi ces valeurs se trouvent égales à ± 2 .

Le premier de ces cas se réduit toujours au second, en vertu de la proposition que nous allons démontrer.

Soit $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ une forme extrême à n variables, et supposons que son minimum soit donné par les valeurs 0 et ± 1 de x_1, x_2, \dots, x_n .

Supposons de plus que ces déterminants caractéristiques ne surpassent pas 2 en valeur absolue et qu'il en existe qui soient égaux à ± 1 et à ± 2 .

Cela posé, on trouvera dans la table de f les n lignes

$$(1) \quad \begin{vmatrix} m_1 & m_2 & \dots & m_n \\ q_1 & q_2 & \dots & q_n \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ r_1 & r_2 & \dots & r_n \end{vmatrix},$$

qui composent le déterminant égal à ± 2 .

Nous allons démontrer que dans cette table on trouvera une certaine ligne qui, avec $n - 1$ lignes du déterminant (1), composera un nouveau déterminant égal à ± 1 .

Supposons le contraire et, en désignant par

$$x'_1, x'_2, \dots, x'_n$$

les nouvelles variables, faisons la transformation

$$(2) \quad \begin{cases} x_1 = m_1 x'_1 + q_1 x'_2 + \dots + r_1 x'_n, \\ x_2 = m_2 x'_1 + q_2 x'_2 + \dots + r_2 x'_n, \\ \dots \\ x_n = m_n x'_1 + q_n x'_2 + \dots + r_n x'_n. \end{cases}$$

Désignons par

$$F(x'_1, x'_2, \dots, x'_n)$$

la forme f transformée.

Il est évident que, en vertu de notre supposition pour toute ligne

$$x_1 = k_1, x_2 = k_2, \dots, x_n = k_n$$

de la table de f , on obtiendra, par les équations (2), des valeurs entières de x'_1, x'_2, \dots, x'_n qui sont égales à zéro et à ± 1 .

En désignant maintenant par Δ un déterminant caractéristique de f et par δ son correspondant de la forme F , on aura

$$\Delta = \pm 2\delta,$$

Δ et δ étant des entiers.

Or nous avons supposé qu'il y a un certain $\Delta = \pm 1$; par conséquent on obtiendra

$$\delta = \pm \frac{1}{2},$$

ce qui est impossible.

On ne peut donc supposer que les $n - 1$ lignes quelconques du déterminant (1) composent avec toute ligne de la table de f un déterminant égal à zéro ou à ± 2 .

Il existe, par conséquent, dans cette table une certaine ligne

$$p_1, p_2, \dots, p_n$$

qui, avec $n - 1$ lignes, comme

$$q_1, q_2, \dots, q_n$$

.....

$$r_1, r_2, \dots, r_n$$

compose le déterminant

$$(3) \quad \left\{ \begin{array}{l} p_1, p_2, \dots, p_n, \\ q_1, q_2, \dots, q_n, \\ r_1, r_2, \dots, r_n, \end{array} \right.$$

égal à ± 1 .

Faisons maintenant la transformation

$$x_1 = p_1 y_1 + q_1 y_2 + \dots + r_1 y_n,$$

$$x_2 = p_2 y_1 + q_2 y_2 + \dots + r_2 y_n,$$

.....

$$x_n = p_n y_1 + q_n y_2 + \dots + r_n y_n,$$

et soit

$$\varphi(y_1, y_2, \dots, y_n)$$

la forme f transformée.

Les formes f et φ sont équivalentes, et aux valeurs

$$x_1 = m_1, x_2 = m_2, \dots, x_n = m_n$$

correspond la valeur $y_1 = \pm 2$.

Dans la table de φ on trouvera par conséquent les n lignes

$$(4) \quad \left\{ \begin{array}{c} y_1 \quad y_2 \dots \quad y_n \\ \hline 1 \quad 0 \dots \quad 0 \\ 0 \quad 1 \dots \quad 0 \\ \dots \dots \dots \\ 0 \quad 0 \dots \quad 1 \end{array} \right.$$

qui correspondent aux lignes (3) de la table de f et la ligne correspondante à m_1, m_2, \dots, m_n commencera par le nombre ± 2 .

Ainsi la forme f peut être transformée dans une équivalente φ , dont la table contiendra les n lignes (4) et dans les autres lignes on trouvera les nombres égaux à ± 2 .

18. Désignons maintenant par f une forme extrême à cinq variables et telle, que parmi les déterminants caractéristiques correspondants à cette forme il y en a au moins un égal à ± 2 .

On a vu (n° 17) que la table correspondante à f peut être transformée dans une autre à elle équivalente et telle, qu'elle contienne les lignes

$$\begin{array}{cccccc} x_1 & x_2 & x_3 & x_4 & x_5 \\ \hline 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1. \end{array}$$

En outre, cette table contiendra nécessairement une ligne ayant au moins un terme égal à ± 2 . On peut évidemment supposer que ce terme est égal à $+2$ et se trouve dans la 5^e colonne. Donc on aura la ligne

$$a_1 \quad a_2 \quad a_3 \quad a_4 \quad 2.$$

Les nombres a_1, a_2, a_3, a_4 peuvent être supposés positifs et leurs valeurs, comme on sait, ne surpassent pas 2.

Nous remarquons d'abord que deux des nombres a_1, a_2, a_3, a_4 ne peuvent être nuls. En effet, soit, par exemple,

$$a_1 = a_2 = 0.$$

Cela étant, si l'on pose dans la forme f

$$x_1 = x_2 = 0,$$

on aura la forme ternaire, dont le minimum sera évidemment égal à celui de f . Parmi les valeurs des variables x_3, x_4, x_5 , pour lesquelles la forme ternaire prendra son minimum, il y a les suivantes:

x_3	x_4	x_5
1	0	0
0	1	0
a_3	a_4	2.

Ces trois lignes nous donnent le déterminant caractéristique égal à 2, ce qui est impossible par rapport aux formes ternaires (n° 9).

On voit de la même manière que deux des nombres a_1, a_2, a_3, a_4 ne peuvent être égaux à 2.

En effet, soient, par exemple,

$$a_1 = a_2 = 2.$$

Posant dans la forme f

$$x_1 = x_5, \quad x_2 = x_5,$$

nous aurons la forme ternaire à variables x_3, x_4, x_5 . Le minimum de cette forme est égal au minimum de f ; car les coefficients de x_3^2 et x_4^2 sont égaux à ce minimum. Comme dans la table de la forme f nous avons les lignes

0	0	1	0	0
0	0	0	1	0
2	2	a_3	a_4	2,

la forme ternaire aura les représentations suivantes de son minimum:

x_3	x_4	x_5
1	0	0
0	1	0
a_3	a_4	2.

Ces lignes donnent encore un déterminant caractéristique égal à 2, ce qui est impossible.

Remarquons enfin que deux des nombres

$$a_1, a_2, a_3, a_4$$

ne peuvent être égaux, l'un à 2 et l'autre à zéro.

En effet, soient, par exemple,

$$a_1 = 0, \quad a_2 = 2.$$

Cela étant, posons, dans la forme $f, x_1 = 0, x_2 = x_5$. On aura une forme ternaire à variables x_3, x_4, x_5 .

Les représentations du minimum de f

x_1	x_2	x_3	x_4	x_5
0	0	1	0	0
0	0	0	1	0
0	2	a_3	a_4	2

donnent pour le minimum de la forme ternaire les représentations suivantes:

x_3	x_4	x_5
1	0	0
0	1	0
a_3	a_4	2,

ce qui est impossible.

Il suit, de tout ce que nous avons dit, que toutes les lignes

contenant le terme ± 2 , comme

$$a_1 \ a_2 \ a_3 \ a_4 = 2,$$

ne peuvent être que de trois espèces:

1°. Un des nombres a_1, a_2, a_3, a_4 est nul et les trois autres sont des unités. En posant, par exemple $a_1 = 0$, on aura la ligne

$$0, 1, 1, 1, 2.$$

2°. Un des nombres a_1, a_2, a_3, a_4 , par exemple, a_1 est 2, et les trois autres sont des unités. Ainsi on aura la ligne

$$2, 1, 1, 1, 2. -$$

3°. Tous les nombres a_1, a_2, a_3, a_4 sont des unités. Alors la table de la forme f contiendra la ligne

$$1, 1, 1, 1, 2.$$

19. Examinons maintenant le cas dans lequel la forme a une représentation

$$0, 1, 1, 1, 2.$$

Nous allons démontrer que les formes extrêmes qui admettent autre cette représentation encore ces trois-ci:

$$\begin{matrix} 0 & .1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{matrix}$$

sont équivalentes à V_5 .

On voit que, dans le cas actuel, en supposant dans la forme $x_1 = 0$, on aura la forme (n° 15)

$$M \left[\left(x_2 - \frac{1}{2} x_5 \right)^2 + \left(x_3 - \frac{1}{2} x_5 \right)^2 + \left(x_4 - \frac{1}{2} x_5 \right)^2 + \frac{1}{4} x_5^2 \right],$$

M étant le minimum de la forme cherchée à 5 variables. Par conséquent, cette forme peut être écrite comme il suit:

$$(1) \quad M \left[\left(x_2 - \frac{1}{2} x_5 + \lambda x_1 \right)^2 + \left(x_3 - \frac{1}{2} x_5 + \mu x_1 \right)^2 + \left(x_4 - \frac{1}{2} x_5 + \nu x_1 \right)^2 + \frac{1}{4} (x_5 + \sigma x_1)^2 + K x_1^2 \right].$$

Remarquant, en premier lieu, que tous les coefficients d'une forme extrême se trouvent déterminés complètement au moyen des équations linéaires qui expriment que la forme prend son minimum, les variables étant égales aux nombres donnés, on voit que la forme (1) doit avoir au moins 5 représentations de son minimum servant à déterminer les quantités

$$\lambda, \mu, \nu, \sigma, K.$$

Il est évident que, dans aucune de ces représentations, x_1 ne peut être nul; en second lieu, en ayant égard à ce que le déterminant de la forme (1) doit surpasser $\frac{1}{9} M^5$, on voit que la quantité K surpassé $\frac{4}{9}$. Donc la forme (1) ne peut avoir la valeur minimum qu'en supposant $x_1 = \pm 1$, si x_1 est distinct de zéro.

En faisant, s'il est nécessaire, la transformation

$$\begin{aligned} x_5 &= x'_5 + px'_1, \\ x_2 &= x'_2 + qx'_1, \\ x_3 &= x'_3 + rx'_1, \\ x_4 &= x'_4 + sx'_1, \\ x_1 &= x'_1, \end{aligned}$$

p, q, r, s étant des nombres entiers, on peut toujours arriver à la forme dans laquelle les quantités $\lambda, \mu, \nu, \sigma$ ne seront pas supérieures à $\frac{1}{2}$. De plus, toutes ces quantités peuvent être supposées positives. En effet, si σ est négatif, il suffit de changer le signe de x_1 pour avoir, au lieu de $\sigma, -\sigma$, savoir une quantité positive, et si l'une des quantités λ, μ, ν , par exemple λ , est

négative, il suffit de substituer $-x_2' + x_5$ à x_2 pour transformer le carré $(x_2 - \frac{1}{2}x_5 + \lambda x_1)^2$ en un autre $(x_2' - \frac{1}{2}x_5 - \lambda x_1)^2$, $-\lambda$ étant positif.

Cherchons maintenant quelles valeurs doivent avoir les variables x_2, x_3, x_4, x_5 pour que la forme (1) soit minimum en supposant $x_1 = \pm 1$. On peut toujours prendre, bien entendu, $x_1 = 1$.

Nous avons ici deux cas à distinguer:

1°. x_5 étant un nombre pair ou zéro, les valeurs minima des carrés

$$(x_2 - \frac{1}{2}x_5 + \lambda x_1)^2, (x_3 - \frac{1}{2}x_5 + \mu x_1)^2, (x_4 - \frac{1}{2}x_5 + \nu x_1)^2$$

sont respectivement égales à λ^2, μ^2, ν^2 . Le minimum de la forme, en supposant x_5 donné, sera

$$(2) \quad M \left[\lambda^2 + \mu^2 + \nu^2 + \frac{1}{4}(x_5 + \sigma)^2 + K \right].$$

De toutes les valeurs (2), correspondantes aux différentes valeurs de x_5 , celle qui correspond à $x_5 = 0$ est évidemment la moindre. Cette valeur est

$$(3) \quad M \left[\lambda^2 + \mu^2 + \nu^2 + \frac{1}{4}\sigma^2 + K \right].$$

On l'obtient en supposant dans la forme (1)

$$x_2 = x_3 = x_4 = 0, \quad x_1 = 1, \quad x_5 = 0.$$

Pour les autres valeurs des variables x_2, x_3, x_4 la forme (1) ne peut avoir une valeur égale à (3) que dans le cas où l'un au moins des nombres λ, μ, ν est égal à $\frac{1}{2}$. Si, par exemple, $\lambda = \frac{1}{2}$, on peut supposer $x_2 = -1, x_3 = x_4 = 0, x_5 = 0$, pour que la forme prenne la valeur (3).

2°. x_5 étant un nombre impair, les valeurs minima des carrés

$$(x_2 - \frac{1}{2}x_5 + \lambda x_1)^2, (x_3 - \frac{1}{2}x_5 + \mu x_1)^2, (x_4 - \frac{1}{2}x_5 + \nu x_1)^2,$$

sont respectivement

$$\left(\frac{1}{2} - \lambda \right)^2, \left(\frac{1}{2} - \mu \right)^2, \left(\frac{1}{2} - \nu \right)^2,$$

x_2, x_3, x_4 étant, bien entendu, des nombres entiers, et la valeur minimum de la forme (1), lorsque x_5 a la valeur assignée d'avance, sera

$$(4) \quad M \left[\left(\frac{1}{2} - \lambda \right)^2 + \left(\frac{1}{2} - \mu \right)^2 + \left(\frac{1}{2} - \nu \right)^2 + \frac{1}{4}(x_5 + \sigma)^2 + K \right].$$

De toutes les valeurs (4), correspondantes aux différentes valeurs de x_5 , celle qui correspondra à $x_5 = -1$ sera la moindre. Cette valeur est

$$(5) \quad M \left[\left(\frac{1}{2} - \lambda \right)^2 + \left(\frac{1}{2} - \mu \right)^2 + \left(\frac{1}{2} - \nu \right)^2 + \frac{1}{4}(1 - \sigma)^2 + K \right],$$

et on l'aura, en supposant dans la forme (1)

$$x_2 = x_3 = x_4 = -1, \quad x_5 = -1, \quad x_1 = 1.$$

Pour les autres valeurs des variables x_2, x_3, x_4 , la forme (1) ne peut avoir une valeur égale à (5) que dans le cas où l'une au moins des quantités λ, μ, ν est égale à zéro. Si, par exemple, $\lambda = 0$, la forme (1) prend la valeur (5) pour $x_5 = -1, x_2 = 0, x_3 = x_4 = -1, x_1 = 1$.

Cela posé, M étant le minimum de la forme (1), on aura

$$(6) \quad \begin{cases} \lambda^2 + \mu^2 + \nu^2 + \frac{1}{4}\sigma^2 + K \geq 1, \\ \left(\frac{1}{2} - \lambda \right)^2 + \left(\frac{1}{2} - \mu \right)^2 + \left(\frac{1}{2} - \nu \right)^2 + \frac{1}{4}(1 - \sigma)^2 + K \geq 1. \end{cases}$$

De plus

$$(7) \quad \frac{1}{2} \geq \lambda \geq 0, \quad \frac{1}{2} \geq \mu \geq 0, \quad \frac{1}{2} \geq \nu \geq 0,$$

comme nous avons dit plus haut.

De ce qui précède il suit que toutes les équations entre les coefficients $\lambda, \mu, \nu, \sigma, K$ qui résultent des représentations du minimum de la forme (1), pour lesquelles $x_1 = 1$, équivalent à

celles qu'on obtient, en convertissant quelques inégalités (6) et (7) en équations.

Au moins cinq de ces inégalités doivent être converties en équations pour qu'on puisse déterminer $\lambda, \mu, \nu, \sigma, K$. Il suit de là que les équations

$$(8) \quad \begin{cases} \lambda^2 + \mu^2 + \nu^2 + \frac{1}{4}\sigma^2 + K = 1, \\ \left(\frac{1}{2} - \lambda\right)^2 + \left(\frac{1}{2} - \mu\right)^2 + \left(\frac{1}{2} - \nu\right)^2 + \frac{1}{4}(1 - \sigma)^2 + K = 1 \end{cases}$$

doivent être satisfaites, car autrement les quantités σ et K ne peuvent être déterminées.

De plus, trois au moins des inégalités (7) doivent être converties en équations. Supposons $\lambda \leq \mu \leq \nu$, ce qui est évidemment permis.

Remarquons maintenant qu'on ne peut faire

$$\lambda = \mu = \nu = 0,$$

car il en résulterait $K = 0, \sigma = 2$, ce qui est impossible.

On ne peut faire non plus

$$\lambda = \mu = \nu = \frac{1}{2},$$

car il s'ensuivrait $K = 0, \sigma = -1$.

On voit donc que λ doit être égal à zéro et $\nu = \frac{1}{2}$.

Cela posé, μ ne peut pas être égal à zéro, car, dans le cas contraire, les équations (8) nous donneraient

$$\sigma = 1, \quad K = \frac{1}{2},$$

à cause de $\lambda = 0, \mu = 0, \nu = \frac{1}{2}$.

Mais, σ ne surpassant pas $\frac{1}{2}$, cette supposition est impossible.

Donc $\mu = \frac{1}{2}$. Il résulte des équations (8) que $K = \frac{1}{2}, \sigma = 0$.

Ainsi nous aurons la forme extrême

$$M \left[\left(x_2 - \frac{1}{2}x_5 \right)^2 + \left(x_3 - \frac{1}{2}x_5 + \frac{1}{2}x_1 \right)^2 + \left(x_4 - \frac{1}{2}x_5 + \frac{1}{2}x_1 \right)^2 + \frac{1}{4}x_5^2 + \frac{1}{2}x_1^2 \right],$$

équivalente à V_5 .

20. Maintenant nous passons au cas où la table de la forme f contient la ligne

$$(1) \quad 2, 1, 1, 1, 2.$$

En transformant la forme f au moyen de la substitution

$$\begin{aligned} x_1 &= x'_1 + x'_5, \\ x_2 &= x'_2, \\ x_3 &= x'_3, \\ x_4 &= x'_4, \\ x_5 &= x'_5, \end{aligned}$$

on voit que les lignes

$$\begin{aligned} 0, 1, 0, 0, 0, \\ 0, 0, 1, 0, 0, \\ 0, 0, 0, 1, 0, \end{aligned}$$

et la ligne (1) se transforment respectivement dans les suivantes:

$$\begin{aligned} 0, 1, 0, 0, 0, \\ 0, 0, 1, 0, 0, \\ 0, 0, 0, 1, 0, \\ 0, 1, 1, 1, 2. \end{aligned}$$

Mais nous avons vu que toutes les formes extrêmes dont la table contient ces quatre lignes sont équivalentes à V_5 .

21. Il nous reste à examiner le cas où on a la représentation

$$1, 1, 1, 1, 2.$$

Nous avons les 6 lignes suivantes:

	x_1	x_2	x_3	x_4	x_5
(1)	1	0	0	0	0
(2)	0	1	0	0	0
(3)	0	0	1	0	0
(4)	0	0	0	1	0
(5)	0	0	0	0	1
(6)	1	1	1	1	2.

Supposons maintenant que l'une quelconque des autres lignes soit

$$(B) \quad x_1 = b_1, \quad x_2 = b_2, \quad x_3 = b_3, \quad x_4 = b_4, \quad x_5 = b_5.$$

Il est facile de démontrer qu'aucun de ses termes n'est égal à ± 2 . En effet, soit d'abord

$$b_5 = \pm 2.$$

En changeant, s'il est nécessaire, les signes de tous les termes de la ligne (B), on peut faire $b_5 = +2$. Alors aucun des nombres b_1, b_2, b_3, b_4 ne sera ni zéro, ni ± 2 , car dans cette supposition on aurait le cas qui a été déjà discuté dans les n° 19 et 20.

Aucun de ces nombres ne sera non plus égal à -1 , car dans ce cas nous aurions le déterminant caractéristique

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 \\ -1 & b_5 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 2 \end{vmatrix} = 4,$$

qui est impossible (voir le n° 10).

Il reste à supposer

$$b_1 = b_2 = b_3 = b_4 = +1;$$

or cela est également impossible, car alors la ligne (B) devient identique avec la ligne (6).

La supposition

$$b_5 = \pm 2$$

est par conséquent à rejeter.

Supposons ensuite que, parmi les nombres

$$b_1, b_2, b_3, b_4$$

on en trouvera un égal à ± 2 .

Soit, par exemple,

$$b_4 = \pm 2;$$

comme précédemment, on peut faire

$$b_4 = +2,$$

car il est permis de changer les signes de tous les termes de la ligne (B).

Alors aucun des nombres b_1, b_2, b_3, b_5 ne sera ni zéro, ni ± 2 et, par conséquent, ils sont égaux à l'unité en valeur absolue.

Or on aura dans ce cas le déterminant caractéristique.

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 2 & b_5 \end{vmatrix} = -4 + b_5,$$

supérieur à 2 en valeur absolue, ce qui est impossible (n° 10).

Aucun des termes de la ligne (B) ne peut donc être supposé égal à ± 2 .

Nous allons maintenant démontrer que b_5 est égal à ± 1 .

En effet, supposons le contraire. Le cas $b_5 = \pm 2$ étant inadmissible, il reste à supposer

$$b_5 = 0.$$

Alors au moins deux des nombres b_1, b_2, b_3, b_4 sont égaux à ± 1 , car, si un seul d'entre eux était ± 1 et les autres des zéros, la ligne (B) coinciderait avec une des suivantes:

$$(1), (2), (3), (4).$$

Par conséquent au moins deux des nombres b_1, b_2, b_3, b_4 sont égaux à ± 1 .

En changeant, s'il est nécessaire, l'ordre des quatres pre-

mières colonnes et les signes de tous les termes de la ligne (B), ce qui ne change pas l'ensemble des lignes

(1), (2), (3), (4), (5), (6),

on peut faire

$$b_1 = +1.$$

En supposant donc $b_1 = +1$, faisons dans la table de f la transformation

$$\begin{aligned}x_1 &= x'_1, \quad x_2 = -x'_2 + b_2 x'_1, \quad x_3 = -x'_3 + b_3 x'_1, \quad x_4 = -x'_4 + b_4 x'_1, \\x_5 &= -x'_5;\end{aligned}$$

les sept lignes (1), (2), (3), (4), (5), (6), (B) seront transformées respectivement dans les suivantes:

	x'_1	x'_2	x'_3	x'_4	x'_5
(1)'	1	b_2	b_3	b_4	0
(2)'	0	-1	0	0	0
(3)'	0	0	-1	0	0
(4)'	0	0	0	-1	0
(5)'	0	0	0	0	-1
(6)'	1	$b_2 - 1$	$b_3 - 1$	$b_4 - 1$	-2
(B)'	1	0	0	0	0.

Comme au moins un des nombres b_2, b_3, b_4 est ± 1 , la ligne (6)' contiendra deux fois le nombre ± 2 , ou zéro et -2, et nous aurons le cas déjà discuté. Ainsi il faut poser

Or on peut faire $b_5 = \pm 1$.

$$b_5 = +1,$$

en changeant au besoin les signes de tous les termes de la ligne (B).

Maintenant aucun des nombres b_1, b_2, b_3, b_4 ne sera -1, car, si l'on avait, par exemple,

$$b_2 = -1,$$

on obtiendrait le déterminant caractéristique impossible

$$\left| \begin{array}{cc} 1 & 2 \\ b_2 & b_5 \end{array} \right| = \left| \begin{array}{cc} 1 & 2 \\ -1 & 1 \end{array} \right| = 3.$$

Ainsi, dans la ligne (B), le terme b_5 est ± 1 ; parmi les autres

$$b_1, b_2, b_3, b_4,$$

quelques-uns sont des zéros et au moins un seul est égal à ± 1 . Il est possible aussi que tous les nombres b_1, b_2, b_3, b_4 soient égaux à ± 1 .

22. Dans le cas que nous discutons avec les lignes

	x_1	x_2	x_3	x_4	x_5
(1)	1	0	0	0	0
(2)	0	1	0	0	0
(3)	0	0	1	0	0
(4)	0	0	0	1	0
(5)	0	0	0	0	1
(6)	1	1	1	1	2

on ne peut donc combiner que les suivantes:

(II)	(7)	1	0	0	0	1
	(8)	0	1	0	0	1
	(9)	0	0	1	0	1
	(10)	0	0	0	1	1
	(11)	1	1	0	0	1
	(12)	1	0	1	0	1
	(13)	1	0	0	1	1
(III)	(14)	0	1	1	0	1
	(15)	0	1	0	1	1
	(16)	0	0	1	1	1

$$(IV) \quad \left\{ \begin{array}{l} (17) \quad 1 \ 1 \ 1 \ 0 \ 1 \\ (18) \quad 1 \ 1 \ 0 \ 1 \ 1 \\ (19) \quad 1 \ 0 \ 1 \ 1 \ 1 \\ (20) \quad 0 \ 1 \ 1 \ 1 \ 1 \\ (21) \quad 1 \ 1 \ 1 \ 1 \ 1. \end{array} \right.$$

Des 6 premières lignes nous composons le premier groupe, (7), (8), (9), (10) le deuxième, de six (11), (12), (13), (14), (15), (16) le troisième, et de quatre (17), (18), (19), (20) le quatrième. La ligne (21) n'entre dans aucun de ces groupes.

En nous proposant maintenant de trouver toutes les formes extrêmes f non équivalentes à V_5 et qui admettent les six représentations de leur minimum contenues dans les lignes du premier groupe, nous avons à résoudre le problème suivant:

Choisir, de toutes les manières possibles, parmi les 19 lignes
(7), (8), (9), . . . , (21)

au moins neuf telles, que l'ensemble de ces lignes avec les six du premier groupe détermine complètement une forme extrême non équivalente à V_5 , en supposant que son minimum M soit donné.

Faisons d'abord quelques remarques qui nous permettront de diminuer le nombre de différentes combinaisons possibles.

Remarque I. — Les quatre lignes du 4^e groupe ne peuvent toutes se trouver parmi les lignes cherchées, car elles composent le déterminant caractéristique impossible

$$\left| \begin{array}{ccccc} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \end{array} \right| = -3.$$

Donc on ne peut prendre plus de trois lignes du 4^e groupe.

Remarque II. — On ne peut prendre non plus les 4 lignes du

2^e groupe avec la ligne (21), car on aura, comme précédemment, le déterminant caractéristique impossible

$$\left| \begin{array}{ccccc} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{array} \right| = -3.$$

Remarque III. — Toute combinaison de 3 lignes du 2^e groupe avec la ligne (21) équivaut à l'ensemble de toutes les 4 lignes de ce groupe.

En effet, quelle que soit cette combinaison, elle sera transformée dans l'ensemble de lignes du 2^e groupe par l'une des transformations

$$(A) \quad x_1 = x'_1, \quad x_2 = -x'_2 + x'_1, \quad x_3 = -x'_3 + x'_1, \quad x_4 = -x'_4 + x'_1, \quad x_5 = -x'_5 + 2x'_1,$$

$$(B) \quad x_1 = -x'_1 + x'_2, \quad x_2 = x'_2, \quad x_3 = -x'_3 + x'_2, \quad x_4 = -x'_4 + x'_2, \quad x_5 = -x'_5 + 2x'_2,$$

$$(C) \quad x_1 = -x'_1 + x'_3, \quad x_2 = -x'_2 + x'_3, \quad x_3 = x'_3, \quad x_4 = -x'_4 + x'_3, \quad x_5 = -x'_5 + 2x'_3,$$

$$(D) \quad x_1 = -x'_1 + x'_4, \quad x_2 = -x'_2 + x'_4, \quad x_3 = -x'_3 + x'_4, \quad x_4 = x'_4, \quad x_5 = -x'_5 + 2x'_4.$$

Par exemple, les lignes (7), (8), (9), (21) seront transformées, par la transformation (D), respectivement dans les suivantes:

$$\begin{array}{cccccc} x'_1 & x'_2 & x'_3 & x'_4 & x'_5 \\ \hline -1 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1. \end{array}$$

Or ce sont précisément les 4 lignes du 2^e groupe par rapport aux variables

$$x_1', x_2', x_3', x_4', x_5'.$$

Remarquons encore que l'ensemble des groupes (I), (III) et (IV) ne sera changé par aucune des 4 transformations

(A), (B), (C), (D).

Remarque IV. — Si l'on prend toutes les 4 lignes du 2^e groupe pour composer les lignes cherchées, on ne pourra prendre avec elles aucune ligne du 4^e groupe.

En effet la transformation

$x_1 = x_1'$, $x_2 = x_2'$, $x_3 = x_3'$, $x_4 = x_4'$, $x_5 = x_1' + x_2' + x_3' + x_4' - x_5'$ ne changera pas l'ensemble des lignes du 1^{er} et du 2^e groupe, tandis que les lignes (17), (18), (19) et (20) seront transformées respectivement dans les suivantes:

x_1'	x_2'	x_3'	x_4'	x_5'
1	1	1	0	2
1	1	0	1	2
1	0	1	1	2
0	1	1	1	2.

Or chacune de ces lignes contient les termes 0 et 2 et conduira par conséquent au cas du n° 19.

Par la même raison, et en vertu de la remarque III, on ne peut prendre avec 3 lignes du 2^e groupe et la ligne (21) aucune ligne du 4^e.

Remarque V. — Si l'on prend les 4 lignes du 2^e groupe, on doit en prendre au moins 5 du 3^e. En effet, en vertu de la remarque II, la ligne (21) est à rejeter et, en vertu de la remarque IV, on ne peut plus prendre aucune ligne du 4^e groupe.

Donc, pour composer au moins 9 lignes, on est obligé de prendre, avec les 4 lignes (7), (8), (9), (10) au moins 5 du 3^e groupe.

Or il ne faut point prendre plus de 5 lignes de ce groupe, car la forme sera complètement déterminée par les 6 lignes du 1^{er} groupe, les 4 du 2^e et les 5 quelconques du 3^e.

Il est évident qu'en choisissant ces dernières 5 lignes de toutes les manières possibles, on aura 5 formes équivalentes entre elles qui se réduisent l'une à l'autre par les transpositions de 2 lettres prises dans la suite

$$x_1, x_2, x_3, x_4,$$

par exemple, par le changement de x_1 en x_2 et réciproquement.

Il suffira donc de prendre les 5 lignes quelconques des 3^e groupe, par exemple

$$(11), (12), (13), (14), (15).$$

Soit

$$\begin{aligned} f = & M(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + x_4^2 + x_5^2) + 2\alpha x_1 x_2 + 2\beta x_1 x_3 + 2\gamma x_1 x_4 \\ & + 2\delta x_1 x_5 + 2\epsilon x_2 x_3 + 2\zeta x_2 x_4 + 2\eta x_2 x_5 + 2\theta x_3 x_4 + 2ix_3 x_5 + 2kx_4 x_5 \end{aligned}$$

la forme cherchée.

En exprimant que son minimum M a les représentations contenues dans les lignes

$$(6), (7), (8), (9), (10), (11), (12), (13), (14) \text{ et } (15),$$

on aura les équations

$$\alpha + \beta + \gamma + \epsilon + \zeta + \theta + 2(\delta + \eta + i + k) = -\frac{7}{2}M,$$

$$\delta = -\frac{M}{2}, \quad \eta = -\frac{M}{2}, \quad i = -\frac{M}{2}, \quad k = -\frac{M}{2},$$

$$\begin{aligned} \alpha + \delta + \eta &= -M, \quad \beta + \delta + i = -M, \quad \gamma + \delta + k = -M, \\ \epsilon + \eta + i &= -M, \quad \zeta + \eta + k = -M. \end{aligned}$$

On déduit de là

$$\alpha = \beta = \gamma = \epsilon = \zeta = 0, \quad \delta = \eta = i = k = -\theta = -\frac{M}{2}.$$

On aura alors

$$f = M(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + x_4^2 + x_5^2 - x_1x_5 - x_2x_5 - x_3x_5 - x_4x_5 + x_3x_4).$$

Cette forme est équivalente à V_5 et se transforme dans V_5 par la transformation

$$x_1 = x'_1, \quad x_2 = x'_2, \quad x_3 = -x'_4, \quad x_4 = -x'_5, \quad x_5 = x'_1 + x'_2 + x'_3.$$

De la même manière on obtiendra les formes équivalentes à V_5 si l'on prend 3 lignes du 2^e groupe avec la ligne (21) en vertu de la remarque III.

Ainsi, pour avoir des formes extrêmes non équivalentes à V_5 , on ne doit pas prendre plus de 3 lignes de l'ensemble

$$(7), (8), (9), (10), (21).$$

Remarque VI. — Comme, pour composer les lignes cherchées (au moins 9 en nombre), on ne peut prendre du 4^e groupe que 3 lignes au plus (remarque I) et de l'ensemble

$$(7), (8), (9), (10), (21)$$

aussi au plus 3 lignes (remarque V), il s'ensuit qu'il faut prendre au moins 3 lignes du 3^e groupe.

Remarque VII. — Si l'on prend 3 lignes du 4^e groupe, par exemple

$$(17), (18), (19),$$

on ne doit prendre avec elles que 3 lignes déterminées du 3^e groupe. Pour les trouver il faut, parmi les 4 premières colonnes dans l'ensemble des lignes données du 4^e groupe, remarquer celle qui contient 3 unités.

Dans le 3^e groupe il faut chercher trois lignes telles, que dans leur ensemble la même colonne contienne 3 unités.

Ces 3 lignes du 3^e groupe sont celles qu'on doit prendre avec les 3 lignes données du 4^e.

Par exemple, si l'on donne les lignes

$$\begin{array}{cccccc} (17) & 1 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ (18) & 1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ (19) & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \end{array}$$

on remarque d'abord que, des 4 premières colonnes, celle qui contient 3 unités est la première.

Dans le 3^e groupe on trouve 3 lignes déterminées

$$\begin{array}{cccccc} (11) & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ (12) & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ (13) & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{array}$$

dont l'ensemble contient 3 unités dans la première colonne.

Ainsi, avec les lignes

$$\begin{array}{cccccc} (17), & (18), & (19) \\ \text{il faut prendre} \\ (11), & (12), & (13). \end{array}$$

Pour démontrer la proposition énoncée, considérons le cas où l'on donne les lignes (17), (18), (19), car il est évident que les autres cas se réduisent à celui-ci par de simples transpositions des lettres

$$x_1, x_2, x_3, x_4.$$

Or, si nous faisons la transformation

$$\begin{aligned} x_1 &= x'_1 - x'_2 - x'_3 + x'_5, \\ x_2 &= -x'_2 - x'_3 + x'_5, \\ x_3 &= -x'_3 + x'_5, \\ x_4 &= -x'_3 + x'_5, \\ x_5 &= -x'_2 - x'_3 + 2x'_5 - x'_4, \end{aligned}$$

les lignes (1), (5), (6), (17), (18), (19) et celles du 3^e groupe seront transformées respectivement dans les suivantes:

		x'_1	x'_2	x'_3	x'_4	x'_5
(1)	dans . . .	1	0	0	0	0
(5)	» . . .	0	0	0	1	0
(6)	» . . .	0	0	0	0	1
(17)	» . . .	0	1	0	0	0
(18)	» . . .	0	0	1	0	0
(19)	» . . .	1	1	1	1	2
(11)	» . . .	0	1	1	1	1
(12)	» . . .	1	0	1	0	1
(13)	» . . .	1	1	0	0	1
(14)	» . . .	1	1	0	0	0
(15)	» . . .	1	0	1	0	0
(16)	» . . .	0	1	1	1	2

III^e groupe.

On voit d'abord que les 6 lignes du 1^{er} groupe figureront après la transformation. Ensuite on remarque que la ligne (16) est à rejeter, car après la transformation elle contiendra les termes 0 et 2 (le cas du n° 19).

Les lignes (14) et (15) sont également impossibles, car chacune d'elles étant transformée contient le terme 0 dans la même colonne où se trouve le terme 2 de la ligne

1 1 1 1 2

(voir le n° 21).

Restent du 3^e groupe comme possibles et obligatoires (remarque VI) les lignes

(11), (12), (13). C. q. f. d.

Ayant fait ces remarques, nous passons à la recherche des formes non équivalentes à V_5 et qui ont les 6 représentations de leur minimum contenues dans les lignes du 1^{er} groupe. Comme il est nécessaire de prendre 3 lignes du 3^e groupe (remarque VI), nous distinguerons deux cas:

1^o. Lorsqu'on n'en prend que 3 seulement;

2^o. Si l'on prend plus de 3 lignes du 3^e groupe.

Dans le premier cas, pour composer les lignes cherchées, il nous en faut choisir encore au moins 6. Or on n'en peut prendre du 4^e groupe plus de 3, ainsi que de l'ensemble

(7), (8), (9), (10), (21)

(remarque V). Par conséquent, il faut nécessairement choisir 3 lignes du 4^e groupe et 3 de cet ensemble.

Comme il est indifférent quelle réunion de 3 lignes du 4^e groupe nous choisissons, on peut prendre (17), (18), (19). Avec elles seulement sont compatibles les 3 lignes du 3^e groupe

(11), (12), (13)

(remarque VII).

Nous avons encore à assigner 3 lignes de l'ensemble

(7), (8), (9), (10), (21).

Or, quel que soit notre choix, une des transformations

(A), (B), (C) (D)

(remarque III) changera les lignes choisies en 3 lignes du 2^e groupe.

Après cela on prendra, parmi les lignes transformées du 3^e et du 4^e groupe celles qui sont identiques avec les suivantes:

1	1	0	0	1
1	0	1	0	1
1	0	0	1	1
1	1	1	0	1
1	1	0	1	1
1	0	1	1	1

De cette manière on peut faire abstraction de la ligne (21)

et choisir avec les lignes

(11), (12), (13), (17), (18), (19)

3 lignes du 2^e groupe.

Or ce choix peut être fait de deux manières différentes:

1^e. On peut prendre les lignes

(8), (9), (10);

2^e. Ou les lignes

(7), (8), (9).

Les autres combinaisons se réduisent à ces deux-là.

La réunion

(8), (9), (10), (11), (12), (13), (17), (18), (19)

détermine (comme dans la remarque V) la forme

$$Z = M \left(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + x_4^2 + x_5^2 - \frac{1}{2} x_1 x_2 - \frac{1}{2} x_1 x_3 - \frac{1}{2} x_1 x_4 - \frac{1}{2} x_1 x_5 \right. \\ \left. + \frac{1}{2} x_2 x_3 + \frac{1}{2} x_2 x_4 + \frac{1}{2} x_3 x_4 - x_2 x_5 - x_3 x_5 - x_4 x_5 \right),$$

qui est extrême (n° 4) et non équivalente à V_5 .

La réunion

(7), (8), (9), (11), (12), (13), (17), (18), (19)

donne la forme

$$M(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + x_4^2 + x_5^2 - x_1 x_5 - x_2 x_5 - x_3 x_5 - x_1 x_4)$$

équivalente à V_5 et qui se transforme dans V_5 par la transformation

$$x_1 = -x'_4 - x'_5, \quad x_2 = x'_2, \quad x_3 = x'_1, \quad x_4 = -x'_5, \quad x_5 = x'_1 + x'_2 + x'_3.$$

Cette forme est par conséquent à rejeter.

Ainsi, dans le cas que nous étudions, on obtient une seule forme Z , qui répond à la question.

Considérons maintenant le cas où l'on prend plus de 3 lignes du 3^e groupe.

Comme de l'ensemble

(7), (8), (9), (10), (21)

on ne peut choisir plus de 3 lignes, il en faut prendre au moins 6 du 3^e et du 4^e groupe.

Ainsi, avec 4 du 3^e, il faut en prendre au moins 2 du 4^e et, avec 5 du 3^e au moins 1 du 4^e.

Or on peut prendre 4 lignes du 3^e groupe de deux manières différentes:

La première est représentée par la combinaison

(g) (11), (12), (13), (14);

la seconde par la combinaison

(h) (11), (12), (15), (16).

Toutes les autres se réduisent à ces deux.

Si l'on prend 5 lignes du 3^e groupe, on aura la combinaison

(k) (11), (12), (13), (14), (15),

les autres se réduisant à celle-ci.

Les 6 lignes du 3^e groupe donnent, bien entendu, la combinaison

(l) (11), (12), (13), (14), (15), (16).

Il est facile de faire voir maintenant que chacune de ces quatre combinaisons

(g), (h), (k), (l),

prise avec un nombre nécessaire des lignes du 4^e groupe, après l'une des transformations

(A), (B), (C), (D)

(remarque III), contiendra 3 lignes de ce groupe.

Remarquons encore que les transformations

(A), (B), (C), (D)

ne changent pas le premier groupe, ainsi que l'ensemble

(7), (8), (9), (10), (21).

Quant aux lignes du 3^e et du 4^e groupe, elles sont transformées dans les suivantes:

	(A)	(B)	(C)	(D)
	$x'_1 x'_2 x'_3 x'_4 x'_5$			
(11) se change en	1 0 1 1 1	0 1 1 1 1	1 1 0 0 1	1 1 0 0 1
(12) » » »	1 1 0 1 1	1 0 1 0 1	0 1 1 1 1	1 0 1 0 1
(13) » » »	1 1 1 0 1	1 0 0 1 1	1 0 0 1 1	0 1 1 1 1
(14) » » »	0 1 1 0 1	1 1 0 1 1	1 0 1 1 1	0 1 1 0 1
(15) » » »	0 1 0 1 1	1 1 1 0 1	0 1 0 1 1	1 0 1 1 1
(16) » » »	0 0 1 1 1	0 0 1 1 1	1 1 1 0 1	1 1 0 1 1
(17) » » »	1 0 0 1 1	0 1 0 1 1	0 0 1 1 1	1 1 1 0 1
(18) » » »	1 0 1 0 1	0 1 1 0 1	1 1 0 1 1	0 0 1 1 1
(19) » » »	1 1 0 0 1	1 0 1 1 1	0 1 1 0 1	0 1 0 1 1
(20) » » »	0 1 1 1 1	1 1 0 0 1	1 0 1 0 1	1 0 0 1 1

La combinaison (g) après la transformation (A) contiendra 3 lignes à 4 unités (du 4^e groupe).

La combinaison (h) avec une quelconque des lignes

(17), (18), (19), (20)

(et il faut en prendre au moins deux) donnera, après l'une des transformations

(A), (B), (C), (D),

3 lignes à 4 unités.

Les combinaisons (k) et (l) contiendront, après la transforma-

tion (A), 3 lignes avec ce nombre d'unités. Ainsi on aura toujours 3 lignes du 4^e groupe.

Or, avec elles, il est nécessaire de prendre 3 lignes déterminées du 3^e groupe et l'on sera conduit au cas précédent. On obtient donc toujours la forme Z comme le résultat de cette recherche.

23. De tout ce que nous avons dit des formes à cinq variables, il suit que, pour le déterminant donné — D , il existe 3 formes extrêmes à cinq variables

$$U_5 = 2 \sqrt[5]{\frac{D}{6}} (x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + x_4^2 + x_5^2 + x_1 x_2 + x_1 x_3 + x_1 x_4 + x_1 x_5 + x_2 x_3 + x_2 x_4 + x_2 x_5 + x_3 x_4 + x_3 x_5 + x_4 x_5),$$

$$Z = \sqrt[5]{\frac{2^9 D}{3^4}} (x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + x_4^2 + x_5^2 - \frac{1}{2} x_1 x_2 - \frac{1}{2} x_1 x_3 - \frac{1}{2} x_1 x_4 - \frac{1}{2} x_1 x_5 + \frac{1}{2} x_2 x_3 + \frac{1}{2} x_2 x_4 - x_2 x_5 + \frac{1}{2} x_3 x_4 - x_3 x_5 - x_4 x_5),$$

$$V_5 = \sqrt[5]{2^8 D} (x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + x_4^2 + x_5^2 + x_1 x_3 + x_1 x_4 + x_1 x_5 + x_2 x_3 + x_2 x_4 + x_3 x_5 + x_4 x_5).$$

Comme V_5 a le minimum $\sqrt[5]{8D}$, plus grand que celui de U_5 et de Z , il suit du n° 7 que la quantité

$$\sqrt[5]{8D}$$

est la limite précise des minima des formes à cinq variables du déterminant — D .



10.

О ЧАСТНЫХЪ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХЪ УРАВНЕНИЯХЪ
ВТОРОГО ПОРЯДКА.

(ЗАПИСКА, СОСТАВЛЕННАЯ ПО ПОВОДУ УНИВЕРСИТЕТСКОГО АКТА 8 ФЕВРАЛЯ
1878 ГОДА).

Многіе вопросы геометріи, механики и физики ведуть къ частнымъ дифференціальнымъ уравненіямъ. Изъ нихъ уравненія первого порядка болѣе другихъ изслѣдованы.

Если, тѣмъ не менѣе, интегрированіе ихъ удается въ рѣдкихъ случаяхъ, то, по крайней мѣрѣ, извѣстны многія свойства ихъ общихъ интеграловъ, изъ коихъ главное состоитъ въ томъ, что они получаются при помощи интегрированія обыкновенныхъ уравненій.

Кромѣ того извѣстно, что удовлетвореніе начальнымъ условіямъ, которыя обыкновенно предлагаются, не требуетъ другихъ средствъ кромѣ исключенія неизвѣстныхъ изъ конечныхъ уравненій, если извѣстенъ такъ называемый полный интеграль.

Далеко не столь полонъ отдельъ интегрального исчислениія, относящейся къ уравненіямъ высшихъ порядковъ. Тѣмъ большаго вниманія заслуживаютъ немногіе извѣстные способы ихъ интегрированія.

Между этими способами тотъ, который былъ предложенъ Монжемъ и дополненъ Амперомъ, относится къ наиболѣе простымъ уравненіямъ и по своей простотѣ и общности есть одинъ изъ главнѣйшихъ въ упомянутомъ отдельѣ.

Извѣстно, что въ томъ видѣ, какъ его представляютъ Монжъ и Амперъ, онъ даетъ возможность найти общій интеграль предложенного уравненія, въ тѣхъ случаяхъ, где примѣненіе его удается; но это только одна часть задачи, представляющейся обыкновенно при интегрированії.

Другая часть состоить въ способахъ удовлетворить начальными условіямъ. Она оставляется совершенно въ сторонѣ при изложениі способа Монжа, что составляетъ въ немъ пробѣль, который желательно пополнить.

Съ этою цѣлью я покажу въ настоящей замѣткѣ, что во всѣхъ тѣхъ случаяхъ, гдѣ способъ Монжа примѣняется удачно, можно удовлетворить и начальнымъ условіямъ, если ихъ выбрать надлежащимъ образомъ.

При этомъ я ограничусь уравненіями, которыя разсматриваетъ Амперъ въ своемъ мемуарѣ¹⁾, хотя излагаемая мною метода можетъ быть обобщена и на другія уравненія, точно также, какъ и способъ Монжа.

При рѣшеніи вопросовъ, относящихся къ интегрированію уравненій, она, кромѣ опредѣленія произвольныхъ функцій, имѣеть еще преимущество давать общія выраженія неизвѣстныхъ прямо въ данныхъ величинахъ.

Междуд различными примѣрами, которые ее поясняютъ, мы разсмотримъ приложеніе ея къ интегрированію уравненія наименьшихъ поверхностей, при томъ условіи, чтобы искомая поверхность проходила черезъ заданную напередъ кривую и чтобы въ каждой точкѣ этой послѣдней направлениѣ нормали къ поверхности было также напередъ заданное.

Эта задача была рѣшена Бонне²⁾; но его способъ не даетъ общихъ конечныхъ уравненій такихъ поверхностей и можетъ быть примѣняемъ только въ опредѣленныхъ случаяхъ.

Другое рѣшеніе, которое дано здѣсь въ № 6 доставляетъ эти уравненія и притомъ въ особенно простомъ видѣ.

1. Пусть будутъ x и y переменные независимыя и z ихъ функція, удовлетворяющая частному дифференціальному урав-

ненію второго порядка

$$(1) \quad \Phi\left(x, y, z, \frac{dx}{dx}, \frac{dy}{dy}, \frac{d^2z}{dx^2}, \frac{d^2z}{dxdy}, \frac{d^2z}{dy^2}\right) = 0.$$

Для сокращенія письма обыкновенно обозначаютъ величины

$$\frac{dx}{dx}, \frac{dy}{dy}, \frac{d^2z}{dx^2}, \frac{d^2z}{dxdy}, \frac{d^2z}{dy^2}$$

соответственно буквами

$$p, q, r, s, t;$$

тогда уравненіе (1) напишется короче такъ

$$\Phi(x, y, z, p, q, r, s, t) = 0.$$

Задача объ интегрированіи его состоить въ нахожденіи такой функціи z , которая ему удовлетворяетъ для всѣхъ возможныхъ величинъ переменныхъ x и y и кромѣ того выполняетъ особенныя условія для нѣкоторыхъ напередъ заданныхъ значеній этихъ переменныхъ.

Такія условія называются начальными.

Различные задачи ведутъ, конечно, и къ разнообразнымъ начальнымъ условіямъ.

Мы выберемъ простѣйшія между ними, которые состоять въ слѣдующемъ: неизвѣстная z должна обратиться въ заданную напередъ функцію $\omega(u)$ переменной u , если сдѣлаемъ

$$x = \varphi(u), \quad y = \psi(u),$$

гдѣ $\varphi(u)$ и $\psi(u)$ дѣвѣ также данныя функціи отъ u ; кромѣ того величины z , p и q для

$$x = \varphi(u), \quad y = \psi(u)$$

должны удовлетворять напередъ заданному уравненію

$$\sigma(x, y, z, p, q) = 0.$$

Мы назвали высказанныя сейчасъ условія простѣйшими во-первыхъ потому, что они вполнѣ аналогичны съ тѣми, которыя

1) Journal de l' cole polytechnique, XVIII cahier.

2) Mémoire sur l'emploi d'un nouveau système de variables dans l'étude des propriétés des surfaces courbes. Journal de Liouville, tome V, deuxième série, 1860.

ставятся для неизвестныхъ функций въ обыкновенныхъ дифференциальныхъ уравненіяхъ; во-вторыхъ потому, что они даютъ возможность получить z въ видѣ ряда при помощи теоремы Тейлора, если нѣтъ другихъ способовъ найти эту функцию.

Въ самомъ дѣлѣ, уравненія

$$\begin{aligned} dz &= pdx + qdy, \\ \sigma(x, y, z, p, q) &= 0 \end{aligned}$$

дадутъ величины p и q для

$$x = \varphi(u), \quad y = \psi(u),$$

такъ какъ соответствующая величина z извѣстна и есть $\omega(u)$.

Для опредѣленія начальныхъ величинъ слѣдующихъ производныхъ z , то есть величинъ, которая онѣ получаютъ при

$$x = \varphi(u), \quad y = \psi(u),$$

имѣется съ одной стороны уравненіе

$$\Phi(x, y, z, p, q, r, s, t) = 0$$

и всѣ происходящія изъ него дифференцированіемъ; съ другой стороны мы имѣемъ уравненія

$$\begin{aligned} dp &= rdx + sdy \\ dq &= sdx + tdy \\ dr &= \frac{d^3 z}{dx^3} dx + \frac{d^3 z}{dx^2 dy} dy \\ &\dots \end{aligned}$$

Такимъ образомъ могутъ быть опредѣлены начальные величины всѣхъ производныхъ z , а поэтому можетъ быть составлено и разложеніе z по степенямъ разностей

$$x = \varphi(u), \quad y = \psi(u).$$

Нужно замѣтить однако, что начальные условія, иначе ска-

зать, функциї

$$\varphi(u), \psi(u), \omega(u)$$

и уравненіе

$$\sigma(x, y, z, p, q) = 0,$$

могутъ быть заданы такъ, что рѣшеніе нашей задачи сдѣлается невозможнымъ, или неопредѣленнымъ.

Подобные случаи встрѣчаются, какъ извѣстно, и при интегрированіи уравненій первого порядка.

Что касается уравненій, которыя мы здѣсь будемъ разсматривать, изъ нашего рѣшенія вопроса легко уже будетъ видно, когда оно возможно.

Геометрическое истолкованіе вопроса объ интегрированіи уравненія

$$\Phi(x, y, z, p, q, r, s, t) = 0,$$

въ томъ видѣ, какъ онъ былъ сейчасъ поставленъ, весьма просто.

Пусть x, y, z означаютъ обыкновенные прямоугольныя координаты точки на поверхности. Тогда задача наша приводится къ нахожденію поверхности, координата которой z , будучи рассматриваема какъ функция отъ x и y , удовлетворяетъ уравненію

$$\Phi(x, y, z, p, q, r, s, t) = 0.$$

При этомъ требуется, чтобы искомая поверхность проходила черезъ кривую, заданную уравненіями

$$x = \varphi(u), \quad y = \psi(u), \quad z = \omega(u),$$

и чтобы направление нормали къ поверхности въ каждой точкѣ этой кривой было также напередъ заданное.

Такая нормаль и касательная къ данной кривой, проведенная съ нею черезъ одну и ту же точку послѣдней, должны быть взаимно перпендикулярны.

Это выражается уравненіемъ

$$dz = pdx + qdy,$$

или, что одно и тоже, слѣдующимъ

$$\omega'(u) = p\phi'(u) + q\psi'(u).$$

Прибавивъ сюда уравненіе

$$\sigma(\phi(u), \psi(u), \omega(u), p, q) = 0$$

мы опредѣлимъ начальныя величины функцій p и q , которыя мы будемъ обозначать соотвѣтственно черезъ $f(u)$ и $F(u)$.

Одна изъ этихъ функцій произвольна, другая же выражается черезъ нее и функціи $\phi'(u)$, $\psi'(u)$, $\omega'(u)$ изъ уравненія

$$\omega'(u) = \phi'(u)f(u) + \psi'(u)F(u),$$

имѣющаго мѣсто для всѣхъ значеній u .

Такимъ образомъ въ послѣдующемъ изложеніи мы будемъ считать функціи

$$\phi(u), \psi(u), \omega(u)$$

произвольными, точно также какъ и одну изъ функцій

$$f(u), F(u).$$

2. Мы ограничимся здѣсь тѣми уравненіями второго порядка, которыя разсматриваются въ упомянутомъ мемуарѣ Ампера, то-есть, уравненіями вида

$$Hr + 2Ks + Lt + N(rt - s^2) + M = 0,$$

гдѣ

$$H, K, L, M, N$$

суть нѣкоторыя данныя функціи отъ

$$x, y, z, p, q.$$

Для интегрированія его Амперъ разсматриваетъ двѣ системы уравненій, а именно, систему

$$(I) \quad \begin{cases} dz - pdx - qdy = 0, \\ Hdy + Ndq - (K + \sqrt{K^2 - HL + MN}) dx = 0, \\ Hdq + (K - \sqrt{K^2 - HL + MN}) dq + Mdx = 0. \end{cases}$$

и систему

$$(II) \quad \begin{cases} dz - pdx - qdy = 0, \\ Hdy + Ndq - (K - \sqrt{K^2 - HL + MN}) dx = 0, \\ Hdp + (K + \sqrt{K^2 - HL + MN}) dq + Mdx = 0. \end{cases}$$

Въ этихъ уравненіяхъ величины

$$x, y, z, p, q$$

удобнѣе всего разсматривать какъ функціи нѣкоторыхъ переменныхъ ξ и η и дифференциалы ихъ въ системѣ (I) какъ частные, взятые по измѣняемости η , причемъ ξ считается постояннымъ, а въ системѣ (II) какъ частные, взятые по измѣняемости ξ .

Для того, чтобы могло быть произведено интегрированіе по способу Монжа, необходимо, чтобы по крайней мѣрѣ одна изъ системъ допускала двѣ, такъ называемыя, интегрируемыя комбинаціи.

Въ самомъ дѣлѣ можетъ случиться, что умножая первыя части уравненій одной изъ системъ на нѣкоторыя функціи отъ

$$x, y, z, p, q$$

и потомъ складывая результаты, мы получимъ въ суммѣ дифференциалъ какой нибудь функціи V этихъ же величинъ, независимо отъ уравненій, которыя связываютъ x, y, z, p, q .

Подобную сумму Амперъ называетъ интегрируемою комбинаціею.

Если такая комбинація получается изъ уравненій системы (I), то равенство

$$dV = 0$$

даетъ

$$V = \Pi(\xi),$$

гдѣ $\Pi(\xi)$ есть функція отъ ξ .

Нетрудно убѣдиться, какъ замѣтилъ Буръ, въ существованіи, или отсутствіи интегрируемыхъ комбинацій для каждой изъ двухъ упомянутыхъ системъ.

Если мы умножимъ первыя части уравненій (I) на нѣкоторые множители λ, μ, ν , затѣмъ сложимъ результаты и сумму уравненіемъ выраженію

$$\frac{dV}{dx} dx + \frac{dV}{dy} dy + \frac{dV}{dz} dz + \frac{dV}{dp} dp + \frac{dV}{dq} dq,$$

то сравнивъ въ обѣихъ частяхъ полученного равенства коэффициенты при

$$dx, dy, dz, dp, dq$$

мы будемъ имѣть пять уравненій.

Исключивъ изъ нихъ λ, μ и ν , мы выведемъ два соотношенія

$$\begin{aligned} H \frac{dV}{dx} + (K + \sqrt{K^2 - HL + MN}) \frac{dV}{dy} \\ + [Hp + (K + \sqrt{K^2 - HL + MN}) q] \frac{dV}{dz} - M \frac{dV}{dp} = 0, \\ N \frac{dV}{dy} + Nq \frac{dV}{dz} + (K - \sqrt{K^2 - HL + MN}) \frac{dV}{dp} - H \frac{dV}{dq} = 0. \end{aligned}$$

Изъ нихъ, при помощи интегрированія обыкновенныхъ уравненій, найдутся всѣ величины V , и, слѣдовательно, всѣ интегрируемыя комбинаціи dV .

Для системы (II) найдутся подобныя же два уравненія, различающіяся отъ предыдущихъ знакомъ при корнѣ $\sqrt{K^2 - HL + MN}$.

Имѣя въ виду показать какъ можно опредѣлить произвольныя функциіи въ общихъ интегралахъ уравненій, интегрирующихся по способу Монжа, сообразно съ начальными условіями, изложеными въ № 1, мы отдельно разсмотримъ слѣдующе случаи:

- 1) Когда обѣ системы (I) и (II) доставляютъ по двѣ независимыхъ интегрируемыхъ комбинаціи.
- 2) Когда одна изъ нихъ даетъ двѣ такихъ комбинаціи, другая же одну.
- 3) Когда одна система даетъ двѣ независимыхъ комбинаціи, другая ни одной.

Мы называемъ независимыми комбинаціями такія двѣ dV и dW , что между V и W нѣть соотношенія вида

$$\Pi(V, W) = 0,$$

или, что одно и тоже, V не есть функція отъ одного W .

Упомянутые сейчасъ случаи суть тѣ, въ которыхъ метода Монжа прилагается съ успѣхомъ. Въ другихъ, хотя разматриваніе системъ (I) и (II) можетъ быть иногда полезно, всегда для интегрированія требуются особенные пріемы, не входящіе въ эту методу, которая, слѣдовательно, и ограничивается въ примѣненіи къ уравненію

$$Hr + 2Ks + Lt + N(rt - s^2) + M = 0$$

трремя изложенными случаями.

Мы пояснимъ приложеніе уравненій (I) и (II) въ случаяхъ, не подлежащихъ способу Монжа, интегрированіемъ уравненія наименьшихъ поверхностей, причемъ опредѣлимъ произвольныя функциіи въ общемъ его интегралѣ по условіямъ, поставленнымъ въ № 1.

3. Приступая къ разматриванію случаевъ, исчисленныхъ въ предыдущемъ №, мы начнемъ съ первого.

Пусть, слѣдовательно, система (I) доставляетъ двѣ независимыхъ комбинаціи $dV(x, y, z, p, q)$ и $dW(x, y, z, p, q)$ и система (II) двѣ такихъ же $dV_1(x, y, z, p, q)$, $dW_1(x, y, z, p, q)$.

Составляемъ уравненія

$$(1) \quad \begin{cases} V(x, y, z, p, q) = V(\varphi(\xi), \psi(\xi), \omega(\xi), f(\xi), F(\xi)), \\ W(x, y, z, p, q) = W(\varphi(\xi), \psi(\xi), \omega(\xi), f(\xi), F(\xi)), \\ V_1(x, y, z, p, q) = V_1(\varphi(\eta), \psi(\eta), \omega(\eta), f(\eta), F(\eta)), \\ W_1(x, y, z, p, q) = W_1(\varphi(\eta), \psi(\eta), \omega(\eta), f(\eta), F(\eta)). \end{cases}$$

Здѣсь вторыя части уравненій составляются изъ первыхъ,

замѣння въ выраженіяхъ

$$\begin{aligned} \text{буквы} & V(x, y, z, p, q), \text{ и } W(x, y, z, p, q) \\ & x, y, z, p, q \end{aligned}$$

соответственно функциями

$$\varphi(\xi), \psi(\xi), \omega(\xi), f(\xi), F(\xi),$$

а въ выраженіяхъ

$$V_1(x, y, z, p, q) \text{ и } W_1(x, y, z, p, q)$$

тѣ же буквы соответственно функциями

$$\varphi(\eta), \psi(\eta), \omega(\eta), f(\eta), F(\eta).$$

Если мы рассматриваемъ определенный случай, то есть, если функции

$$\varphi(u), \psi(u), \omega(u), f(u), F(u)$$

заданы на самомъ дѣлѣ, то четыре уравненія (I), по исключеніи изъ нихъ буквъ ξ и η , дадутъ два уравненія между

$$x, y, z, p, q.$$

Найдемъ изъ послѣднихъ p и q какъ функции отъ x, y, z и пусть будетъ

$$p = \Lambda(x, y, z), \quad q = M(x, y, z);$$

тогда въ этихъ двухъ уравненіяхъ, или, что одно и то-же, въ слѣдующемъ

$$dz = \Lambda(x, y, z) dx + M(x, y, z) dy$$

условія интегрируемости будутъ выполнены.

Отысканіе z какъ функции отъ x и y изъ уравненій

$$p = \Lambda(x, y, z), \quad q = M(x, y, z)$$

приводится, какъ известно, къ интегрированію обыкновенныхъ уравненій 1-го порядка.

Постоянная произвольная въ величинѣ z опредѣлится по тому условію, что при

$$x = \varphi(u), \quad y = \psi(u)$$

должно быть

$$z = \omega(u).$$

Найденная величина z удовлетворить какъ предложеному уравненію, такъ и различнымъ условіямъ, изложеннымъ въ № 1.

Такъ можно поступать, если функции

$$\varphi(u), \psi(u), \omega(u), f(u), F(u)$$

заданы на самомъ дѣлѣ; но если

$$(2) \quad \varphi(u), \psi(u), \omega(u) \text{ и } f(u)$$

считаются произвольными, то показанного исключенія буквъ ξ и η изъ уравненій (I) сдѣлать нельзя.

Тогда вмѣсто того, чтобы выражать z какъ функцию отъ x и y , нужно найти x, y и z какъ функции отъ ξ и η .

Это значитъ вмѣсто того, чтобы опредѣлять искомую поверхность (№ 1) однимъ уравненіемъ между x, y, z , нужно ее опредѣлить тремя, которыя даютъ координаты ея x, y и z , какъ функции отъ двухъ переменныхъ независимыхъ ξ и η .

Замѣненіе переменныхъ x и y новыми ξ и η можно производить различно. Въ общемъ случаѣ можно, напримѣръ, поступить такъ: изъ четырехъ уравненій (I) можно получить p, q, x и y какъ функции отъ z, ξ и η , причемъ ξ и η будутъ входить подъ знаками произвольныхъ функций.

Такъ какъ функции

$$V(x, y, z, p, q), \quad W(x, y, z, p, q), \quad V_1(x, y, z, p, q), \quad W_1(x, y, z, p, q)$$

извѣстны и совершенно опредѣленныя [а не произвольныя какъ (2)] для всякаго уравненія, которое предложено интегрировать и

которое подходитъ подъ рассматриваемый нами случай, то рѣшеніе уравненій (I) относительно p , q , x и y возможно.

Положимъ, что оно намъ даетъ

$$p = \lambda(z, \xi, \eta), \quad q = \mu(z, \xi, \eta), \quad x = \pi(z, \xi, \eta), \quad y = \rho(z, \xi, \eta).$$

Дифференцируя два послѣднія уравненія по x и по y , мы получимъ четыре уравненія

$$1 = \frac{d\pi}{dz} \lambda(z, \xi, \eta) + \frac{d\pi}{d\xi} \frac{d\xi}{dx} + \frac{d\pi}{d\eta} \frac{d\eta}{dx},$$

$$0 = \frac{dp}{dz} \lambda(z, \xi, \eta) + \frac{dp}{d\xi} \frac{d\xi}{dx} + \frac{dp}{d\eta} \frac{d\eta}{dx},$$

$$0 = \frac{d\pi}{dz} \mu(z, \xi, \eta) + \frac{d\pi}{d\xi} \frac{d\xi}{dy} + \frac{d\pi}{d\eta} \frac{d\eta}{dy},$$

$$1 = \frac{dp}{dz} \mu(z, \xi, \eta) + \frac{dp}{d\xi} \frac{d\xi}{dy} + \frac{dp}{d\eta} \frac{d\eta}{dy}.$$

Отсюда найдемъ

$$\frac{d\xi}{dx}, \quad \frac{d\eta}{dx}, \quad \frac{d\xi}{dy}, \quad \frac{d\eta}{dy}$$

въ функцияхъ отъ z , ξ и η .

Затѣмъ подставимъ найденные величины въ уравненія

$$\lambda(z, \xi, \eta) = \frac{dz}{d\xi} \frac{d\xi}{dx} + \frac{dz}{d\eta} \frac{d\eta}{dx},$$

$$\mu(z, \xi, \eta) = \frac{dz}{d\xi} \frac{d\xi}{dy} + \frac{dz}{d\eta} \frac{d\eta}{dy}.$$

Послѣ подстановки они будутъ содержать только

$$\xi, \eta, z, \frac{dz}{d\xi} \text{ и } \frac{dz}{d\eta}.$$

Такимъ образомъ мы получимъ два уравненія между этими величинами.

Мы будемъ знать, слѣдовательно, $\frac{dz}{d\xi}$ и $\frac{dz}{d\eta}$ какъ функции отъ ξ , η и z , и условія интегрируемости будутъ выполнены. Тогда нахожденіе z приведется къ интегрированію обыкновенныхъ уравненій первого порядка.

Постоянная произвольная въ величинѣ z опредѣлится опять по условію, что при $\xi = \eta = u$ должно быть $z = \omega(u)$.

Въ обыкновенно встрѣчающихся случаяхъ замѣненіе переменныхъ x и y новыми ξ и η дѣлается проще, какъ будетъ видно изъ слѣдующаго примѣра.

Пусть будетъ предложено для интегрированія уравненіе

$$r - a^2 t - b(p + aq) = 0,$$

гдѣ a и b суть постоянныя.

Система (I) будетъ состоять изъ уравненій

$$dz - pdx - qdy = 0,$$

$$dy - adx = 0,$$

$$dp - adq - b(p + aq)dx = 0,$$

а система (II) изъ уравненій

$$dz - pdx - qdy = 0,$$

$$dy + adx = 0,$$

$$dp + adq - b(p + aq)dx = 0.$$

Такъ какъ система (I) даетъ двѣ интегрируемыхъ комбинаціи

$$d(y - ax) \text{ и } d(p - aq - bz),$$

и система (II) также двѣ

$$d(y + ax) \text{ и } d[e^{-bx}(p + aq)],$$

то поступая по правиламъ, изложеннымъ въ этомъ №, мы получаемъ четыре уравненія:

$$(3) \begin{cases} y - ax = \psi(\xi) - a\varphi(\xi), & p - aq - bz = f(\xi) - aF(\xi) - b\omega(\xi), \\ y + ax = \psi(\eta) + a\varphi(\eta), & e^{-bx}(p + aq) = e^{-b\varphi(\eta)}(f(\eta) + aF(\eta)). \end{cases}$$

Уравненія

$$y - ax = \psi(\xi) - a\varphi(\xi)$$

$$y + ax = \psi(\eta) + a\varphi(\eta)$$

легко даютъ

$$\frac{dx}{dz} = -a \frac{d\xi}{dy} = -\frac{a}{\psi'(\xi) - a\varphi'(\xi)}, \quad \frac{d\eta}{dx} = a \frac{d\eta}{dy} = \frac{a}{\psi'(\eta) + a\varphi'(\eta)}.$$

Затѣмъ, въ силу этихъ величинъ, мы изъ уравненій

$$p = \frac{dz}{d\xi} \frac{d\xi}{dx} + \frac{dz}{d\eta} \frac{d\eta}{dx},$$

$$q = \frac{dz}{d\xi} \frac{d\xi}{dy} + \frac{dz}{d\eta} \frac{d\eta}{dy},$$

безъ затрудненія выведемъ

$$\frac{dz}{d\xi} = -\frac{1}{2a} (\psi'(\xi) - a\varphi'(\xi)) (p - aq),$$

$$\frac{dz}{d\eta} = \frac{1}{2a} (\psi'(\eta) + a\varphi'(\eta)) (p + aq).$$

Но уравненія (3) даютъ

$$p - aq = f(\xi) - aF(\xi) + b(z - \omega(\xi)),$$

$$p + aq = e^{b(x - \varphi(\eta))} (f(\eta) + aF(\eta))$$

$$= e^{\frac{b}{2a} (\psi(\eta) - \psi(\xi) + a\varphi(\xi) - a\varphi(\eta))} (f(\eta) + aF(\eta));$$

следовательно,

$$\frac{dz}{d\xi} = -\frac{1}{2a} (\psi'(\xi) - a\varphi'(\xi)) [f(\xi) - aF(\xi) + b(z - \omega(\xi))],$$

$$\frac{dz}{d\eta} = \frac{1}{2a} e^{\frac{b}{2a} (\psi(\eta) - \psi(\xi) + a\varphi(\xi) - a\varphi(\eta))} (\psi'(\eta) + a\varphi'(\eta)) (f(\eta) + aF(\eta)).$$

Въ силу тождествъ

$$\omega'(\xi) = \varphi'(\xi) f(\xi) + \psi'(\xi) F(\xi),$$

$$\omega'(\eta) = \varphi'(\eta) f(\eta) + \psi'(\eta) F(\eta)$$

предыдущія величины $\frac{dz}{d\xi}$ и $\frac{dz}{d\eta}$ примутъ видъ

$$(4) \quad \begin{cases} \frac{dz}{d\xi} = \frac{1}{2a} [a\omega'(\xi) - \theta(\xi)] - \frac{b}{2a} (\psi'(\xi) - a\varphi'(\xi)) (z - \omega(\xi)), \\ \frac{dz}{d\eta} = \frac{1}{2a} e^{-\frac{b}{2a} (\psi(\xi) - a\varphi(\xi))} e^{\frac{b}{2a} (\psi(\eta) - a\varphi(\eta))} [\omega'(\eta) + \theta(\eta)], \end{cases}$$

гдѣ, вообще,

$$\theta(u) = \psi'(u) f(u) + a^2 \varphi'(u) F(u).$$

Изъ этихъ двухъ уравненій весьма легко найти z .

Въ самомъ дѣлѣ, обозначая черезъ $\Phi(\xi)$ нѣкоторую функцию отъ одного ξ , мы изъ послѣдняго имѣемъ

$$(5) \quad z = \frac{1}{2a} e^{-\frac{b}{2a} (\psi(\xi) - a\varphi(\xi))} \int e^{\frac{b}{2a} (\psi(\eta) - a\varphi(\eta))} [\omega'(\eta) + \theta(\eta)] d\eta + \Phi(\xi).$$

Отсюда находимъ

$$\frac{dz}{d\xi} - \Phi'(\xi) = -\frac{b}{4a^2} e^{-\frac{b}{2a} (\psi(\xi) - a\varphi(\xi))} (\psi'(\xi) - a\varphi'(\xi)) \int e^{\frac{b}{2a} (\psi(\eta) - a\varphi(\eta))} [\omega'(\eta) + \theta(\eta)] d\eta.$$

Сравнивая эту величину $\frac{dz}{d\xi}$ съ предыдущею (4), гдѣ z слѣдуетъ замѣнить его величиною (5), мы, для определенія функции $\Phi(\xi)$, выводимъ слѣдующее обыкновенное уравненіе первого порядка

$$\begin{aligned} \Phi'(\xi) + \frac{b}{2a} (\psi'(\xi) - a\varphi'(\xi)) \Phi(\xi) \\ = \frac{1}{2a} (a\omega'(\xi) - \psi'(\xi) f(\xi) - a^2 \varphi'(\xi) F(\xi)) + \frac{b}{2a} \omega(\xi) (\psi'(\xi) - a\varphi'(\xi)); \end{aligned}$$

интегрируя его и означая через C постоянное, мы найдемъ

$$\begin{aligned}\Phi(\xi)e^{\frac{b}{2a}(\psi(\xi)-a\varphi(\xi))} &= C + \frac{1}{2a} \int e^{\frac{b}{2a}(\psi(\xi)-a\varphi(\xi))} [a\omega'(\xi) - \theta(\xi) + b\omega(\xi)(\psi'(\xi) - a\varphi'(\xi))] d\xi \\ &= C + \omega(\xi)e^{\frac{b}{2a}(\psi(\xi)-a\varphi(\xi))} - \frac{1}{2a} \int e^{\frac{b}{2a}(\psi(\xi)-a\varphi(\xi))} [a\omega'(\xi) + \theta(\xi)] d\xi.\end{aligned}$$

Такимъ образомъ, замѣчая, что при $\xi = \eta = u$, должно быть

$$z = \omega(u),$$

и, слѣдовательно, что

$$C = 0,$$

мы изъ уравненій (3) и (5) получимъ слѣдующій общій интегральъ предложенаго уравненія

$$x = \frac{\psi(\eta) + a\varphi(\eta) - \psi(\xi) - a\varphi(\xi)}{2a},$$

$$y = \frac{\psi(\eta) + a\varphi(\eta) + \psi(\xi) - a\varphi(\xi)}{2},$$

$$z = \omega(\xi) + \frac{1}{2a} e^{-\frac{b}{2a}(\psi(\xi)-a\varphi(\xi))} \int_{\xi}^{\eta} e^{\frac{b}{2a}(\psi(u)-a\varphi(u))} [a\omega'(u) + \theta(u)] du.$$

Найденная величина z удовлетворяетъ всѣмъ условіямъ № 1; три предыдущія уравненія принадлежать искомой поверхности, проходящей черезъ кривую

$$x = \varphi(u), \quad y = \psi(u), \quad z = \omega(u),$$

и въ каждой точкѣ этой кривой направлѣніе нормали опредѣляется напередъ заданными угловыми коэффиціентами $f(u)$ и $F(u)$.

Сдѣлавъ $b = 0$, мы получимъ для извѣстнаго уравненія

$$r - a^2 t = 0$$

слѣдующій общій интегральъ:

$$x = \frac{\psi(\eta) + a\varphi(\eta) - \psi(\xi) - a\varphi(\xi)}{2a},$$

$$y = \frac{\psi(\eta) + a\varphi(\eta) + \psi(\xi) - a\varphi(\xi)}{2},$$

$$z = \frac{\omega(\xi) + \omega(\eta)}{2} + \frac{1}{2a} \int_{\xi}^{\eta} [\psi'(u)f(u) + a^2\varphi'(u)F(u)] du,$$

удовлетворяющій всѣмъ условіямъ № 1.

Если мы сдѣлаемъ теперь

$$a = \sqrt{-1},$$

то предыдущія три уравненія дадуть подобный же интегральъ для уравненія

$$r + t = 0.$$

Въ этомъ случаѣ величины функций

$$\varphi(u), \psi(u), \omega(u), f(u)$$

должны быть извѣстны какъ для дѣйствительныхъ, такъ и для мнимыхъ значеній (u).

Тогда ξ и η будуть сопряженными мнимыми. Сдѣлаемъ

$$\xi = v - w\sqrt{-1}, \quad \eta = v + w\sqrt{-1},$$

гдѣ v и w новыя переменныя.

Тогда интегральъ уравненія

$$r + t = 0,$$

удовлетворяющій условіямъ № 1, представится слѣдующими тремя

уравнениями:

$$\begin{aligned} x &= \frac{\psi(v+w\sqrt{-1}) - \psi(v-w\sqrt{-1})}{2\sqrt{-1}} + \frac{\varphi(v+w\sqrt{-1}) - \varphi(v-w\sqrt{-1})}{2}, \\ y &= \frac{\psi(v+w\sqrt{-1}) + \psi(v-w\sqrt{-1})}{2} - \frac{\varphi(v+w\sqrt{-1}) - \varphi(v-w\sqrt{-1})}{2\sqrt{-1}}, \\ z &= \frac{\omega(v+w\sqrt{-1}) + \omega(v-w\sqrt{-1})}{2} \\ &\quad + \frac{1}{2\sqrt{-1}} \int_{v-w\sqrt{-1}}^{v+w\sqrt{-1}} (\psi'(u)f(u) - \varphi'(u)F(u)) du. \end{aligned}$$

Путь интегрирования въ послѣднемъ уравненіи долженъ быть выбранъ такой, чтобы интеграль уничтожился при $w = 0$.

4. Разберемъ теперь случай, когда одна изъ системъ, напримѣръ (I), доставляетъ двѣ независимыхъ комбинаціи $dV(x,y,z,p,q)$, $dW(x,y,z,p,q)$, система же (II) одну $dV_1(x,y,z,p,q)$.

Тогда точно также какъ и въ предыдущемъ № мы составимъ три уравненія

$$(1) \quad \begin{cases} V(x,y,z,p,q) = V(\varphi(\xi), \psi(\xi), \omega(\xi), f(\xi), F(\xi)) \\ W(x,y,z,p,q) = W(\varphi(\xi), \psi(\xi), \omega(\xi), f(\xi), F(\xi)) \\ V_1(x,y,z,p,q) = V_1(\varphi(\eta), \psi(\eta), \omega(\eta), f(\eta), F(\eta)). \end{cases}$$

Когда функции

$$\varphi(u), \psi(u), \omega(u), f(u), F(u)$$

заданы на самомъ дѣлѣ, то можно отбросить послѣднее изъ уравненій (1) и исключениемъ ξ изъ двухъ первыхъ получить уравненіе вида

$$(2) \quad \Pi(x,y,z,p,q) = 0.$$

Чтобы найти z , удовлетворяющій условіямъ № 1, нужно интегрировать это частное дифференціальное уравненіе первого по-

рядка, при условіи, чтобы при $x = \varphi(u)$, $y = \psi(u)$ искомое z обратилось въ $\omega(u)$.

Рѣшеніе этой задачи сводится, какъ известно, къ интегрированію обыкновенныхъ уравненій и къ исключеніямъ.

Дѣйствительно, нужно сначала интегрировать систему обыкновенныхъ уравненій.

$$\frac{dx}{dp} = \frac{dy}{dq} = \frac{dz}{dp} = \frac{dp}{dx} + p \frac{dz}{dp} = \frac{dq}{dy} + q \frac{dp}{dz}.$$

Пусть четыре независимыхъ интеграла этой системы будутъ

$$\Pi(x,y,z,p,q) = \text{Пост.}, \quad \Lambda(x,y,z,p,q) = \text{Пост.}$$

$$\Lambda_1(x,y,z,p,q) = \text{Пост.}, \quad \Lambda_2(x,y,z,p,q) = \text{Пост.}$$

Изъ нихъ первый $\Pi(x,y,z,p,q)$ есть первая часть уравненія (2), которое интегрируемъ.

Составимъ теперь три уравненія

$$\Lambda(x,y,z,p,q) = \Lambda(\varphi(u), \psi(u), \omega(u), f(u), F(u)),$$

$$\Lambda_1(x,y,z,p,q) = \Lambda_1(\varphi(u), \psi(u), \omega(u), f(u), F(u)),$$

$$\Lambda_2(x,y,z,p,q) = \Lambda_2(\varphi(u), \psi(u), \omega(u), f(u), F(u)),$$

и прибавимъ сюда четвертое

$$\Pi(x,y,z,p,q) = 0.$$

Исключивъ изъ этихъ четырехъ уравненій буквы

$$u, p, q,$$

мы получимъ одно уравненіе между

$$x, y, z,$$

изъ котораго и найдемъ z , удовлетворяющій всѣмъ условіямъ № 1.

Если функции

$$\varphi(u), \psi(u), \omega(u), f(u)$$

разматриваются какъ произвольныя, то иногда выгодно принять во вниманіе и третіе изъ уравненій (1), взявъ ξ и η за новыя переменныя независимыя вмѣсто прежнихъ x и y .

Тогда изъ трехъ уравненій (1) можно получить уравненіе между

$$\xi, \eta, z, \frac{dz}{d\xi}, \frac{dz}{d\eta},$$

причемъ ξ и η войдутъ подъ знаками произвольныхъ функцій, а $z, \frac{dz}{d\xi}, \frac{dz}{d\eta}$ вмѣстѣ этихъ функцій.

Интегрируя это уравненіе, какъ всякое первого порядка, при условіи, чтобы для $\eta = \xi = u$ было $z = \omega(u)$, мы найдемъ z , какъ функцію отъ ξ и η .

Что касается составленія самого уравненія, то оно можетъ производиться различно, смотря по уравненіямъ (1).

Въ общемъ случаѣ, когда эти послѣднія могутъ быть решены относительно z, p и q , можно поступать, напримѣръ, слѣдующимъ образомъ:

Выразимъ изъ уравненій (1), p, q и z въ функціяхъ отъ x, y, ξ, η и пусть будетъ

$$p = \lambda(x, y, \xi, \eta), \quad q = \mu(x, y, \xi, \eta), \quad z = \rho(x, y, \xi, \eta).$$

Разматривая здесь ξ и η какъ функціи отъ x и y , мы будемъ имѣть

$$\frac{dp}{dx} + \frac{dp}{d\xi} \frac{d\xi}{dx} + \frac{dp}{d\eta} \frac{d\eta}{dx} = \lambda,$$

$$\frac{dp}{dy} + \frac{dp}{d\xi} \frac{d\xi}{dy} + \frac{dp}{d\eta} \frac{d\eta}{dy} = \mu,$$

$$\frac{dz}{d\xi} \frac{d\xi}{dx} + \frac{dz}{d\eta} \frac{d\eta}{dx} = \lambda,$$

$$\frac{dz}{d\xi} \frac{d\xi}{dy} + \frac{dz}{d\eta} \frac{d\eta}{dy} = \mu.$$

Изъ этихъ четырехъ уравненій мы получимъ

$$\frac{d\xi}{dx}, \frac{d\xi}{dy}, \frac{d\eta}{dx}, \frac{d\eta}{dy}$$

въ функціяхъ отъ величинъ

$$(3) \quad x, y, \xi, \eta, \frac{dz}{d\xi}, \frac{dz}{d\eta}.$$

Пусть будетъ, слѣдовательно,

$$(4) \quad \frac{d\xi}{dx} = \xi_1, \quad \frac{d\xi}{dy} = \xi_2, \quad \frac{d\eta}{dx} = \eta_1, \quad \frac{d\eta}{dy} = \eta_2,$$

гдѣ $\xi_1, \xi_2, \eta_1, \eta_2$ будутъ известными функціями величинъ (3).

Составляя уравненіе $\frac{dp}{dy} = \frac{dq}{dx}$, мы получимъ на основаніи найденныхъ величинъ (4)

$$(5) \quad \frac{d\lambda}{dy} + \frac{d\lambda}{d\xi} \xi_2 + \frac{d\lambda}{d\eta} \eta_2 = \frac{d\mu}{dx} + \frac{d\mu}{d\xi} \xi_1 + \frac{d\mu}{d\eta} \eta_1.$$

Это уравненіе будетъ содержать только величины (3). Дифференцируемъ его по x и по y , причемъ нужно разматривать

$$\xi, \eta, \frac{dz}{d\xi} \text{ и } \frac{dz}{d\eta}$$

какъ функціи отъ x и y и производныя ξ и η замѣнить ихъ величинами (4), а производныя отъ $\frac{dz}{d\xi}$ и $\frac{dz}{d\eta}$ слѣдующими выражениями:

$$\frac{d\left(\frac{dz}{d\xi}\right)}{dx} = \frac{d^2 z}{d\xi^2} \xi_1 + \frac{d^2 z}{d\xi d\eta} \eta_1, \quad \frac{d\left(\frac{dz}{d\eta}\right)}{dx} = \frac{d^2 z}{d\xi d\eta} \xi_1 + \frac{d^2 z}{d\eta^2} \eta_1$$

$$\frac{d\left(\frac{dz}{d\xi}\right)}{dy} = \frac{d^2 z}{d\xi^2} \xi_2 + \frac{d^2 z}{d\xi d\eta} \eta_2, \quad \frac{d\left(\frac{dz}{d\eta}\right)}{dy} = \frac{d^2 z}{d\xi d\eta} \xi_2 + \frac{d^2 z}{d\eta^2} \eta_2.$$

Мы получимъ такимъ образомъ два уравненія между

$$(6) \quad x, y, \xi, \eta, \frac{dz}{d\xi}, \frac{dz}{d\eta}, \frac{d^2 z}{d\xi^2}, \frac{d^2 z}{d\xi d\eta}, \frac{d^2 z}{d\eta^2}.$$

Другія два уравненія между тѣми же величинами получаются, развивая слѣдующія два:

$$\frac{d\xi_2}{dx} = \frac{d\xi_1}{dy}, \quad \frac{d\eta_2}{dx} = \frac{d\eta_1}{dy},$$

причём производные, отъ

$$\xi, \eta, \frac{dz}{d\xi}, \frac{dz}{d\eta}$$

по x и по y нужно заменить указанными сейчас величинами.

Мы будемъ имѣть всего четыре уравненія между величинами (6). Присоединимъ къ нимъ (5) и еще

$$z = \rho(x, y, \xi, \eta),$$

и изъ шести уравненій исключимъ

$$x, y, \frac{d^2z}{d\xi^2}, \frac{d^2z}{d\xi d\eta}, \frac{d^2z}{d\eta^2};$$

у насъ останется одно уравненіе между

$$\xi, \eta, z, \frac{dz}{d\xi}, \frac{dz}{d\eta}$$

Оно и будетъ требуемое.

Интегрируя его, какъ сказано выше, мы получимъ искомый z , какъ функцию отъ ξ и η .

Что касается величинъ x и y въ функцияхъ отъ ξ и η , то послѣ того какъ будетъ найденъ z , а, следовательно, известны также и его производные $\frac{dz}{d\xi}, \frac{dz}{d\eta}$ какъ функции отъ ξ и η , мы можемъ получить x и y , напримѣръ, изъ уравненія (5) и слѣдующаго

$$z = \rho(x, y, \xi, \eta).$$

Въ обыкновенныхъ случаяхъ измѣненіе переменныхъ x и y на ξ и η производится гораздо проще.

Напримѣръ, если бы было дано для интегрированія уравненіе

$$r - a^2 t - \Omega'(z)(p + aq) = 0,$$

гдѣ $\Omega'(z)$ есть производная отъ нѣкоторой функции $\Omega(z)$, то системы (I) и (II) были бы такія же, какъ и для уравненія предыдущаго №, только въ настоящемъ случаѣ вмѣсто b будетъ $\Omega'(z)$.

Мы изъ уравненій системы (I) получимъ двѣ комбинаціи:

$$d(y - ax), \quad d(p - aq - \Omega(z)),$$

а изъ уравненій (II) одну

$$d(y + ax).$$

Поступая, какъ сказано выше, мы получимъ три уравненія:

$$(7) \quad \begin{cases} y - ax = \psi(\xi) - a\varphi(\xi) \\ y + ax = \psi(\eta) + a\varphi(\eta) \\ p - aq - \Omega(z) = f(\xi) - aF(\xi) - \Omega(\omega(\xi)). \end{cases}$$

Такъ какъ здѣсь x и y связываются съ ξ и η такими же уравненіями, какъ и въ предыдущемъ №, то мы можемъ воспользоваться его формулами; изъ нихъ имѣемъ

$$p - aq = -\frac{2a}{\psi'(\xi) - a\varphi'(\xi)} \frac{dz}{d\xi}.$$

Подставляя эту величину $p - aq$ въ послѣднее изъ уравненій (7), мы получимъ слѣдующее уравненіе для опредѣленія z :

$$\frac{2a}{\psi'(\xi) - a\varphi'(\xi)} \frac{dz}{d\xi} + \Omega(z) = \Omega(\omega(\xi)) + aF(\xi) - f(\xi).$$

Его нужно интегрировать какъ обыкновенное уравненіе, причемъ постоянную произвольную замѣнить функциею отъ η и опредѣлить послѣднюю, выражая, что при $\xi = \eta = u$ будетъ $z = \omega(u)$.

Такъ, напримѣръ, если бы было

$$\Omega(z) = e^{-cz},$$

гдѣ c постоянное, то черезъ интегрированіе предыдущаго уравненія мы получили бы

$$\begin{aligned} & e^{cz} + \frac{c}{2a} \int_a^\xi (f(\xi) - aF(\xi) - e^{-cw(\xi)}) (\psi'(\xi) - a\varphi'(\xi)) d\xi \\ &= \Pi(\eta) - \frac{c}{2a} \int_\beta^\eta e^{\frac{c}{2a} \int_a^\xi (f(\xi) - aF(\xi) - e^{-cw(\xi)}) (\psi'(\xi) - a\varphi'(\xi)) d\xi} (\psi'(\xi) - a\varphi'(\xi)) d\xi, \end{aligned}$$

гдѣ α и β постоянныя и $\Pi(\eta)$ функция отъ η , прибавленная вмѣсто постоянной произвольной.

Выражая, что при $\xi = \eta$ будетъ $z = \omega(\eta)$, мы изъ этого уравненія выведемъ

$$\begin{aligned} \Pi(\eta) &= e^{c\omega(\eta) + \frac{c}{2a} \int_a^\eta (f(u) - aF(u) - e^{-c\omega(u)}) (\psi'(u) - a\phi'(u)) du} \\ &+ \frac{c}{2a} \int_\beta^\eta e^{\frac{c}{2a} \int_a^u (f(u) - aF(u) - e^{-c\omega(u)}) (\psi'(u) - a\phi'(u)) du} (\psi'(u) - a\phi'(u)) du. \end{aligned}$$

Подставивъ эту величину въ предыдущее уравненіе и взявъ Неперовы логариомы обѣихъ частей, мы легко найдемъ

$$\begin{aligned} z &= \frac{1}{c} \log \left\{ e^{c\omega(\eta) + \frac{c}{2a} \int_a^\eta (f(u) - aF(u) - e^{-c\omega(u)}) (\psi'(u) - a\phi'(u)) du} \right. \\ &+ \left. \frac{c}{2a} \int_\xi^\eta e^{\frac{c}{2a} \int_a^u (f(u) - aF(u) - e^{-c\omega(u)}) (\psi'(u) - a\phi'(u)) du} (\psi'(u) - a\phi'(u)) du \right\} \\ &- \frac{1}{2a} \int_a^\xi (f(u) - aF(u) - e^{-c\omega(u)}) (\psi'(u) - a\phi'(u)) du. \end{aligned}$$

Въ этой величинѣ z хотя и фигурируетъ неопределенное постоянное α , но, очевидно, величина z отъ α не зависитъ.

Что касается величинъ x и y въ функцияхъ отъ ξ и η , то онѣ получаются изъ уравненій (7); а именно будеть:

$$\begin{aligned} x &= \frac{\psi(\eta) + a\phi(\eta) - \psi(\xi) - a\phi(\xi)}{2a} \\ y &= \frac{\psi(\eta) + a\phi(\eta) + \psi(\xi) - a\phi(\xi)}{2}. \end{aligned}$$

Эти два уравненія и предыдущее опредѣляютъ искомую поверхность (№ 1), удовлетворяющую всѣмъ условіямъ.

5. Когда одна изъ системъ (I), (II), напримѣръ, (I) допускаеть двѣ независимыя комбинаціи

$$dV(x, y, z, p, q), \quad dW(x, y, z, p, q)$$

другая же ни одной, то, составивъ уравненіе

$$V(x, y, z, p, q) = V(\varphi(\xi), \psi(\xi), \omega(\xi), f(\xi), F(\xi)),$$

$$W(x, y, z, p, q) = W(\varphi(\xi), \psi(\xi), \omega(\xi), f(\xi), F(\xi)),$$

мы должны поступать такъ, какъ сказано въ началѣ предыдущаго №, когда мы принимали во вниманіе только два первыхъ изъ уравненій (I), и отбрасывали третье.

Настоящій случай встрѣтится, напримѣръ, когда обѣ системы обращаются въ одну, то есть, когда

$$K^2 - HL + MN = 0,$$

и когда эта одна доставляетъ двѣ комбинаціи. Интегрированіе въ этомъ случаѣ мы пояснимъ нѣкоторыми примѣрами.

Пусть будетъ предложена слѣдующая задача:

Провести черезъ кривую заданную уравненіями

$$x = \varphi(u), \quad y = \psi(u), \quad z = \omega(u)$$

развертывающуюся поверхность, при томъ условіи, чтобы для каждой точки $(\varphi(u), \psi(u), \omega(u))$ этой кривой направление нормали къ искомой поверхности опредѣлялось напередъ заданными угловыми коэффициентами $f(u)$ и $F(u)$.

Для рѣшенія этой задачи нужно интегрировать уравненіе

$$rt - s^2 = 0$$

при условіяхъ № 1.

Въ этомъ случаѣ $K^2 - HL + MN = 0$ и обѣ системы обращаются въ одну, которую для уравненія $rt - s^2 = 0$ слѣдуетъ видоизмѣнить, такъ какъ послѣднее уравненіе системы (I), или, что одно и то-же теперь, системы (II) дѣлается тождествомъ.

Мы легко найдемъ уравненія

$$dz - pdx - qdy = 0, \quad dp = 0, \quad dq = 0,$$

гдѣ дифференціалы нужно принимать за частные взятые, напри-
мѣръ, по измѣняемости y , причемъ x, z, p, q рассматриваются
какъ функции отъ y и нѣкоторой перемѣнной ξ .

Мы имѣемъ теперь двѣ комбинаціи dp и dq ; поступая, какъ
было сказано въ № 4, мы сначала получимъ два уравненія

$$(1) \quad p = f(\xi), \quad q = F(\xi)$$

потомъ черезъ исключеніе ξ найдемъ уравненіе вида

$$\Pi(p, q) = 0,$$

которое и слѣдуетъ интегрировать подъ условиемъ, чтобы иско-
мая поверхность проходила черезъ заданную кривую.

Каковы бы ни были функции $f(\xi)$ и $F(\xi)$ мы всегда можемъ
найти функцию $\Omega(x)$ такую, что будетъ тождественно

$$(2) \quad F(\xi) = \Omega(f(\xi)).$$

Введемъ на время въ вычислениѣ эту послѣднюю; она, какъ
мы увидимъ, исключится изъ результата.

Изъ уравненій (1), мы получимъ

$$q = \Omega(p).$$

Для интегрированія этого уравненія первого порядка соста-
вляемъ систему обыкновенныхъ уравненій

$$\frac{dx}{-\Omega'(p)} = \frac{dy}{1} = -\frac{dp}{0} = -\frac{dq}{0}.$$

Три независимые интеграла ихъ будутъ:

$$p = \text{Пост.}, \quad q = \text{Пост.}, \quad x + \Omega'(p) \cdot y = \text{Пост.}$$

Изъ нихъ мы составляемъ уравненія

$$(3) \quad p = f(\xi), \quad q = F(\xi), \quad x + \Omega'(p)y = \varphi(\xi) + \Omega'(f(\xi))\psi(\xi).$$

Но, изъ уравненія (2) мы получаемъ

$$\Omega'(f(\xi)) = \frac{F'(\xi)}{f'(\xi)},$$

и, кроме того, на основаніи уравненія $p = f(\xi)$ будетъ

$$\Omega'(p) = \Omega'(f(\xi));$$

слѣдовательно, уравненія (3) могутъ быть представлены въ видѣ

$$(4) \quad p = f(\xi), \quad q = F(\xi), \quad xf'(\xi) + yF'(\xi) = \varphi(\xi) \cdot f'(\xi) + \psi(\xi) \cdot F'(\xi).$$

Если бы функции

$$(5) \quad f(\xi), \quad F(\xi), \quad \varphi(\xi), \quad \psi(\xi), \quad \omega(\xi)$$

были заданы на самомъ дѣлѣ, то, исключивъ изъ уравненій (4) ξ ,
мы получили бы два уравненія, изъ коихъ нашли бы p и q какъ
функции отъ x и y , а затѣмъ и z по уравненію

$$dz = pdx + qdy.$$

Но такъ какъ исключенія этого сдѣлать нельзя, пока упомя-
нутыя функции не даны, то выгодно будетъ взять ξ за перемѣн-
ную независимую вмѣстѣ съ одною изъ старыхъ перемѣнныхъ,
напримѣръ, y .

Условимся, для сокращенія письма, не ставить ξ подъ зна-
ками функций (5) и ихъ производныхъ, а только подразумѣвать,
что не поведеть за собою никакого недоразумѣнія.

На основаніи уравненія

$$\omega' = \varphi'f + \psi'F$$

мы можемъ представить третью изъ уравненій (4) въ видѣ

$$(6) \quad xf' + yF' = (\varphi f + \psi F - \omega)'.$$

Далѣе изъ уравненія (6) получаемъ

$$\frac{d\xi}{dx} = \frac{f'}{(\varphi f + \psi F - \omega)'' - xf'' - yF''},$$

$$\frac{d\xi}{dy} = \frac{F'}{(\varphi f + \psi F - \omega)'' - xf'' - yF''}.$$

Потомъ найдемъ $\frac{dz}{d\xi}$ и $\frac{dz}{dy}$ изъ уравненій

$$p = f = \frac{dz}{d\xi} \cdot \frac{d\xi}{dx} = \frac{dz}{d\xi} \cdot \frac{f'}{(\varphi f + \psi F - \omega)'' - xf'' - yF''},$$

$$q = F = \frac{dz}{dy} + \frac{dz}{d\xi} \frac{d\xi}{dy} = \frac{dz}{dy} + \frac{dz}{d\xi} \cdot \frac{F'}{(\varphi f + \psi F - \omega)'' - xf'' - yF''}.$$

Отсюда выводимъ, исключая x при помощи уравненія (6),

$$\frac{dz}{dy} = F - \frac{fF'}{f'},$$

$$\frac{dz}{d\xi} = \frac{f}{f'} [(\varphi f + \psi F - \omega)'' - xf'' - yF''] = f \left[\frac{(\varphi f + \psi F - \omega)'}{f'} \right]' - yf \cdot \left(\frac{F'}{f'} \right)'.$$

Условіе интегрируемости

$$\frac{d\left(\frac{dz}{d\xi}\right)}{dy} = -f \cdot \left(\frac{F'}{f'} \right)' = \frac{d\left(\frac{dz}{dy}\right)}{d\xi}$$

удовлетворено.

Зная $\frac{dz}{dy}$ и $\frac{dz}{d\xi}$ какъ функціи отъ y и ξ , мы легко найдемъ z .

Въ самомъ дѣлѣ уравненіе

$$\frac{dz}{dy} = F - \frac{fF'}{f'}$$

намъ даетъ

$$z = y \left(F - \frac{fF'}{f'} \right) + \Phi(\xi),$$

гдѣ $\Phi(\xi)$ есть нѣкоторая функція отъ ξ .

Составляя отсюда $\frac{dz}{d\xi}$ и уравнивая составленную величину вышенаписанной величинѣ этой производной, мы получимъ

$$\Phi'(\xi) = f \left[\frac{(\varphi f + \psi F - \omega)'}{f'} \right]';$$

слѣдовательно, будеть

$$\begin{aligned} \Phi(\xi) &= \int f d \left[\frac{(\varphi f + \psi F - \omega)'}{f'} \right] = \frac{f}{f'} (\varphi f + \psi F - \omega)' - \int d(\varphi f + \psi F - \omega) \\ &= \frac{f}{f'} (\varphi f + \psi F - \omega)' - (\varphi f + \psi F - \omega) + C \\ &= \frac{f}{f'} (\varphi f' + \psi F') - (\varphi f + \psi F - \omega) + C = \psi \frac{fF'}{f'} - \psi F + \omega + C. \end{aligned}$$

Такимъ образомъ, величина z будетъ слѣдующая:

$$z = (y - \psi) \left(F - \frac{fF'}{f'} \right) + C + \omega.$$

Постоянное C есть нуль, ибо при $y = \psi(\xi)$ должно быть $z = \omega(\xi)$.

Уравненія (6) и (8), то-есть,

$$\begin{aligned} [x - \varphi(\xi)] f'(\xi) + [y - \psi(\xi)] F'(\xi) &= 0, \\ z - \omega(\xi) &= [y - \psi(\xi)] \left[F(\xi) - \frac{f(\xi) \cdot F'(\xi)}{f'(\xi)} \right], \end{aligned}$$

опредѣляютъ искомую поверхность.

Если мы въ нихъ припишемъ ξ постоянное значеніе, то они опредѣлять прямолинейную производящую этой поверхности. Если же рассматриваемъ ξ какъ функцію отъ x и y , опредѣляемую первымъ изъ нихъ, то второе будетъ принадлежать нашей развертывающейся поверхности.

Для другого примѣра на интегрированіе въ разматривающемся нами случаѣ, мы возьмемъ уравненіе

$$r + 2s - (rt - s^2) + 1 = 0.$$

Обѣ системы (I) и (II) обращаются въ одну слѣдующую:

$$\begin{aligned} dz &= pdx + qdy, \\ dy - dq - dx &= 0, \\ dp + dq + dx &= 0. \end{aligned}$$

Она доставляет двѣ комбинаціи $d(y-q-x)$ и $d(p+q+x)$, или, что одно и то-же, такія двѣ $d(q+x-y)$ и $d(p+y)$.

Поступая, какъ было сказано въ № 4, мы составляемъ два уравненія

$$\begin{aligned} q+x-y &= F(\xi) + \varphi(\xi) - \psi(\xi), \\ p+y &= f(\xi) + \psi(\xi). \end{aligned}$$

Пусть будетъ опять $\Omega(x)$ такая функция, что для произвольнаго ξ имѣемъ именно равенство

$$(6) \quad F(\xi) + \varphi(\xi) - \psi(\xi) = \Omega(f(\xi) + \psi(\xi))$$

тогда намъ нужно интегрировать уравненіе первого порядка

$$q+x-y - \Omega(p+y) = 0$$

при условіи, чтобы при $x=\varphi(u)$, $y=\psi(u)$ искомое z обратилось въ $\omega(u)$.

Для этой цѣли интегрируемъ систему обыкновенныхъ уравненій

$$\frac{dx}{-\Omega'(p+y)} = \frac{dy}{1} = \frac{-dp}{1} = \frac{-dq}{-1 - \Omega'(p+y)}.$$

Мы находимъ при независимыхъ интеграла

$$p+y = \text{Пост.}, \quad q+x-y = \text{Пост.}, \quad x+y\Omega'(p+y) = \text{Пост.},$$

и изъ нихъ составляемъ уравненія

$$\begin{aligned} p+y &= f(\xi) + \psi(\xi), \quad q+x-y = F(\xi) + \varphi(\xi) - \psi(\xi), \\ x+y\Omega'(p+y) &= \varphi(\xi) + \psi(\xi)\Omega'(f(\xi) + \psi(\xi)). \end{aligned}$$

На основаніи первого изъ нихъ, третье можетъ быть написано такъ:

$$(7) \quad x+y\Omega'(f(\xi) + \psi(\xi)) = \varphi(\xi) + \psi(\xi)\Omega'(f(\xi) + \psi(\xi)).$$

Но изъ тождества (6) мы получаемъ:

$$\Omega'(f(\xi) + \psi(\xi)) = \frac{F'(\xi) + \varphi'(\xi) - \psi'(\xi)}{f'(\xi) + \psi'(\xi)};$$

$$\begin{aligned} \text{следовательно, уравненіе (7) можетъ быть представлено въ видѣ} \\ (f' + \psi)x + (F' + \varphi' - \psi)y = (f' + \psi)\varphi + (F' + \varphi' - \psi)\psi \\ = (f' + \psi)\varphi + (F' + \varphi' - \psi)\psi + \varphi'f + \psi'F - \omega' \\ = \left(\varphi f + \psi F + \varphi \psi - \frac{\psi^2}{2} - \omega \right)' . \end{aligned}$$

Мы опять, какъ въ предыдущемъ примѣрѣ, не пишемъ для краткости буквы ξ подъ знаками функций φ , ψ , ω , f , F , и ихъ производныхъ.

Такимъ образомъ три уравненія между

$$x, y, p, q, \xi$$

могутъ быть написаны такъ:

$$(8) \quad \begin{cases} p+y = f+\psi \\ q+x-y = F+\varphi-\psi \\ (f+\psi)'x + (F+\varphi-\psi)'y = \left(\varphi f + \psi F + \varphi \psi - \frac{\psi^2}{2} - \omega \right)' . \end{cases}$$

Еслибы функции φ , ψ , ω , f , F были заданы на самомъ дѣлѣ, то, исключивъ изъ этихъ уравненій ξ , мы получили бы два уравненія между x , y , p и q , откуда и нашли бы p и q въ функцияхъ отъ x и y . Затѣмъ получили бы z , интегрируя уравненіе

$$dz = pdx + qdy$$

и опредѣляя постоянную по условію, чтобы при $x=\varphi(u)$, $y=\psi(u)$ было $z=\omega(u)$.

Но, если упомянутыя функции не даны, то удобно, какъ въ предыдущемъ примѣрѣ, взять ξ за переменную независимую съ одною изъ прежнихъ переменныхъ, напримѣръ, y .

Послѣднее изъ уравненій (8) даетъ

$$\begin{aligned} \frac{d\xi}{dx} &= \frac{(f+\psi)'}{\left(\varphi f + \psi F + \varphi \psi - \frac{\psi^2}{2} - \omega \right)'' - (f+\psi)''x - (F+\varphi-\psi)''y}, \\ \frac{d\xi}{dy} &= \frac{(F+\varphi-\psi)'}{\left(\varphi f + \psi F + \varphi \psi - \frac{\psi^2}{2} - \omega \right)'' - (f+\psi)''x - (F+\varphi-\psi)''y}. \end{aligned}$$

Для краткости письма мы означимъ функцию

$$\varphi f + \psi F + \varphi \psi - \frac{\psi^2}{2} = \omega$$

одною буквою λ .

Общій знаменатель предыдущихъ двухъ дробей по исключе-
ніи изъ него x при помощи послѣдняго изъ уравненій (8) можетъ
быть написанъ въ видѣ

$$\lambda'' - (f + \psi)'' x - (F + \varphi - \psi)'' y$$

$$= (f + \psi)' \left[\frac{\lambda'}{(f + \psi)'} \right]' - (f + \psi)' \left[\frac{(F + \varphi - \psi)'}{(f + \psi)'} \right]' y,$$

такъ что предыдущія величины $\frac{d\xi}{dx}$, $\frac{d\xi}{dy}$ будуть слѣдующими
функциями отъ y и ξ

$$\frac{d\xi}{dx} = \frac{1}{\left[\frac{\lambda'}{(f + \psi)'} \right]' - \left[\frac{(F + \varphi - \psi)'}{(f + \psi)'} \right]' y},$$

$$\frac{d\xi}{dy} = \frac{(F + \varphi - \psi)'}{(f + \psi)'} \frac{1}{\left[\frac{\lambda'}{(f + \psi)'} \right]' - \left[\frac{(F + \varphi - \psi)'}{(f + \psi)'} \right]' y}.$$

Первые два изъ уравненій (8) дадуть:

$$p = \frac{dz d\xi}{d\xi dx} = f + \psi - y$$

$$\begin{aligned} q &= \frac{dz}{dy} + \frac{dz d\xi}{d\xi dy} = F + \varphi - \psi - x + y \\ &= F + \varphi - \psi - \frac{\lambda'}{(f + \psi)'} + \left[\frac{(F + \varphi - \psi)'}{(f + \psi)'} + 1 \right] y. \end{aligned}$$

Отсюда, въ силу написанныхъ выше величинъ $\frac{d\xi}{dx}$ и $\frac{d\xi}{dy}$, мы
найдемъ $\frac{dz}{d\xi}$ и $\frac{dz}{dy}$ въ функцияхъ отъ ξ и y .

Дѣйствительно, мы получаемъ

$$\frac{dz}{d\xi} = (f + \psi - y) \left\{ \left[\frac{\lambda'}{(f + \psi)'} \right]' - \left[\frac{(F + \varphi - \psi)'}{(f + \psi)'} \right]' y \right\},$$

$$\begin{aligned} \frac{dz}{dy} &= F + \varphi - \psi - \frac{\lambda'}{(f + \psi)'} - (f + \psi) \frac{(F + \varphi - \psi)'}{(f + \psi)'} \\ &\quad + \left[2 \frac{(F + \varphi - \psi)'}{(f + \psi)'} + 1 \right] y. \end{aligned}$$

Условіе интегрируемости

$$\frac{d \left(\frac{dz}{d\xi} \right)}{dy} = \frac{d \left(\frac{dz}{dy} \right)}{d\xi}$$

соблюдено.

Величина $\frac{dz}{d\xi}$, будучи интегрирована по ξ , намъ даетъ

$$\begin{aligned} z &= -\lambda + (f + \psi) \frac{\lambda'}{(f + \psi)'} + y \left[F + \varphi - \psi - (f + \psi) \frac{(F + \varphi - \psi)'}{(f + \psi)'} - \frac{\lambda'}{(f + \psi)'} \right] \\ &\quad + \frac{(F + \varphi - \psi)'}{(f + \psi)'} y^2 + \Pi(y). \end{aligned}$$

Составляя отсюда $\frac{dz}{dy}$ и уравнивая составленную величину
написанной выше, мы получимъ

$$\Pi'(y) = y,$$

слѣдовательно,

$$\Pi(y) = \frac{y^2}{2} + C,$$

гдѣ C есть постоянное.

Выражая же, что при $y = \psi(\xi)$, будеть $z = \omega(\xi)$, мы полу-
чимъ $C = 0$.

Такимъ образомъ интегралъ предложеннаго уравненія, удо-
влетворяющій всѣмъ условіямъ, опредѣлится слѣдующими урав-
неніями:

$$\begin{aligned} z &= -\lambda + (f + \psi) \frac{\lambda'}{(f + \psi)'} + y \left[F + \varphi - \psi - (f + \psi) \frac{(F + \varphi - \psi)'}{(f + \psi)'} - \frac{\lambda'}{(f + \psi)'} \right] \\ &\quad + \frac{(F + \varphi - \psi)'}{(f + \psi)'} y^2 + \frac{y^2}{2}, \end{aligned}$$

$$(f + \psi)'(x - \varphi) + (F + \varphi - \psi)'(y - \psi) = 0,$$

изъ которыхъ послѣднее есть ничто иное, какъ третье изъ (8) и
гдѣ

$$\lambda = \varphi f + \psi F + \varphi \psi - \frac{\psi^2}{2} - \omega.$$

6. Случай, въ которомъ обѣ системы (I) и (II) доставляютъ по одной комбинаціи, не подлежать, какъ мы уже замѣтили, способу Монжа.

Тѣмъ не менѣе иногда выгодно разсматривать уравненія (I) и (II) (№ 2), что мы пояснимъ интегрированіемъ уравненія наименьшихъ поверхностей при условіяхъ № 1.

Оно, какъ известно, есть слѣдующее

$$(1 + q^2)r - 2pqst + (1 + p^2)t = 0$$

и выражаетъ, что въ каждой точкѣ такой поверхности главные радиусы кривизны равны по абсолютной величинѣ и противныхъ знаковъ.

Обозначая черезъ i выраженіе $\pm\sqrt{-1}$, мы можемъ для этого уравненія написать систему (I) въ видѣ:

$$\begin{aligned} dz &= pdx + qdy, \\ dy &= \frac{-pq + i\sqrt{1 + p^2 + q^2}}{1 + q^2} dx, \\ dp - \frac{pq + i\sqrt{1 + p^2 + q^2}}{1 + q^2} dq &= 0, \end{aligned}$$

и она доставить намъ комбинацію

$$d\left(\frac{pq + i\sqrt{1 + p^2 + q^2}}{1 + q^2}\right).$$

Подобнымъ образомъ система (II) будетъ

$$\begin{aligned} dz &= pdx + qdy, \\ dy &= \frac{-pq - i\sqrt{1 + p^2 + q^2}}{1 + q^2} dx, \\ dp - \frac{pq - i\sqrt{1 + p^2 + q^2}}{1 + q^2} dq &= 0, \end{aligned}$$

и доставляетъ комбинацію

$$d\left(\frac{pq - i\sqrt{1 + p^2 + q^2}}{1 + q^2}\right).$$

Сдѣлаемъ для сокращенія

$$(2) \quad \begin{cases} \frac{f(\xi)F(\xi) + i\sqrt{1 + (f(\xi))^2 + (F(\xi))^2}}{1 + (F(\xi))^2} = \lambda(\xi), \\ \frac{f(\xi)F(\xi) - i\sqrt{1 + (f(\xi))^2 + (F(\xi))^2}}{1 + (F(\xi))^2} = \mu(\xi), \end{cases}$$

и введемъ вмѣсто x и y новыя переменныя ξ и η уравненіями

$$(3) \quad \begin{cases} \frac{pq + i\sqrt{1 + p^2 + q^2}}{1 + q^2} = \lambda(\xi), \\ \frac{pq - i\sqrt{1 + p^2 + q^2}}{1 + q^2} = \mu(\eta). \end{cases}$$

Мы постараемся выразить x , y и z въ ξ и η такъ, чтобы z , будучи разсматриваемъ какъ функція отъ x и y удовлетворяла предложеному уравненію (1) и, чтобы при

$$\xi = \eta = u$$

было

$$x = \varphi(u), \quad y = \psi(u), \quad z = \omega(u).$$

Уравненія (3) показываютъ, что для $\xi = \eta = u$ будетъ также

$$p = f(u), \quad q = F(u).$$

Условимся для сокращенія обозначать функціи

$$\varphi(\xi), \psi(\xi), \omega(\xi), f(\xi), F(\xi), \lambda(\xi), \mu(\xi)$$

соответственно буквами

$$\varphi, \psi, \omega, f, F, \lambda, \mu$$

а функції

$$\varphi(\eta), \psi(\eta), \omega(\eta), f(\eta), F(\eta), \lambda(\eta), \mu(\eta)$$

соответственно такъ

тогда, дѣляя $\varphi_1, \psi_1, \omega_1, f_1, F_1, \lambda_1, \mu_1;$
 $\alpha = \mp 1, \alpha' = \mp 1,$

мы можемъ представить уравненія (2) въ видѣ

$$(4) \quad \begin{cases} f - \lambda F = \alpha i \sqrt{1 + \lambda^2}, \\ f - \mu F = \alpha' i \sqrt{1 + \mu^2}, \end{cases}$$

а уравненія (3) такъ

$$(5) \quad \begin{cases} p - \lambda q = \alpha i \sqrt{1 + \lambda^2}, \\ p - \mu_1 q = \alpha' i \sqrt{1 + \mu_1^2}. \end{cases}$$

Изъ (4) выводимъ

$$(6) \quad \begin{cases} \alpha i \sqrt{1 + \lambda^2} = \frac{f - iF\sqrt{1 + f^2 + F^2}}{1 + F^2}, \\ \alpha' i \sqrt{1 + \mu^2} = \frac{f + iF\sqrt{1 + f^2 + F^2}}{1 + F^2}. \end{cases}$$

Второе уравненіе системы (I) и второе (II), на основаніи уравненій (3), могутъ быть написаны такъ

$$(7) \quad \frac{dy}{d\eta} = -\mu_1 \frac{dx}{d\eta}, \quad \frac{dy}{d\xi} = -\lambda \frac{dx}{d\xi}.$$

Въ силу же этихъ уравненій и (5) первыя уравненія обѣихъ системъ представляются въ видѣ

$$(8) \quad \begin{cases} \frac{dz}{d\eta} = (p - \mu_1 q) \frac{dx}{d\eta} = \alpha' i \sqrt{1 + \mu_1^2} \frac{dx}{d\eta}, \\ \frac{dz}{d\xi} = (p - \lambda q) \frac{dx}{d\xi} = \alpha i \sqrt{1 + \lambda^2} \frac{dx}{d\xi}. \end{cases}$$

Изъ уравненій (7) слѣдуетъ

$$\frac{d \left(\mu_1 \frac{dx}{d\eta} \right)}{d\xi} = \frac{d \left(\lambda \frac{dx}{d\xi} \right)}{d\eta},$$

или проще

$$\frac{d^2 x}{d\xi d\eta} = 0.$$

Отсюда черезъ интегрированіе выводимъ

$$(9) \quad x = \sigma(\xi) + \rho(\eta).$$

Условимся по аналогіи съ предыдущимъ обозначеніемъ писать функции $\sigma(\xi)$ и $\rho(\xi)$ соответственно такъ:

$$\sigma, \rho,$$

а функции $\sigma(\eta)$ и $\rho(\eta)$ соответственно такъ

$$\sigma_1, \rho_1.$$

Изъ послѣдняго уравненія мы находимъ

$$\frac{dx}{d\eta} = \rho_1', \quad \frac{dx}{d\xi} = \sigma',$$

а, слѣдовательно, въ силу уравненій (7) и (8) будемъ имѣть

$$\begin{aligned} \frac{dy}{d\eta} &= -\mu_1 \rho_1', & \frac{dy}{d\xi} &= -\lambda \sigma', \\ \frac{dz}{d\eta} &= \alpha' i \sqrt{1 + \mu_1^2} \rho_1', & \frac{dz}{d\xi} &= \alpha i \sqrt{1 + \lambda^2} \sigma'. \end{aligned}$$

Эти величины производныхъ отъ y и z , дадутъ намъ y и z въ функцияхъ отъ ξ и η , которые суть двѣ сопряженныхъ мнимыхъ величины, ибо мы предполагаемъ x, y, z, p и q дѣйствительными.

Выбравъ, слѣдовательно, путь интегрированія такой, чтобы нижеслѣдующіе интегралы уничтожились при $\xi = \eta$, и выражая, что при $\xi = \eta = u$, будетъ

$$y = \psi(u), \quad z = \omega(u),$$

мы изъ послѣднихъ уравненій выводимъ

$$(10) \quad \begin{cases} y = \psi - \int_{\xi}^{\eta} \mu_1 \rho_1' d\eta = \psi_1 + \int_{\xi}^{\eta} \lambda \sigma' d\xi, \\ z = \omega + \alpha' i \int_{\xi}^{\eta} \rho_1' \sqrt{1 + \mu_1^2} d\eta = \omega_1 - \alpha i \int_{\xi}^{\eta} \sigma' \sqrt{1 + \lambda^2} d\xi. \end{cases}$$

Дифференцируя по ξ оба эти уравненія, мы выводимъ слѣдующія два

$$\lambda \sigma' + \mu \rho' = -\psi',$$

$$\alpha i \sigma' \sqrt{1 + \lambda^2} + \alpha' i \rho' \sqrt{1 + \mu^2} = \omega'.$$

Они опредѣлять σ и ρ въ извѣстныхъ намъ функціяхъ.

Дѣйствительно, выводя отсюда σ' и ρ' и замѣня

$$\lambda, \mu, \alpha i \sqrt{1 + \lambda^2}, \alpha' i \sqrt{1 + \mu^2},$$

ихъ величинами изъ уравненій (2) и (6), мы найдемъ

$$\sigma' = \frac{1}{2} \varphi' + \frac{i}{2} \frac{\psi' + F\omega'}{\sqrt{1 + f^2 + F^2}},$$

$$\rho' = \frac{1}{2} \varphi' - \frac{i}{2} \frac{\psi' + F\omega'}{\sqrt{1 + f^2 + F^2}}.$$

На основаніи этихъ величинъ σ' и ρ' , а также уравненій (2) и (6), мы выведемъ

$$\lambda \sigma' = -\frac{1}{2} \psi' + \frac{i}{2} \frac{(1+f^2)\omega' - F\psi'}{f \sqrt{1 + f^2 + F^2}},$$

$$\mu \rho' = -\frac{1}{2} \psi' + \frac{i}{2} \frac{(1+f^2)\omega' - F\psi'}{f \sqrt{1 + f^2 + F^2}},$$

$$\alpha i \sigma' \sqrt{1 + \lambda^2} = \frac{1}{2} \omega' + \frac{i}{2} \frac{(f^2 + F^2) \psi' - F\omega'}{f \sqrt{1 + f^2 + F^2}},$$

$$\alpha' i \rho' \sqrt{1 + \mu^2} = \frac{1}{2} \omega' - \frac{i}{2} \frac{(f^2 + F^2) \psi' - F\omega'}{f \sqrt{1 + f^2 + F^2}}.$$

Замѣтимъ, что въ этихъ выраженіяхъ въ силу тождества

$$\begin{aligned} \omega' &= \varphi' f + \psi' F \\ \text{мы можемъ сдѣлать} \\ (1+f^2)\omega' - F\psi' &= f(\varphi' + f\omega'), \\ (f^2 + F^2)\psi' - F\omega' &= f(f\psi' - F\varphi'), \end{aligned}$$

такъ что подставляя составленныя нами величины функцій σ' , ρ' , $\lambda \sigma'$, $\mu \rho'$, $\alpha i \sigma' \sqrt{1 + \lambda^2}$, $\alpha' i \rho' \sqrt{1 + \mu^2}$ въ уравненія (9) и (10), мы получимъ слѣдующія величины x , y и z въ функціяхъ ξ и η , удовлетворяющія всѣмъ условіямъ

$$(11) \quad \begin{cases} x = \frac{\varphi(\xi) + \varphi(\eta)}{2} - \frac{i}{2} \int_{\xi}^{\eta} \frac{\psi(u) + F(u) \omega'(u)}{\sqrt{1 + (f(u))^2 + (F(u))^2}} du, \\ y = \frac{\psi(\xi) + \psi(\eta)}{2} + \frac{i}{2} \int_{\xi}^{\eta} \frac{\varphi'(u) + f(u) \omega'(u)}{\sqrt{1 + (f(u))^2 + (F(u))^2}} du, \\ z = \frac{\omega(\xi) + \omega(\eta)}{2} - \frac{i}{2} \int_{\xi}^{\eta} \frac{f(u) \psi'(u) - F(u) \varphi'(u)}{\sqrt{1 + (f(u))^2 + (F(u))^2}} du. \end{cases}$$

Эти уравненія и принадлежать искомой наименьшей поверхности, координаты которой x , y и z прямо выражены въ данныхъ величинахъ.

Особенно простой видъ принимаютъ уравненія (11), если мы вмѣсто угловыхъ коэффиціентовъ нормали къ поверхности въ каждой точкѣ $(\varphi(u), \psi(u), \omega(u))$, данной кривой, зададимъ косинусы угловъ, составляемыхъ съ осями координатъ, прямую перпендикулярно къ этой нормали и къ касательной, которая проведена къ кривой въ той же точкѣ $(\omega(u), \psi(u), \omega(u))$.

Возьмемъ за u дугу нашей кривой, считаемую отъ какой нибудь постоянной точки до точки $(\varphi(u), \psi(u), \omega(u))$, такъ что будетъ

$$(\varphi'(u))^2 + (\psi'(u))^2 + (\omega'(u))^2 = 1;$$

тогда, если сейчас упомянутые косинусы суть

$$\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma,$$

то мы легко найдемъ

$$\cos \alpha = -\frac{\psi'(u) + F(u)\omega'(u)}{\sqrt{1 + (f(u))^2 + (F(u))^2}}$$

$$\cos \beta = \frac{\phi'(u) + f(u)\omega'(u)}{\sqrt{1 + (f(u))^2 + (F(u))^2}}$$

$$\cos \gamma = -\frac{f(u)\psi'(u) - F(u)\phi'(u)}{\sqrt{1 + (f(u))^2 + (F(u))^2}}.$$

При корнѣ можно разумѣть знакъ (+) или знакъ (—) безразлично.

Уравненія (11) нашей поверхности примутъ замѣчательно простой видъ

$$(12) \quad \begin{cases} x = \frac{\varphi(\xi) + \varphi(\eta)}{2} + \frac{i}{2} \int_{\xi}^{\eta} \cos \alpha du \\ y = \frac{\psi(\xi) + \psi(\eta)}{2} + \frac{i}{2} \int_{\xi}^{\eta} \cos \beta du \\ z = \frac{\omega(\xi) + \omega(\eta)}{2} + \frac{i}{2} \int_{\xi}^{\eta} \cos \gamma du \end{cases}$$

и даютъ общиі интеграль уравненія наименьшихъ поверхностей, гдѣ произвольныя функции выражены непосредственно въ данныхъ величинахъ.

Такъ какъ ξ и η сопряженныя мнимыя, то здѣсь слѣдуетъ положить

$$\xi = v - w\sqrt{-1},$$

$$\eta = v + w\sqrt{-1},$$

гдѣ v и w дѣйствительныя величины.

Въ частномъ случаѣ, когда

$$\cos \alpha = 0, \cos \beta = 0, \cos \gamma = 1, \omega(u) = 0,$$

уравненія (12) принимаютъ видъ

$$x = \frac{\varphi(v + w\sqrt{-1}) + \varphi(v - w\sqrt{-1})}{2},$$

$$y = \frac{\psi(v + w\sqrt{-1}) + \psi(v - w\sqrt{-1})}{2},$$

$$z = w,$$

или проще

$$x = \frac{\varphi(v + z\sqrt{-1}) + \varphi(v - z\sqrt{-1})}{2}$$

$$y = \frac{\psi(v + z\sqrt{-1}) + \psi(v - z\sqrt{-1})}{2}.$$

Если исключимъ отсюда v , то получимъ въ прямоугольныхъ координатахъ уравненіе наименьшей поверхности, проходящей черезъ кривую $x = \varphi(u)$, $y = \psi(u)$ заданную произвольно на плоскости xy -овъ причемъ нормаль къ поверхности проведенная черезъ каждую точку этой кривой лежитъ также въ плоскости xy -овъ. Нужно имѣть въ виду что будеть

$$(\varphi'(u))^2 + (\psi'(u))^2 = 1,$$

такъ какъ x и y для каждой точки кривой выражены въ функции ея дуги u .

Взявъ, напримѣръ, кругъ на плоскости xy -овъ, опредѣляемый уравненіями

$$x = \cos u, \quad y = \sin u$$

мы получимъ извѣстную наименьшую поверхность вращенія, меридианъ которой есть цѣнная линія.